Lab 3: FPU, konwencje wywołania, analiza stosu

Cel ćwiczenia

- Złożone działania wykorzystujące FPU całka oznaczona
- · Udostępnienie prostej funkcji na poziomie interfejsu języka C
 - · Analiza ramki stosu
 - Konwencja wywołania
- · Wyświetlenie śladu stosu
- Pomiar czasu wykonania fragmentu kodu

FPU

FPU jest układem wspomagającym obliczenia, specjalizującym się w obliczeniach na liczbach w formatach stałoprzecinkowych, zmiennoprzecinkowych oraz *packed BCD*. Wyposażony jest w 8 80-bitowych rejestrów obsługiwanych, które tworzą stos. Za śledzenie jego szczytu odpowiadają trzy bity TOP słowa statusu FPU.

Podczas wstawiania wartości na górę stosu TOP = (TOP+1) mod 8 i w miejsce TOP wstawiana jest nowa wartość.

Stan i kontrola działania FPU

FPU posiada trzy specjalne rejestry przechowujące jego status i określające sposób jego działania.

Status word

16-bitowe słowo statusu FPU określające aktualny jego stan. Wyróżnione są tam 4 bity flag C0-C3, bit zajętości FPU, wspomniany licznik T0P, bit *Interrupt Request*, oraz 7 bitów wyjątków, które moga zostać wyrzucone podczas pracy FPU.

Control word

Control word o długości 16-bit zawiera 12-bitów ustawiające sposób działania FPU. Ustawia sposób interpretowania nieskończoności, tryb zaokraglenia, precyzję oraz bity określające obsługe wyjatków.

Tag word

Na każde 2 bity tego słowa 16-bitowego przypada numer określający zawartość poszczególnych rejestrów stosu FPU.

ONP - Odwrócona notacja polska

Podczas projektowania algorytmów przydatne okazuje się odpowiednie wyrażenie złożonej operacji arytmetycznej za pomocą jej składowych. Odwrócone notacja polska jest sposobem zapisu działania, gdzie jego operator znajduje się za jego operandami (zapis postfixowy).

```
2 + 2 -> 2 2 +
2 + 2 * 2 -> 2 2 2 * +
(2 + 2) * 2 -> 2 2 + 2 *
```

Jednoznacznie określa to kolejność wykonywania działań. Algorytmy wykorzystujące ONP wykorzystują stos, co idealnie sprawdza się w przypadku problemu projektowania algorytmów wykonywanych przez FPU.

Konwencja wywołania cdecl

W tej konwencji wywołania fukncji, wykorzystywanej przez większość kompilatorów języka C, strona wywołująca jest odpowiedzialna za przekazanie argumentów poprzez stos oraz ich późniejsze z niego zdjęcie. Stałoprzecinkowy wynik funkcji przekazywany jest w rejestrze eax, a zmiennoprzecinkowy w st(0) FPU. Reszta rejestrów st(x) musi być pusta. W tej konwencji funkcja wywoływana jest odpowiedzialna za zachowanie stanów wszystkich rejestrów oprócz eax, ecx i edx.

Programy

 Kody programów integral, my_sinDemo, stacktraceDemo: https://github.com/damiankoper/OiakLab/tree/master/lab_4

Całka sin(x) oraz log10(x)

Program integral liczy dwie całki oznaczone: sin(x) oraz log10(x) pobierając dane wejściowe(A - początek, B - koniec i ilośc przedziałów) ze standardowego wejścia i wyświetlając wynik na standartowe wyjście. Obliczenia wykonywane są mnetodą trapezów i wykorzystują format 64-bitowy double (FLDL, FxxxL).

W pierwszej kolejności obliczana jest szerokość przedziału (wysokość trapezu):

```
fildl numOfIntervals
fldl b
fldl a
```

```
fsubp
fdivp
fstpl interval # zapisanie przedziału do pamięci
```

co stosując ONP można napisać według kolejności instrukcji FPU:

```
a - początek, b - koniec, i - ilość przedziałów, x - wysokośc trapezu
(a-b) / i = x
ONP: i b a - / (zapisz i zdejmij ze stosu)
```

Całka sin(x)

Na jedną iteracje liczenia całki składają się dwie operacje:

- 1. Obliczenia pola trapezu i dodanie go do wyniku
- 2. Przesunięcie punktu a o wysokość trapezu

Przed wejściem do pętli należy włożyć na stos FPU 0 za pomoca instrukcji FLDZ. To miejsce na stosie będzie sumować pola kolejnych trapezów. Kolejny raz można rozpisać operacje używając ONP:

```
a - początek, b - koniec, x - wysokośc trapezu, w - wynik (już na stosie) w += (x * (sin(a) + sin(a + x))) / 2 ONP: w x a (sin) a x + (sin) + * 2 / + a += a + x ONP: a x + (zapisz a i zdejmij ze stosu)
```

Wykonując pętlę podaną ilość razy na koniec otrzymamy wartość obliczonej całki w st (0). Aby zapis ONP pokrywał się z działaniem FPU należy użyć instrukcji zdejmujących jeden operand ze stosu - instrukcje z literą P (POOP).

Całka log10(x)

Całka z logarytmu obliczana jest analogicznie. Istotną różnicą jest obliczenie samego logarytmu o podstawie 10 (zamiast *sin(x)*). Architektura FPU nie udostępnia instrukcji, która bezpośrednio może policzyć owy logarytm. Skorzystać trzeba z zależności:

```
log10(x) = log2(x) / log2(10)
```

oraz:

```
loga(b) = 1 / logb(a)
```

czyli:

```
log10(x) = log2(x) log10(2)
```

Wykorzystując instrukcję FYL2X możemy obliczyć wynik działania y * log2(x). Mając zatem na uwadze kolejnośc operandów możemy zapisać następujące działanie:

```
a - początek, b - koniec, x - wysokośc trapezu, w - wynik (już na stosie)  w += (x * (log10(a) + log10(a + x))) / 2   w += (x * (log10(2) * log2(a) + log10(2) * log2(a + x))) / 2   ONP: w \times log10(2) a (fyl2x) log10(2) a x + (fyl2x) + * 2 / +
```

Stała log10(2) ładowana jest za pomocą rozkazu FLDL2G.

Pomiar czasu wykonania

Program integral odpowiedzialny jest również za pomiar czasu wykonania fragmentu kodu. Elementem pomiaru jest procedura obliczania całki sin(x). Do pomiaru użyto rozkazu RDTSC. Rozkaz ten wypełnia rejestry edx:eax zawartością rejestru TSC, którego zawartość inkrementowana jest po każdym cyklu procesora. Przy długości 64-bit i maksymalnej częstotliwości taktowania procesora 3.0 GHz rejestr ten nie ulegnie przepełnieniu przez ok. 200 lat. Przez swoją dokładność może być on użyty do ataków czasowych, na których opierają się między innymi ataki Meltdown i Spectre.

RDTSC nie jest instrukcją serializującą - procesor, poprzez spekulatywne wykonywanie kodu, bądź pipielining, może odczytać zawartośc rejestru TSC zanim wykona poprzednie instrukcje. Aby temu zapobiec trzeba poprzedzić rozkaz RDTCS rozkazem CPUID, który jest instrukcją serializującą. Alternatywą jest użycie instrukcji RDTSCP, która łączy odczyt TSC i serializację.

```
# Pomiar czasu
xor %eax, %eax
cpuid
rdtsc
movl %eax, timeTSC1
movl %edx, timeTSC1 + 4
```

Wnioski

Literatura

- 1. Wikibooks x86 Assembly https://en.wikibooks.org/wiki/X86 Assembly
- 2. Laboratorium AK –ATT asembler (LINUX) http://zak.ict.pwr.wroc.pl/materials/architektura/laboratorium%20AK2/Linux-AK2-lab-2018%20May.pdf
- 3. University of Virginia Computer Science x86 Assembly Guide http://www.cs.virginia.edu/~evans/cs216/guides/x86.html
- 4. Prezentacja do wykładu
- 5. Dokumentacja GDB https://sourceware.org/gdb/current/onlinedocs/gdb/
- 6. gdb help
- 7. FPU http://www.website.masmforum.com/tutorials/fptute/fpuchap1.htm