

Паттерны популяционных алгоритмов непрерывной глобальной оптимизации

А. П. Карпенко

Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

Москва, Россия

apkarpenko@mail.ru

Аннотация. Рассматриваем популяционные алгоритмы (П-алгоритмы) непрерывной глобальной оптимизации. Выделяем такие сущности, как свободные параметры, пространство соседства, особь, популяция, объединение особей, окрестность особи, а также следующие эволюционные операторы: инициализация популяции, окончание поиска, кодирование особей, рандомизация, селекция, скрещивание, управление популяцией, локальный поиск. На основе предложенных способов описания указанных сущностей представляем паттерны наиболее известных П-алгоритмов: эволюционные алгоритмы, поведенческие алгоритмы, вдохновленные живой и неживой природой, а также человеческим обществом.

Ключевые слова: глобальная оптимизация; популяционный алгоритм; метаэвристический алгоритм; паттерн популяционного алгоритма

I. ВВЕДЕНИЕ

П-алгоритмы (population-based algorithms) непрерывной глобальной поисковой оптимизации в разных публикациях называют поведенческими, интеллектуальными, мета-эвристическими, вдохновленными (инспирированными) природой, роевыми, многоагентными и т.д. [1]. П-алгоритмы многочисленны и весьма разнообразны, так [2] представлено более 130 таких алгоритмов, и продолжают появляться новые алгоритмы. Известно небольшое число работ, в той или иной мере посвященных различным аспектам анализа П-алгоритмов. Так, в фундаментальных работах [3, 4] с использованием псевдо-кода представлены алгоритмы и операторы эволюционных алгоритмов. В работе [5] общие схемы П-алгоритмов и их операторов представлены также в форме псевдокода. Высокоуровневый формализм, восходящий к работам Дж. Холланда и ориентированный на описание адаптивных П-алгоритмов, предложен в работе [6] в контексте обсуждения подходов, которые могут использоваться для разработки новых П-алгоритмов.

II. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Рассматриваем детерминированную задачу непрерывной глобальной безусловной минимизации

$$\min_{X \in R^{|X|}} f(X) = f(X^*) = f^*,$$

где $|X|$ - размерность вектора варьируемых параметров X ; $f(X)$ - целевая функция (Ц-функция) со значениями в пространстве R^1 ; X^* , f^* - искомые оптимальные решение и значение Ц-функции соответственно. Поиск решения поставленной задачи начинается в $|X|$ -мерном параллелепипеде $\Pi = \{X \mid X^- \leq X \leq X^+\}$, где X^- , X^+ - его нижняя и верхняя границы. Рассматриваем также аналогичную задачу глобальной условной минимизации. Полагаем, что фитнес-функция $\varphi(X)$ П-алгоритма также подлежит минимизации.

III. СУЩНОСТИ П-АЛГОРИТМОВ

Различаем следующие сущности: детерминированные (deterministic) и стохастические (stochastic); статические (static), динамические программно изменяемые (program) и динамические адаптивные (adaptive). Таким образом, определение сущности содержит описатели $system \in \{det, stoch\}$, $control \in \{stat, prog, adapt\}$. Исключая эволюционные операторы, выделяем такие сущности, как свободные параметры и мета-параметры, пространство соседства, особь, популяция, объединение особей, окрестность особи, след особи и др.

Мета-параметры – это вспомогательные свободные параметры, которые определяют значения основных свободных параметров. Описание мета-параметров П-алгоритма имеет вид

$$parameters \bar{P} \big|_{ID}^{system, control} = \langle \text{мета-параметры} \rangle : \langle \text{ограничения} \rangle.$$

Пространство соседства особей определяет запись

$$space NAME(A, P) \big|_{ID}^{system, control} : \langle \text{метрика пространства} \rangle.$$

Здесь $NAME \in \{R_\varphi, R_X, R_T\}$; R_φ , R_X , R_T - фитнес-пространство, пространство поиска и топологическое пространство соответственно; A, P – списки аргументов и свободных параметров.

Объединение особей в пространстве R_α , $\alpha \in \{\varphi, X, T\}$ определяет выражение вида

$$\text{union } R_\alpha \text{ NAME}(A, P) \Big|_{ID}^{\text{systemcontrol}} = \langle \text{элементы} \rangle.$$

Окрестность особи $s_i \in S$ в том же пространстве R_α представляет собой часть этого пространства, элементы которой в смысле метрики пространства R_α близки к положению особи s_i :

$$\text{area NAME}(s_i, A, P) \Big|_{R_\alpha.ID}^{\text{systemcontrol}} : \langle \text{элементы} \rangle.$$

След особи s_i популяции S на интервале времени $[0:t]$ представляет собой совокупность пар $(X_i(\tau), \varphi_i(\tau))$ для всех $\tau \in [0:t]$:

$$\text{track Tr}(s_i, t, A, P) \Big|_{ID}^{\text{det.stat}} \{(X_i^0, \varphi_i^0), \dots, (X_i^t, \varphi_i^t)\}.$$

Основными являются следующие эволюционные операторы: инициализация популяции, окончание поиска, кодирование особей, рандомизация, селекция, скрещивание, управление популяцией, локальный поиск.

Инициализация сущности Ξ :

$$\text{init } \Xi(A, P) \Big|_{ID}^{\text{systemcontrol}} = \Xi(0) = \Xi^0.$$

Рандомизация поиска. Оператор рандомизации эволюции особи $s_i \in S$ определяет выражение

$$\text{rand}(s_i, A, P) \Big|_{ID}^{\text{systemcontrol}} = X'_i.$$

Рандомизирующий оператор скрещивания особей $\{s_i, s_{i_1}, \dots, s_{i_n}\} \in S$ в общем случае имеет вид

$$\text{rand.crossing}(A, P) \Big|_{ID}^{\text{systemcontrol}} = \{s'_{j_1}, \dots, s'_{j_m}\}, \{s_{i_1}, \dots, s_{i_n}\} \in A.$$

Управление популяцией. Из числа операторов управления популяцией определены операторы сжатия, расширения, репликации расщепления диссимилиации популяции и др. Оператор сжатия популяции S , например, имеет вид

$$\text{compression}(S, A, P) \Big|_{ID}^{\text{systemcontrol}} = S'.$$

IV. ПАТТЕРНЫ П-АЛГОРИТМОВ

Представляем в качестве примера четыре следующих П-алгоритма.

A. Дифференциальная эволюция DE

Рассматриваем DE-алгоритм, в котором базовую особь [1] выбирают из текущей популяции равномерно случайно.

1) Инициализация

Инициализация пользователем детерминированных статических свободных параметров $|S|, |X|, X^-, X^+, a, \xi_b$ (оператор $\text{init P} \Big|_{DM}^{\text{det.stat}}$), где DM - Decision-Maker. Равномерно случайно распределяем особей популяции в области Π (оператор $\text{init S} \Big|_{uniform}^{\text{stoch.stat}}$).

2) Эволюция популяции

Для каждого $i \in [1:|S|]$ используем рандомизирующий оператор скрещивания $\text{rand.cross} \Big|_{3 \times 1.DE}^{\text{stoch.stat}}$:

$$x'_{i,j} = \begin{cases} x_{i,j} + a(x_{i_2,j} - x_{i_3,j}) \mid \xi_b, & j = j_1 = U_1[1:|X|], \\ x_{i,j}, & \text{иначе} \end{cases}$$

$$\{s_i, s_{i_1}, s_{i_2}, s_{i_3}\} \in S; i = U_1[1:|S|], i_k = U_1[1:|S|], k \in [1:3], \\ i_1 \neq i_2 \neq i_3 \neq i, j = [1:|X|].$$

Производим селекцию особей (оператор $\text{select} \Big|_{\varphi_{best}}^{\text{det.stat}}$):

$$s_i(t+1) = \begin{cases} s'_i, & \varphi(s'_i) < \varphi(s_i), \\ s_i(t+1), & \text{иначе} \end{cases}$$

Здесь $U_1[1:|S|]$ - целое число, равномерно случайно распределенное в интервале $[1:|S|]$.

3) Завершение эволюционного процесса (end^{any})

Описатель *any* означает, что условия окончания поиска не фиксированы.

Паттерн DE-алгоритма

specifications

$$\text{parameters } P \Big|_{DM}^{\text{det.stat}} = (|S|, |X|, X^-, X^+, a, b):$$

$$a \in [0; 2], \xi_b \in [0; 1].$$

$$\text{individual } S : X = (x_j, j \in [1:|X|]) \in \Pi \subset R^{|X|}.$$

$$\text{population } S = \{s_i, i \in [1:|S|]\}.$$

initialization

$$\text{init P}(P) \Big|_{DM}^{\text{det.stat}} = P.$$

$$\text{init S}(S, P) \Big|_{uniform}^{\text{stoch.stat}} = S(0) = S^0.$$

evolution

$$\text{rand.cross}(S, P) \Big|_{3 \times 1.DE}^{\text{stoch.stat}}, i \in [1:|S|].$$

$$\text{select}(S, S') \Big|_{\varphi_{best}}^{\text{det.stat}} = S(t+1).$$

termination

$$\text{end}(S, P) \Big|^{any} = (\tilde{X}^*, \tilde{f}^*).$$

B. Алгоритм оптимизации роем частиц PSO.

1) Инициализация

Инициализация пользователем свободных параметров (оператор $\text{init } P|_{DM}^{det.stat}$). Инициализация популяции путем равномерно случайного распределения особей популяции в области Π , а векторов их начальных скоростей $\Delta X_i, i \in [1:|S|]$ в области Π_Δ (оператор $\text{init } S|_{uniform}^{stoch.stat}$).

2) Эволюция популяции

К каждой из особей $s_i \in S$ применяем рандомизирующий оператор скрещивания $\text{rand.crossing}|_{|S| \times 1, PSO}^{stoch.stat}$:

$$X'_i = X_i + b_l \Delta X_i^- + U_{|X|}(0; b_c) \otimes (X_i^* - X_i) + U_{|X|}(0; b_s) \otimes (X_i^{**} - X_i),$$

$$\varphi(X_i^*) = \min_{\tau \in [0, \tau]} \varphi(X_i(\tau)), \quad \varphi(X_i^{**}) = \min_{j \in N_i} \varphi(X_j^*).$$

Здесь $U_{|X|}(0; b)$ - $|X|$ -мерный вектор случайных чисел равномерно распределенных в интервале $[0; b]$; N_i - множество соседей особи s_i [1].

3) Завершение эволюционного процесса ($\text{end}|^{any}$)

Паттерн алгоритма PSO

specifications

parameters $P|_{DM}^{det.stat} = (|S|, |X|, X^-, X^+, b_l, b_c, b_s)$:

$$b_l = 0,7298, \quad b_c = b_s = 1,49618.$$

individual S : $X = (x_j, j \in [1:|X|]) \in \Pi \subset R^{|X|}$.

population $S = \{s_i, i \in [1:|S|]\}$.

space $R_T|_{det.stat}^{det.stat} : \mu_{R_T}(s_i, s_j) = r(s_i, s_j), \quad i, j \in [1:|S|]$.

track $Tr(s_i, t, P)|_{det.stat}^{det.stat} = \{X_i^0, \dots, X_i^t\}, \quad i \in [1:|S|]$.

initialization

$\text{init } P(P)|_{DM}^{det.stat} = P$.

$\text{init } S(P)|_{uniform}^{stoch.stat} = S(0) = S^0$.

evolution

$\text{select}(Tr_i, P)|_{best}^{det.stat} = X_i^*, \quad i \in [1:|S|]$.

$\text{select}(G_i, P)|_{best}^{det.stat} = X_i^{**}, \quad i \in [1:|S|]$.

$\text{rand.crossing}(s_i, X_i^*, X_i^{**}, P)|_{|S| \times 1, PSO}^{stoch.stat} = s_i(t+1); \quad i \in [1:|S|]$.

termination

$\text{end}(P)|^{any} = (\tilde{X}^*, \tilde{f}^*)$.

Использованы следующие обозначения: μ_{R_T} - метрика близости особей в пространстве R_T ; $r(s_i, s_j)$ - расстояние между вершинами s_i, s_j в графе соседства $G = G_T(S)$.

С. Электромагнитный алгоритм EM

1) Инициализация

Инициализация пользователем свободных параметров (оператор $\text{init } P|_{DM}^{det.stat}$). Программная инициализация популяции путем равномерно случайного распределения особей в области Π (оператор $\text{init } S|_{uniform}^{stoch.stat}$).

2) Эволюция популяции.

К каждой из особей $s_i \in S, i \neq i_b$ применяем рандомизирующий оператор скрещивания $\text{rand.crossing}|_{|S| \times 1, EM}^{stoch.stat}$:

$$X'_i = X_i + \lambda_1 U_1(1) \frac{F_i}{\|F_i\|_E} \otimes V_i, \quad X'_{i_b} = X_{i_b};$$

$$F_i = \sum_{j=1, j \neq i}^{|S|} F_{i,j} = \sum_{j=1, j \neq i}^{|S|} \begin{cases} (X_j - X_i) \frac{q_i q_j}{\|X_j - X_i\|_E^2}, & \varphi_j < \varphi_i, \\ (X_i - X_j) \frac{q_i q_j}{\|X_j - X_i\|_E^2}, & \varphi_i \leq \varphi_j; \end{cases}$$

$$q_i = \exp \left(-|X| \frac{\varphi_i - \varphi_{i_b}}{\sum_{j \in [1:|S|], j \neq i} (\varphi_j - \varphi_{i_b})} \right);$$

$$v_{i,j} = \begin{cases} (x^+ - x_{i,j}), & F_{i,j} > 0, \\ (x_{i,j} - x^-), & F_{i,j} \leq 0, \end{cases} \quad j \in [1:|X|], \quad j \neq i.$$

Для каждой из особей $s_i \in S$ реализуем линейный стохастический локальный поиск алгоритмом RLS (оператор $\text{local}|_{RLS}^{stoch.stat}$):

$$X''_i = X'_i + \lambda_2 V_i, \quad i \in [1:|S|],$$

$$v_{i,j} = u_{sign}^{\pm 1} U_1(0; 1), \quad j \in [1:|X|], \quad \lambda_2 = \alpha \max_{j \in [1:|X|]} (x^+ - x^-).$$

3) Завершение эволюционного процесса ($\text{end}|_i^{det.stat}$).

Условие окончания поиска $t = \hat{t}$.

Паттерн EM-алгоритма

specifications

parameters $P|_{DM}^{det.stat} = (|S|, |X|, X^-, X^+, \lambda_1, \alpha, \hat{\tau}_i, \hat{t})$:

$$\alpha \in (0; 1), \quad \hat{\tau}_i \gg |X|, \quad \hat{t} = 25 |X|.$$

space $R_X|_{det.stat}^{det.stat} : \mu(s_i, s_j) = \|X_i - X_j\|_E$.

individuals S : $X(s) = (x_j, j \in [1:|X|]) \in \Pi \subset R^{|X|}$.

population $S = \{s_i, i \in [1:|S|]\}$.

initialization

$\text{init } P|_{DM}^{det.stat} = P$.

$$\text{init } S(P) \Big|_{\substack{\text{stoch.stat} \\ \text{uniform}}} = S(0).$$

evolution

$$\text{rand.crossing } (s_i, P) \Big|_{\substack{\text{stoch.stat} \\ |S| \times 1.EM}} = s'_i; i \in [1:|S|].$$

$$\text{local } (s'_i, P) \Big|_{\substack{\text{stoch.stat} \\ RLS}} = s''_i = s_i(t+1); i \in [1:|S|].$$

termination

$$\text{end } (P) \Big|_i^{\text{det.stat}} = (\tilde{X}^*, \tilde{f}^*).$$

D. Простой алгоритм эволюции разума SMEC

1) Инициализация

Инициализация пользователем свободных параметров (оператор $\text{init } P \Big|_{DM}^{\text{det.stat}}$). Программное равномерно случайное распределение особей $s_i^b, i \in [1:|S^b|]$ лидирующего объединения S^b в области Π (оператор $\text{init } S \Big|_{\text{uniform}}^{\text{stoch.stat}}$). Аналогичная инициализация особей $s_i^w, i \in [1:|S^w|]$ отстающего объединения S^w (оператор $\text{init } S \Big|_{\text{uniform}}^{\text{stoch.stat}}$).

2) Эволюция популяции

Локальный поиск в окрестности особи s_i^b (оператор $\text{local } \Big|_{\text{Normal}}^{\text{stoch.stat}}$):

$$X_{i,j}^b = X_{i,1}^b + N_{|X|}(0, \sigma), \quad X_{i,1}^b = X_i^b, \quad j \in [2:n_g];$$

$$X_i^{tb} = X_{i,j_b}^b, \quad \min_{j \in [1:n_g]} \varphi(X_{i,j}^b) = \varphi(X_{i,j_b}^b); \quad i \in [1:|S^b|].$$

Аналогичный поиск в окрестности особи $s_i^w, i \in [1:|S^w|]$ (оператор $\text{local } \Big|_{\text{Normal}}^{\text{stoch.stat}}$):

Формирование новой популяции (оператор $\text{dissimilation} \Big|_{\text{SMEC}}^{\text{det.stat}}$):

$$\text{если } \varphi(s_i^b) > \varphi(s_k^w), k \in [1:|S^w|], \text{ то } s_k^w \rightarrow S^b, s_i^b \rightarrow S^w;$$

$$i \in [1:|S^b|];$$

$$\text{если } \varphi(s_k^w) > \varphi(s_i^b), i \in [1:|S^b|], \text{ то delete } s_k^w, \text{ init } s_k^w \Big|_{\text{uniform}}^{\text{stoch.stat}};$$

$$k \in [1:|S^w|].$$

3) Завершение эволюционного процесса ($\text{end} \Big|_{\varphi \text{ stagnation}}^{\text{det.stat}}$)

Условие окончания итераций – стагнация вычислительного процесса.

Паттерн алгоритма SMEC

specifications

parameters

$$P \Big|_{DM}^{\text{det.stat}} = (|S|, |X|, X^-, X^+, |S^b|, |S^w|, \sigma, \delta, \delta\varphi):$$

$$|S^b| + |S^w| = |S|, \quad \sigma > 0.$$

$$\text{individuals } S: X(s) = (x_j, j \in [1:|X|]) \in \Pi \subset R^{|X|}.$$

$$\text{union } S^b \Big|_{\text{stoch.dynamic}} = \{s_i^b, i \in [1:|S^b|]\}.$$

$$\text{union } S^w \Big|_{\text{stoch.dynamic}} = \{s_i^w, i \in [1:|S^w|]\}.$$

$$\text{population } S = \{s_i, i \in [1:|S|]\} = S^b \cup S^w.$$

initialization

$$\text{init } P \Big|_{DM}^{\text{det.stat}} = P.$$

$$\text{init union } S^b(P) \Big|_{\text{uniform}}^{\text{stoch.stat}} = S^b(0).$$

$$\text{init union } S^w(P) \Big|_{\text{uniform}}^{\text{stoch.stat}} = S^w(0).$$

evolution

$$\text{local } (s_i, P) \Big|_{\text{Normal}}^{\text{stoch.stat}} = s'_i, \quad i \in [1:|S|].$$

$$\text{dissimilation } (S^b, S^w, P) \Big|_{\text{SMEC}}^{\text{det.stat}} = S' = S(t+1).$$

termination

$$\text{end } (S, P) \Big|_{\varphi \text{ stagnation}}^{\text{det.stat}} = (\tilde{X}^*, \tilde{f}^*).$$

V. ЗАКЛЮЧЕНИЕ

С помощью предложенной нотации нами записаны паттерны основных П-алгоритмов, представленных в [1]. Этот опыт показал удобство и лаконизм предложенных средств. В развитии работы автор планирует разработку программной системы, предназначенной для автоматизированного синтеза П-алгоритмов.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Карпенко А.П. Современные алгоритмы поисковой оптимизации. Алгоритмы вдохновленные природой. М.: Изд-во МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2014. 446 с.
- [2] Bo Xing, Wen-Jing Gao. Innovative Computational Intelligence: A Rough Guide to 134 Clever Algorithms. Springer International Publishing Switzerland, 2014. 451 p.
- [3] Evolutionary Computation. 1. Basic Algorithms and Operators / Edited by Thomas Back, David B. Fogel, Zbigniew Michalewicz. Institute of Physics Publishing, Bristol and Philadelphia, 2004. 339 p.
- [4] Evolutionary Computation. 2. Advanced Algorithms and Operators / Edited by Thomas Back, David B. Fogel, Zbigniew Michalewicz. Institute of Physics Publishing, Bristol and Philadelphia, 2004. 339 p.
- [5] Luke S. Essentials of Metaheuristics. Режим доступа: <http://cs.gmu.edu/~sean/book/metaheuristics/> (дата обращения 06.01.2018).
- [6] Brownlee J. Clever Algorithms: Nature-Inspired Programming Recipes. Режим доступа: <http://www.cleveralgorithms.com/nature-inspired/index.html> (дата обращения 06.01.2018).
- [7] Скобцов Ю.А., Сперанский Д.В. Эволюционные вычисления: Учебное пособие. М.: Национальный Открытый Университет «ИНТУИТ», 2012. 331 с.
- [8] De Jong K.A. Evolutionary Computation: a Unified Approach. Massachusetts Institute of Technology, 2006. 256 p.