$1^{\underline{0}}$ Projeto da disciplina Estruturas de Dados II Análise assintótica de algoritmos de ordenação

Gabriel Passarelli 11218480 Marcelo Kenji Noda Pique Pique, tchururu

2021

1 Introdução

Nosso objetivo com este texto é analisar a complexidade de tempo de cinco algoritmos de ordenação distintos, implementados na parte prática do projeto em linguagem C de programação seguindo os pseudo-códigos fornecidos na proposta do trabalho.

Em cada seção, fazemos a análise de maneira teórica do pseudo-código de um algoritmo, dando ênfase para o comportamento assintótico da complexidade de tempo, e em seguida apresentamos os resultados obtidos a partir das medições de tempo feitas rodando os códigos implementados. Nessa parte, incluímos gráficos e tabelas para facilitar a visualização dos dados.

2 Análise dos algoritmos

2.1 Bubble Sort (versão otimizada)

O procedimento de ordenação do Bubblesort tem por base comparar elementos adjacentes, e invertê-los, caso o último seja menor do que o primeiro. Paramos de percorrer o vetor comparando as posições contíguas se não houverem mais trocas a serem realizadas (e isso distingue o Bubblesort otimizado do normal). Fato é que a cada laço em que se torna a percorrer o vetor, não caminhamos até seu fim, mas sim até uma posição antes à que foi atingida no laço anterior. De fato, não é necessário ir até o fim, já que após i rodadas os i maiores elementos estarão ocupando as posições corretas no vetor.

De modo mais preciso, vemos no pseudo-código da rotina Optimized_Bubble_Sort que, no pior caso, dado um vetor de tamano $n \in \mathbb{N}$ o número de operações será n vezes o custo do for da linha 4. Este, por sua vez, realizará aproximadamente

$$\sum_{i=0}^{i=n-1} 6 \cdot (n-i-2) = 3(n-3)n$$

operações em seu interior (a operação de troca normalmente se utiliza de uma variável auxiliar, de modo que o custo dela se torna o custo de 3 atribuições). Ou seja, temos um custo total, no pior caso, $O(n^2)$.

O pior caso caso acontece somente quando o vetor está ordenado de maneira decrescente. Tomando um vetor aleatório podemos obter o caso médio. Nessa situação, a probabilidade de que uma elemento esteja ocupando uma dada posição no vetor no começo é 1/n. Além disso, se ele está deslocado j posições de sua posição correta, então precisaremos realizar pelo menos j trocas para acertála. A questão que precisamos responder então é: em média, quantas posições um elemento está deslocado de sua posição correta? Seja X_k , a variável aleatória que mede a distância de um elementos a sua posição correta, quando está é k. Temos

$$E[X_k] = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{(k-i)}{n} + \sum_{i=k+1}^{n} \frac{(i-k)}{n} = \frac{n+k^2+(n-k)^2}{2n},$$

logo, em um vetor de tamanho n, realizaremos

$$\sum_{i=0}^{n} E[X_k] = \sum_{i=0}^{n} \frac{n+k^2+(n-k)^2}{2n} = \frac{(n+1)(n+2)}{3} = O(n^2)$$

permutações.

Nossas medições de tempo confirmam nossas análises téoricas, como bem se vê pela inclinação das retas do gráfico que segue

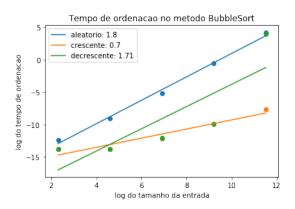


Figure 1: Os números na frente das legendas indicam as inclinações das respectivas retas. Como esperado, os gráficos para entradas aleatórias e ordenadas de modo decrescente aprenentam comportamento próximo ao quadrático, enquanto entradas já ordenadas têm comportamento próximo ao linear.

| n = | 10^{1} | 10^{2} | 10^{3} | 10^4 | 10^{5} |
|-------------------|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|
| Vetor aleatório | $4 \cdot 10^{-6}$ | $1.15 \cdot 10^{-4}$ | $5.28 \cdot 10^{-3}$ | $5.47 \cdot 10^{-1}$ | 61.04 |
| Vetor crescente | 10^{-6} | 10^{-6} | $5 \cdot 10^{-6}$ | $5.1 \cdot 10^{-5}$ | $4.61 \cdot 10^{-4}$ |
| Vetor decrescente | 10^{-6} | 10^{-6} | $6 \cdot 10^{-6}$ | $5 \cdot 10^{-5}$ | 52.17 |
| Média | $2 \cdot 10^{-6}$ | $3.9 \cdot 10^{-5}$ | $1.76 \cdot 10^{-3}$ | $1.82 \cdot 10^{-1}$ | 37.7 |
| Desvio Padrão | $1.41 \cdot 10^{-6}$ | $5.37 \cdot 10^{-5}$ | $2.49 \cdot 10^{-3}$ | $2.58 \cdot 10^{-1}$ | 26.92 |

Table 1: Medidas de tempo para o Bubblesort em segundos

Observando a tabela, podemos notar como o desvio padrão cresceu junto com o aumento do tamanho da entrada. Isso reforça nossa avaliação de que a complexidade do BubbleSort está altamente relacionada ao número de elementos ocupando suas posições corretas previamente.

2.2 Quick Sort

Pique Pique, tchururu

2.3 Radix Sort

A ideia básica por trás do Radixsort é ordenar nossos inteiros de modo recursivo, usando como chave de ordenação uma casa decimal diferente a cada chamada. Além disso, comeaçamos pelo dígito menos significativo e terminamos no dígito mais significativo. Cabe dizer também que é claro que nossas entradas não precisam ser inteiros: datas também funcionariam, por exemplo, ou qualquer outro dado que pudesse ser interpretado como uma sequência de caracteres com uma relação de ordem entre si.

No pseudo-código, começamos com um vetor A de tamanho n. A codição (maior/posicao) > 0 é, pelo que dissemos acima, a condição de parada do processo de ordenação: A está ordenado quando posicao tiver mais dígitos do que o maior elementos de A. Usamos a rotina Counting_Sort como auxiliar. Ela é responsável por ordenar o vetor A considerando apenas a casa decimal das entradas do vetor dada pela fórmula $\log_{10}posicao$. Note que, portanto, o enquanto da linha 4 do peseudo-código rodará um número de vezes igual ao número de dígitos do maior elemento contido em A.

A rotina Counting_Sort tem como lógica inferir a posição correta de um dado elemento a de A através da contagem de quantos elementos menores do que a existem em A, e é exatamente essa a informação que B guarda: na primeira iteração, contamos quantos elementos de A possuem o dígito especificado pela variável posicao igual a i; no segundo laço de iterações contamos também quantos elementos com o dito dígito menor do que i existem em A, e salvamos essa informação em B[i]. Assim, é evidente que o número correto da posição de A[i] será exatamente B[chave]-1, em que chave é o dígito considerado na chamada atual. Note que a cada iteração, decrementa-se o valor guardado em B[chave], de modo a não se perder os elementos de A com dígito atual igual. No algoritmo, o vetor C serve apenas como auxiliar ao processo de inverção das posições do elemento de A.

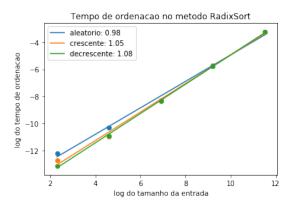


Figure 2: Como esperado, a inclinação de todas as retas é próxima de 1, indicando o comportamento linear.

| n = | 10^{1} | 10^{2} | 10^{3} | 10^4 | 10^{5} |
|-------------------|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|
| Vetor aleatório | $5 \cdot 10^{-6}$ | $3.4 \cdot 10^{-5}$ | $2.53 \cdot 10^{-4}$ | 0.10 | 0.00 -0 |
| Vetor crescente | $1.7 \cdot 10^{-5}$ | 10^{-6} | $2.42 \cdot 10^{-4}$ | $3.3 \cdot 10^{-3}$ | $3.89 \cdot 10^{-2}$ |
| Vetor decrescente | $1.8 \cdot 10^{-5}$ | 10^{-6} | $2.43 \cdot 10^{-4}$ | $3.12 \cdot 10^{-3}$ | $3.89 \cdot 10^{-2}$ |
| Média | $3.33 \cdot 10^{-6}$ | $2.3 \cdot 10^{-5}$ | $2.46 \cdot 10^{-4}$ | $3.2 \cdot 10^{-3}$ | $3.92 \cdot 10^{-2}$ |
| Desvio Padrão | $1.24 \cdot 10^{-6}$ | $7.78 \cdot 10^{-5}$ | $4.97 \cdot 10^{-6}$ | $7.89 \cdot 10^{-5}$ | $3.31 \cdot 10^{-4}$ |

Table 2: Medidas de tempo para o RadixSort em segundos

É fácil ver que a complexidade do Radix_Sort não se altera de acordo com o número de elementos já ordenados no vetor: não fazemos comparações dos elementos entre si, mas sim um procedimento de contagem, cuja complexidade depende apenas do tamanho de A. Assim, a complexidade total do algoritmo será, para qualquer vetor de tamanho n

$$s \cdot [(8 \cdot n + 1) + (1 + 9 \cdot 4) + (1 + 9 \cdot n) + (1 + 3 \cdot n)] = O(n),$$

em que s corresponde ao número de dígitos do maior elemento do vetor.

Na tabela, ressaltamos os valores pequenos para o desvio padrão, que indicam que as medidas não se alteraram muito quando mudamos a forma de preencher o vetor a ser ordenado. Isso reforça a ideia de que a complexidade é a mesma para dois vetores quaisquer de mesmo tamanho.

2.4 Heap Sort

Pique Pique, tchururu