

1 Para demonstrar que $x \in \text{int}(K) \Rightarrow x - t\bar{u} \in \text{int}(K)$ vamos apresentar algum t que faça $(x - t\bar{u})$ estar a no máximo uma distância ϵ de x .

$$\| (x - t\bar{u}) - x \| \leq \epsilon$$

$$\| -t\bar{u} \| \leq \epsilon$$

$$-t \| \bar{u} \| \leq \epsilon$$

Se tomarmos $t = \frac{\epsilon}{2\| \bar{u} \|}$, que é positivo, teremos

$$-\frac{\epsilon}{2\| \bar{u} \|} \| \bar{u} \| \leq \epsilon$$

$$-\frac{\epsilon}{2} \leq \epsilon$$

Logo, $x \in \text{int}(K) \Rightarrow \exists ! t > 0 \mid x - t\bar{u} \in \text{int}(K)$

Para a segunda parte, vamos supor que não existe $t > 0$ que satisfaça $x - t\bar{u} \in \text{int}(K)$ mas que $x \in \text{int}(K)$. Dizemos anteriormente que essa suposição não é verdadeira pois foi apresentado que para qualquer $x \in \text{int}(K) \exists ! t > 0$ que satisfaz $x - t\bar{u} \in \text{int}(K)$ - em particular, apresentamos $t = \epsilon/\| \bar{u} \|$, ou seja, podemos concluir daqui que $\nexists ! t > 0 \mid x - t\bar{u} \in \text{int}(K) \Rightarrow x \notin \text{int}(K)$. Como consequência da contrapositiva, $x - t\bar{u} \in \text{int}(K) \Rightarrow x \in \text{int}(K)$.

Logo, $x \in \text{int}(K) \Rightarrow \exists ! t > 0 \mid x - t\bar{u} \in \text{int}(K)$

e se $\exists ! t > 0 \mid x - t\bar{u} \in \text{int}(K) \Rightarrow x \in \text{int}(K)$

 Se $t \in \text{int}(k_*)$ então $\langle t, z \rangle > 0 \ \forall z \in k$. Em particular, para $z = n$. Supondo $\langle t, n \rangle = 0$, temos que t e n pertencem ao bordo de k_* , que são os pontos que satisfazem $\langle t, n \rangle = 0$ ou $\langle t, n \rangle = \|t\|/\|n\|$, mas isso é um absurdo pois no enunciado $t \in \text{int}(k_*) \Rightarrow \langle t, n \rangle > 0$.

Para a segunda parte temos:

$t \in \text{int}(k_*) \Rightarrow \langle t, u \rangle > 0$ desse lado acima.

A implicação $\langle t, u \rangle > 0 \Rightarrow t \in \text{int}(k_*)$ já considerando $t \in k_*$, pelo enunciado, pode ser encontrada tornando a suposição por absurdo de t estar no bordo de k_* .

Se $\langle t, u \rangle > 0$ podemos tomar ϵ de modo que $\langle t, u \rangle > \epsilon > 0$. Supondo então que t está no bordo de k_* podemos tomar t' suficientemente próximo de t de modo que t' não pertença a k_* mas satisfaça $\langle t', u \rangle > 0$ e $\langle t', u \rangle = \epsilon$. Mas se eu tornar todo t' que satisfaça isso temos que

$\langle t', u \rangle > 0$ com $t' \in B(t, \epsilon)$

O que é uma contradição pois t não pode estar no bordo de k_* se sua vizinhança pertence a k_* . Logo, como a vizinhança de t pertence a k_* então $t \in \text{int}(k_*)$.

3) O teorema geral da alternativa afirma que um conjunto S (definido abaixo) é inviável se, e somente se, ~~se~~
ou somente T_1 ou somente T_2 ou ambos tiverem solução.

$$S := \begin{cases} a_i^T x > b_i, & i=1, \dots, p. \\ a_i^T x \geq b_i, & i=p+1, \dots, m. \end{cases}$$

Associado à S vamos considerar os dois sistemas abaixo:

$$T_1 : \begin{cases} \lambda \geq 0 \\ \sum_{i=1}^m \lambda a_i = 0 \\ \sum_{i=1}^p \lambda_i > 0 \\ \sum_{i=1}^m \lambda_i b_i \geq 0 \end{cases}$$

$$T_2 : \begin{cases} \lambda \geq 0 \\ \sum_{i=1}^m \lambda a_i = 0 \\ \sum_{i=1}^m \lambda_i b_i > 0 \end{cases}$$

Nesse objetivo é atingir talas conclusões partindo do lema homogêneo de Farkas que diz que o conjunto (F)-abaixo é inviável se, e somente se $\exists \lambda \geq 0 \mid a = \sum_{i=1}^m \lambda a_i$.

$$F : \begin{cases} a^T x \leq 0 \\ a_i^T x \geq 0, & i=1, \dots, m \end{cases}$$

Vamos também usar a proposição a seguir:

(P1) S não tem solução se, e somente se S^* não tem solução;

onde S^* é

$$S^* = \begin{cases} -\lambda < 0 \\ +-\lambda > 0 \\ a_i^T x - b_i - \lambda > 0, & i=1, \dots, p \\ a_i^T x - b_i > 0, & i=p+1, \dots, m \end{cases}$$

Demonstrações:

Tomé uma solução \bar{x} de S , ainda $\hat{\tau}=1$ e

$$\hat{\lambda} = \min \{1, a_i^T \bar{x} - b_i, i=1, \dots, p\}. \text{ Segue que}$$

$$\hat{s} > 0$$

$$\hat{t} - \hat{s} = 1 - \hat{s} > 0$$

$$a_i^T \hat{n} - b_i \hat{t} - \hat{s} = a_i^T \hat{n} - b_i - \hat{s} > 0$$

$$a_i^T \hat{n} - b_i \hat{t} = a_i^T \hat{n} - b_i > 0$$

O que significa que $(\hat{n}, \hat{s}, \hat{t})$ é solução do sistema S^* .
Como ~~$\hat{n} > 0$~~ $\hat{t} > 0$, podemos definir $\bar{n} = \hat{n}/\hat{t}$ e obtemos

$$a_i^T \bar{n} - b_i = \frac{1}{\hat{t}} (a_i^T \hat{n} - b_i) > \frac{\hat{s}}{\hat{t}} > 0 \quad \text{e}$$

$$a_i^T \bar{n} - b_i = \frac{1}{\hat{t}} (a_i^T \hat{n} - \hat{t} b_i) \geq 0$$

ou seja, \bar{n} também é solução de S . Provamos então que um sistema é viável se, e somente se, o outro também for.

viável, o que equivale à proposição

Agora, podemos finalmente partir para a demonstração do Teorema Geral da Alternativa.

Reservando o sistema S^* como

$$\begin{cases} (0, -1, 0)^T (n, s, t) < 0 \\ (0, -1, 1)^T (n, s, t) \geq 0 \\ (a_i, -1, -b_i)^T (n, s, t) \geq 0 \\ (a_i, 0, -b_i)^T (n, s, t) \geq 0 \end{cases}$$

e usando o Teorema de Farkas segue que S^* é viável se, e somente se

$$\exists \quad T = (t_0, t_1, \dots, t_n) \geq 0 \mid (0, -1, 0) = t_0 (0, -1, 1) +$$

$$+ \sum_{i=1}^p t_i (a_i, -1, -b_i) + \sum_{i=p+1}^m t_i (a_i, 0, -b_i)$$

O que significa que T satisfaz

$$\bar{t} \geq 0, 0 = \sum_{i=1}^m t_{iai}, \sum_{i=1}^p t_{ii} = 1 - d_0, \sum_{i=1}^m t_{ibi} = 0$$

Como $\sum_{i=0}^p \lambda_i \geq 0$, temos $d_0 \in [0, 1]$, ou seja, t satisfaz

(A) $t \geq 0, 0 = \sum t_{iai}, \sum t_{ii} = 1, \sum t_{ibi} = 0$ se $d_0 = 0$

ou

(B) $t \geq 0, 0 = \sum t_{iai}, \sum t_{ii} \in [0, 1), \sum t_{ibi} \in (0, 1]$ se $d_0 \in (0, 1]$

em (A) satisfaz T_I e em (B) satisfaz T_{II} .

Por fim, vamos tomar uma solução x de S e tomar

$t = (t_1, t_2, \dots, t_n) \geq 0$ numa solução ou de T_I ou de T_{II} .

Se t é solução de T_I segue que

$$\sum t_i(a_i^T x) > \sum t_{ibi} \text{ e } \sum_{i=p+1}^m t_i(a_i^T x) \geq \sum_{i=p+1}^m t_{ibi}$$

Dai, tem-se

$$0 = \left(\sum t_{iai} \right)^T x = \sum_{i=1}^m t_i(a_i^T x) > \sum_{i=p+1}^m t_{ibi}^T \geq 0$$

contradição! O que significa que se T_I ou T_{II} é
váável, S é inviável.

2) Exemplos de sistemas

1) $I = \left\{ \begin{array}{l} a_i^T x < 0, i=1, \dots, p \\ \end{array} \right. \rightarrow S$

$\text{II} = \left\{ \begin{array}{l} \sum_{i=1}^p y_i a_i = 0 \\ y > 0 \end{array} \right. \rightarrow T_I$

$y \neq 0 \Leftrightarrow \sum y_i > 0$

Se T_I temos $\sum y_i b_i = 0$, pois $b_i = 0$, mas é necessário

$\sum y_i b_i > 0$, que torna T_I inviável.

$\sum y_i b_i > 0$ que torna T_I inviável.

Dai, pelo Teorema Geral da Alternativa

S é inviável $\Leftrightarrow T_I$ tem soluções

que é o mesmo que

I é inviável $\Leftrightarrow II$ tem soluções

De forma semelhante, pelo teorema, se

I tem soluções $\Leftrightarrow II$ é inviável

2) Se existe v que satisfaz as restrições podemos tomar

a desigualdade

$$Nx \leq q$$

e multiplicar por v^T , assim

$$v^T Nx \leq v^T q$$

mas $v^T q \leq p$ então $v^T Nx \leq v^T q \leq p \Rightarrow v^T Nx \leq p$

Como $v^T N = (N^T v)^T = a^T$

$$a^T x \leq p$$

Pelo Teorema de Gordon teremos

(A) $\left\{ \begin{array}{l} Nx \leq q \\ a^T x \leq p \end{array} \right. \text{é viável}$

(B) $\left\{ \begin{array}{l} Nx - q - \lambda e \leq 0 \\ -a^T x + p \leq 0 \\ -s \leq 0 \end{array} \right. \text{é viável}$

$\lambda \in \mathbb{R}_+$

\bullet vetor de $N^T v$

Seja

$$\tilde{N} = \begin{bmatrix} N & -q - se \\ -a^T & P \end{bmatrix} \quad e \quad \tilde{x} = \begin{bmatrix} x \\ 1 \end{bmatrix}$$

Note que $\tilde{N}\tilde{x} < 0$ é equivalente a (B) e pelo Teorema de Gordan $\tilde{N}\tilde{x} < 0$ é inviável se, e somente se

$$\begin{cases} \tilde{y} \neq 0 \\ \tilde{N} + \tilde{y} = 0 \\ \tilde{y} \geq 0 \end{cases} \quad \text{é viável}$$

Mas

$$\tilde{N}^T \tilde{y} = \begin{bmatrix} N & -q - se \\ -a^T & P \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y \\ \beta \end{bmatrix}, \beta \in \mathbb{R}_+ \cup \{0\}$$

$$\begin{cases} N^T y = a\beta \\ q^T y = PB - se^T y \end{cases}$$

para $\beta = 0$ a equivalência faz disentida acima, agora

para $\beta > 0$

$$Z = \left(\frac{1}{\beta}\right)y \geq 0$$

$$\begin{cases} N^T z = a \\ q^T z = \beta - se^T z \leq P \end{cases}$$

Como $\beta > 0$ e $e^T z \geq 0$, é equivalente a (B)

3) Pelo Teorema Geral da Alternativa o sistema não tem soluções se, e somente se as somas

$$(S^T l + N^T \mu)^T u < 0, \text{ com } l \neq 0$$

$$\text{e } (S^T l + N^T \mu)^T u \leq 0 \text{ se } l = 0$$

Não contraditórias.

Como ~~$\lambda \neq 0$~~ e se $Suco = Nusso$

a soma $\kappa^T Sx + \mu^T Nx < 0$

$$[S^T I + N^T \mu] \kappa < 0$$

apresenta uma contradição ao considerar o sistema \textcircled{B}