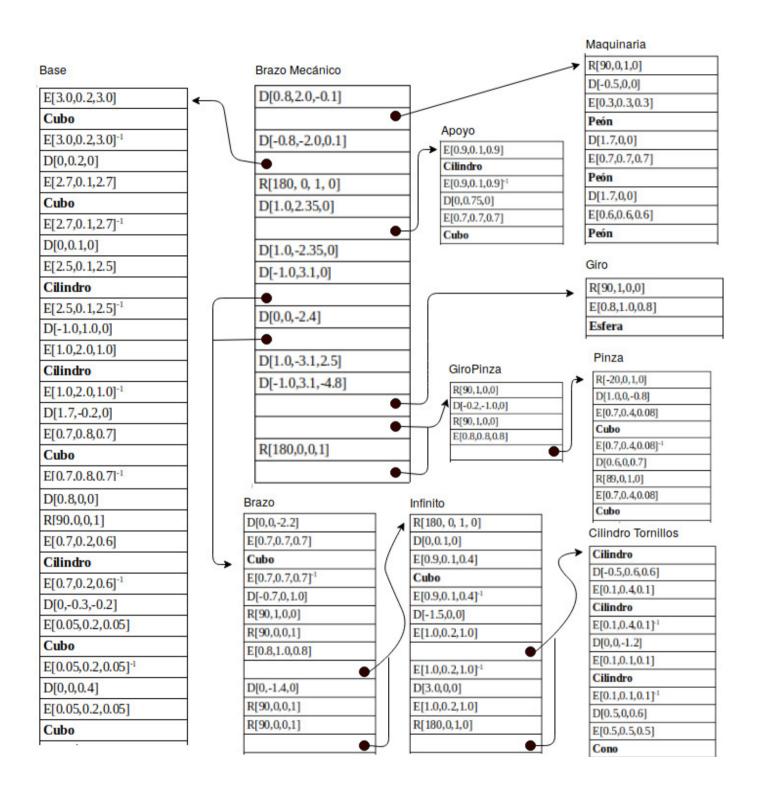
## PRÁCTICA 3 INFORMÁTICA GRÁFICA

Alumno: Daniel Bolaños Martínez.

Doble Grado Informática y Matemáticas.

## Grafo de Escena formato PHIGS:



## Lista de grados de libertad del modelo:

Parámetro 0: "Rotación de Generador".

<u>Descripción:</u> Gira el tambor del generador sobre su eje dando sensación de movimiento de

la alimentación del Brazo Mecánico.

Clases a las que afecta: Base.

**<u>Transformación</u>**: Traslación respecto al eje Y.

Inicio: 0°
Final: 180°
Velocidad: 0.09

Parámetro 1: "Movimiento de Maquinaria".

Descripción: Mueve arriba y abajo los 3 peones que conforman la maquinaria para dar

sensación de movimiento de la alimentación del Brazo Mecánico.

Clases a las que afecta: Maquinaria.

**<u>Transformación</u>**: Traslación respecto al eje Y.

<u>Inicio</u>: (0.0, 0.0, 0.0) <u>Final</u>: (0.0, 0.05, 0.0)

Velocidad: 0.2

Parámetro 2: "Rotación de Apoyo".

**<u>Descripción:</u>** Rota el apoyo base del Brazo Mecánico y con él, todas las piezas del brazo que

tienen movimiento.

Clases a las que afecta: Apoyo, Brazo, Giro, GiroPinza.

Transformación: Rotación respecto al eje Y.

Inicio: 0° Final: 5°

**Velocidad:** no acotado

Parámetro 3: "Movimiento de Articulación 1".

**Descripción:** Rotación de la primera articulación del Brazo y con él, todas las piezas

implementadas sobre el mismo.

<u>Clases a las que afecta:</u> Brazo, Giro, GiroPinza. <u>Transformación:</u> Rotación respecto al eje X.

<u>Inicio</u>: 45° <u>Final</u>: -45°

Velocidad: 0.01

Parámetro 4: "Movimiento de Articulación 2".

**Descripción:** Rotación de la segunda articulación del Brazo y con él, todas las piezas

implementadas sobre el mismo.

<u>Clases a las que afecta:</u> Brazo, Giro, GiroPinza. <u>Transformación</u>: Rotación respecto al eje X.

<u>Inicio</u>: -15° <u>Final</u>: 15° Velocidad: 0.02

Parámetro 5: "Rotación de Giro".

**<u>Descripción</u>**: Rotación de la pieza de giro del Brazo Mecánico encargada de mover ambas

pinzas sobre su eje.

<u>Clases a las que afecta:</u> Giro, GiroPinza. <u>Transformación:</u> Rotación respecto al eje Z.

Inicio: 0° Final: 90°

Velocidad: 0.01

<u>Parámetro 6:</u> "Abrir/Cerrar Pinza 1". <u>Descripción:</u> Abre y cierra la pinza 1. <u>Clases a las que afecta:</u> GiroPinza.

**<u>Transformación</u>**: Rotación respecto al eje Y.

Inicio: 10° Final: 15°

**Velocidad:** 0.05

<u>Parámetro 7:</u> "Abrir/Cerrar Pinza 2". <u>Descripción:</u> Abre y cierra la pinza 2. <u>Clases a las que afecta:</u> GiroPinza.

Transformación: Rotación (-2v) respecto al eje Y.

Inicio: 10° Final: 15°

Velocidad: 0.05