

Index

A

Abelian groups	<i>vol.1 : p.24</i>
Adjoint operators	<i>vol.1 : pp.43 – 44</i>
Autonomous systems	<i>vol.1 : p.7</i>

B

Bifurcation	<i>vol.1 : pp.11 – 12, 63 – 64</i>
Body velocity	<i>vol.1 : p.38</i>

C

Centroid of area	<i>vol.1 : pp.4 – 6</i>
Cross product	<i>vol.1 : pp.1 – 2</i>

D

Degrees of freedom	<i>vol.1 : p.17</i>
Diffeomorphic	<i>vol.1 : p.20</i>
Direct product of two sets	<i>vol.1 : p.20</i>

E

Existence and uniqueness theorem	<i>vol.1 : pp.11, 13</i>
Exponential map	<i>vol.1 : pp.48 – 51</i>
External forces	<i>vol.1 : p.1</i>

F

Force couple	<i>vol.1 : p.2</i>
Force couple system	<i>vol.1 : p.3</i>
Forward kinematics	<i>vol.1 : p.78</i>

G

Generalized coordinates	<i>vol.1 : p.78</i>
Geodesics	<i>vol.1 : pp.44 – 46, 51</i>
Group	<i>vol.1 : p.21</i>
Group, left/right action	<i>vol.1 : pp.24 – 29, 33 – 33, 80</i>

H

Holonomic constraint	<i>vol.1 : pp.76 – 77</i>
Homeomorphic	<i>vol.1 : p.19</i>
Hysteresis	<i>vol.1 : pp.66, 70 – 71</i>

I

Internal forces	<i>vol.1 : p.1</i>
Isomorphic	<i>vol.1 : p.22</i>

J

K

L

Lie algebra	<i>vol.1 : p.41</i>
Lie groups	<i>vol.1 : p.21</i>
Lifted actions	<i>vol.1 : pp.31 – 34</i>
Linearization at a fixed point	<i>vol.1 : pp.10 – 11</i>

M

Manifolds	<i>vol.1 : pp.17 – 19</i>
Manifolds, accessible	<i>vol.1 : pp.76 – 78</i>
Manifolds, c^k -differentiable	<i>vol.1 : p.20</i>
Modular addition	<i>vol.1 : p.21</i>
Monotonic function	<i>vol.1 : p.13</i>
Multiplicative calculus	<i>vol.1 : pp.34 – 38, 46 – 47</i>

N

O

P

Phase portrait
Potentials

vol.1 : pp.7 – 9
vol.1 : p.17

Q

R

Reaction force
Rigid body
Rigid body, left lifted action
Rigid body, right lifted action

vol.1 : p.4
vol.1 : p.23
vol.1 : pp.38 – 41
vol.1 : pp.41 – 43

S

Semidirect product of two sets
Spatial velocity
Special euclidean group
Special orthogonal group, $so(n)$

vol.1 : p.24
vol.1 : p.43
vol.1 : p.23
vol.1 : p.22

T

Tangent spaces

vol.1 : pp.29 – 30

U

V

Varignon's theorem
Vector field

vol.1 : p.1
vol.1 : pp.30 – 31

W

X

Y

Z

Zero set

vol.1 : p.76