

POLITECHNIKA CZĘSTOCHOWSKA  
KATEDRA INTELIGENTNYCH SYSTEMÓW INFORMATYCZNYCH



PROGRAMOWANIE NISKOPOZIOMOWE

LABORATORIUM 9

WEKTORY I MACIERZE LICZB RZECZYWISTYCH

dr inż. Bartosz Kowalczyk

*Częstochowa, 15 maja 2023*

## Spis treści

|   |                                 |   |
|---|---------------------------------|---|
| 1 | Operacje skalarne na wektorach  | 3 |
| 2 | Operacje na wektorach           | 4 |
| 3 | Operacje skalarne na macierzach | 5 |
| 4 | Operacje na macierzach          | 7 |

# 1 Operacje skalarne na wektorach

Przekaż do procedury w języku assembler podane wektory. Jeżeli to konieczne, dokonaj konwersji ich elementów. Następnie oblicz wartość podanych wyrażeń:

1. (Suma elementów wektora)  $y = \text{sum}(\mathbf{a}) = \sum_{i=0}^n a_i$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$

2. (Iloczyn elementów wektora)  $y = \text{prod}(\mathbf{a}) = \prod_{i=0}^n a_i$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$

3. (Wartość minimalna wektora)  $y = \min(\mathbf{a})$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$

4. (Wartość maksymalna wektora)  $y = \max(\mathbf{a})$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$

5. (Wartość średnia wektora)  $y = \text{avg}(\mathbf{a}) = \frac{\sum_{i=0}^n a_i}{n}$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$

6. (Iloczyn skalarny wektorów)  $y = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \sum_{i=0}^n a_i b_i$ , gdzie  $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$

7.  $y = \sum_{i=0}^n 5a_i - 3$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$

8.  $y = \sum_{i=0}^n 16a_i^3 + \log_2 e$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$

9.  $y = \sum_{i=0}^n \sqrt{\frac{a_i^2 + 20}{4}}$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$

10.  $y = \sum_{i=0}^n \log_2(a_i x + 1)$ , gdzie  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$  oraz  $a_i x \geq 0$

11. Policz ile elementów większych od 0 znajduje się w wektorze  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$ .

12. Policz ile elementów z przedziału  $a_i \in (5, 15]$  znajduje się w wektorze  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$ .

Implementację powyższych funkcji należy rozważyć w następujących scenariuszach:

1. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `float`, wartość zwracana  $y$  typu `float`.
2. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `double`, wartość zwracana  $y$  typu `double`.
3. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `float`, wartość zwracana  $y$  typu `double`.

## 2 Operacje na wektorach

Przekaż do procedury w języku assembler podane wektory. Jeżeli to konieczne, dokonaj konwersji ich elementów. Następnie oblicz wartość podanych wyrażeń:

1.  $y_i = 16a_i^5 + 5$ , gdzie  $i \in [0, \dots, n]$  oraz  $\mathbf{a}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$
2.  $y_i = 15a_i^2 - 9a_i + \log_2 10$ , gdzie  $i \in [0, \dots, n]$  oraz  $\mathbf{a}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$
3.  $y_i = \frac{a_i^4 + b_i^3}{\ln 2}$ , gdzie  $i \in [0, \dots, n]$  oraz  $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$
4.  $y_i = \sqrt{\frac{|5a_i + 4b_i|}{3}}$ , gdzie  $i \in [0, \dots, n]$  oraz  $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$
5.  $y_i = 20 \sin(a_i) + \tan^2(b_i)$ , gdzie  $i \in [0, \dots, n]$ ,  $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  oraz wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują wartości kątów wyrażone w stopniach.
6. Wyzeruj *in situ* elementy wektora  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$  o parzystych indeksach.
7. Wyzeruj *in situ* elementy wektora  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$  o nieparzystych indeksach.
8. Wyzeruj elementy wektora  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$  o parzystych indeksach. Wynik umieścić w wektorze wynikowym  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ .
9. Wyzeruj elementy wektora  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$  o nieparzystych indeksach. Wynik umieścić w wektorze wynikowym  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ .

Implementację powyższych funkcji należy rozważyć w następujących scenariuszach:

1. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `float`, wartość zwracana  $\mathbf{y}$  typu `float`.
2. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `double`, wartość zwracana  $\mathbf{y}$  typu `double`.
3. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `float`, wartość zwracana  $\mathbf{y}$  typu `double`.

### 3 Operacje skalarne na macierzach

Przełącz do procedury w języku assembler podane macierze. Jeżeli to konieczne, dokonaj konwersji ich elementów. Następnie oblicz wartość podanych wyrażeń:

1. (Suma elementów macierzy)  $y = \text{sum}(\mathbf{A}) = \sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n a_{ij}$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
2. (Iloczyn elementów macierzy)  $y = \text{prod}(\mathbf{A}) = \prod_{i=0}^m \prod_{j=0}^n a_{ij}$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
3. (Wartość minimalna macierzy)  $y = \min(\mathbf{A})$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
4. (Wartość maksymalna macierzy)  $y = \max(\mathbf{A})$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
5. (Wartość średnia macierzy)  $y = \text{avg}(\mathbf{A}) = \frac{\sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n a_{ij}}{mn}$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
6. (Suma iloczynów elementów macierzy)  $y = \sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n a_{ij}b_{ij}$ , gdzie  $\mathbf{A}, \mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
7. (Suma elementów na głównej przekątnej macierzy)  $y = \text{sum}(\mathbf{A}) = \sum_{i=0}^d a_{ii}$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz  $d = \min(m, n)$ .
8. (Iloczyn elementów na głównej przekątnej macierzy)  $y = \text{prod}(\mathbf{A}) = \prod_{i=0}^d a_{ii}$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz  $d = \min(m, n)$ .
9. (Wartość minimalna na głównej przekątnej macierzy)  $y = \min(\mathbf{A})$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz  $d = \min(m, n)$ .
10. (Wartość maksymalna na głównej przekątnej macierzy)  $y = \max(\mathbf{A})$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz  $d = \min(m, n)$ .
11. (Wartość średnia elementów macierzy na głównej przekątnej)  $y = \text{avg}(\mathbf{A}) = \frac{\sum_{i=0}^d a_{ii}}{d}$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz  $d = \min(m, n)$ .
12. (Suma iloczynów elementów macierzy na głównych przekątnych)  $y = \sum_{i=0}^d a_{ii}b_{ii}$ , gdzie  $\mathbf{A}, \mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz  $d = \min(m, n)$ .
13.  $y = \sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n 5a_{ij} - 3$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
14.  $y = \sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n 16a_{ij}^3 + 6$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
15.  $y = \sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n \sqrt{\frac{a_{ij}^2 + 20}{4}}$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
16.  $y = \sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n \log_2(a_{ij}x + 1)$ , gdzie  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz  $a_{ij}x \geq 0$ .

17. Policz ile elementów parzystych znajduje się w macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
18. Policz ile elementów nieparzystych znajduje się w macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
19. Policz ile elementów większych od 0 znajduje się w macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
20. Policz ile elementów z przedziału  $a_{ij} \in (-10, 10)$  znajduje się w macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
21. Policz ile elementów parzystych znajduje się na głównej przekątnej macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
22. Policz ile elementów nieparzystych znajduje się na głównej przekątnej macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
23. Policz ile elementów większych od 0 znajduje się na głównej przekątnej macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
24. Policz ile elementów z przedziału  $a_{ij} \in [20, 30]$  znajduje się na głównej przekątnej macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .

Implementację powyższych funkcji należy rozważyć w następujących scenariuszach:

1. Wektory **a** i **b** przechowują liczby typu **float**, wartość zwracana **y** typu **float**.
2. Wektory **a** i **b** przechowują liczby typu **double**, wartość zwracana **y** typu **double**.
3. Wektory **a** i **b** przechowują liczby typu **float**, wartość zwracana **y** typu **double**.

## 4 Operacje na macierzach

Przekaż do procedur w języku assembler podane macierze. Następnie oblicz wartość podanych wyrażeń:

1. Dla każdego elementu macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oblicz:  $a_{ij} = 10 \log_2 (16a_{ij}^2 + 5)$ .
2. Podnieś do kwadratu wszystkie elementy macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ .
3. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Do każdego elementu macierzy  $\mathbf{A}$  dodaj odpowiadający mu element macierzy  $\mathbf{B}$ .
4. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Oblicz:  $a_{ij} = \frac{16a_{ij}^5 + 4b_{ij}}{3}$ , gdzie  $i \in [0, \dots, m]$ ,  $j \in [0, \dots, n]$ .
5. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Oblicz:  $a_{ij} = \frac{a_{ij}^2 - 9b_{ij}}{\log_2 10}$ , gdzie  $i \in [0, \dots, m]$ ,  $j \in [0, \dots, n]$ .
6. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Oblicz:  $a_{ij} = \frac{a_{ij}^4 + b_{ij}^3}{\ln 2}$ , gdzie  $i \in [0, \dots, m]$ ,  $j \in [0, \dots, n]$ .
7. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Oblicz:  $a_{ij} = \sqrt{\frac{|5a_{ij} + 4b_{ij}|}{3}}$ , gdzie  $i \in [0, \dots, m]$ ,  $j \in [0, \dots, n]$ .
8. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Oblicz:  $a_{ij} = 20 \sin(a_{ij}) + \tan^2(b_{ij})$ , gdzie  $i \in [0, \dots, m]$ ,  $j \in [0, \dots, n]$  oraz macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{B}$  przechowują wartości kątów wyrażone w stopniach.
9. Dokonaj transpozycji macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  do macierzy  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{n,m}$ , tj.  $\mathbf{Y} = \mathbf{A}^T \Rightarrow y_{ji} = a_{ij}$ .
10. Wyzeruj *in situ* elementy macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  o parzystych indeksach.
11. Wyzeruj *in situ* elementy macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  o nieparzystych indeksach.
12. Wyzeruj *in situ* elementy macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  znajdujące się na głównej przekątnej, tj. gdzie indeksy  $i = j$ .
13. Wyzeruj *in situ* elementy macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  znajdujące się poniżej głównej przekątnej, tj. gdzie indeksy  $i > j$ .
14. Wyzeruj *in situ* elementy macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  znajdujące się powyżej głównej przekątnej, tj. gdzie indeksy  $i < j$ .
15. Wyzeruj *in situ* co drugi element macierzy  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ , tak aby macierz wynikowa przypominała szachownicę.
16. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Przepisz macierz  $\mathbf{A}$  do macierzy  $\mathbf{Y}$ , przy czym wyzeruj elementy o parzystych indeksach.

17. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Przepisz macierz  $\mathbf{A}$  do macierzy  $\mathbf{Y}$ , przy czym wyzeruj elementy o nieparzystych indeksach.
18. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Przepisz macierz  $\mathbf{A}$  do macierzy  $\mathbf{Y}$ , przy czym wyzeruj elementy znajdujące się na głównej przekątnej, tj. gdzie indeksy  $i = j$ .
19. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Przepisz macierz  $\mathbf{A}$  do macierzy  $\mathbf{Y}$ , przy czym wyzeruj elementy znajdujące się poniżej głównej przekątnej, tj. gdzie indeksy  $i > j$ .
20. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Przepisz macierz  $\mathbf{A}$  do macierzy  $\mathbf{Y}$ , przy czym wyzeruj elementy znajdujące się powyżej głównej przekątnej, tj. gdzie indeksy  $i < j$ .
21. Dane są macierze  $\mathbf{A}$  i  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m,n}$ . Przepisz macierz  $\mathbf{A}$  do macierzy  $\mathbf{Y}$ , przy czym wyzeruj co drugi element, tak aby macierz wynikowa przypominała szachownicę.
22. Dana jest macierz  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz wektor (kolumnowy)  $\mathbf{h} \in \mathbb{R}^n$ . Oblicz:  $\mathbf{y} = \mathbf{A}\mathbf{h}$ , gdzie  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^m$ . Uwaga, wynikowy wektor  $\mathbf{y}$  jest wektorem kolumnowym.
23. Dana jest macierz  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  oraz wektor (wierszowy)  $\mathbf{h} \in \mathbb{R}^m$ . Oblicz:  $\mathbf{y} = \mathbf{h}\mathbf{A}$ , gdzie  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ . Uwaga, wynikowy wektor  $\mathbf{y}$  jest wektorem wierszowym.
24. Dane są macierze  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$  i  $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{n,o}$ . Oblicz:  $\mathbf{Y} = \mathbf{A}\mathbf{B}$ , gdzie  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m,o}$ .

Implementację powyższych funkcji należy rozważyć w następujących scenariuszach:

1. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `float`, wartość zwracana  $y$  typu `float`.
2. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `double`, wartość zwracana  $y$  typu `double`.
3. Wektory  $\mathbf{a}$  i  $\mathbf{b}$  przechowują liczby typu `float`, wartość zwracana  $y$  typu `double`.