

Robot Operating System

Adam Wolniakowski

Politechnika Białostocka

October 16, 2014

O czym będę mówić?

Co to jest ROS?

Node

Języki programowania

Współpraca z Matlabem i Simulinkiem

PRZYKŁAD

Stanowisko 'Bender'

Koniec

Dziękuję! Koniec!