

# Cours Administration des Systèmes d'Exploitation Ecole Supérieure de Technologie – Guelmim Université Ibn Zohr – Agadir-

DUT-Informatique –S3

Prof. ASIMI Younes

asimi.younes@gmail.com

2020/2021

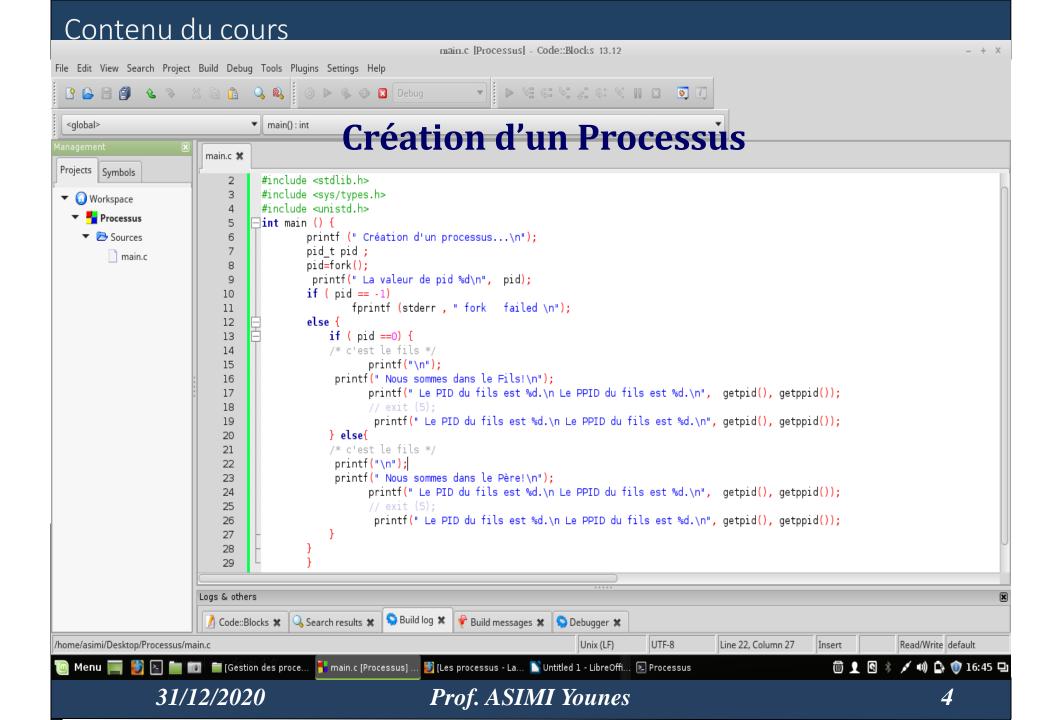


# Création d'un Processus

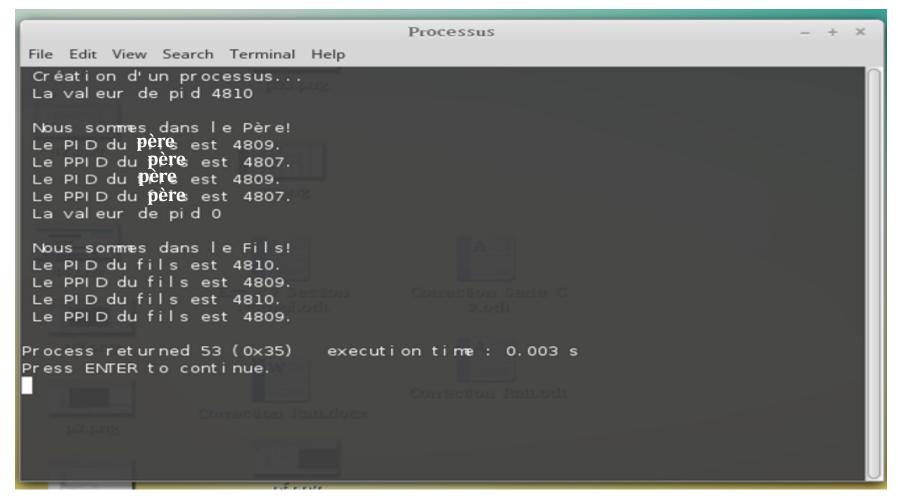
```
*main.c 🗶
         #include <stdio.h>
         #include <stdlib.h>
         #include <sys/types.h>
         #include <unistd.h>
        □int main () {
                  printf (" Création d'un processus...\n");
   6
                  pid t pid ;
                  pid=fork();
   8
                  if ( pid == -1)
  10
                          fprintf (stderr , " fork failed \n");
                  else {
  11
                     if ( pid !=0) {
  12
                      /* c'est le fils */
  13
  14
                             printf(" Le PID du fils est %d.\n Le PPID du fils est %d.\n", getpid(), getppid());
  15
                              exit (5);
                              printf(" Le PID du fils est %d.\n Le PPID du fils est %d.\n", getpid(), getppid());
  16
  17
                                                                    Processus
  18
                              File Edit View Search Terminal Help
                              Création d'un processus...
                              Le PID du fils est 4229.
                              Le PPID du fils est 4227.
                             Process returned 5 (0x5)
                                                          execution time: 0.002 s
                             Press ENTER to continue.
```

# Création d'un Processus

```
main.c 💥
         #include <stdio.h>
         #include <stdlib.h>
         #include <sys/types.h>
         #include <unistd.h>
        ∃int main () {
                 printf (" Création d'un processus...\n");
    6
                 pid t pid ;
                 pid=fork();
    8
                 if ( pid == -1)
    9
                         fprintf (stderr , " fork failed \n");
   10
                 else {
   11
                     if ( pid !=0) {
   12
                     /* c'est le fils */
   13
                            printf(" Le PID du fils est %d.\n Le PPID du fils est %d.\n", getpid(), getppid());
   14
                            // exit (5);
   15
                             printf(" Le PID du fils est %d.\n Le PPID du fils est %d.\n", getpid(), getppid());
   16
   17
   18
                                                                  Processus
                                                                                                           - + ×
   19
                           File Edit View Search Terminal Help
                           Création d'un processus...
                           Le PID du fils est 4270.
                           Le PPID du fils est 4268.
                           Le PID du fils est 4270.
                           Le PPID du fils est 4268.
                          Process returned 53 (0x35)
                                                          execution time: 0.003 s
                          Press ENTER to continue.
          31/12/2020
```









# Résumé

- Un processus est un programme en cours d'exécution par un processeur;
- Un processus est forcement crée par un autre processus;
- Un processus est composé d'un code et des données : variables d'environnement, tas et pile;
- Le SE stocke les informations propres à un processus dans un block de contrôle: Process Control Block
- Le cycle de vie du processus : prêt, en exécution, en attente;
- Création de processus : fork et exec ou createprocess;
- Les threads partagent le code, l'environnement et le tas;
- Un processus peut créer plusieurs threads;



### Les états d'un processus

Un processus peut avoir plusieurs états :

- **Exécution (R... Running)**: le processus est en cours d'exécution;
- Endormi (S. Sleeping): dans un multitâche coopératif, quand il rend la main; ou dans un multitâche préemptif, quand il est interrompu au bout d'un quantum de temps;
- Arrêt (T .. sTopped) : le processus a été temporairement arrêté par un signal. Il ne s'exécute plus et ne réagira qu'à un signal de redémarrage ;
- **Zombie** (Z ..Zombie) : le processus s'est terminé, mais son père n'a pas encore lu son code de retour.



# **Commandes**

La commande ps liste les processus d'un utilisateur. Selon les Options choisies, le résultat change:

- ≥ 1 affichage des informations détaillé;
- ≥ u informations sur les utilisateurs;
- x affiche les processus non attachés à un terminal;
- a affiche les processus des autres utilisateurs;
- 🖎 r affiche seulement les processus en cours d'exécution.

```
Terminal
File Edit View Search Terminal Help
asimi@asimi-HP-620 ∼ $ ps axr
                   TIME COMMAND
                     0:05 [kworker/0:0]
3241 pts/1
                     0:00 ps axr
asimi@asimi-HP-620 ∼ $ps u
USER
                           VSZ
                                 RSS TTY
                                              STAT START
                                                           TIME COMMAND
         2270 0.0 0.1 22692 5444 pts/1
                                                   16: 18
                                                          0:00 bash
         3242 0.0 0.0 18464 2556 pts/1
                                                 17: 05
                                                         0:00 ps u
asimi⊚asimi-HP-620 ~ $ps l
                                                               TIME COMMAND
                                                               0:00 bash
                           22692 5444 wait
                                                    pt s/ 1
  1000 3243 2270 20
                         0 10036 2188 -
                                                    pt s/ 1
                                                               0:00 ps
asimi@asimi-HP-620 ~ $
```



• Infos retournées par **ps**: temps CPU utilisé [lewandow:~] ps **COMMAND** S 3899 p1 0:00.08 -zsh numéro de 4743/ p1 0:00.14 emacs commande 4180 std 0:00.04 -zsh processus exécutée état du processus: actif bloqué terminal en attente associé endormi Zombie



# **Principaux signaux**

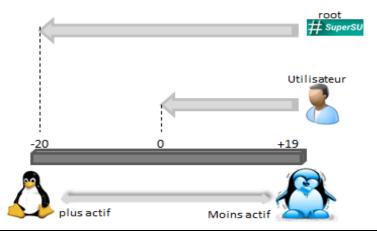
# Gestion d'un processus

- Un signal permet de prévenir un processus qu'un événement particulier va produire dans le système.
- Envoi de signal à un processus Syntaxe:
  - kill -<S> pid
  - Envoie le signal <s> au processus identifié par son pid.
  - <s> doit être remplacé par un nombre de 1 à 64 dont:
    - 1: SIGHUP ⇒ Fin du shell;
    - 3: SIGQUIT ⇒ Terminaison brutale;
    - 2: SIGINT ⇒ Interruption du programme;



# Priorité (nice et renice value)

- Elle définit l'importance du processus et donc le fait qu'il doit avoir un accès prioritaire au processeur.
- Chaque processus actif sur le système s'exécute avec une priorité donnée. Cette valeur, sous Linux, varie entre -20 à +19 :
  - -20: priorité maximale;
  - De -19 à -1: priorité miximale;
  - De 0 à 19: priorité minimale;
  - 19 la plus basse.
- Un processus hérite du nice de son père par défaut (en général 0 car init est à 0).





# Priorité (nice et renice value)

- Lancer un programme avec une certaine priorité :
- \$ nice —n priorité commande
- la priorité d'un processus déjà lancé :
- \$ renice -n priorité PID
- La commande :
  - renice -n <Priorité> {-p <PID> | -g <GID> | -u <User>}
  - nice -n +<pri>priorite> <PID>
  - nice -n -<pri>priorite> <PID>
- Exemples:
  - nice -n 12 asimi  $\Rightarrow$  Definir une priorité de 12 pour le processus asimi;
  - nice -n 12 1134 ⇒ Donner une priorité négative;
  - renice -n 17 -p 1134  $\Rightarrow$  Redéfinir la priorité pour le processus 1134.



# **Types d'ordonnancement**

- Il existe deux types d'ordonnancement:
  - Ordonnancement préemptif: L'Ordonnanceur peut interrompre un processus en cours d'exécution si un nouveau processus de priorité plus élevée est inséré dans la file des Prêts.
  - Ordonnancement coopératif : Le processus élu garde le contrôle jusqu'à épuisement du temps qui lui a été alloué même si des processus plus prioritaires ont atteint la liste des Prêts



# Algorithme d'ordonnancement

- Le but d'ordonnanceur est de sélectionner le prochain processus pour le CPU.
- \* Les anciens algorithmes étaient tels qu'une fois un processus sélectionné, il s'exécutait jusqu'à la fin.
  - Le choix était de type: First-in-First-out (FIFO), ou d'abord les petits programmes (SJF) ou encore sur base de priorité assigné à chacun des programmes.
- Les algorithmes plus récents sont plus flexibles. Le round robin alloue à chaque processus un certain quantum de temps et tous les processus tournent.



# **Algorithme: First In, First Out**

Cet algorithme reste le plus Simple à implémenter, également, tous les processus accèdent au processeur dans l'ordre d'arrivée à la file d'attente.

# • Règle:

# Premier arrive, premier servi;

Proc.	Date	Durée
P1	0	10
P2	1	2
P3	1	2

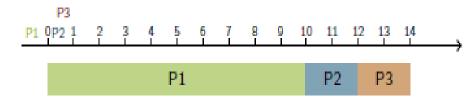


Diagramme de Gantt



# Algorithme: Plus court d'abord

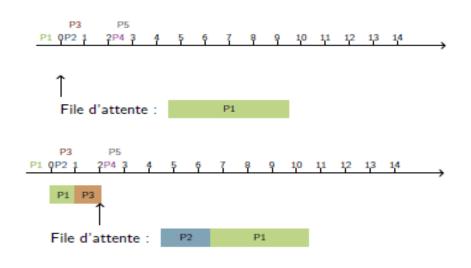
Cet algorithme favorise le processus court. Il réagit à base du temps restant estimé. La priorité ici se fonde sur:

- le temps restant;
- En cas d'égalité, on prend le processus actif afin d'évite la commutation;
- En cas d'égalité de temps restant et de date, on prend l'ordre de la file d'attente (Premier arrive, premier servi);
- Règle:

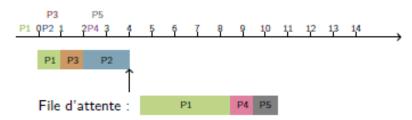
# Plus court d'abord;

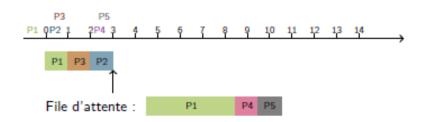


# Algorithme: Plus court d'abord



Proc.	Date	Durée
P1	0	5
P2	1	2
P3	1	1
P4	3	1
P5	3	1







File d'attente :

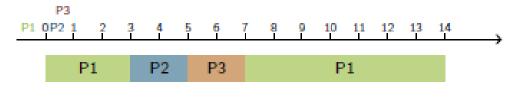


# **Algorithme: Round-Robin (tourniquet)**

Cet algorithme cherche à équilibrer le temps d'attente entre les processus dans une file d'attente. Il minimise le temps d'attente pour **les petits processus**. La priorité ici se fonde sur:

- le temps de quantum équitable entre les processus prêt;
- Algorithme FIFO ;
- Règle:

# FIFO + Quantum de Temps:



Proc.	Date	Durée
P1	0	10
P2	1	2
P3	1	2



# **Application**

On considère le tableau des processus suivant:

Proc.	Arrivée	Durée
P1	0	7
P2	1	4
P3	1	2
P4	2	2
P5	3	1

Indiquez dans un diagramme de Gantt le résultat d'un ordonnancement de type:

- **FIFO**;
- Plus court d'abord;
- Round Robin, Q=3;



# **Solutions**

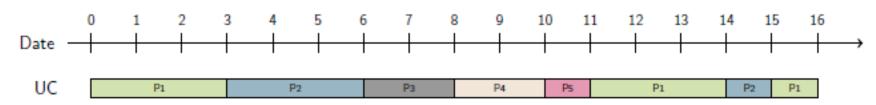
# ■ FIFO;



# Plus court d'abord;



# Round Robin;

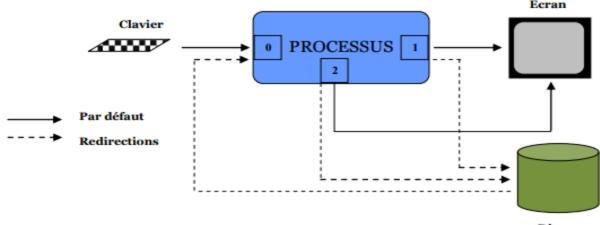




Les redirections facilitent la gestion du flux d'informations ; elles dirigent la sortie d'un programme vers l'entrée d'un autre programme.

Lorsqu'un processus démarre de façon standard, 3 fichiers spéciaux sont ouverts automatiquement :

- Entrée standard (STDIN): descripteur 0, par défaut équivalent au clavier.
- Sortie standard (TDNOUT): descripteur 1, par défaut équivalent à l'écran.
- Sortie erreur standard (STDERR): descripteur 2, par défaut équivalent à l'écran;





Ces 3 entrées/sorties permettent le redirection des résultats à partir/vers d'autres fichiers:

- ■Pour rediriger la sortie d'un processus vers un fichier: >
- ■Pour lire l'entrée d'un processus à partir d'un fichier: <
- ■Pour rediriger la sortie d'un processus vers la fin d'un fichier sans écraser son contenu: >>

La redirection de la sortie indique à la commande d'envoyer ses résultats vers un fichier et non pas vers l'écran.

### Exemple:

- ■.....~\$ ls-1 // vers l'écran.
- .....~\$ ls -l > sortie // vers un fichier



### La redirection des entréessorties

- ★ Le caractère < suivi du nom d'un fichier indique la redirection de l'entrée standard à partir de ce fichier.
- ★ Le caractère > suivi du nom d'un fichier indique la redirection de la sortie standard vers ce fichier.
- Les caractères >> suivis du nom indiquent que l'information ou la redirection sera ajoutée au fichier.
- Les caractères 2> suivis du nom d'un fichier indiquent la redirection de la sortie d'erreur standard vers ce fichier.

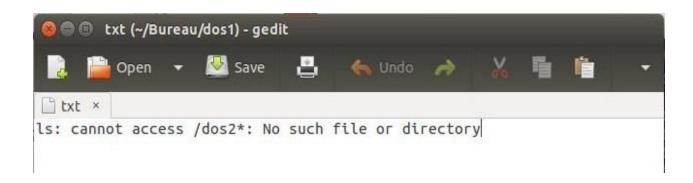
### **Exemples:**

```
★ ls >temp; cat f1 >f2; cat <f1 >f2; ls /toto * >temp 2>ertemp
```

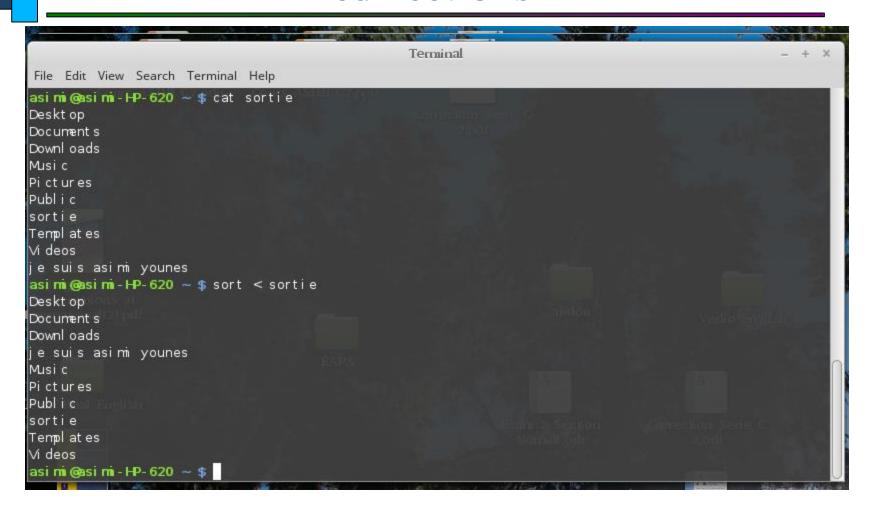


# **Commandes**

- cat f1 > f4: copier le contenu de f1 dans un nouveau fichier f4.
- cat < f1 > f5: copier le contenu de f1 dans un nouveau fichier f5.
- Is /dos2\* 2>txt : créer un fichier 'txt' et écrire dans ce fichier le message erreur.



```
Terminal
         File Edit View Search Terminal Help
        asimi@asimi-HP-620 ∼ $ls
        Desktop Documents Downloads Music Pictures Public Templates Videos
        asimi@asimi-HP-620 ∼ $ls > sortie
        asimi@asimi-HP-620 ∼ $ cat sortie
        Desktop
        Document s
        Downl oads
        Music
        Pictures
        Public
        sortie
        Templates
        Vi deos
        asimi⊚asimi-HP-620 ~ $
                                                Terminal
File Edit View Search Terminal Help
asimi@asimi-HP-620 ~ $ echo je suis asimi younes ≫ sortie
asimi@asimi-HP-620 ~ $ cat sortie
Deskt op
Document s
Downl oads
Music
Pi ct ur es
Public
sortie
Templates
Vi deos
 e suis asimi younes
```

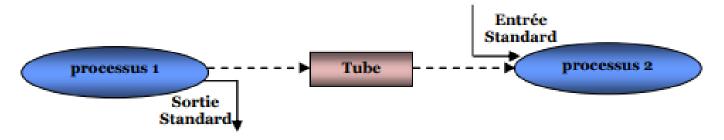




# **Communication Interprocessus**

Les tubes (Pipes) permettent la redirection de la sortie standard d'un processus vers d'autre processus. Ainsi, la sortie de 1<sup>er</sup> processus définit l'entrée d'un tube dont la sortie est dirigée vers l'entrée du processus suivant.

Le but est d'inter-changer les données entre les processus sans passer par un fichier intermédiaire.



La commande qui permet la création des tubes est la suivante:

commande1 | commande2 | ... | commandeN



# **Communication Interprocessus**

Voila un exemple de communication entre les processus sans l'utilisation d'un tube:

■Commande qui calcule le nombre des lignes dans un fichier:

Ecrire cette commande avec l'utilisation d'un tube:

Ecrire cette commande qui affiche et compte le nombre des processus lancés dans votre système :

$$ps -1 | wc -1$$

Ecrire cette commande qui affiche et compte le nombre des fichiers et des répertoires existes dans le répertoire courant :

$$ls \mid wc - l$$

Ecrire cette commande qui permet de trier alphabétiquement la liste des utilisateurs connectés.



# **Communication Interprocessus**

```
Terminal
File Edit View Search Terminal Help
asimi@asimi-HP-620 🗢 💲 who
      tty8 2018-11-29 22:12 (:0)
asimi
        pt s/1 2018-11-29 22:18 (:0)
asimi
asimi@asimi-HP-620 ~ $ who∣ wc-l
asimi@asimi-HP-620 ~ $ ps -l
 S UID PID PPID C PRI NI ADDR SZ WCHAN TTY
                                                        TIME CMD
   1000 2352 2345 0 80 0 - 5673 wait
                                                    00:00:00 bash
                                            pts/1
 R 1000 2372 2352 0 80 0 - 2509 -
                                            pts/1
                                                    00:00:00 ps
asimi@asimi-HP-620 ~ $ps - l | wc - l
asimi@asimi-HP-620 ~ $|s
Desktop Downloads erreur f2 Pictures sortie
                                                     Vi deos
Documents entre
                f 1
                           Music Public
                                           Templ at es
asimi@asimi-HP-620 ~ $ ls | wc -l
13
asimi@asimi-HP-620 ∼ $ls -l /home
total 4
drwxr-xr-x 30 asimi asimi 4096 Nov 29 22:12 asimi
asimi@asimi-HP-620 ~ $ls -l/home | wc -l
asimi@asimi-HP-620 ~ $
```