## PAMUKKALE ÜNİVERSİTESİ MÜHENDİSLİK FAKÜLTESİ BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ CENG 241 BİLİMSEL HESAPLAMA DERSİ FİNAL SINAVI

Soru1	Soru2	Soru3	Soru4	Soru5	Soru6	Soru7	TOPLAM
*	*	*	*	*	*	*	100

\* Soruların ağırlıkları cevaplanma sayılarına göre belirlenecektir. Her soru en az 0 (hiç cevaplanmadığı durumda) en fazla 20 puan değerinde olacaktır.

Sınav kağıdı ile gönderilen Word dosyasına (2020 Cevap Taslak Kağıdı.doc) cevaplayarak zaman kazanabilirsiniz.

- >>**PDF olarak** kaydedip yükleyiniz. Farklı dosya formatları kabul edilmeyecektir.
- >> **Tek dosya** olarak yükleyiniz. Birden fazla dosya gönderiminde sadece ilk dosya kabul edilecektir. PDF oluşturduktan sonra açılıp açılmadığını **kontrol ediniz**.
- >>Süre: **90 dakika** 08:00-09:30 (süre sonunda EDS gönderimi kapatılacaktır.)
- >>**EDS** ile gönderim **önceliklidir**.
- >>EDS problemleri azalmış olmasına karşın, **sıkıntı oluşması durumunda** yine 90 dakika içerisinde <u>cengyapayzeka@gmail.com</u> adresine gönderebilirsiniz. 09:30 sonrasında gönderimler veya farklı adreslere gönderimler dikkate alınmayacaktır.

Sağlık ve başarı dileklerimle, Prof.Dr. Sezai TOKAT

- **SORU 1)** Bu soruda sadece Octave/Matlab indisleme işlemleri kullanılarak çözüm üretilmesi istenmektedir. Herhangi bir komut, akış kontrolü vb. kullanılması durumunda değerlendirilmeyecektir. Sadece verilen örnek için değil her uygun giriş için geçerli olmalıdır.
  - a) Bir *x* dizisini 2 eleman sola (eğer satır dizisi ise) veya 2 eleman yukarı (eğer sütün dizisi ise) öteleyiniz.

Örneğin, (sadece verilen örnek için değil her x matrisi için geçerli olmalıdır.)

$$x=[1\ 2\ 3\ 4\ 5\ 6] \rightarrow x=[3\ 4\ 5\ 6\ 1\ 2]$$
 veya  $x=[1;2;3;4;5;6] \rightarrow x=[3;4;5;6;1;2]$ 

b) Bir X matrisini 90 derece saatin tersi yönünde döndürünüz. Örneğin,

$$X = [1 \ 2 \ 3; \ 4 \ 5 \ 6; 7 \ 8 \ 9; 10 \ 11 \ 12] \rightarrow X = [3 \ 6 \ 9 \ 12; 2 \ 5 \ 8 \ 11; 1 \ 4 \ 7 \ 10]$$
 olmalıdır.

## SORU 2)

Aşağıdaki lineer denklem takımının çözümünü elde eden Octave/Matlab kodunu yazınız.

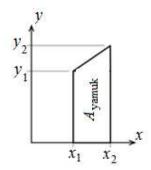
$$x_1 - 2x_3 + 4 = 0$$
  

$$x_3 - x_2 = 3 - x_1$$
  

$$3x_2 + 1 = 2x_3$$

**SORU 3**)  $y(x) = e^{-x} sin(3x)$  fonksiyonunun integralini integral komutlarını kullanmadan, yamuk yöntemi ile x = 0 ile x = 4 arasında 101 noktadan veri alarak hesaplayan Octave/Matlab script dosyasını yazınız. Sonucu da veriniz.

Yamuk alanı için  $A_{\text{yamuk}} = \frac{1}{2}(x_2 - x_1)(y_1 + y_2)$  formülünü kullanınız.



**SORU 4)** x değerini [0,10] aralığında 50 noktada, t değerini [0,20] aralığında 100 noktada alarak u(x,t) = cos(t) \* sin(x) fonksiyonunu Octave/Matlab ile çizdiriniz. Çizimde x için ilgili eksene "x değeri", t eksenine için "t değeri", t eksenine "t qeksenine "t qeksenine "t qeksenine" yazdırıp, arka ızgarayı kaldırınız.

Çiziminizi bilimsel hesaplama programınızda yaptıktan sonra cevaplarınıza ekleyiniz: resim olarak ekranı kopyalayıp dokümanınıza kopyalayabilir (copy-paste) veya belirli bir formatta kaydedip dokümanınıza ekleyebilirsiniz (insert picture).

**SORU 5**) Bir nesnenin x=1 konumundan x=10 konumuna hareketini sağlayan  $f(x)=\sqrt{2x-1}$  değişken kuvveti altında yapılan w işini bulmak için ilgili Octave/Matlab komutlarını veriniz. Sonucu da yazdırınız.

Not: a konumundan b konumuna kadar değişken kuvvet altında yapılan iş:

$$w = \int_{a}^{b} f(s)ds$$

şeklindedir.

**SORU 6)**  $2x^2 - x + 2y^2 - 8y = 0$  ve  $x^2 + 2x + y^2 - 6y + 1 = 0$  çemberlerinin kesişimlerini bulan Octave/Matlab komutlarını yazınız.

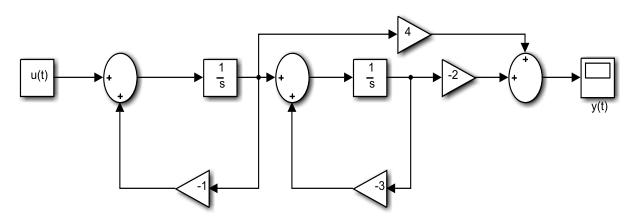
Sonucu da yazdırınız.

Çözüm değerlerini nümerik değer olarak Xcozum, Ycozum değişkenlerine atayınız.

## **SORU 7**) Aşağıdaki Simulasyon blok diyagramı

$$\dot{\mathbf{x}} = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{B}u$$
$$y = \mathbf{C}\mathbf{x} + \mathbf{D}u$$

şeklinde doğrusal bir dinamik sisteme aittir. Buna göre A, B, C ve D değerlerini bulunuz.



.