

09481: Inteligencia Artificial

Profesor del curso: Breyner Posso, Ing. M.Sc. e-mail: breyner.posso1@u.icesi.edu.co

Programa de Ingeniería de Sistemas.

Departamento TIC.

Facultad de Ingeniería.

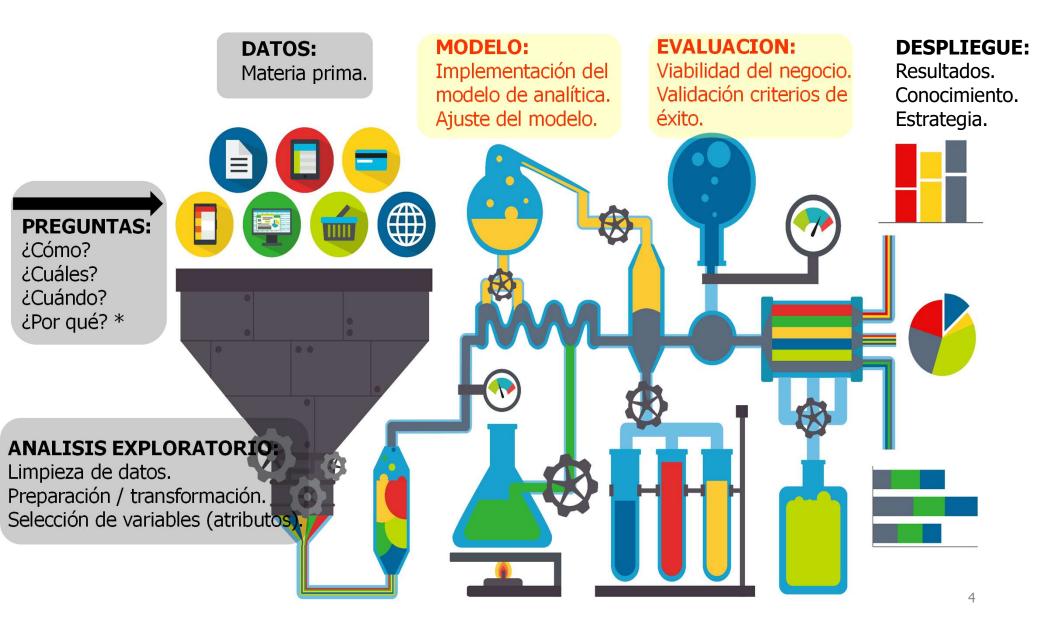
Universidad Icesi.

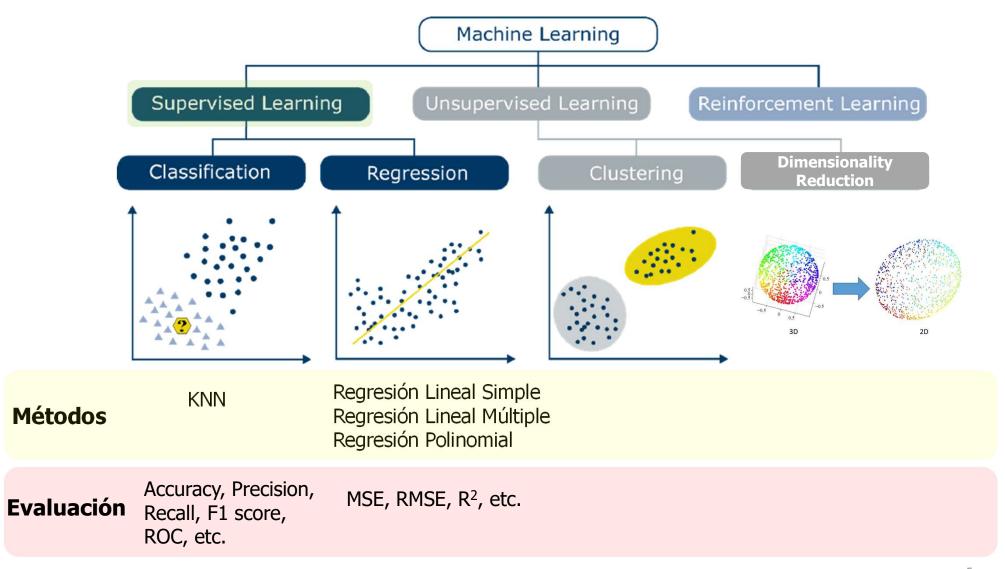
Cali, Colombia.

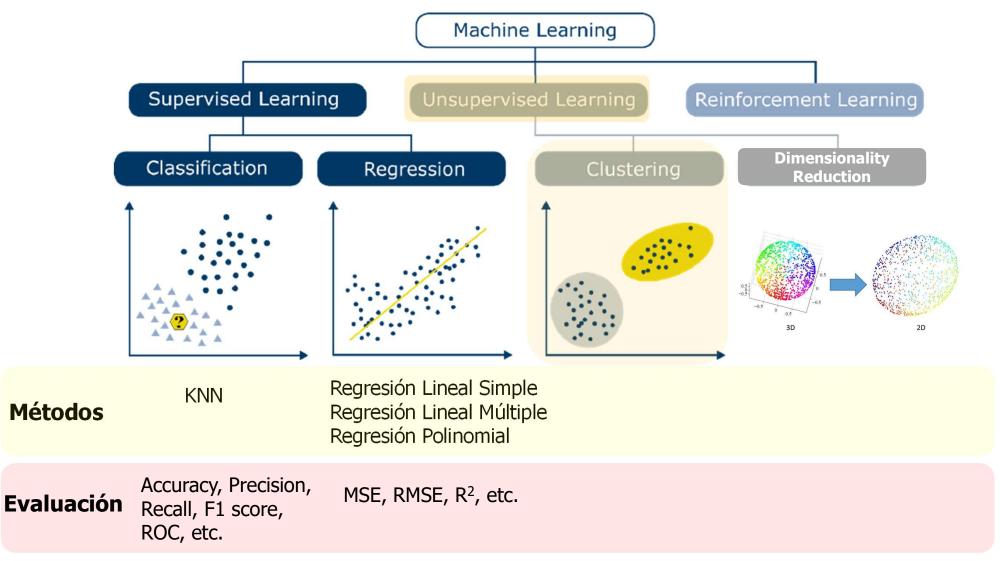
Agenda

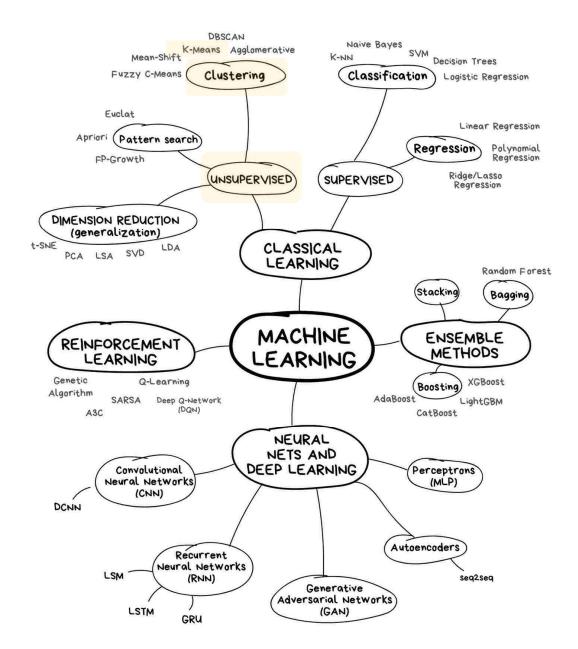
- 1. Introducción.
- 2. Aprendizaje NO Supervisado.
- 3. Agrupamiento (clustering).
- 4. K-means.
- 5. Evaluación del agrupamiento.

1. Introducción









Desde el punto de los algoritmos

2. Aprendizaje No Supervisado

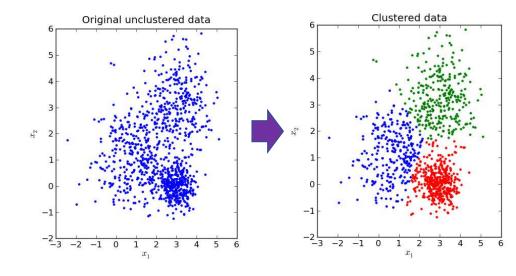
Aprendizaje No Supervisado

- Datos no están etiquetados: (x₁, x₂, ..., x_n)
- El interés en el aprendizaje no supervisado está en descubrir estructura en los datos, un punto de vista nuevo, una simplificación o un resumen.
- Algunas tareas de interés incluyen:
 - Agrupamiento o segmentación (clustering).
 - Cambio de representación (e.g.: reducción de dimensiones, selección de factores).
 - Reglas de asociación.
 - Detección de anomalías (i.e.: excepciones).
- Es difícil validar los resultados obtenidos ya que no se tiene una salida deseada (e.g.: *ground-truth*" o "*gold standard*").

3. Agrupamiento (clustering)

Agrupamiento

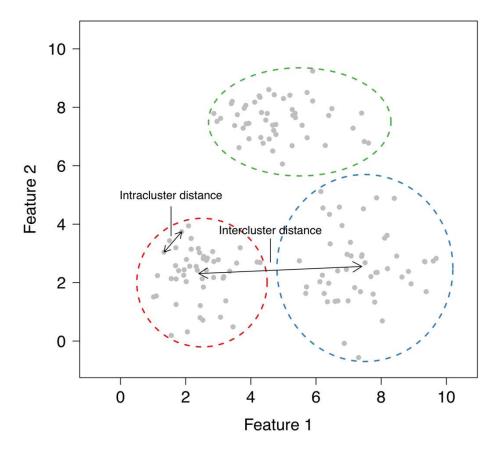
- No se tiene una variable de salida deseada.
- Se busca agrupar los datos similares para encontrar patrones globales en los datos.
- Se puede hacer un agrupamiento por similitud, proximidad, densidad.
- Se busca particionar un conjunto heterogéneo en k grupos de forma que los elementos de un grupo sean similares entre sí y diferentes a los elementos en otros grupos.
- Aplicaciones:
 - ✓ Segmentación del mercado.
 - ✓ Organización de un clúster de computadores.
 - ✓ Análisis de redes sociales.
 - ✓ Análisis de datos astronómicos.
 - ✓ Etc. ...



Fuente: http://pypr.sourceforge.net/kmeans.html

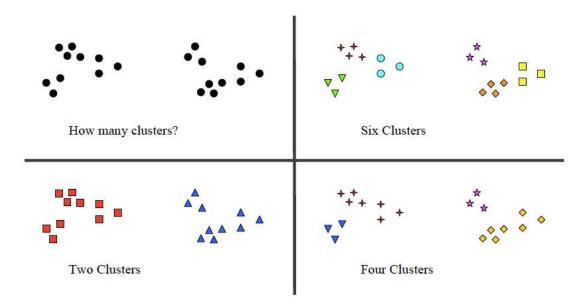
Agrupamiento por distancia [1/3]

- **Objetivo:** descubrir k grupos o segmentos desconocidos que:
 - ✓ Minimicen la distancia dentro de los grupos.
 - ✓ Maximicen la distancia por fuera de los grupos.
- Se basan en una noción de distancia:
 - ✓ Se debe definir la medida a utilizar.
 - ✓ Las unidades de los atributos tienen gran influencia, por ello se recomienda normalizarlos, o estandarizarlos.



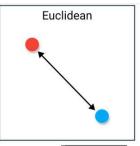
Agrupamiento por distancia [2/3]

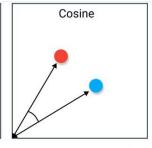
- Se pueden buscar grupos de observaciones o de atributos usando los mismos algoritmos.
- No existe un método universal para definir el valor de k, sólo heurísticos.
- El proceso requiere juicio humano y es dificil de automatizar.
- La interpretación de los resultados no se debe hacer de manera absoluta, sino como un punto de partida para un análisis posterior.
- Es posible que los datos no tengan una estructura, por lo cual su agrupación puede carecer de sentido.

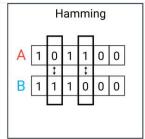


Fuente: http://governingstochastic.weebly.com/blog/category/clustering

Agrupamiento por distancia [3/3]



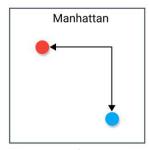


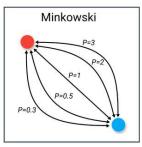


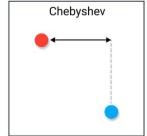
$$D(x,y) = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - y_i)^2}$$

similarity $(x, y) = \cos(\theta) = \frac{x \cdot y}{\|x\| \|y\|}$

Número de valores diferentes entre dos vectores de la misma longitud.



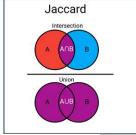




$$D(x,y) = \sum_{i=1}^{k} |x_i - y_i|$$

$$D(x,y) = \sum_{i=1}^{k} |x_i - y_i| \qquad D(x,y) = \left(\sum_{i=1}^{n} |x_i - y_i|^p\right)^{\frac{1}{p}}$$

$$D(x,y) = \max_{i} (|x_i - y_i|)$$



$$D(x,y) = 1 - \frac{|x \cap y|}{|y \cup x|}$$

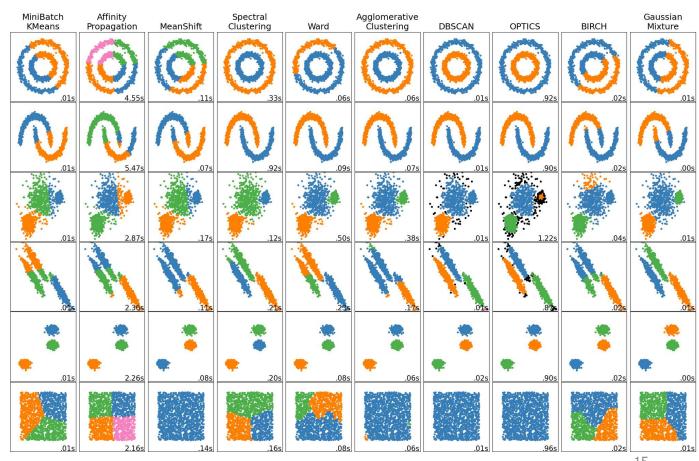
$$d = 2 rarcsin \left(\sqrt{sin^2 \left(\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} \right) + cos(\varphi_1) cos(\varphi_2) sin^2 \left(\frac{\lambda_2 - \lambda_1}{2} \right)} \right)$$

$$D(x,y) = \frac{2|x \cap y|}{|x| + |y|}$$

Agrupamiento: Algoritmos

Notas: Los parámetros de cada uno de estos pares de "algoritmo" y "conjunto de datos" se ajustaron para producir buenos resultados de agrupamiento.

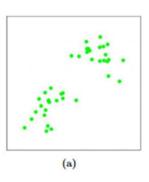
Aunque estos ejemplos brindan alguna intuición sobre los algoritmos, es posible que esta intuición no aplique a datos de alta dimensionalidad.



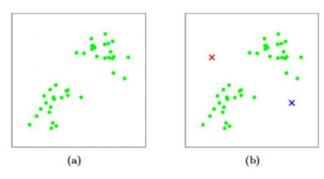
Fuente: https://scikit-learn.org/stable/auto-examples/cluster/plot-cluster-comparison.html

4. K-means

(a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.

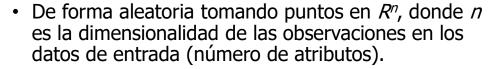


- (a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.
- (b) Se inicializan K centroides.

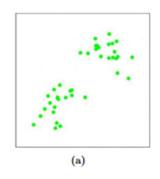


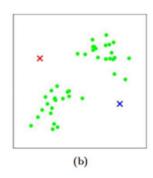
- (a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.
- (b) Se inicializan K centroides.

Para inicializar los centroides hay varias técnicas:



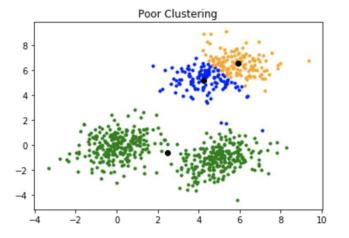
- Muestreando de forma aleatoria las observaciones existentes.
- Utilizando el algoritmo K-means ++.

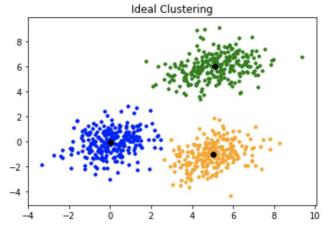




- (a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.
- (b) Se inicializan K centroides.

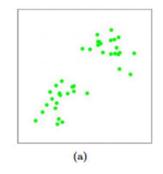
K-means es muy sensible a la inicialización de los centroides.

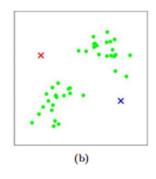




- (a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.
- (b) Se inicializan k centroides.

Para enfrentar el problema de una mala inicialización se utiliza el algoritmo **k-means++**.



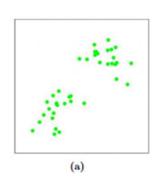


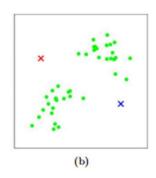
El objetivo de este algoritmo es inicializar los centroides lo más alejados posibles unos de otros.

- (a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.
- (b) Se inicializan K centroides.

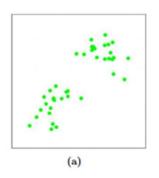
Algoritmo **K-means++**.

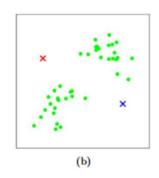
- 1. Se escoge aleatoriamente una observación como centroide.
- 2. Se calcula la distancia de cada observación al centroide escogido.
- 3. Se escoge de manera aleatoria una nueva observación como centroide, pero asociando una probabilidad a cada observación dada por la distancia calculada anteriormente.
- 4. Se repiten los pasos 3 y 4 hasta haber seleccionado K centroides.

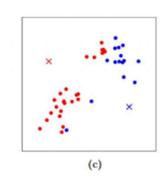




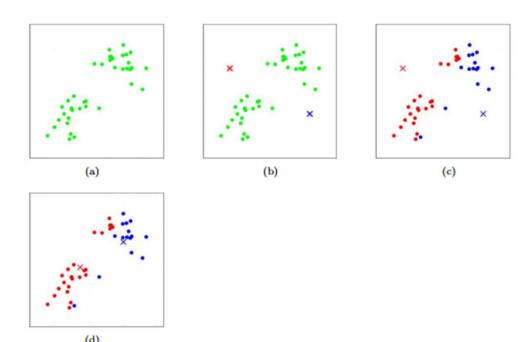
- (a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.
- (b) Se inicializan K centroides.
- (c) Se asigna cada observación en el conjunto de datos al grupo del centroide más cercano.



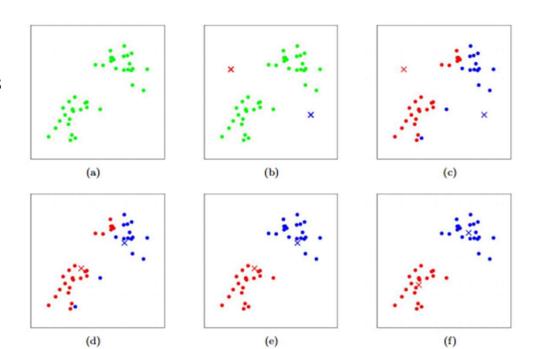




- (a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.
- (b) Se inicializan K centroides.
- (c) Se asigna cada observación en el conjunto de datos al grupo del centroide más cercano.
- (d) Se calculan nuevos centroides para cada grupo usando el promedio de las observaciones de cada grupo.



- (a) Se tienen m puntos en el espacio n-dimensional.
- (b) Se inicializan K centroides.
- (c) Se asigna cada observación en el conjunto de datos al grupo del centroide más cercano.
- (d) Se calculan nuevos centroides para cada grupo usando el promedio de las observaciones de cada grupo.
- (e) Se repiten los pasos (c) y (d) hasta lograr la convergencia (i.e. hasta que los centroides dejen de moverse).
- (f) Se obtienen K grupos.



K-means

Objetivo: minimizar la variación dentro de los grupos.

$$J = (1/m) \sum_{i=1}^{m} distancia(x_i - centroide(x_i))^2$$

Donde:

m: número de observaciones en el conjunto de datos.

 x_i : *i*-ésima observación.

 $centroide(x_i)$

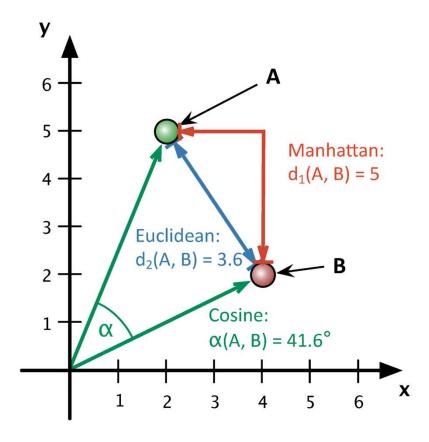
Notas:

- √ Cada observación se asigna a un sólo grupo. Los grupos no se traslapan.
- ✓ Si un grupo queda sin observaciones asociadas, ese grupo se puede reinicializar de manera aleatoria, o se puede eliminar.

K-means: consideraciones [1/4]

¿Qué distancia escoger? ¿Euclidiana, Manhattan, otra?

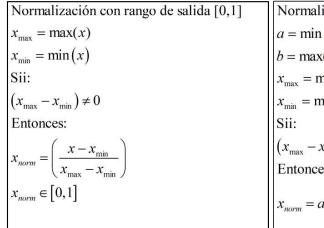
R/ Depende del problema.



K-means: consideraciones [2/4]

Normalización o estandarización de atributos previo al uso de k-means:

Sea x un atributo de entrada:



$$a = \min(x_{norm})$$
 $b = \max(x_{norm})$
 $x_{\max} = \max(x)$
 $x_{\min} = \min(x)$
Sii:
 $(x_{\max} - x_{\min}) \neq 0$
Entonces:
 $x_{norm} = a + \left(\frac{x - x_{\min}}{x_{\max} - x_{\min}}\right)(b - a)$
 $x_{norm} \in [a, b]$

Normalización con rango de salida [a,b] Estandarización (z-score)

- Se parte de un supuesto de distribución normal.
- x es el valor actual del atributo.
- μ es la media aritmética del atributo x.
- σ es la desviación estándar del atributo x.
- <u>z es la representación estandarizada.</u>

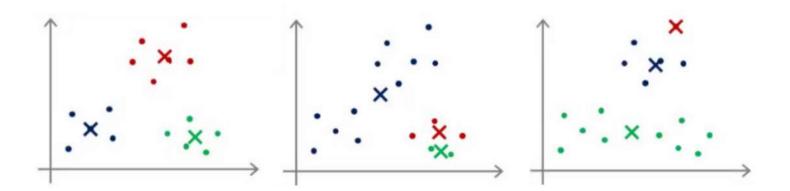
$$z = \frac{x - \mu}{\sigma}$$

Para σ diferente de 0.

K-means: consideraciones [3/4]

¿Cómo evitar los óptimos locales?

R/ Se puede ejecutar varias veces el algoritmo k-means con diferentes inicializaciones de centroides, y entonces seleccionar el agrupamiento que produce el mínimo valor de la función de costo *J*.



K-means: consideraciones [4/4]

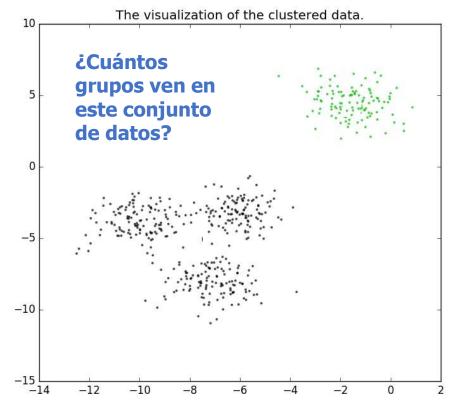
- Es un algoritmo de partición.
- Es muy fácil de implementar.
- Es más rápido que el agrupamiento jerárquico.
- Sólo trabaja con atributos numéricos pues requiere el cálculo del centroide.
- Es muy sensible a las anomalías en los datos (outliers).
- No sirve para identificar grupos con formas no convexas.

5. Evaluación del Agrupamiento

Selección de K

¿Cómo se estima el número de grupos K?

- 1. Método del codo (*elbow*).
- Método de la silueta (silhouette) (sklearn.metrics.silhouette_score).
- Índice Calinski-Harabasz.
 (sklearn.metrics.calinski_harabasz_score).



Fuente: http://scikit-learn.org/stable/auto_examples/cluster/plot_kmeans_silhouette_analysis.html

Selección de K: método del codo

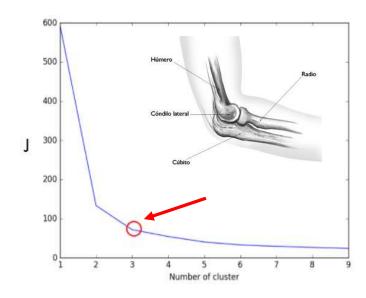
Heurísticos:

- Existen diferentes métodos.
- Dependen del juicio del analista, y requieren conocimiento del negocio.

Método del codo:

- Graficar una curva con los valores de la función de costo J para distintos valores de K.
- Escoger el último valor de *K* que genera una reducción "significativa" en la curva.

$$J = (1/m) \sum_{i=1}^{m} distancia(x_i - centroide(x_i))^2$$



Selección de K: método de la silueta

$$silueta = \frac{1}{m} \sum_{p} s(p)$$

Valor promedio de la silueta de **todos los datos**. Se calcula como el promedio de los valores de las siluetas de las *m* observaciones en el conjunto de datos. Se calcula con sklearn.metrics.silhouette_score

$$silueta(C_i) = \frac{1}{m_i} \sum_{p \in C_i} s(p)$$

Valor promedio de la silueta del grupo o clúster C_i. Se calcula como el promedio de los valores $silueta(C_i) = \frac{1}{m_i} \sum_{p \in C_i} s(p)$ | Value promedio de la silueta del Biape Constant de

Donde:

$$s(p) = silueta(p) = \frac{b(p) - a(p)}{\max(b(p), a(p))}$$

El valor de silueta de una observación p. Se calcula con sklearn.metrics. silhouette_samples.

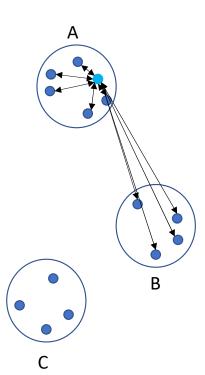
$$a(p) = cohesi\'on(p) = \frac{\sum_{p' \in C_i, \ p' \neq p} distancia(p, p')}{m_i - 1}$$

Cohesión de la observación p con su grupo C_i . Se calcula como el promedio de las distancias a las otras observaciones p' de su grupo C_i . Note que m_i debe ser mayor que 1.

$$b(p) = separación(p) = \min_{C_j: 1 \le j \le k, j \ne i} \left(\frac{\sum_{p' \in C_j} distancia(p, p')}{m_j} \right)$$

Separación de la observación p a otras observaciones p' en los demás grupos. Se calcula como la distancia promedio a los puntos del siguiente grupo más cercano. Aquí m_i representa el número de observaciones asociadas al grupo j.

Selección de K: método de la silueta

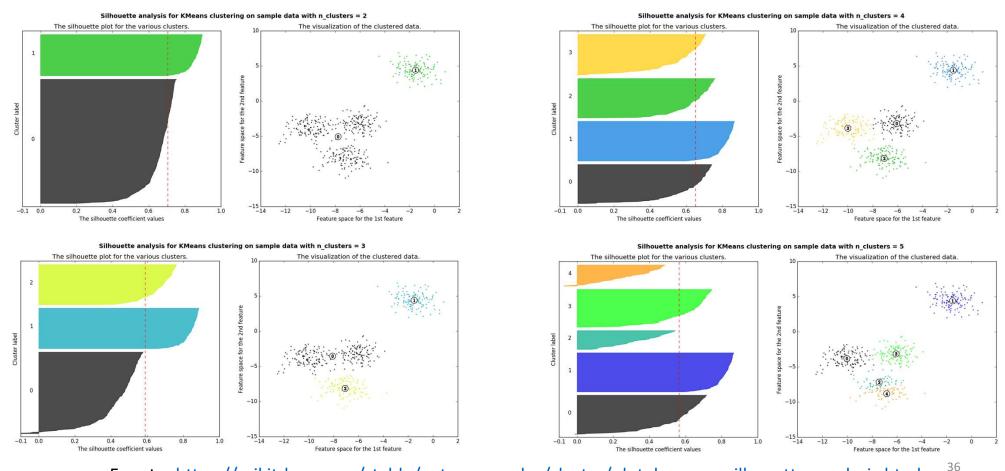


- Analiza las observaciones y los grupos, buscando posibles problemas de asignación dados por el valor del K:
 - ✓ El rango del valor de la silueta está entre -1 y 1.
 - ✓ Un valor de la silueta de 0 implica que la asignación de una observación a su grupo es indiferente.
 - ✓ Se espera que las observaciones del mismo grupo estén más cerca que las de otros grupos.
 - ✓ Para que la silueta sea positiva se requiere que la separación sea mayor que la cohesión, i.e.: b(p) > a(p).

35

- Cómo interpretar los valores de la silueta para un grupo i dado?
 - \checkmark 0.7 a 1.0: el grupo *i* es robusto.
 - \checkmark 0.5 a 0.7: el grupo *i* es razonablemente robusto.
 - ✓ 0.25 a 0.5: el grupo *i* puede ser artificial y quizás no esté capturando la estructura.
 - \checkmark <0.25: el grupo *i* debería descartarse, pues no está capturando la estructura.
- Se puede obtener una medida <u>general</u> de desempeño del agrupamiento calculando el promedio de los valores de la silueta de todas las observaciones.
- Con el método de la silueta se busca maximizar el valor de silueta promedio.

Selección de K: método de la silueta



Fuente: https://scikit-learn.org/stable/auto_examples/cluster/plot_kmeans_silhouette_analysis.html

Selección de K: método de Calinski-Harabasz (CH) o criterio de relación de varianza (Variance Ratio Criterion)

Para un conjunto de datos E con n_E observaciones que se ha agrupado en k grupos, el índice s de Calinski-Harabasz se define como la relación entre la "media de dispersión entre grupos" y la "dispersión dentro del grupo", donde la dispersión se define como la suma de distancias al cuadrado.

$$s = rac{ ext{tr}(B_k)}{ ext{tr}(W_k)} imes rac{n_E - k}{k-1}$$

$$W_k = \sum_{q=1}^k \sum_{x \in C_q} (x-c_q)(x-c_q)^T$$

Matriz de dispersión dentro de los grupos.

$$B_k = \sum_{q=1}^k n_q (c_q-c_E)(c_q-c_E)^T$$

Matriz de dispersión entre grupos.

Donde:

tr: es la traza de la matriz.

 C_q : es el conjunto de observaciones en el grupo q.

 c_a : es el centro del grupo q.

 c_E : es el centro del conjunto de datos E.

 n_q : es el número de puntos en el grupo q.

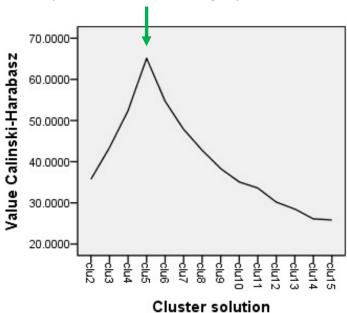
37

Selección de K: método de Calinski-Harabasz (CH) o criterio de relación de varianza (Variance Ratio Criterion)

• Se busca el valor de *K* que maximice el valor del índice de Calinski-Harabasz.

sklearn.metrics.calinski_harabasz_score

El valor del índice es más alto cuando los grupos son densos y están bien separados, lo que se relaciona con el concepto estándar de un grupo.



Lecturas Complementarias

- 9 Distance Measures in Data Science (https://towardsdatascience.com/9-distance-measures-in-data-science-918109d069fa)
- Silhouette (Clustering)
 https://en.wikipedia.org/wiki/Silhouette (clustering)
- Método de Calinski-Harabasz Caliński, T., & Harabasz, J. (1974). <u>"A Dendrite Method for Cluster Analysis"</u>. Communications in Statistics-theory and Methods 3: 1-27. <u>doi:10.1080/03610927408827101</u>.