Computação Gráfica Unidade 4

prof. Dalton S. dos Reis dalton.reis@gmail.com

FURB - Universidade Regional de Blumenau DSC - Departamento de Sistemas e Computação Grupo de Pesquisa em Computação Gráfica, Processamento de Imagens e Entretenimento Digital www.inf.furb.br/gcg



Unidade 04

Conceitos básicos de 3D

- Pipeline de visualização: loop, display e render
- Desenho: polígonos, círculos e curvas cúbicas (splines)
- Sistemas de referência, Câmera sintética
- Projeções: ortogonal e perspectiva, Coordenadas homogêneas,
- Transformações geométricas 3D, Transformações inversas,
- Composição de transformações geométricas

Objetivos Específicos

 Demonstrar conhecimentos teóricos e práticos nos algoritmos básicos de geometria computacional e transformações geométricas 3D.

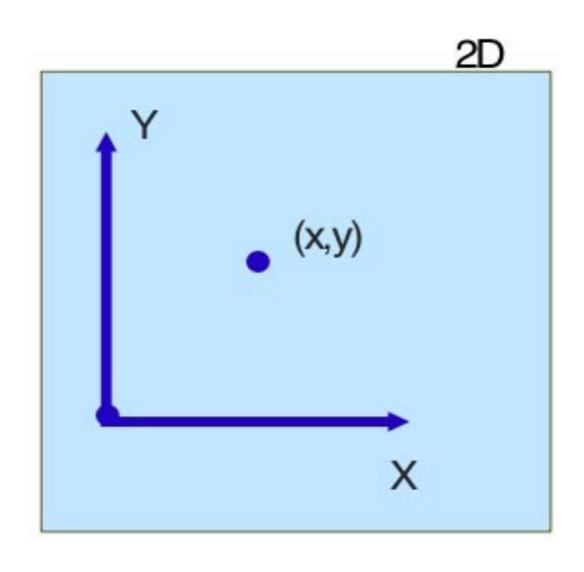
Procedimentos Metodológicos

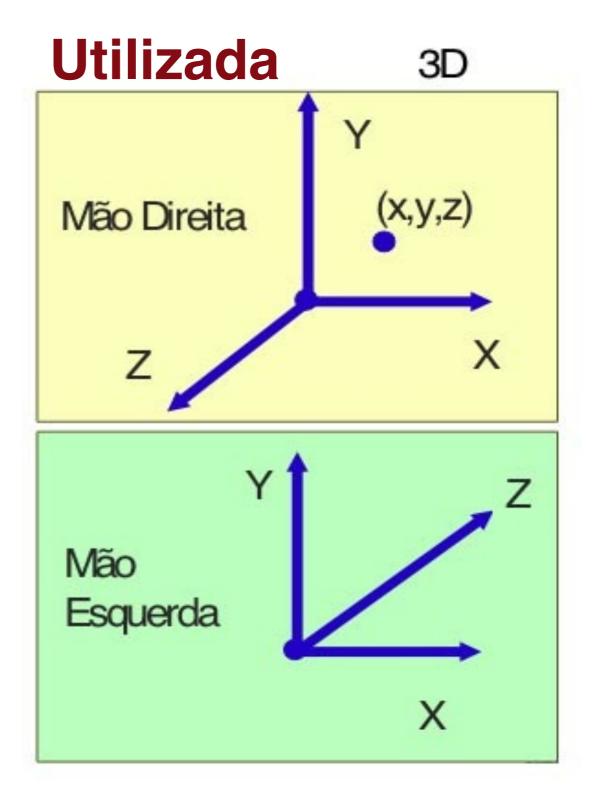
- Aula expositiva dialogadaMaterial programado
- Atividades em grupo (laboratório)
- Instrumentos e Critérios de Avaliação
 - Trabalhos práticos (avaliação 4)



Prof. Dalton Reis

Sistemas de coordenadas

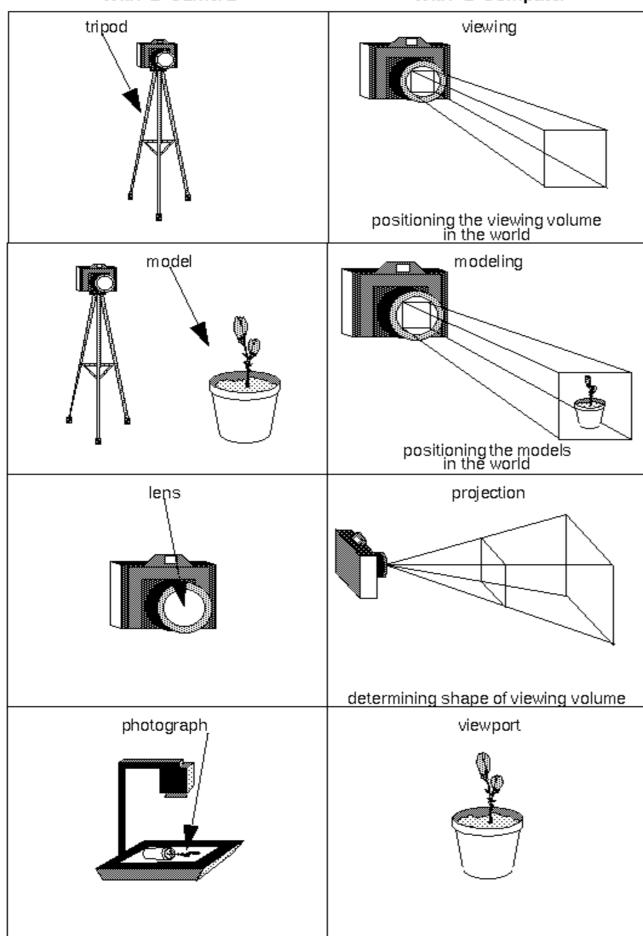






With a Camera

With a Computer



Câmera OpenGL

 O modelo de visualização em OpenGL, é similar a uma câmera fotográfica!

Tripé: viewing

Modelo: modelo

Lente: projeção

Papel: viewport



Câmera OpenGL

Transformações de Projeção:

A matriz de projeção (*Projection*) é outra estrutura importante na renderização de gráficos 3D. Ela basicamente tem o mesmo comportamento de uma matriz de modelação-visualização (ModelView), porém, é utilizada especificamente para simular o aspecto da visão humana, onde objetos distantes possuem menor tamanho do que objetos mais próximos, quando referente à visão perspectiva. A ideia é que ela represente coordenadas de visão de um objeto visualizador conceitual, como por exemplo, uma câmera.



Câmera OpenGL

- As transformações devem ser feitas na seguinte ordem, no seu código:
 - Transformações de projeção
 - Transformações de modelagem
- Transformações de projeção (*Projection*) e viewport podem acontecer em qualquer ponto do código antes do modelo ser desenhado (*ModelView*)



Matrizes de transformação

glMatrixMode(GL_PROJECTION);

Define tipo e parâmetros da projeção

glMatrixMode(GL_MODELVIEW);

- Define câmera
- Define transformações geométricas

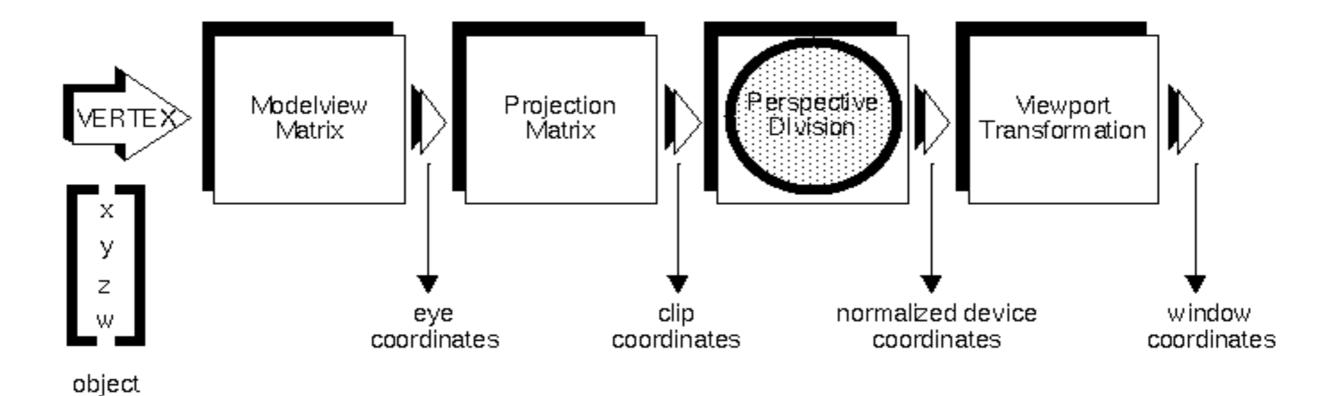


Etapas Pipeline de Visualização Clássico

Objetos descritos no SRU	
	TRANSFORMAÇÕES GEOMÉTRICAS
Objetos descritos no SRU (Transformados)	
	MUDANÇA DE SRU PARA SRC
Objetos descritos no SRC	
	RECORTE DE PROFUNDIDADE
Objetos descritos no SRC (Recortados)	
	TRANSFORMAÇÕES DE PROJEÇÃO
Objetos descritos no SRC (Projetados)	
	RECORTE CONTRA A JANELA DE SELEÇÃO
Objetos descritos no SRC (Recortados)	
	MUDANÇA DE SRC PARA SRD
Objetos descritos no SRD	
SRU: Sistema de Referência do Universo	
SRC: Sistema de Referência da Câmera	
SRD: Sistema de Referência do Dispositivo	



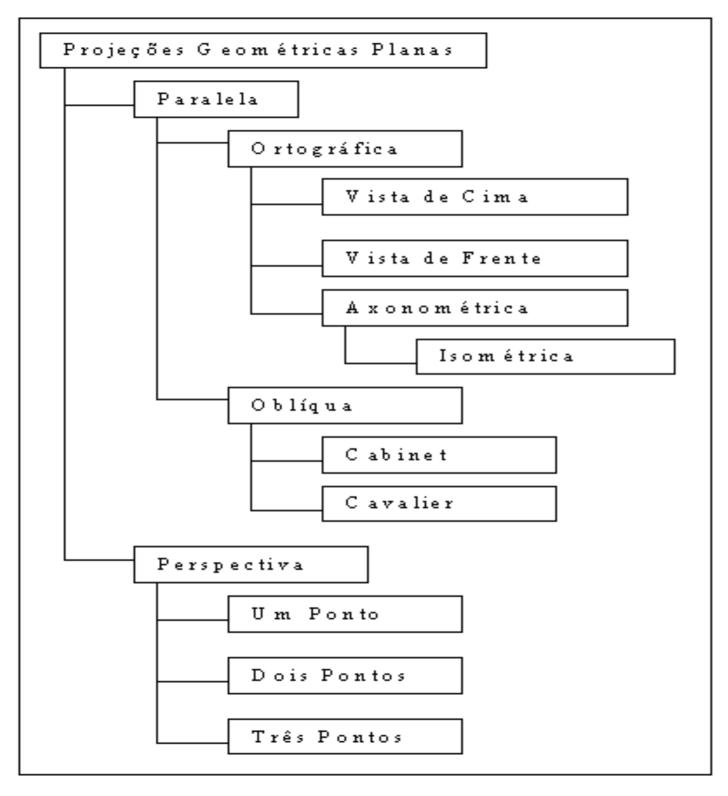
Pipeline de transformações





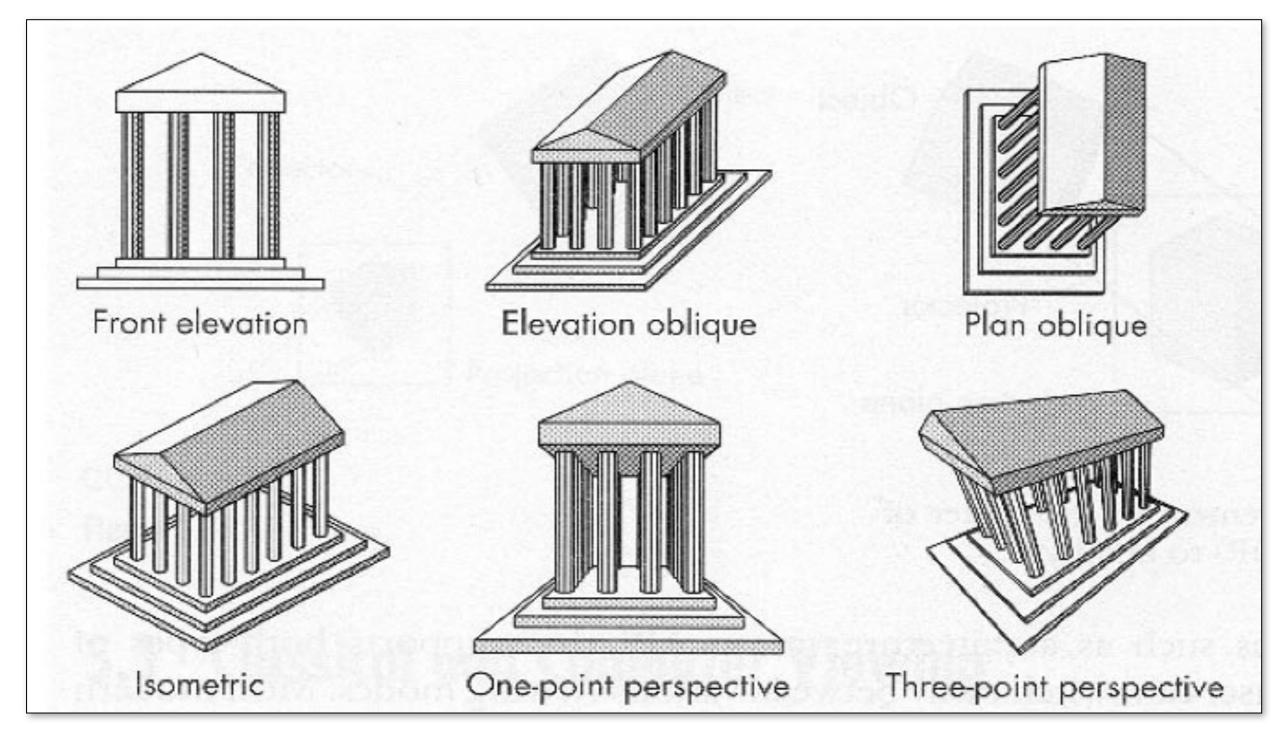
coordinates

Hierarquia das projeções



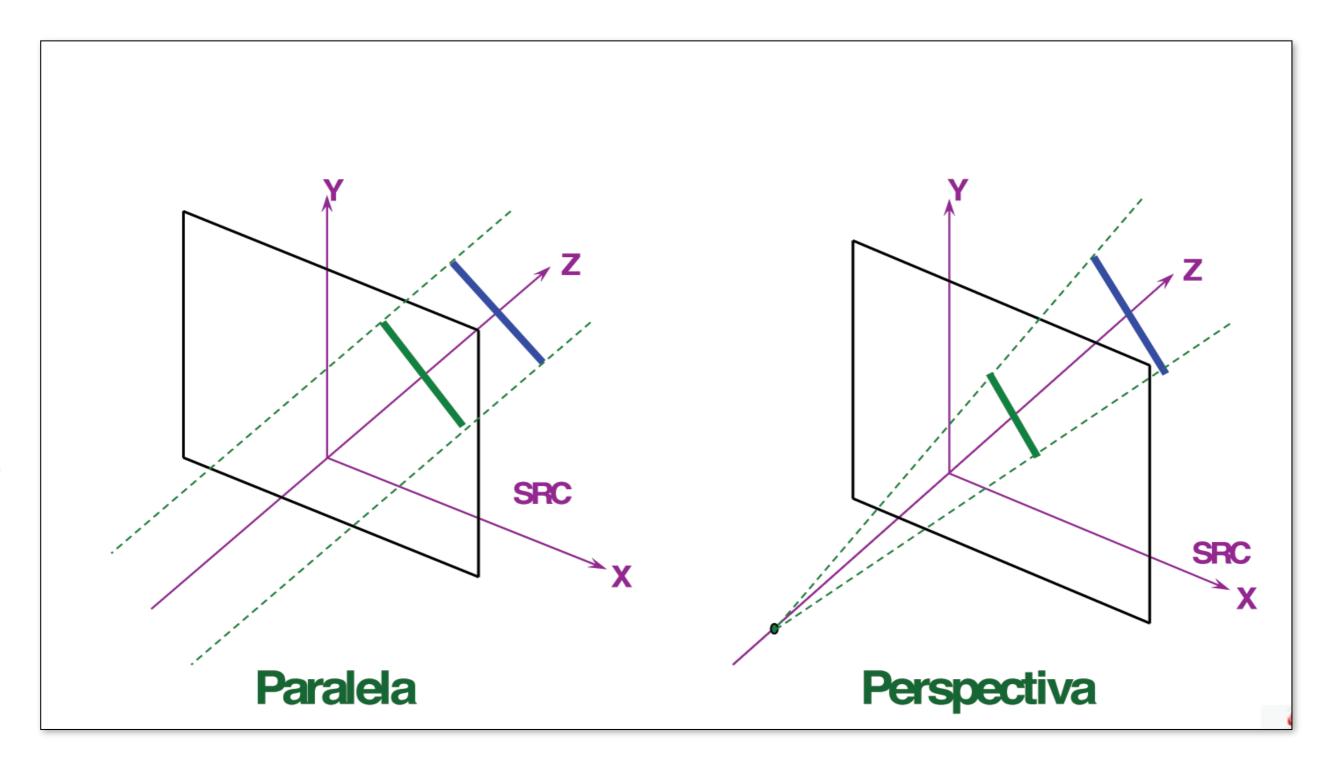


Projeções





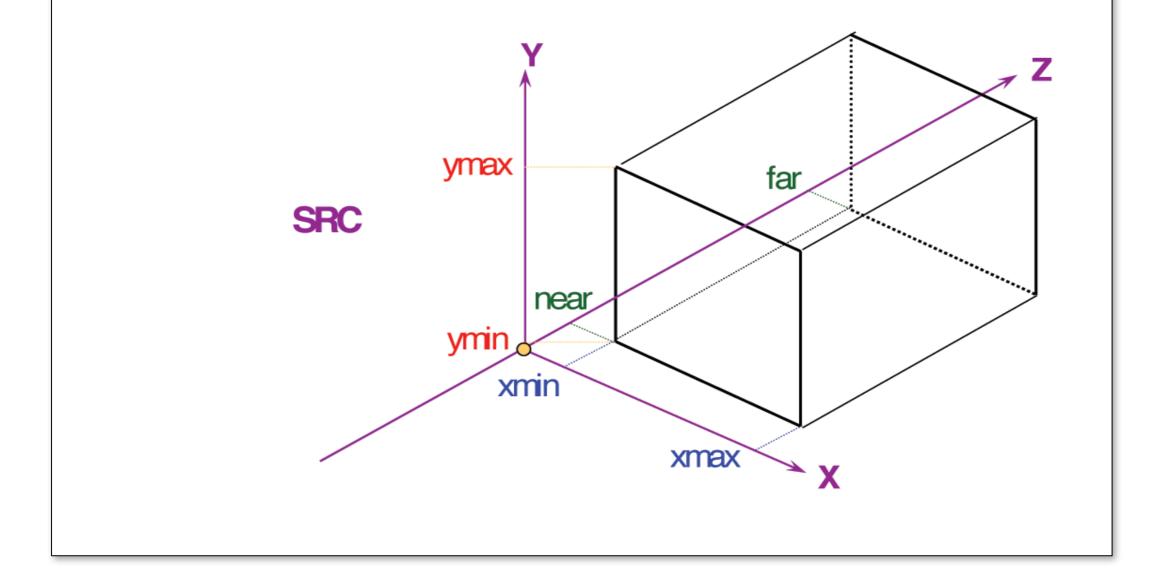
Projeções em OpenGL





Projeção paralela ortográfica

- Determina um paralelepípedo:
- glOrtho (xmin, xmax, ymin, ymax, near, far)





Projeção em perspectiva

- Centro de projeção fixo: eye (posição da câmera)
- Duas possibilidades:
 - Determina um tronco de pirâmide: glFrustrum
 - Determina o ângulo de visão gluPerspective



Definição do volume de visualização

glFrustrum(left, right, bottom, top, near, far);

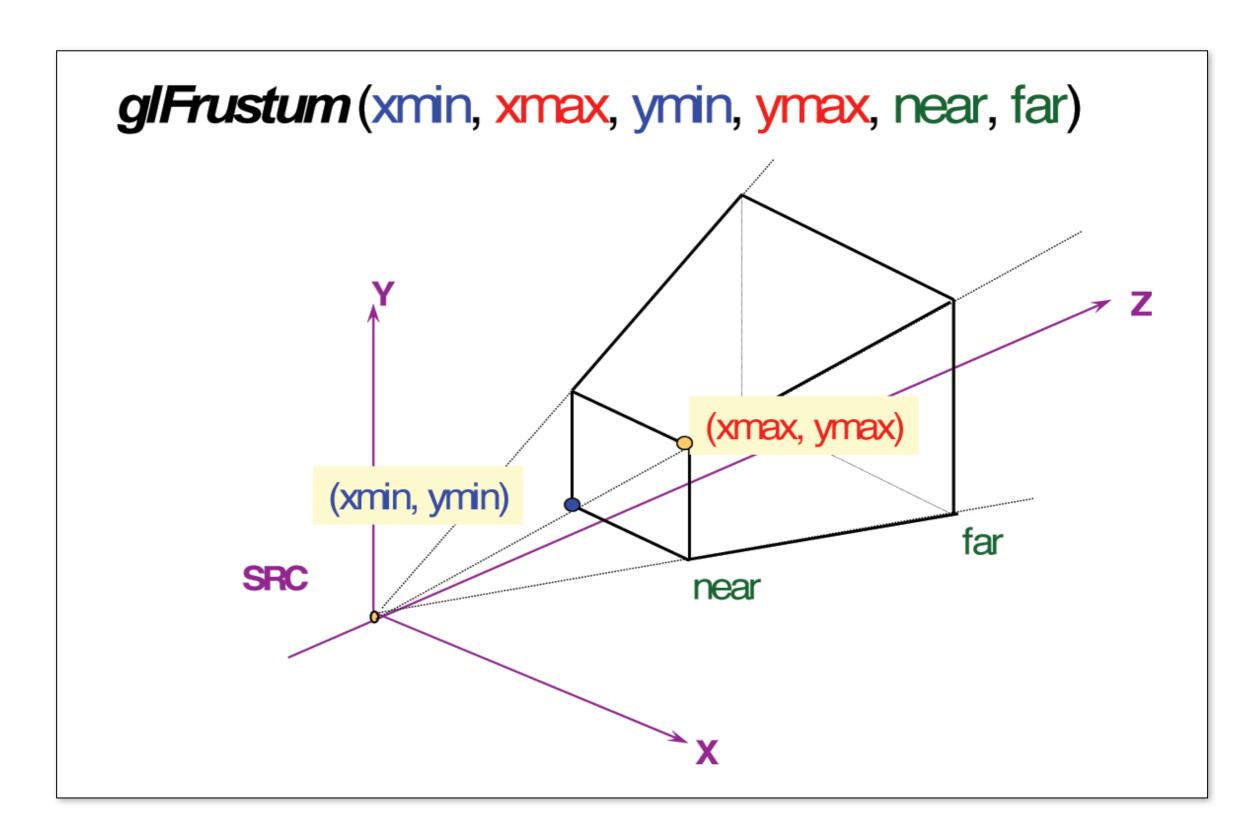
não precisa ser simétrico

gluPerspective(fovy, aspect ratio, near, far);

simétrico

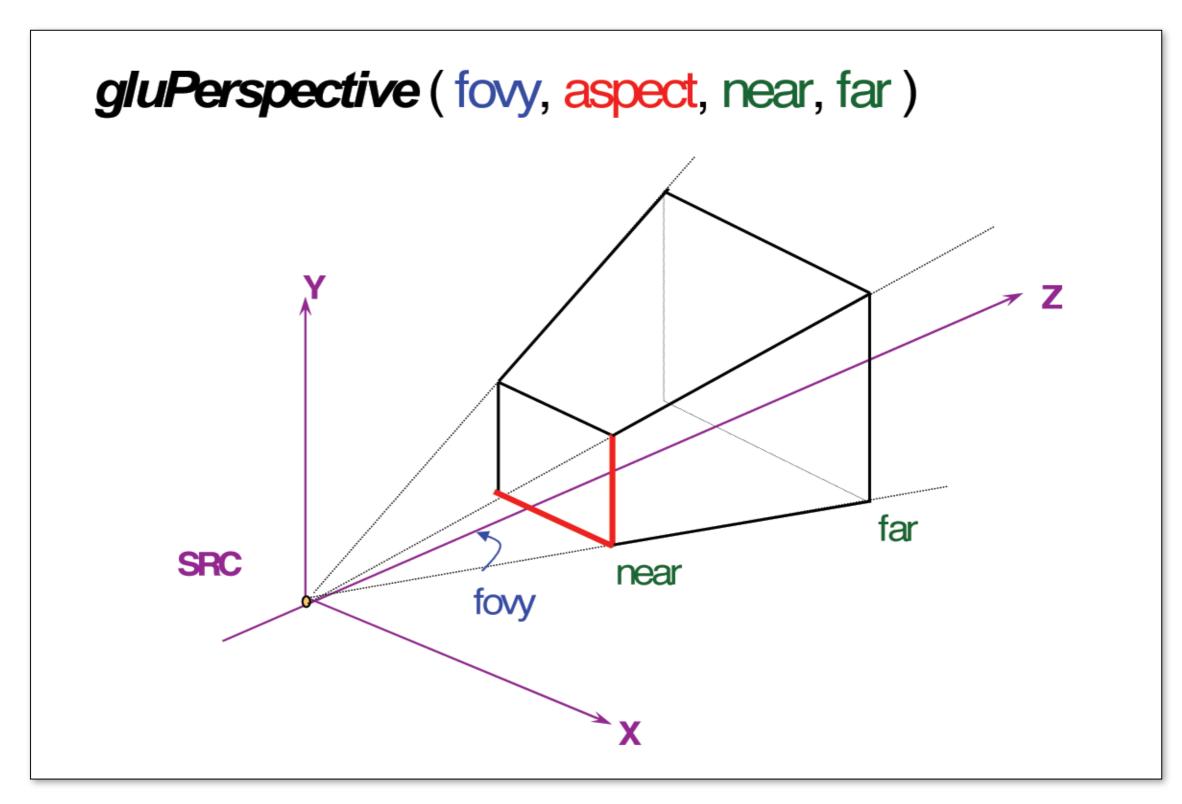


glFrustrum





gluPerspective





gluPerspective

gluPerspective (fovy, aspect, near, far)

```
protected override void OnResize(EventArgs e)
{
   base.OnResize(e);

GL.Viewport(ClientRectangle.X, ClientRectangle.Y, ClientRectangle.Width, ClientRectangle.Height);

Matrix4 projection = Matrix4.CreatePerspectiveFieldOfView( float)Math.PI / 4, Width / (float)Height, 1.0f, 50.0f);

GL.MatrixMode(MatrixMode.Projection);

GL.LoadMatrix(ref projection);
}

protected override void OnUpdateFrame(FrameEventArgs e)
{
   base.OnUpdateFrame(e);
}
```



Projeção em perspectiva

gluLookAt (eyex, eyey, eyez, atx, aty, atz, upx, upy, upz) **Up Vector At Point** (alvo)



Projeção em perspectiva

gluLookAt (eyex, eyey, eyez, atx, aty, atz, upx, upy, upz)

```
protected override void OnRenderFrame(FrameEventArgs e)
 base.OnRenderFrame(e);
 GL.Clear(ClearBufferMask.ColorBufferBit | ClearBufferMask.DepthBufferBit);
 Matrix4 modelview = Matrix4.LookAt(eye, target, up);
 GL.MatrixMode(MatrixMode.Modelview);
 GL.LoadMatrix(ref modelview);
 mundo.Desenha();
 this.SwapBuffers();
```



O modelo de câmera OpenGL

- A cena é construída na origem e definimos uma posição arbitrária para a câmera
- void gluLookAt(eyex, eyey, eyez, centerx, centery, centerz, upx, upy, upz);
 - Eye: localização da câmera
 - Center: para onde a câmera aponta
 - Up: vetor de direção de topo da câmera (0, 1, 0)



```
xEye = 20.0f; yEye = 20.0f; zEye = 20.0f;
xCenter = 0.0f; yCenter = 0.0f; zCenter = 0.0f;
```

Exemplos

```
public void reshape(GLAutoDrawable drawable, int x, int y, int width, int height) {
   gl.glMatrixMode(GL.GL PROJECTION);
   gl.glLoadIdentity();
       gl.glViewport(0, 0, width, height);
       qLu.qLuOrtho2D(-30.0f, 30.0f, -30.0f, 30.0f);
   glu.gluPerspective(60, width/height, 0.1, 100);
                                                                            // projecao Perpectiva 1 pto fu
       qL.qLFrustum (-5.0, 5.0, -5.0, 5.0, 10, 100);
                                                                    // projecao Perpectiva 1 pto fuga 3D
   gl.glOrtho(-30.0f, 30.0f, -30.0f, 30.0f, 30.0f); // projecao Ortogonal 3D
       Debug();
public void display(GLAutoDrawable drawable) {
         gl.glClear(GL.GL_COLOR_BUFFER_BIT | GL.GL_DEPTH_BUFFER_BIT);
gl.glMatrixMode(GL.GL_MODELVIEW);
gl.glLoadIdentity();
         glu.gluLookAt(xEye, yEye, zEye, xCenter, yCenter, zCenter, 0.0f, 1.0f, 0.0f);
         drawAxis();
         gl.glColor3f(1.0f, 0.0f, 0.0f);
         drawCube(translacaoCubo1,escalaCubo1);
         gl.glColor3f(1.0f, 0.0f, 0.0f);
         drawCube(translacaoCubo2,escalaCubo2);
         gl.glFlush();
```

Exemplos

```
private void drawCube(float translacao[], float escala[]) {
    if (eHMaterial) {
        gl.glMaterialfv(GL.GL_FRONT, GL.GL_AMBIENT_AND_DIFFUSE, corRed, 0);
        gl.glEnable(GL.GL_LIGHTING);
}

gl.glPushMatrix();
    gl.glScalef(escala[0],escala[1],escala[2]);
    gl.glTranslated(translacao[0], translacao[1], translacao[2]);
    glut.glutSolidCube(1.0f);
    gl.glPopMatrix();

if (eHMaterial) {
        gl.glDisable(GL.GL_LIGHTING);
    }
}
```



```
public void init(GLAutoDrawable drawable) {
       glDrawable = drawable;
       gl = drawable.getGL();
       glu = new GLU();
       glut = new GLUT();
       glDrawable.setGL(new DebugGL(gl));
       gl.glClearColor(0.0f, 0.0f, 0.0f, 1.0f);
       xEye = 20.0f;
                             yEye = 20.0f;
                                                       zEye = 20.0f;
       xCenter = 0.0f; yCenter = 0.0f;
                                                       zCenter = 0.0f;
       ligarLuz();
   gl.glEnable(GL.GL_CULL_FACE);
   gl.glDisable(GL.GL_CULL_FACE);
   gl.glEnable(GL.GL_DEPTH_TEST);
   gl.glDisable(GL.GL_DEPTH_TEST);
```



Computação Gráfica Unidade 04

prof. Dalton S. dos Reis dalton.reis@gmail.com

FURB - Universidade Regional de Blumenau DSC - Departamento de Sistemas e Computação Grupo de Pesquisa em Computação Gráfica, Processamento de Imagens e Entretenimento Digital http://www.inf.furb.br/gcg/

