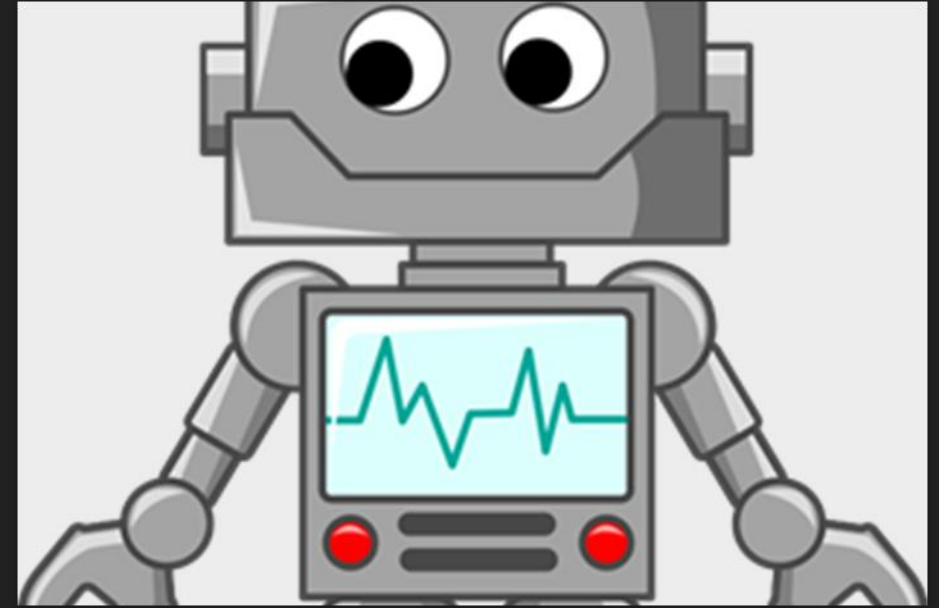


Taller de innovación 2 -Bitácora-

Daniel Moisés Sanchez Silva

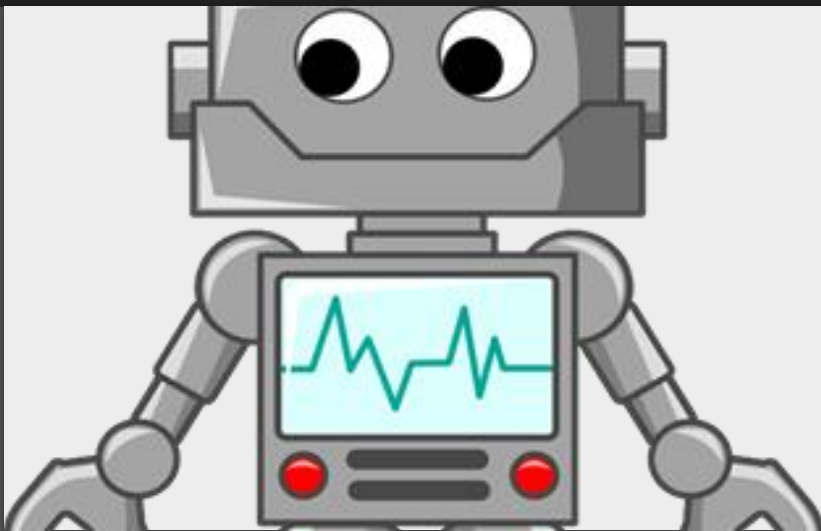
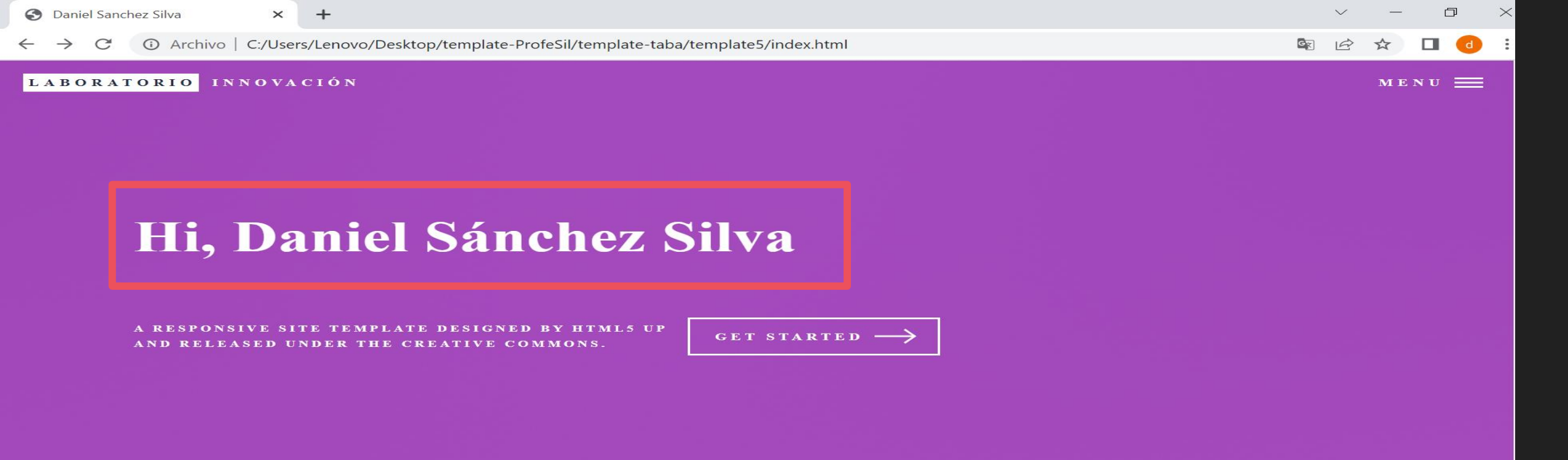
LABORATORIO DE INNOVACION



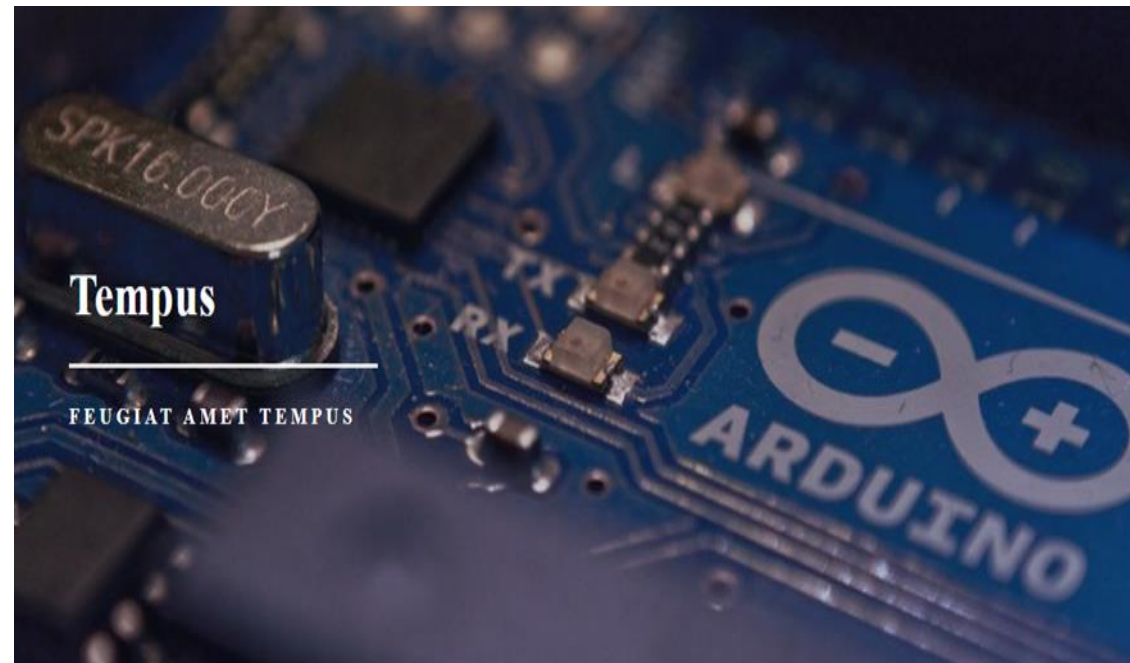
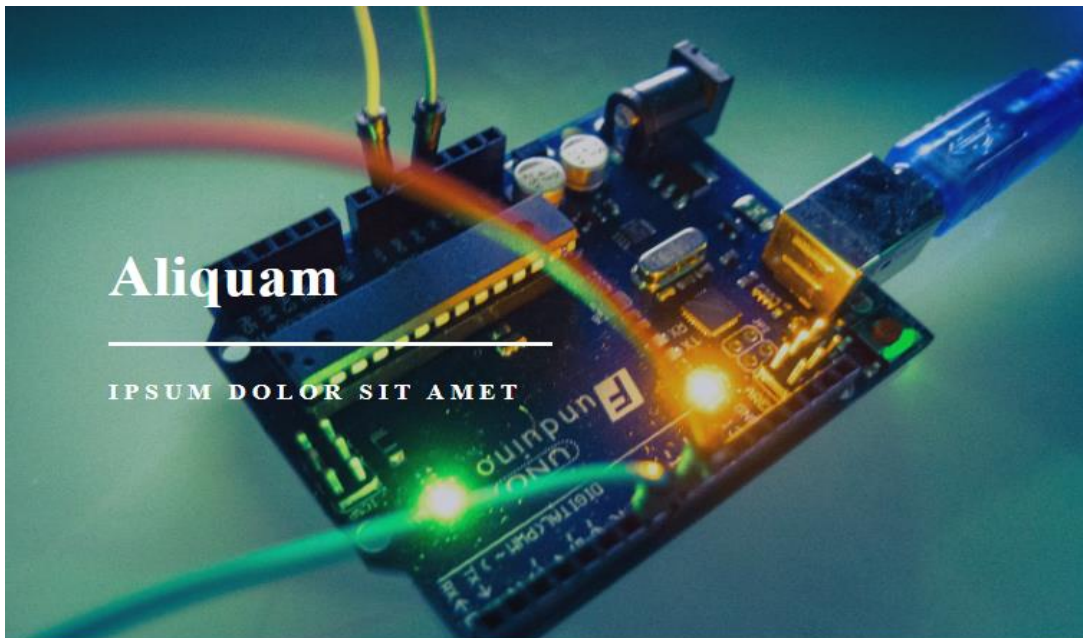
SEMANA 3

INTRODUCCIÓN

Nos encontramos en la semana tres, donde presentamos nuestros proyectos innovadores los cual tenemos que desarrollar, y también un avance del temple de nuestra pagina web.

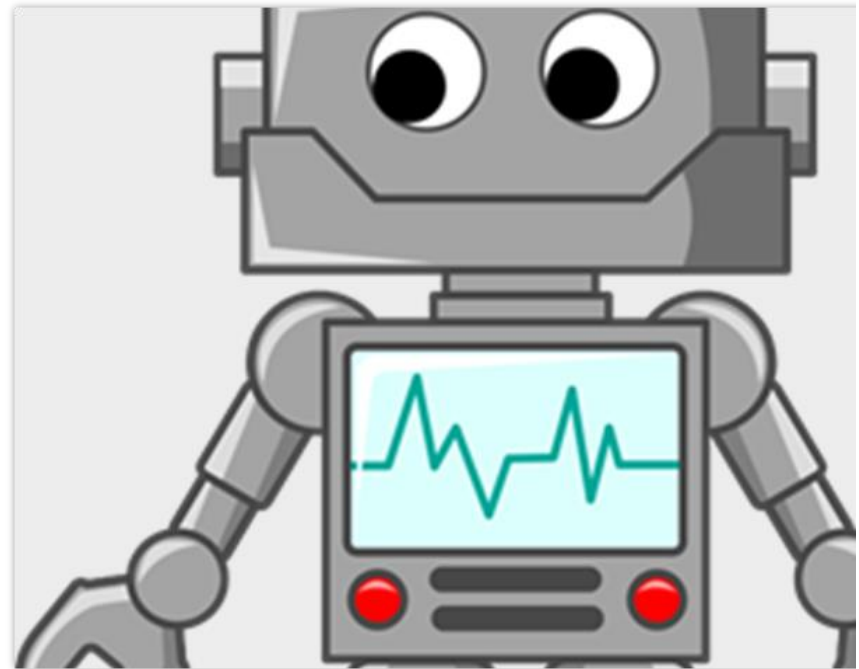
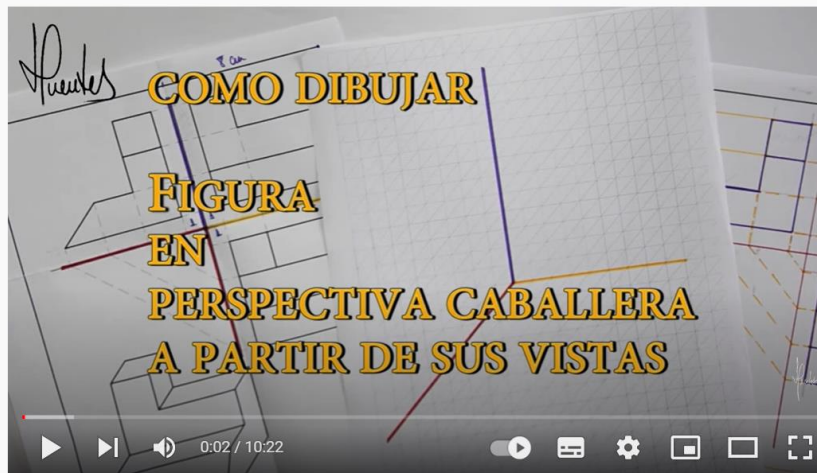


Hice un pequeño avance de la cabecera de mi web en el que puse mi nombre , cambie la tipografía y el color.



Coloque imagenes





agregue un video a mi web

Proyecto de innovación



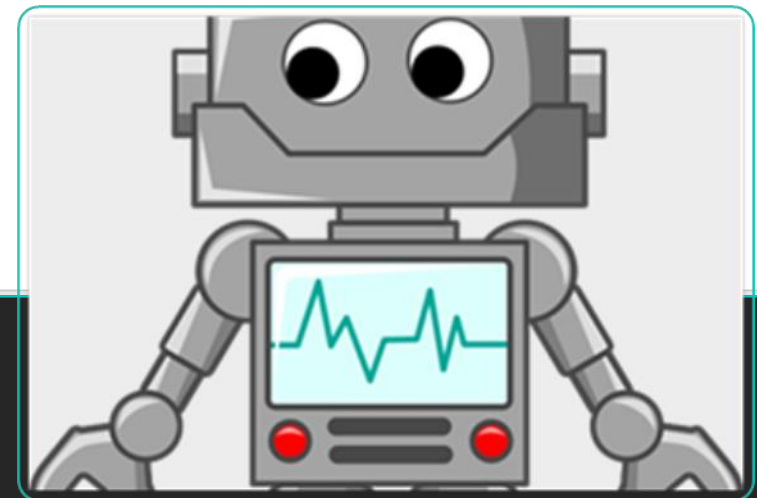
Para ayudar a personas con discapacidad auditiva



La principal barrera a la que se enfrentan las personas sordas es la comunicacional

¿QUÉ PROBLEMA SE BUSCA SOLUCIONAR?

- Se busca que las personas sordas se sientan seguras e independientes en su hogar.
- Una de las mejores soluciones para adaptar la información para personas con discapacidad auditiva son los avisos luminosos y sensoriales.
- Como se sabe que las personas sordas su capacidad de alerta visual o sensitiva es mayor que las personas oyentes.



PROYECTO DE INNOVACIÓN

El Proyecto

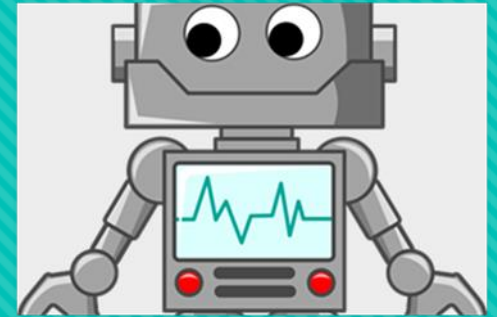


Se trata de crear un sistema de alerta que detecta sonidos y eventos sonoros del hogar como: el timbre de la puerta, o la alarma de incendios.

¿Cómo funcionaría?



Además de servir como vibrador también se encenderían luces de colores y te avisa de cualquier evento sucede.



SENSOR DE MOVIMIENTO CON PLACA DE ARDUINO PROTOTIPO

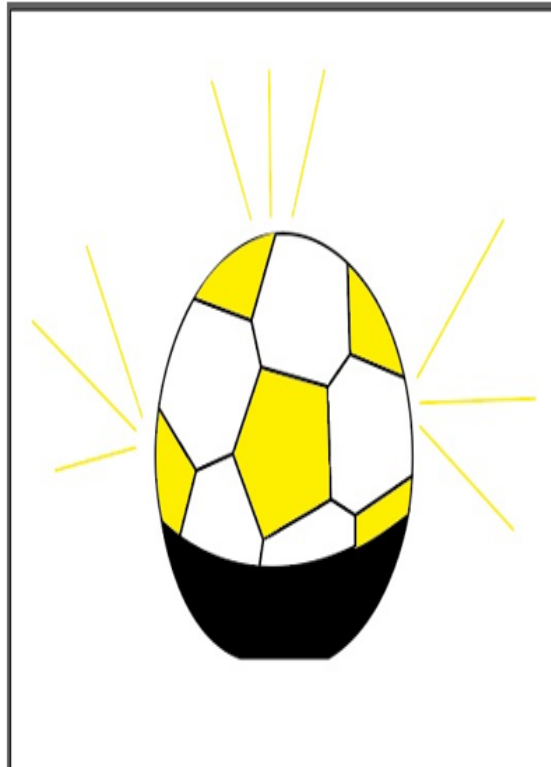
Detecta el movimiento



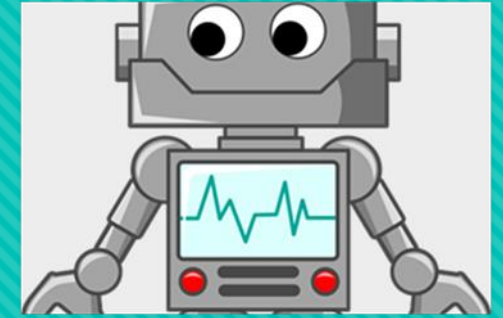
Vibra



Prende luces



Código de fuente



El **código fuente de ejemplo** sería así:

```
1 //Ejemplo básico con el HC-SR501
2
3 byte sensorpir 8; //Pin del salida del sensor que está como salida.
4 byte led=13; //Puedes conectar un LED en el 13 para ver el efecto visual cuando s
5
6 void setup()
7 {
8   pinMode(sensorpir, INPUT); //Declaramos pines E/S
9   pinMode(led, OUTPUT);
10  Serial.begin(9600); //Configuramos la velocidad del monitor serial
11 }
12
13 void loop()
14 {
15   if(digitalRead(sensorpir)== HIGH)
16   {
17     Serial.println("Movimiento detectado");
18     digitalWrite(led, HIGH);
19     delay(1000);
20     digitalWrite(led , LOW);
21   }
22 }
```

Código para programar su movimiento

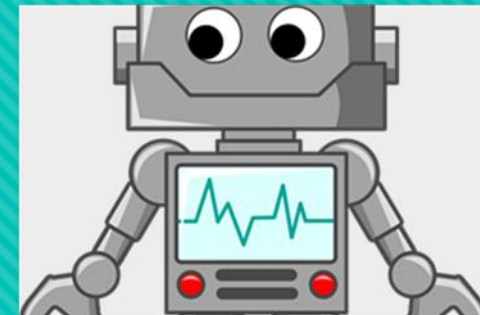


```
1 // Definir pines conectados a las bobinas del driver
2 #define IN1 8
3 #define IN2 9
4 #define IN3 10
5 #define IN4 11
6
7 // Secuencia de pasos a par máximo del motor. Realmente es una matriz que repres
8 int paso [4][4] =
9 {
10     {1, 1, 0, 0},
11     {0, 1, 1, 0},
12     {0, 0, 1, 1},
13     {1, 0, 0, 1}
14 };
15
16 void setup()
17 {
18     // Todos los pines se configuran como salida, ya que el motor no enviará señal
19     pinMode(IN1, OUTPUT);
20     pinMode(IN2, OUTPUT);
21     pinMode(IN3, OUTPUT);
22     pinMode(IN4, OUTPUT);
23 }
24
25 // Bucle para hacerlo girar
26 void loop()
27 {
28     for (int i = 0; i < 4; i++)
29     {
```

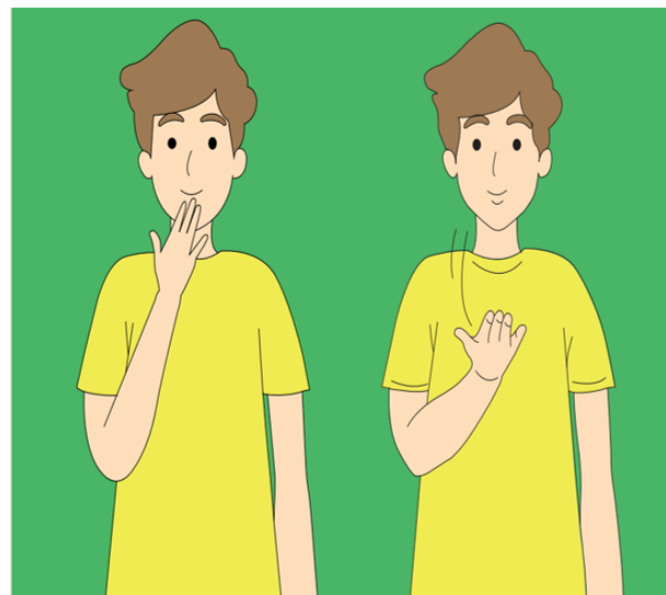
Especificaciones técnicas

Las especificaciones técnicas de este HC-SR501 son:

- Se compone del PIR LH1778 y el controlador BISS0001
- Voltaje de alimentación: 5 a 12v
- Consumo de potencia: <1 mA
- Rango de distancia: 3 a 7 m ajustable
- Ángulo de detección: 110°
- Ajustes: mediante 2 potenciómetros para el rango de detección y tiempo de alarma activa. El jumper agrega capacidad para configurar la salida de la alarma en modo mono-disparo o disparo repetitivo o rettable. La salida de la alarma se puede configurar para tiempos de entre 3 segundos y 5 min.



GRACIAS



CONTENIDO



Presentación.



Introducción. Semana 2



Pagina web (pequeño avance)



Proyecto de innovación .

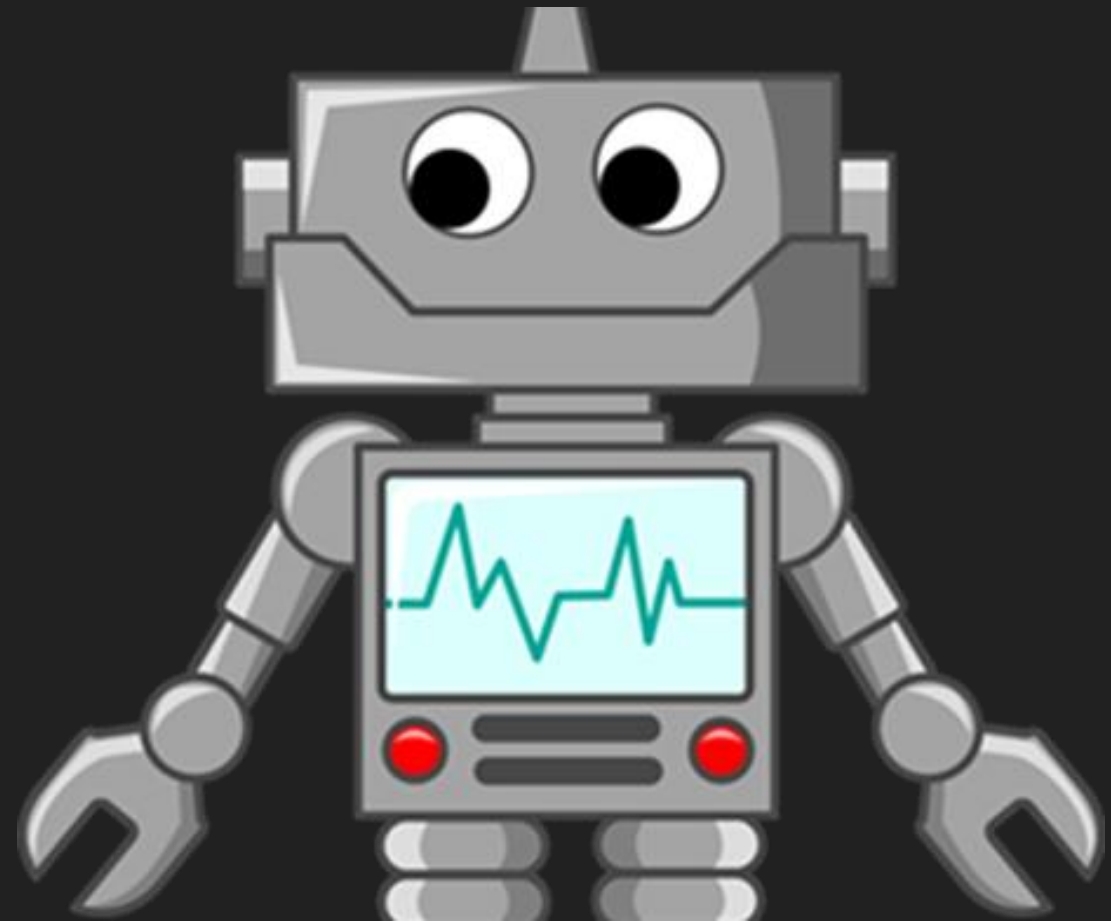


Herramientas y materiales.

CONCLUSION

Hemos presentado nuestros avances, he podido ver proyectos buenos de mis compañeros al igual que diseño de sus pagina web.

Ahora me toca avanzar mas para ganar tiempo para mi proyecto.



Gracias

