

Содержание

| | |
|-----------------------|---|
| 1. О сложности | 2 |
| 2. О решётках | 3 |
| 3. О Минковском | 8 |

ИСП Решётки

1. О сложности

2. О решётках

Определение 2.1 (Абелева группа)

Множество G вместе с отображением

$$G \times G \rightarrow G$$

называемым **операцией** на группе G и записываемым $g_1 + g_2 = g$, называется **абелевой группой**, если выполнены соотношения:

- $g_1 + g_2 = g_2 + g_1$ – **коммутативность**
- $g_1 + (g_2 + g_3) = (g_1 + g_2) + g_3$ – **ассоциативность**
- Существует такой элемент $0 \in G$, что для всех $g \in G$ выполняется равенство $g + 0 = g$ – **существование нейтрального элемента**
- Для любого $g \in G$ существует $-g \in G$, для которого выполнено соотношение $g + (-g) = 0$ – **существование обратного элемента**



Определение 2.2. Абелева группа

Определение 2.2 (Кольцо)

Множество A с двумя операциями $+: A \times A \rightarrow A$ и $\times: A \times A \rightarrow A$ называется **кольцом**, если A абелева группа относительно операции $+$ и выполняются следующие условия

- **Ассоциативность:**

$$\forall a, b, c \in A : (ab)c = a(bc)$$

- **Дистрибутивность:**

$$\forall a, b, c \in A : (a + b)c = ac + bc; c(a + b) = ca + cb$$

Также, если $\forall a, b \in A$ выполняется $ab = ba$, то такое кольцо называется **коммутативным**.

Если существует элемент 1 , такой, что $1 \cdot a = a \cdot 1$, то такое кольцо называется **кольцом с единицей**.



Определение 2.3. Кольцо

Определение 2.3 (А-модуль)

Пусть A – кольцо. Абелева группа G называется **А-модулем**, если определена операция умножения $A \times G \rightarrow G$, для которой выполняются условия:

- **Ассоциативность:**

$$\forall a, b \in A : \forall g \in G : (ab)g = a(bg)$$

- **Дистрибутивность:**

$$\forall a, b \in A : \forall g \in G : (a + b)g = ag + bg$$

$$\forall a \in A : \forall g_1, g_2 \in G : a(g_1 + g_2) = ag_1 + ag_2$$

**Определение 2.4. А-модуль****Определение 2.4 (Система образующих)**

Множество M элементов аддитивной абелевой группы G называется **системой образующих** этой группы, рассматриваемой как \mathbb{Z} -модуль, если любой её элемент α можно представить в виде

$$\alpha = c_1 \alpha_1 + \dots + c_n \alpha_n \quad c_i \in \mathbb{Z}, \alpha_i \in M$$

Система образующих называется **базисом**, если такое представление единственно

**Определение 2.5. Система образующих****Определение 2.5 (Элемент конечного порядка)**

Элемент $a \neq 0$ аддитивной абелевой группы M называется **элементом конечного порядка**, если при некотором $c \in \mathbb{Z}, c \neq 0$:

$$\underbrace{a + \dots + a}_c = 0$$

Принято считать, что 0 также элемент конечного порядка

**Определение 2.6. Элемент конечного порядка****Теорема 2.6**

Если абелева группа без элементов конечного порядка имеет конечную систему образующих, то она имеет и базис.

Число элементов базиса является инвариантом группы.

**Теорема 2.7.**

Доказательство. Пусть $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ – некоторая конечная система образующих.

Заметим, что при замене одной из образующих на новую, полученную добавлением к ней другой образующей, умноженной на произвольное целое число, снова получится система образующих.

Действительно, пусть $\alpha'_1 = \alpha_1 + k\alpha_2$. Тогда для любого $\alpha \in M$ имеем

$$\alpha = c_1\alpha_1 + \dots + c_n\alpha_n = c_1\alpha'_1 + (c_2 - kc_1)\alpha_2 + \dots + c_n\alpha_n$$

Если элементы $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ линейно независимы, то они образуют базис M . Пусть они линейно зависимы, тогда существует ненулевая последовательность коэффициентов c_1, \dots, c_n разложения нуля.

Выберем среди ненулевых элементов коэффициент c_i с наименьшим абсолютным значением. БОО, можно считать, что это c_1 .

Пусть не все коэффициенты c_i делятся на c_1 , тогда $c_2 = c_1q + c'$, где $0 < c' < |c_1|$.

Перейдём к новой системе образующих, где $\alpha'_1 = \alpha_1 + q\alpha_2$. Тогда

$$c_1\alpha'_1 + c'\alpha_2 + \dots + c_n\alpha_n = 0$$

Продолжим данную процедуру до тех пор пока через конечное число шагов не получим соотношение

$$k_1\beta_1 + k_2\beta_2 + \dots + k_n\beta_n = 0$$

с целыми коэффициентами k_i , в котором один из коэффициентов, БОО k_1 , является делителем остальных. Сократив на k_1 , получим


$$\beta_1 + l_2\beta_2 + \dots + l_n\beta_n = 0$$

с целыми l_2, \dots, l_n . Следовательно, β_2, \dots, β_n – система образующих группы M , состоящая из $n - 1$ элемента.

Теперь мы можем применять этот алгоритм снова и получим либо базис, либо новую систему образующих с меньшим количеством элементов. Повторив эту процедуру конечное число раз, получим базис группы.

Инвариантность числа элементов базиса M следует из инвариантности размерности векторного пространства $M \otimes \mathbb{Q}$, в которое M вложено. \square

Следствие 2.6.1 (Свойства базисов абелевых групп)

Пусть $\omega_1, \dots, \omega_m$ и $\omega'_1, \dots, \omega'_m$ – два базиса модуля M . Тогда матрица перехода одного базиса в другой – целочисленна, порядка m с определителем единица. 

Следствие 2.6.2. Свойства базисов абелевых групп

Определение 2.7 (Ранг абелевой группы)

Максимальное количество линейно независимых элементов абелевой группы называется её **рангом** 

Определение 2.8. Ранг абелевой группы

Определение 2.8 (Решётка)

Решёткой называется подгруппа группы \mathbb{R}^n , порождённая системой линейно независимых над \mathbb{R} векторов-столбцов

$$b_1, \dots, b_n \in \mathbb{R}^n$$

Если $m = n$, то решётка называется **полной**, в противном случае – **неполной**. Базис группы в этом случае называется базисом решётки.

Набор базисных векторов-столбцов задаёт матрицу

$$B = [b_1 \mid \dots \mid b_m]$$

Матрица B называется матрицей, **соответствующей** решётки.

**Определение 2.9. Решётка****Определение 2.9**

Пусть b_1, \dots, b_m – базис решётки Λ в \mathbb{Z}^n .

Основным параллелепипедом этой решётки называется множество

$$T = T(\Lambda) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid x = \alpha_1 b_1 + \dots + \alpha_m b_m \mid 0 \leq \alpha_i < 1\}$$

Детерминантом решётки Λ называется m -мерный объём этого множества и обозначается через $\det(\Lambda)$.

**Определение 2.10.****Теорема 2.10 (Критерий полноты решётки)**

Решётка M в линейном пространстве L полна тогда и только тогда, когда в L существует ограниченное множество U , сдвиги которого на векторы из M полностью заполняют всё пространство L .

**Теорема 2.11. Критерий полноты решётки**

Доказательство. Если решётка Λ полная, то в качестве U можно взять любой её основной параллелепипед.

Пусть теперь решётка Λ неполная, и пусть U – произвольное ограниченное подмножество в \mathbb{R}^n .

Тогда существует такое $r > 0$, что

$$\forall x \in U : \|x\| < r$$

Пусть $L_0 \subset \mathbb{R}^n$ – подпространство, порождённое решёткой Λ . Поскольку решётка неполная, то L_0 – собственное подпространство и, следовательно, существует вектор $y \in \mathbb{R}^n$, имеющий длину больше r и ортогональный подпространству L_0 .

Покажем, что y не покрывается сдвигами множества U .


Пусть это не так, тогда при некоторых $u \in U, z \in \Lambda$ выполняется равенство $y = u + z$. Тогда, согласно неравенству Коши-Буняковского

$$\|y\|^2 = (y, y) = (y, u) \leq \|y\| \|u\| < r \|y\|$$

откуда $\|y\| < r$ – противоречие. □

3. О Минковском

Определение 3.1 (Дискретная группа)

Подгруппа G группы \mathbb{R}^n называется **дискретной**, если в шаре $U(r) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x\| < r\}$ радиуса r имеется только конечное число элементов группы G . 

Определение 3.2. Дискретная группа


Лемма 3.2

Решётка является дискретной группой 

Лемма 3.3.

Лемма 3.3 (О разбиении на сдвиги решётки)

Если T – основной параллелепипед полной решётки M , то имеется разбиение


$$\mathbb{R}^n = \bigsqcup_{z \in M} (T + z)$$


Лемма 3.4. О разбиении на сдвиги решётки

Лемма 3.4

Пусть M – решетка. $U(r)$ – шар радиуса r .

Тогда

$$\forall r > 0 : N = \{z \in M \mid (z + T) \cap U(r) \neq \emptyset\} \text{ – конечно}$$


Лемма 3.5.

Доказательство. Пусть b_1, \dots, b_n – базис решётки M . Положим


$$d = \|b_1\| + \dots + \|b_n\|$$

Пусть $x = z + t \in U(r)$, где $z \in M$ и $t \in T$. Тогда

$$\|t\| = \|\alpha_1 b_1 + \dots + \alpha_n b_n\| \leq \alpha_1 \|b_1\| + \dots + \alpha_n \|b_n\| < d$$

и

$$\|z\| = \|x - t\| \leq \|x\| + \|t\| < r + d$$

то есть множество N лежит в шаре радиуса $r + d$ и согласно Лемма 3.5 это множество конечно. 

Лемма 3.5 (Минковского о выпуклом теле)

Пусть в n -мерном пространстве \mathbb{R}^n заданы полная решётка M , детерминант которой равен Δ и ограниченное центрально симметричное выпуклое множество X с объёмом $\mu(X)$.

Если $\mu(X) > 2^n \Delta$, то множество X содержит по крайней мере одну отличную от нуля точку решётки M .

**Лемма 3.6. Минковского о выпуклом теле**

Доказательство. Докажем вначале, что если множество $Y \subset \mathbb{R}^n$ таково, что все его сдвиги $Y_z = Y + z$ на векторы z из решётки M не пересекаются, то $\mu(Y) \leq \Delta$.

Рассмотрим основной параллелепипед T решётки M и рассмотрим пересечение $Y \cap T_{-z}$. Тогда по Лемма 3.6:

$$\mu(Y) = \sum_{z \in M} \mu(Y \cap T_{-z})$$

причём по Лемма 3.6, в этом сумме только конечное число слагаемых не равно нулю.

Сдвиг множества $Y \cap T_{-z}$ на вектор z равен $Y_z \cap T$, причём их объёмы будут совпадать. Следовательно

$$\mu(Y) = \sum_{z \in M} \mu(Y_z \cap T)$$

Поскольку все Y_z попарно не пересекаются, то сумма правой части не больше $\mu(T)$, что и требовалось доказать.

Рассмотрим теперь множество $\frac{1}{2}X$. Тогда из условия теоремы следует, что

$$\mu\left(\frac{1}{2}X\right) = \frac{1}{2^n} \mu(X) > \Delta.$$

Если все сдвиги множества $\frac{1}{2}X$ на элементы решётки попарно не пересекаются, то по доказанному выше должно выполняться неравенство

$$\mu\left(\frac{1}{2}X\right) \leq \Delta$$

Что противоречит условию теоремы. Значит,

$$\exists z_1, z_2 \in M : \left(\frac{1}{2}X + z_1\right) \cap \left(\frac{1}{2}X + z_2\right) \neq \emptyset$$

то есть

$$\exists x', x'' \in X : \frac{1}{2}x' + z_1 = \frac{1}{2}x'' + z_2$$

Тогда

$$z_1 - z_2 = \frac{1}{2}x'' - \frac{1}{2}x' = \frac{1}{2}x'' + \frac{1}{2}(-x')$$

Поскольку множество X центрально симметрично и выпукла, то разность $z_1 - z_2 \in M$ лежит также и в X . □

Теорема 3.6 (Неравенство Адамара)

Пусть $\det(\Lambda)$ – детерминант решётки и b_1, \dots, b_n – её базис.

Тогда справедливо неравенство

$$\det(\Lambda) \leq \|b_1\| \cdot \dots \cdot \|b_n\|$$

где $\|\cdot\|$ – евклидова норма, то есть $\|x\| = \sqrt{x^T x}$

**Теорема 3.7. Неравенство Адамара**

Доказательство. Пусть b_1, \dots, b_n – базис решётки. Рассмотрим процедуру ортогонализации базиса

$$b_1^* = b_1; b_2^* = b_2 - \frac{(b_1, b_2)}{(b_1^*, b_1^*)} b_1^*; \dots; b_n^* = b_n - \sum_{k=1}^{n-1} \frac{(b_n, b_k^*)}{(b_k^*, b_k^*)} b_k^*$$

Тогда

$$\begin{aligned} \|b_k^*\|^2 &= \left(b_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(b_k, b_i^*)}{(b_i^*, b_i^*)} b_i^*, b_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(b_k, b_i^*)}{(b_i^*, b_i^*)} b_i^* \right) = \\ &= \|b_k\|^2 - 2 \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(b_k, b_i^*)^2}{(b_i^*, b_i^*)} + \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(b_k, b_i^*)^2}{(b_i^*, b_i^*)} = \\ &= \|b_k\|^2 - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(b_k, b_i^*)^2}{(b_i^*, b_i^*)} \leq \|b_k\|^2 \end{aligned}$$

Следовательно, выполняются неравенства $\|b_k^*\| \leq \|b_k\|$. Тогда

$$\det(\Lambda) = \|b_1^*\| \cdot \dots \cdot \|b_n^*\| \leq \|b_1\| \cdot \dots \cdot \|b_n\|$$

**Определение 3.7 (Последовательность минимумов)**

Пусть $B_m(0, r)$ – открытый шар радиуса r в пространстве \mathbb{R}^m и Λ – решётка.

Определим **последовательность минимумов** $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ формулой

$$\lambda_i(\Lambda) = \inf\{r \mid \dim\langle \Lambda \cap B_m(0, r) \rangle \geq i\}$$

**Определение 3.8. Последовательность минимумов****Теорема 3.8 (Вторая теорема Минковского)**

Существуют независимые векторы решётки, для которых выполняется неравенство

$$\|x_1\| \cdot \dots \cdot \|x_n\| \leq \frac{2^n}{\sqrt{n}} \det(\Lambda)$$

**Теорема 3.9. Вторая теорема Минковского**

Доказательство. В силу определения последовательных минимумов для решётки, достаточно доказать неравенство

$$\lambda_1 \cdot \dots \cdot \lambda_n \leq \frac{2^n}{\sqrt{n}} \det(\Lambda)$$

Пусть x_1, \dots, x_n – линейно независимые векторы решётки, для которых достигаются последовательные минимумы решётки $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ и предположим, что

$$\prod_{i=1}^n \lambda_i > \frac{2^n}{V_n} \det(\Lambda)$$

Пусть векторы x_i^* получены с помощью процедуры ортогонализации Грамма-Шмидта. Введём преобразование T :

$$T\left(\sum_{i=1}^n c_i x_i^*\right) = \sum_{i=1}^n \lambda_i c_i x_i^*$$

Пусть $S = B_n(0, 1) \cap \langle \Lambda \rangle$ – n -мерный шар в $\langle \Lambda \rangle$. Тогда

$$\mu(T(S)) = \left(\prod_{i=1}^n \lambda_i\right) \mu(S) > \frac{2^n}{V_n} \det(\Lambda) \mu(S) = 2^n \det(\Lambda)$$

Следовательно, по Лемма 3.9 в $T(S)$ имеется ненулевая точка решётки y . Следовательно, существует точка $x \in S$, для которой $T(x) = y$.

Из определения S следует, что $\|x\| < 1$. При этом

$$x = \sum_{i=1}^n c_i x_i^*; \quad y = \sum_{i=1}^n \lambda_i c_i x_i^*$$

Поскольку $y \neq 0$, то при некотором i выполняется неравенство $c_i \neq 0$.

Пусть k – максимальное значение индекса, при котором $c_k \neq 0$ и k' – минимальное значение индекса, при котором $\lambda_{k'} = \lambda_k$.

Отметим, что элемент y линейно независим от $x_1, \dots, x_{k'-1}$, поскольку $(x_k^*, y) = \lambda_k c_k \|x_k^*\| \neq 0$ и элемент x_k^* ортогонален $x_1, \dots, x_{k'-1}$.

Покажем теперь, что $\|y\| \leq \lambda_k$. Действительно

$$\begin{aligned} \|y\|^2 &\stackrel{\substack{= \\ \forall i > k: c_i = 0}}{=} \left\| \sum_{i \leq k} \lambda_i c_i x_i^* \right\|^2 = \sum_{i \leq k} \lambda_i^2 c_i^2 \|x_i^*\|^2 \leq \sum_{i \leq k} \lambda_k^2 c_i^2 \|x_i^*\|^2 = \\ &\lambda_k^2 \left\| \sum_{i \leq k} c_i x_i^* \right\|^2 = \lambda_k^2 \|x\|^2 < \lambda_k^2 \end{aligned}$$

Полученное неравенство противоречит определению $\lambda_{k'}$. □

Следствие 3.8.1 (Оценка длины кратчайшего вектора)

Для первого минимума λ_1 выполняется неравенство

$$\lambda_1 \leq \frac{2}{\sqrt[n]{V_n}} \sqrt[n]{\det(\Lambda)}$$



Следствие 3.8.2. Оценка длины кратчайшего вектора