Sistemas de Múltiplos Classificadores Lista de Exercícios 2

Daniel Bion Barreiros

dbb2@cin.ufpe.br

Os experimentos foram conduzidos para comparar *ensembles* gerados com algoritmos de poda, em diferentes conjuntos de validação. Como classificador base, foi utilizado o *Perceptron*. As bases de dados escolhidas, "CM1/software defect prediction" [1] e "Class-level data for KC1" [2] do *Promise Software Engineering Repository*, contém informações sobre detecção de falhas em *softwares*. Ambas as bases de dados são binárias, contendo duas classes desbalanceadas. A base CM1 possui 449 instâncias e 22 features, tendo em torno de 9% das instâncias pertencendo à classe minoritária, enquanto que a base KC1 possui 147 instâncias e 95 features, tendo em torno de 6% das instâncias pertencendo à classe minoritária.

Buscamos verificar o comportamento dos algoritmos de poda com conjuntos de validação diferentes, criando três situações: um conjunto de validação utilizando as instâncias difíceis do conjunto de treinamento, outro conjunto utilizando instâncias fáceis do conjunto de treinamento, e por último o conjunto completo de treinamento. Como forma de verificar a dificuldade das instâncias, foi utilizado o algoritmo *k-Disagreeing Neighbors* (kDN) [3], que calcula a fração dos vizinhos mais próximos de uma instância que não são da mesma classe que ela. O valor do parâmetro k foi escolhido empiricamente como 10, logo, se entre os 10 vizinhos mais próximos de uma instância apenas 3 são da mesma classe que ela, essa instância tem uma dificuldade de 0.7 em uma escala 0 a 1. O *threshold* de separação entre as instâncias fáceis e difíceis também foi escolhido empiricamente como 0.2. Esse valor foi suficiente para gerar conjuntos com aproximadamente 20% das instâncias mais difíceis da base CM1, e conjuntos com aproximadamente 5% das instâncias difíceis da base KC1.

Os algoritmos de poda implementados foram o *Best First Pruning* e *Reduce-Error Pruning*. O *Best First* ordena os classificadores pela taxa de erro, cria N *ensembles* de tamanho 1 a N e escolhe o *ensemble* com a menor taxa de erro, sendo N o tamanho do *pool*. O *Reduce-Error* é inicializado com o classificador de menor taxa de erro, e vai adicionando iterativamente ao *ensemble* o classificador que produz o menor erro de validação, até que nenhum classificador consiga reduzir o erro.

Foi verificado experimentalmente que a geração de *ensembles* do algoritmo *Best First* para as bases escolhidas gera empates entre a taxa de acerto dos primeiros *ensembles* como mostra a Figura 1 e Figura 2. Com o intuito de testar o aumento da diversidade do ensemble, e evitar que o mesmo tenha apenas um classificador, foi utilizado como critério de desempate o *ensemble* com mais classificadores. Já no *Reduce-Error* o critério de parada foi modificado

para que o *ensemble* aceite classificadores que não melhorem a taxa de erro atual, contudo que não piorem, caso o tamanho seja menor que 3.

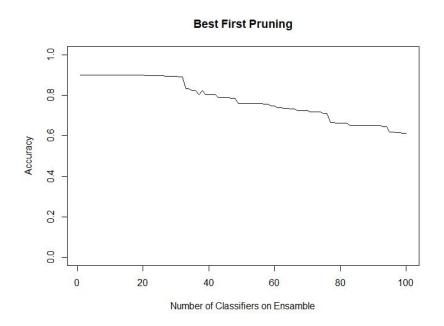


Figura 1. Taxa de acerto dos ensembles gerados pelo Best First na base CM1

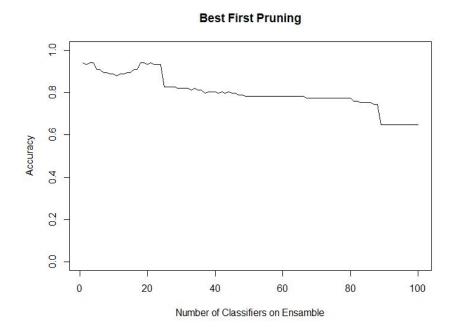


Figura 2. Taxa de acerto dos ensembles gerados pelo Best First na base KC1

Para verificar o desempenho dos classificadores foram utilizadas as métricas de *Accuracy*, AUC, *F-Measure* e *G-Mean*. Para avaliar a diversidade dos *ensembles* gerados foram utilizados os algoritmos de diversidade pareados *Q-Statistic* e *Kappa-Statistic*. O *Q-Statistic* varia entre -1 e 1, tendo valor positivo quando os classificadores reconhecem o

mesmo objeto corretamente e valor negativo quando cometem erros em objetos diferentes. O *Kappa-Statistic* também varia entre -1 e 1, tendo valor positivo se os classificadores concordam entre si, valor próximo a zero se os classificadores concordam aleatoriamente, e negativo caso concordem menos do que o esperado normalmente.

A partir das métricas de desempenho das bases na Tabela 1 e Tabela 2, começamos a analisar o impacto dos algoritmos de poda nos três cenários desenvolvidos. Para o cenário A (Conjunto completo) da base CM1 ambos algoritmos de poda geram *ensembles* que melhoraram a classificação da classe majoritária, piorando a classificação da classe minoritária, como mostra a queda da área da curva ROC. No cenário B (Instâncias difíceis) podemos chegar à conclusão que os algoritmos de poda selecionam os classificadores mais especializados nas instâncias difíceis, acertando mais a classe minoritária e aumentando a área de curva ROC enquanto diminui as demais métricas. O cenário C (Instâncias fáceis) mantém o comportamento do cenário A.

mantem o comportamento do cenario A.						
Cenário A						
Accuracy			AUC			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.6505	0.8976	0.8976	0.5769	0.5022	0.5022	
G-mean			F-measure			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.8824	0.9012	0.9012	0.8277	0.9459	0.9459	
Cenário B						
	Accuracy			AUC		
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.6507	0.2164	0.2388	0.5769	0.5988	0.5936	
	G-mean			F-measure		
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.8824	0.7757	0.8226	0.8277	0.2890	0.3303	
Cenário C						
	Accuracy			AUC		
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.6507	0.8996	0.9016	0.5769	0.5011	0.5000	
	G-mean			F-measure		
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.8824	0.9014	0.9016	0.8277	0.9471	0.9482	

Tabela 1. Resultados dos cenários de validação para a base CM1

Cenário A						
Accuracy			AUC			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.1347	0.9176	0.9176	0.5107	0.5846	0.5846	
G-mean		F-measure				
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.9166	0.9461	0.9461	0.8461	0.9539	0.9539	
Cenário B						
	Accuracy			AUC		
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.1347	0.0680	0.1385	0.5107	0.5000	0.5225	
	G-mean			F-measure		
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.0916	0.0000	0.2900	0.0846	0.9539	0.9539	
Cenário C						
	Accuracy			AUC		
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.1347	0.9176	0.9176	0.5107	0.5846	0.5846	
	G-mean			F-measure		
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.9166	0.9461	0.9461	0.8461	0.9539	0.9539	

Tabela 2. Resultados dos cenários de validação para a base KC1

Para a base KC1, verificamos que o desempenho dos *ensembles* gerados pelos algoritmos de poda são iguais ou superam os resultados do *pool* original para os três cenários.

Analisando as medidas de diversidade no *pool* original e nos *ensembles* gerados pelos métodos de poda, mostradas na Tabela 3 e Tabela 4, verificamos que apesar de terem desempenhos parecidos, o algoritmo *Best First* apresenta uma diversidade superior ao *Reduce-Error*.

Concluímos que os algoritmos de poda estática de classificadores podem trazer vantagens para a classificação final, como o aumento de desempenho e de diversidade, em contrapartida aumentando o custo computacional do método.

Cenário A						
Q-Statistic			Kappa-Statistic			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.3102	1.0000	0.2504	0.3819	0.9874	0.3811	
Cenário B						
Q-Statistic			Kappa-Statistic			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.3102	0.4815	-0.1760	0.3819	0.3508	0.0595	
Cenário C						
Q-Statistic			Kappa-Statistic			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.3102	1.0000	0.2504	0.3819	0.9938	0.4130	

Tabela 3. Teste de diversidade para a base CM1

Cenário A						
Q-Statistic			Kappa-Statistic			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.5317	0.6200	0.3000	0.7046	0.6545	0.4430	
Cenário B						
Q-Statistic			Kappa-Statistic			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.5317	0.8800	0.6000	0.7046	0.8700	0.3567	
•						
Cenário C						
Q-Statistic			Kappa-Statistic			
Sem poda	Best First	Reduce Error	Sem poda	Best First	Reduce Error	
0.5317	0.7000	0.3000	0.7046	0.7222	0.4430	

Tabela 4. Teste de diversidade para a base KC1

Referências

- [1] Koru, A. G. "Class-level data for KC1.", http://promise.site.uottawa.ca/SERepository/datasets/kc1-class-level-defectiveornot.arff
- [2] Menzies, T. "CM1/software defect prediction." http://promise.site.uottawa.ca/SERepository/datasets/cm1.arff
- [3] Walmsley, F. N. "Um Método de Geração de Pools de Classificadores Usando Instance Hardness." Trabalho de Graduação CIn UFPE, Recife, 2017.