Trabalho de casa 01: Método dos vizinhos mais próximos (k-NN)

Instruções gerais: Sua submissão deve conter:

- 1. Um "ipynb" com seu código e as soluções dos problemas
- 2. Uma versão pdf do ipynb

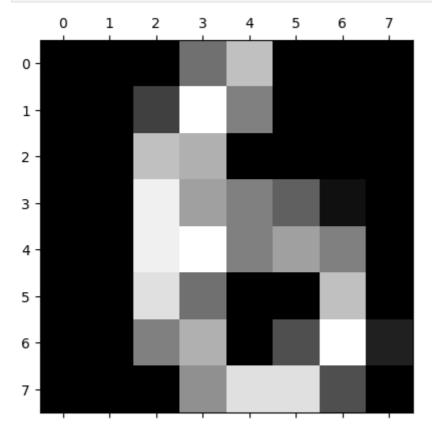
Caso você opte por resolver as questões de "papel e caneta" um editor de $L\!\!\!/T_E\!X$ externo, o inclua no final da versão pdf do 'ipynb'.

Exercícios computacionais

Exercício 1. O código abaixo carrega o dataset MNIST, que consiste em imagens de dígitos entre 0 e 9. Teste o k-NN com distância euclidiana para classificação do conjunto de teste. Use valores de k diferentes (e.g., de 1 a 5) e reporte a acurácia para cada valor de k. Lembre que a acurácia é o percentual de amostras classificadas corretamente. Notavelmente, as entradas do MNIST tem dimensão relativamente alta (64). Plote uma imagem com a variância amostral dos pixels das imagens e comente. Também mostre as imagens classificadas de maneira errônea e comente.

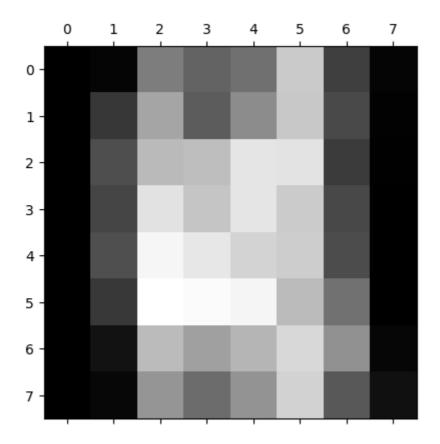
```
In [ ]: from dataclasses import dataclass
        import matplotlib.pyplot as plt
        import numpy as np
        import seaborn as sns
        from sklearn.datasets import load_digits, make_moons
        from sklearn.model_selection import train_test_split
        SEED = 42
        np.random.seed(SEED)
        @dataclass
        class Dataset:
            features train: np.ndarray
            features test: np.ndarray
            labels_train: np.ndarray
            labels_test: np.ndarray
        # Import dataset and separate train/test subsets
        mnist = Dataset(*train test split(
            *load_digits(return_X_y=True),
            random state=SEED,
        ))
        # Notice that, in the MNIST dataset, the images are already flattened, i.e., are
        # represented as 64-dimensional vectors, not as 8 by 8 matrices.
        # To plot one of them, you should reshape it back into (8, 8)
        plt.matshow(mnist.features_test[0].reshape(8, 8))
```

```
plt.gray()
plt.show()
```



Vamos primeiro exibir a variância dos pixels, função direta dos dados observados. Note que os extremos laterais possuem variância nula, o que é esperado, pois são pixels que sempre são pretos. A variância maior ocorre no centro da imagem, onde os dígitos são escritos. Em particular, a variância é maior para os pixels localizados no centro, um pouco abaixo, onde existe a maior diferença entre os números desenhados.

```
In [ ]: plt.matshow(mnist.features_test.var(axis=0).reshape(8, 8))
    plt.gray()
    plt.show()
```



Implementação do código elaborado para o primeiro exercício. Consiste de função k_nn que recebe como parâmetros o conjunto de treinamento, o conjunto de teste, os labels conhecidos e a quantidade de vizinhos desejada. É retornado o vetor de labels classificados. A função exibe ainda a acurácia do modelo e as imagens classificadas erroneamente pra o k especificado, bem como os labels determinados pelo algoritmo e os labels corretos.

```
In [ ]: import numpy as np
        #preciso aplicar k-nn para cada vetor do dataset
        #depois, comparar os resultados com as labels de teste
        #e calcular a acurácia
        def k_nn(dataset, k):
            labels_def= [];
            for vetor1 in dataset.features_test:
                 vizinhos = [];
                 distancias = [];
                 labels = [];
                 # print(labels)
                 #pra cada vetor dentre os vetores desconhecidos eu calculo a distância p
                 for posicao,vetor2 in enumerate(dataset.features_train):
                     distancia = np.linalg.norm(vetor1 - vetor2)
                     #se ainda não tiver k vizinhos, adiciono o vetor2 e a distância
                     if len(vizinhos) < k:</pre>
                         vizinhos.append(vetor2);
                         distancias.append(distancia);
                         # print(labels_know[posicao])
                         labels.append(dataset.labels train[posicao]);
                         # print(labels)
                     elif distancia < max(distancias):</pre>
                         # Reordeno as listas de modo a deixar o maior por ultimo
                         elementos_agrupados = zip(distancias, vizinhos, labels )
                         elementos_ordenados = sorted(elementos_agrupados, key=lambda x:
```

```
distancias, vizinhos, labels= map(list, zip(*elementos_ordenados
                vizinhos.pop();
                distancias.pop();
                labels.pop();
                vizinhos.append(vetor2);
                distancias.append(distancia);
                labels.append(dataset.labels_train[posicao]);
        #o vizinho correspondente a moda dos labels é o label do vetor1
        pos_moda = labels.index(max(set(labels), key = labels.count));
        np.array(labels_def.append((labels[pos_moda])));
    return labels def;
def plot1(dataset,k, labels_def):
    print('Para k={k} vizinhos, a acurácia é: {acuracia}'.format(k=k, acuracia =
    #printar as imagens classificadas erroneamente em linha horizontal
    print(f'Para k={k} vizinhos as imagens classificadas erroneamente são: '.for
    #selecionar os vetores para os quais os labels foram erroneamente nomeados
    mistakes = [dataset.features_test[i] for i, label in enumerate(labels_def) i
   fig, axes = plt.subplots(1, len(mistakes), figsize=(10, 4))
    axes[0].set_title(f"Classificações erradas")
    for i, img in enumerate(mistakes):
        axes[i].matshow(img.reshape(8, 8))
        axes[i].axis('off')
    plt.show()
    print('Os labels errados foram classificados como: ')
   #selecionar os labels erroneamente nomeados
    mistakes_labels = [label for i, label in enumerate(labels_def) if label != m
   print(mistakes_labels)
    # o correto era classificar como
   print('0 correto era classificar como: ')
    #selecionar os labels corretos
    correct_labels = [label for i, label in enumerate(dataset.labels_test) if la
    print(correct_labels)
```

```
In [ ]: comando = k_nn(mnist, 1);
   itema = plot1(mnist,1,comando);
```



Os labels errados foram classificados como: [3, 9, 9, 4, 1, 1, 5, 8] O correto era classificar como: [9, 8, 7, 9, 8, 4, 9, 3]

```
In [ ]: comando = k_nn(mnist, 2);
  itema = plot1(mnist,2,comando);
```

Classificações erradas



Os labels errados foram classificados como:

[3, 9, 9, 8, 4, 1, 1, 8]

O correto era classificar como:

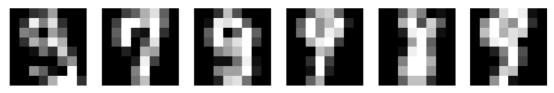
[9, 5, 7, 9, 9, 8, 4, 3]

```
In [ ]: comando = k_nn(mnist, 3);
  itema = plot1(mnist,3,comando);
```

Para k=3 vizinhos, a acurácia é: 0.9866666666666667

Para k=3 vizinhos as imagens classificadas erroneamente são:

Classificações erradas



Os labels errados foram classificados como:

[3, 9, 8, 4, 1, 5]

O correto era classificar como:

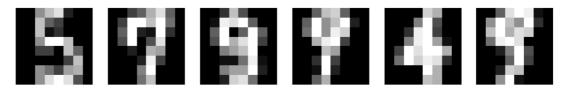
[9, 7, 9, 9, 8, 9]

```
In [ ]: comando = k_nn(mnist, 4);
itema = plot1(mnist,4,comando);
```

Para k=4 vizinhos, a acurácia é: 0.9866666666666667

Para k=4 vizinhos as imagens classificadas erroneamente são:

Classificações erradas



Os labels errados foram classificados como:

[9, 9, 8, 4, 1, 5]

O correto era classificar como:

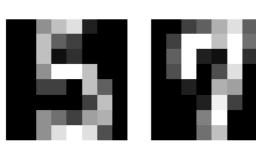
[5, 7, 9, 9, 4, 9]

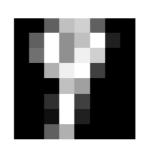
```
In [ ]: comando = k_nn(mnist, 5);
itema = plot1(mnist,5,comando);
```

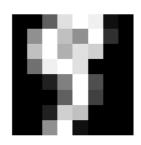
Para k=5 vizinhos, a acurácia é: 0.9911111111111112

Para k=5 vizinhos as imagens classificadas erroneamente são:

Classificações erradas



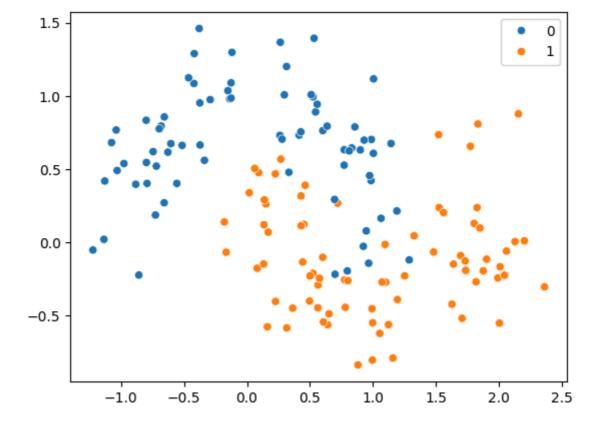




```
Os labels errados foram classificados como:
[9, 9, 4, 5]
O correto era classificar como:
[5, 7, 9, 9]
```

Note que na maioria dos casos acima é difícil até mesmo pro ser humano conseguir classificar adequadamente. Isso ocorre porque os número são relativamente parecidos e leves distorções podem alterar o resultado . Isso é um problema comum para o k-NN, que é muito sensível a ruídos e a diferenças pequenas entre as classes.

Exercício 02. O código abaixo carrega o dataset "two moons", que consiste de amostras bidimensionais divididas em duas classes. Teste o k-NN com distância euclidiana para classificação do conjunto de teste. Use valores de k diferentes (e.g., de 1 a 10). Plote a superfície de decisão para cada valor de k. Como k influencia na suavidade dessas superfícies?



Abaixo, a função auxiliar acuracia responsavel pelo calculo da acuracia do modelo. A função recebe como parâmetros a base de dados contendo conjunto de treino, conjunto

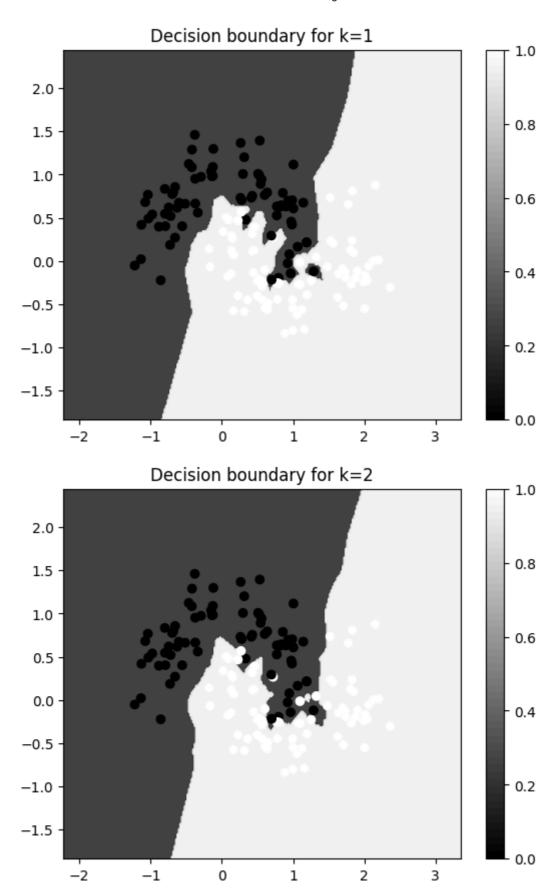
de teste e labels conhecidos. A função retorna a acuracia do modelo.

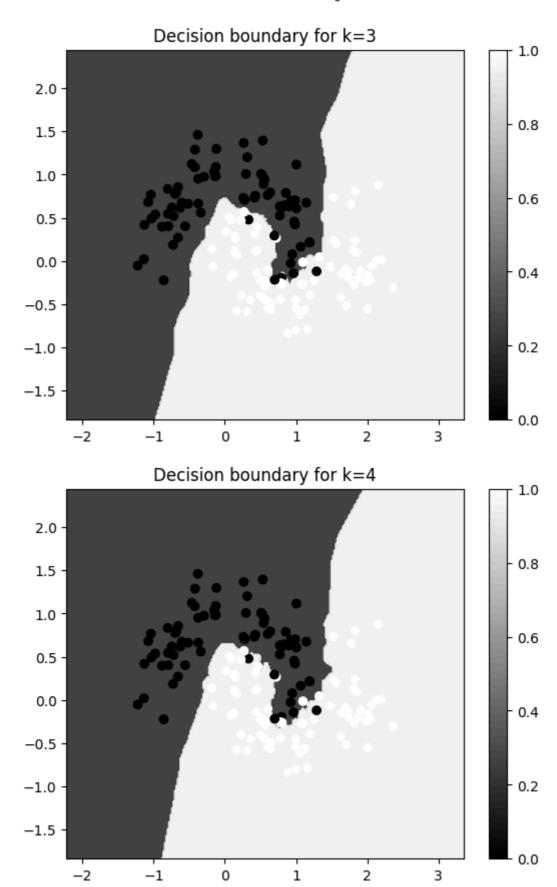
```
In [ ]: def acuracia(dataset,k):
            labels_def = k_nn(dataset, k)
            acuracia = np.mean(labels_def == dataset.labels_test)
            return acuracia
        for i in range (1, 11):
            comando = k_nn(moon, 1)
            accuracy = acuracia(moon, 1)
            print("Acurácia para k= {i}:".format(i=i), accuracy)
        Acurácia para k= 1: 0.94
        Acurácia para k= 2: 0.94
        Acurácia para k= 3: 0.94
        Acurácia para k= 4: 0.94
        Acurácia para k= 5: 0.94
        Acurácia para k= 6: 0.94
        Acurácia para k= 7: 0.94
        Acurácia para k= 8: 0.94
        Acurácia para k= 9: 0.94
        Acurácia para k= 10: 0.94
```

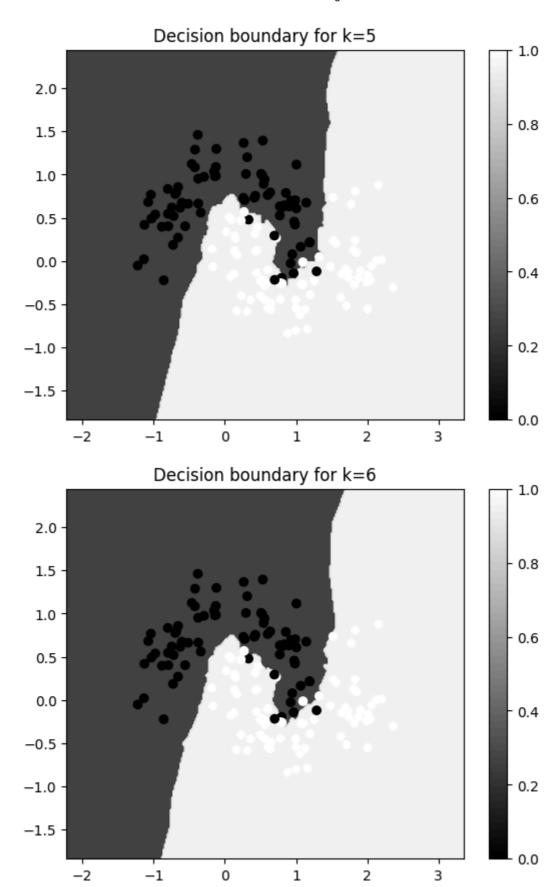
Abaixo, a função k_nn2() possui leves modificações com relação a função k_nn() do exercício 1. A nova função recebe como base de dados os vetores separadamente (para poder acrescentar os pontos gerados pra malha), enquanto a função anterior recebia a base de dados completa. A função retorna as imagens classificadas par cada k especificado, em ordem crescente de 1-9.\ É possível notar que conforme o valor de k cresce, a curva de decisão se torna mais suave, ou seja, a fronteira de decisão entre as classes se torna mais suave. Isso ocorre pois a influência de cada ponto na classificação é menor, já que a classificação se torna menos sensível a ruídos e anomalias.

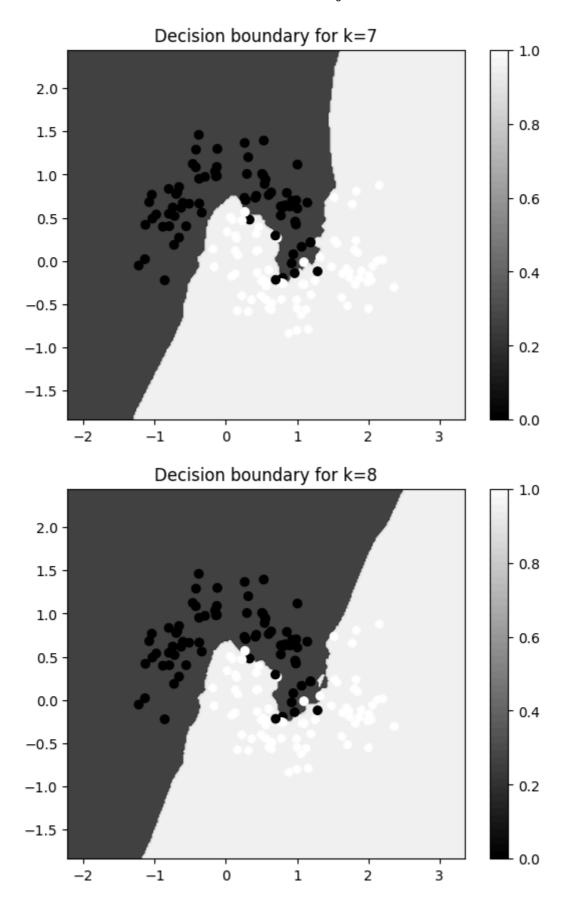
```
In [ ]: # Let's plot the decision boundary for the moon dataset
        # We will use the `predict` method to get the decision boundary
        # and the `contourf` method to plot it.
        # First, we will create a grid of points to classify
        h = 0.02
        x_min, x_max = moon.features_train[:, 0].min() - 1, moon.features_train[:, 0].ma
        y_min, y_max = moon.features_train[:, 1].min() - 1, moon.features_train[:, 1].ma
        xx, yy = np.meshgrid(
            np.arange(x_min, x_max, h),
            np.arange(y_min, y_max, h),
        \#quero tornar essa matriz um vetor de coordenadas (x,y)
        X = np.array([xx.ravel(), yy.ravel()]).T
        def k_nn2(features_test,features_train, labels_train, k):
            labels_def= [];
            for vetor1 in features_test:
                vizinhos = [];
                distancias = [];
                labels = [];
                # print(labels)
                #pra cada vetor dentre os vetores desconhecidos eu calculo a distância p
                for posicao, vetor2 in enumerate(features train):
                    distancia = np.linalg.norm(vetor1 - vetor2)
```

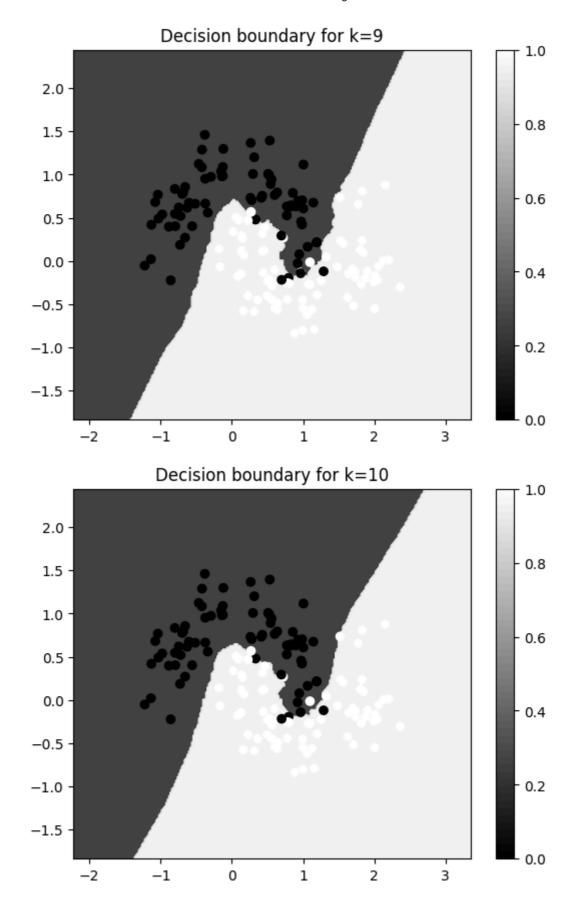
```
#se ainda não tiver k vizinhos, adiciono o vetor2 e a distância
            if len(vizinhos) < k:</pre>
                vizinhos.append(vetor2);
                distancias.append(distancia);
                # print(labels_know[posicao])
                labels.append(labels_train[posicao]);
                # print(labels)
            elif distancia < max(distancias):</pre>
                # Reordeno as listas de modo a deixar o maior por ultimo
                elementos_agrupados = zip(distancias, vizinhos, labels )
                elementos_ordenados = sorted(elementos_agrupados, key=lambda x:
                distancias, vizinhos, labels= map(list, zip(*elementos_ordenados
                vizinhos.pop();
                distancias.pop();
                labels.pop();
                vizinhos.append(vetor2);
                distancias.append(distancia);
                labels.append(labels_train[posicao]);
        #o vizinho correspondente a moda dos labels é o label do vetor1
        pos_moda = labels.index(max(set(labels), key = labels.count));
        np.array(labels_def.append((labels[pos_moda])));
    return labels_def;
for k in range(1, 11):
    Z = k_nn2(X, moon.features_train, moon.labels_train, k)
    Z = np.array(Z).reshape(xx.shape)
    plt.contourf(xx, yy, Z, alpha=0.8)
    plt.scatter(moon.features_train[:, 0], moon.features_train[:, 1], c=moon.lab
    #redefinir a escala de cores
    plt.colorbar()
    plt.title(f"Decision boundary for k={k}")
    plt.show()
```











Exercícios de "papel e caneta"

Exercício 1. Como mencionado na nota de aula, é comum *normalizar* os dados antes de utilizar algoritmos de ML. Seja $\mathbf{x} \in \mathcal{X}$ um ponto arbitrário do nosso conjunto de dados (antes de normalização). Deixe também que $\mathcal{V}_k(\mathbf{x})$ seja o conjunto dos k vizinhos mais

próximos de \mathbf{x} dentre nossas observações. É possível que $\mathcal{V}_k(\mathbf{x})$ mude caso normalizemos os dados? Prove.

Solução. A normalização dos dados consiste em subtrair a média amostral e então multiplicar pela inversa da matriz diagonal C de covariância:

$$C^{-1}(x-ar{x})$$

$$C^{-1}x - C^{-1}\bar{x}$$

ou podemos realizar um processo mais simples de normalização, que consiste em subtrair a média e então dividir pelo desvio padrão. COnsidere os dados a seguir, com a distancia dos pontos em relação ao primeiro ponto. Considerando k=3, temos que os vizinhos mais próximos são os pontos 2, 4 e 5.

Ponto	Dinheiro	Idade	categoria	Distância
1	1800	25	1	0.000000
2	2000	30	0	200.062490
3	500	35	1	1300.038461
4	1500	40	0	300.374766
5	3000	45	0	1200.166655

Normalizando esses dados, ficamos com a seguinte tabela:

Ponto	Dinheiro	Idade	categoria	Distância
1	0.044362	-1.264911	1	0.000000
2	0.266174	-0.632456	0	0.670224
3	-1.397415	0.000000	1	1.917999
4	-0.288355	0.632456	0	1.926318
5	1.375233	1.264911	0	2.858534

Assim, os novos vizinhos são os pontos 2, 3 e 4. Portanto, a normalização dos dados altera os vizinhos mais próximos.

Exercício 2. Suponha que estamos usando k-NN equipado com distância Mahalanobis d_M (veja Eq. 3.5 das notas de aula). Suponha ainda que Σ é a matrix de covariância real dos dados (i.e., do vetor aleatório $\mathbf{x} \sim \mathbb{P}_{\mathbf{x}}$), ao invés de uma estimativa baseada em amostras. Existe uma transformação g tal que $d_M(a,b) = \|g(a) - g(b)\|_2$? Mostre a transformação e derive a matriz de covariância de $z = g(\mathbf{x})$.

Solução. A matriz de covariância σ é simétrica e positiva semi definida, o que implica que ela pode ser diagonalizada. Por consequencia, a inversa σ^{-1} também é simétrica positiva semi definida.

Aqui, vamos usar a decomposição $\sigma=Q\lambda Q^T$ onde Q e λ são a matriz de autovetores e a matriz diagonal de autovalores, respectivamente. Usufruindo dessa propriedade no cálculo da distância de Mahalanobis, temos:

$$d_M(a,b) = \sqrt{(a-b)^T \Sigma^{-1} (a-b)}$$
 $d_M(a,b) = \sqrt{(a-b)^T (Q\lambda Q^T)^{-1} (a-b)}$

Agora, separando a matriz de autovalores em $\lambda = \sqrt{\lambda}\sqrt{\lambda}$, temos:

$$d_M(a,b) = \sqrt{(a-b)^T (Q\sqrt{\lambda}\sqrt{\lambda}Q^T)^{-1}(a-b)}$$

Reagrupando,

$$d_{M}(a,b) = \sqrt{(a-b)^{T}((\sqrt{\lambda}Q^{T})^{-1}(Q\sqrt{\lambda}))^{-1}(a-b)}$$
 $d_{M}(a,b) = \sqrt{(a-b)^{T}Q\sqrt{\lambda}^{-1}\sqrt{\lambda}^{-1}Q^{T}(a-b)}$
 $d_{M}(a,b) = \sqrt{(Q\sqrt{\lambda}^{-1})^{T}(a-b)\sqrt{\lambda}^{-1}Q^{T}(a-b)}$
 $d_{M}(a,b) = \sqrt{((\sqrt{\lambda}^{-1}Q^{T})(a-b))^{T}\sqrt{\lambda}^{-1}Q^{T}(a-b)}$

Aplicando a propriedade distributiva, temos

$$d_M(a,b) = \sqrt{((\sqrt{\lambda}^{-1})Q^Tx - (\sqrt{\lambda}^{-1})Q^Ty)^T((\sqrt{\lambda}^{-1})Q^Tx - (\sqrt{\lambda}^{-1})Q^Ty)}$$

Se definirmos a transformação $g(\mathbf{x})=\sqrt{\lambda}^{-1}Q^T\mathbf{x}$, temos uma transformação que permite a utilização da distância euclidiana equivalentemente a distância de Mahalanobis.\

PO fim, desejamos encontrar a matriz de covariânciade g(x). Usando o conceito generalizado de matriz de covariância temos:

$$\mathbb{E}[(z - \mathbb{E}[z])(z - \mathbb{E}[z])^T]$$

$$\mathbb{E}[(\sqrt{\lambda}^{-1}Q^T\mathbf{x} - \sqrt{\lambda}^{-1}Q^T\mathbb{E}[x])(\sqrt{\lambda}^{-1}Q^T\mathbf{x} - \sqrt{\lambda}^{-1}Q^TE[x])^T]$$

$$\mathbb{E}[(\sqrt{\lambda}^{-1}Q^Tx - \sqrt{\lambda}^{-1}Q^T\mathbb{E}[x])(x^TQ\sqrt{\lambda}^{-1} - E[x]^TQ\sqrt{\lambda}^{-1})]$$

Aplicando então a distributiva, temos:

$$egin{aligned} \mathbb{E}[(\sqrt{\lambda}^{-1}Q^Txx^tQ\sqrt{\lambda}^{-1}-\sqrt{\lambda}^{-1}Q^Tx\mathbb{E}[x]^TQ\sqrt{\lambda}^{-1}-\sqrt{\lambda}^{-1}Q^T\mathbb{E}[x]x^TQ\sqrt{\lambda}^{-1}+\sqrt{\lambda}^{-1}Q^T\nabla^T\mathbb{E}[x]^TQ\sqrt{\lambda}^{-1}-\mathbb{E}[x]^T-\mathbb{E}[x]x^T+\mathbb{E}[x]\mathbb{E}[x]^T]Q\sqrt{\lambda}^{-1} \ \sqrt{\lambda}^{-1}Q^T\mathbb{E}[(x-\mathbb{E}[x])(x-\mathbb{E}[x])^T]Q\sqrt{\lambda}^{-1} \end{aligned}$$

Substituindo então o que temos da matriz de covariância de, teremos

Pela propriedade de matrizes ortogonais, temos que $Q^TQ=I$, e portanto

$$\sqrt{\lambda}^{-1}I\lambda I\sqrt{\lambda}^{-1}$$
 $\lambda^{-1}\lambda\lambda^{-1}$ I

Logo, a derivação da matriz de covariância para a trsnformação g(x) é a matriz identidade.

In []: