入力

• $X \in \mathbb{R}^{nd}$: 画像データベクトル (浮動小数)

出力

• $Y \in \mathbb{R}^{nd}$: アルゴリズム適用後の画像データベクトル (浮動小数)

ハイパーパラメータ

- h_s: 画像空間の周辺範囲
- h_r: 輝度値の周辺範囲
- N: meanshift のループ回数

その他

- x: ピクセルのオブジェクト. 以下のデータ構造を持つ.
 - value: 輝度値
 - index: *X* 上での *x* の位置 (添字)

Algorithm 1 Meanshift Segmentation

- 1: **function** MEANSHIFT SEGMENTATION(X)
- Y = SEGMENTATION(X)
- 3: end function

Algorithm 2 Segmentation

- 1: **function** SEGMENTATION(X)
- for $x_i \in X$ do 2:
- $Y[x_i.index].value = MEANSHIFT(x_i)$ 3:

 $\triangleright x_i$ の輝度値を周辺局所範囲内のピーク値へ更新し、Y へ代入

- end for 4:
- 6: end function

Algorithm 3 Meanshift

1: **function** MEANSHIFT (v_i)

ight
angle 輝度値 v_i を 更新するアルゴリズム

for $n = 0, \dots, N$ do 2:

 $\triangleright v_i$ を中心とする周辺局所範囲に基づいた更新を N 回行う

 $v_{sum} = 0, S = []$ 3:

▷ 周辺局所範囲のピクセルの集合 S と S 内の輝度値の合計の初期化

 $S_{h_s} = \text{MAKE SHS}(x_i, X)$ 4:

▷ h_s に基づいた局所範囲内のピクセルの集合を作成

 $S_{h_s,h_r} = \text{MAKE SHR}(x_i, S_{h_s})$ 5:

▷ h_r に基づいた局所範囲内のピクセルの集合を作成

6:

if $|S_{h_s,h_r}| == 0$ then

break 7:

end if 8:

9: $x.value = MEAN VALUE(S_{h_s,h_r})$ ▷ x.value を周辺範囲内のピクセルの輝度値の平均へ更新

end for 10:

 $igspace{}{}$ 11:

12: end function

Algorithm 4 make Shs

```
1: function Make Shs(x, X)

ight
angle X内の全てのピクセルを対象にxを中心とする画像空間周辺範囲の内外判定
     for x_i \in X do
2:
        dif = |x.value - x_s.value|

ight
ight
angle 周辺範囲の中心の輝度値 x.value と輝度値 x_s.value の差
3:
        if dif \leq h_r then
4:
           S \leftarrow x_s
                                                           \triangleright x が周辺範囲内のピクセルであれば集合 S へ追加
5:
6:
        end if
     end for
7:
8: end function
```

Algorithm 5 make Shr

```
1: function Make Shr(x, S)
     for x_s \in S do

ightarrow S 内の全ての輝度値を対象に v_i を中心とする色空間周辺範囲の内外判定
2:
        dif = |x.value - x_s.value|

ight
ight
angle 周辺範囲の中心の輝度値 x.value と輝度値 x_s.value の差
3:
        if dif \leq h_r then
4:
                                                            \triangleright x が周辺範囲内のピクセルであれば集合 S へ追加
5:
           S \leftarrow x_s
        end if
6:
     end for
7:
8: end function
```