Metody numeryczne - N2

DAMIAN PORADYŁO

N2 Zadanie numeryczne

Rozwiązać układ z poprzedniego zadania (zestaw 1 zad 4,5) poprawnie (optymalnie) implementując algorytm do rozwiązywania układu z macierzą trójdiagonalną (może być algorytm Thomasa). W zadaniu proszę przyjąć N=1000. Wynik przedstawić w postaci graficznej (wykres: oś x: nh oś y wartości rozwiązania y_n).

$$\begin{bmatrix} b_0 & c_0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ a_1 & b_1 & c_1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a_2 & b_2 & c_2 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_3 & b_3 & c_3 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & a_{N-1} & b_{N-1} & c_{N-1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & a_N & b_N \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ \vdots \\ y_{N-1} \\ y_N \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_0 \\ f_1 \\ f_2 \\ f_3 \\ \vdots \\ f_{N-1} \\ f_N \end{bmatrix}$$

$$d_0 = b_0$$
, $d_n = b_n - l_n c_{n-1}$, $l_n = \frac{a_n}{d_{n-1}}$,
 $z_0 = f_0$, $z_n = f_n - l_n z_{n-1}$,
 $y_N = \frac{z_n}{d_N}$, $y_n = \frac{z_n - c_n y_{n+1}}{d_n}$,

$$b_0 = b_N = f_N = 1,$$
 $c_0 = a_N = 0,$ $f_{0:N-1} = 0,$
$$b_n = -\frac{2}{h^2},$$
 $a_n = c_n = \frac{1}{h^2},$ $h = \frac{1}{N}$

1 OPIS METODY

Metoda Thomasa idealnie nadaje się do rozwiązywania równań trójprzekątniowych. W odróżnieniu do np. *eliminacji Gaussa* jest znacznie szybsza. Jej złożoność jest rzędu LINIOWEGO, wynosi **O(N)**.

Mając macierz trójprzekątniową(jak w treści zadania):

$$\begin{bmatrix} b_0 & c_0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ a_1 & b_1 & c_1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a_2 & b_2 & c_2 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_3 & b_3 & c_3 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & a_{N-1} & b_{N-1} & c_{N-1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & a_N & b_N \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ \vdots \\ y_{N-1} \\ y_N \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_0 \\ f_1 \\ f_2 \\ f_3 \\ \vdots \\ f_{N-1} \\ f_N \end{bmatrix}$$

Możemy zapisać jako: $a_i y_{i-1} + b_i y_i + c_i y_{i+1} = f_i$

Gdzie: $a_1 = c_n = 0$ a także i = 1, 2, 3, 4, N

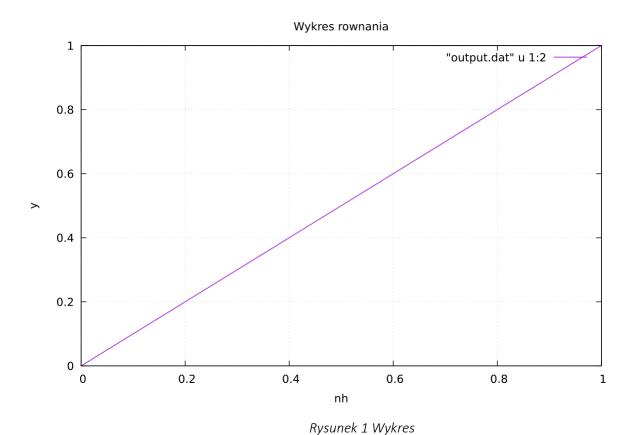
Algorytm Thomasa sprowadza się do wyzerowania współczynników a_i : i=2,3,4...N, tak aby ostatnie równanie było postaci $b_N y_N = f_N$, co pozwoli wyznaczyć y_N . Mając dane y_N można wyznaczyć y_{N-1} , oczywiście przy założeniu $a_{N-1}=0$, tak postępując można rozwiązać cały układ równań.

Na co warto zwrócić uwagę to również fakt, że tak macierz takiego układu równań może być przechowywana w pamięci komputera przy pomocy trzech tablic jednowymiarowych, co jak wiemy dodatkowo zmniejsza zużycie pamięci.

2 WYKRES

Wykres stworzony w programie **gnuplot** w celu zwizualizowania wyników. Znajduje się on również w osobnym pliku w katalogu z programem pod nazwą **wykres.pdf**

Dla **N = 1000**



3 WYNIKI

Wyniki przedstawiające wynik programu znajdują się w pliku "dane.dat". W pierwszej kolumnie są wartości **nh** w drugiej natomiast wyniki **y**.

```
#include <iostream>
#include <cstdio>
#define N 1000
double h = 1.0/N;
void initMatrix(double *c, double *b, double *a, double *f) {
    for(int i=0; i<=N; i++) {</pre>
        if(i>=1) a[i] = c[i] = 1.0/(h*h);
        if(i<N) c[i] = 1.0/(h*h);
        b[i] = -(2.0/(h*h));
        f[i] = 0;
    b[0] = b[N] = 1;
    c[0] = a[N] = 0;
    f[N] = 1;
void solve(double *a, double *b, double *c, double *y, double *f) {
    for(int i=1; i<=N; i++) {</pre>
        double 1 = a[i] / b[i-1];
        a[i] = 0;
        b[i] -= 1 * c[i-1];
        f[i] -= l * f[i-1];
    y[N] = f[N] / b[N];
    for(int i=N-1; i>=0; i--) {
        y[i] = (f[i] - c[i] * y[i+1])/b[i];
void printResult(double *y) {
    for(int n=0; n<=N; n++) printf("%.10lf\t%.10lf\n", n*h, y[n]);</pre>
int main(int argc, char const *argv[]) {
    double b[N+1], c[N], a[N+1], y[N+1], f[N+1];
    initMatrix(c, b, a, f);
    solve(a,b,c,y,f);
    printResult(y);
    return 0;
```

5 URUCHOMIENIE

>> make run

W skład zestawu wchodzą:

- Plik programu
- Wygenerowany wykres
- Plik zawierający otrzymane wyniki
- Opracowanie
- Makefile