

Teoria-Tema-2-Arquitectura-de-co...



BlackTyson



Arquitectura de Computadores



2º Grado en Ingeniería Informática



Escuela Técnica Superior de Ingenierías Informática y de Telecomunicación Universidad de Granada

Tema 2 Arquitectura de computadores.

Wuolah: @BlackTyson

Lección 4

- 1. Problemas que plantea la programación paralela. Punto de partida.
 - a. Tenemos nuevos problemas que deben ser abordados por la herramienta de programación, por el programador o por el SO:
 - División en tareas.
 - Agrupación de tareas o carga de trabajo en procesos.
 - Asignación a procesadores.
 - Sincronización y comunicación.
- 2. Herramientas para obtener código paralelo
 - a. Tipos:
 - i. Las más abstractas: API funciones
 - ii. Las intermedias: lenguajes paralelos y api funciones + directivas
 - iii. Las menos abstractas: compiladores paralelos.
 - b. Herramientas para obtener programas paralelos:
 - i. Permiten de forma implícita o explícita:
 - Localizar paralelismo
 - Asignar las tareas a procesos o threads.
 - Crear y terminar procesos
 - Comunicar y sincronizar procesos.
 - ii. El programador la herramienta o el SO se encarga de **asignar procesos a unidades de procesamiento (mapping)**
 - c. Comunicaciones colectivas:
 - i. Uno a todos:
 - Difusión (broadcast): se comunica el conjunto de información a todos los procesos.
 - Dispersión(scatter): se comunica una porción del conjunto a cada uno de los procesos, al ser sumada debe de ser el conjunto.
 - ii. Todos a uno:
 - Reducción
 - Acumulación.
 - iii. Comunicación múltiple uno-a-uno:
 - Rotación:
 - Baraje-2
 - iv. Comunicación todos-a-todos:
 - Todos difunden(all-broadcast)
 - Todos dispersan(all-scatter)
 - v. Servicios compuestos:
 - Todos combinan
 - Recorrido prefijo paralelo
 - Recorrido sufijo paralelo.
- 3. Estilos/paradigmas de programación paralela
 - a. Estilos de programación:
 - i. Paso de mensajes -> multicomputadores.
 - ii. Variables compartidas -> multiprocesadores.
 - iii. Paralelismo de datos -> procesadores matriciales



4. Estructuras típicas de códigos paralelos:

- a. **Master slave**: el master reparte trabajo a los slave los cuales recolectan resultados.
- b. Cliente servidor: cliente pide información al servidor y este arroja la respuesta.
- c. Descomposición de dominio.
- d. Estructura segmentada
- e. Divide y vencerás.

Lección 5:

1. Proceso de paralelización:

- a. Descomponer en tareas independientes: Se analiza la dependencia entre funciones e iteraciones de bucles
- b. Asignar tareas a procesos y/o threads y mapeo a procesadores:
 - i. La granularidad asignada a los procesos depende del número de cores y del tiempo de comunicación frente a tiempo de cálculo
 - ii. Debe haber un **equilibrio de carga** con el objetivo de que unos procesos no hagan esperar a otros. Depende de la arquitectura (mejor homogénea y uniforme) y de la aplicación.
 - iii. Tipos de asignación:
 - Estática: está determinada qué tarea va a realizar cada core. Asignada explícitamente por el programador e implícitamente por la herramienta de programación.
 - Dinámica: se realiza en tiempo de ejecución con el objetivo de que distintas ejecuciones pueden asignar distintas tareas a un core. Es asignada explícitamente por el programador e implícitamente por la herramienta.
 - iv. **El SO operativo se encarga del mapeo**, aunque puede hacerlo el entorno en tiempo de ejecución con la influencia del programador.
- c. Redactar código paralelo
- d. Evaluar prestaciones

Lección 6: evaluación de prestaciones

- 1. Ganancia en prestaciones y escalabilidad:
 - a. Evaluación de prestaciones:
 - i. Medidas usuales: tiempo respuesta y productividad
 - ii. Escalabilidad
 - iii. Eficiencia: relación prestaciones/máximas| rendimiento = prestaciones/recursos
 - b. Ganancia en prestaciones. escalabilidad (prestaciones(p)/prestaciones(1) ó T_s/T_p). Se puede dar sobrecarga debido a la comunicación y la creación de threads, de cálculos no presentes o de falta de equilibrado.



2. Ley de amdahl

a. La ganancia de prestaciones está **limitada** por la fracción de código no paralelizable.

$$S(p) = \frac{T_S}{T_P(p)} \le \frac{T_S}{f \cdot T_S + \frac{(1-f) \cdot T_S}{p}} \xrightarrow{p} \frac{1}{1+f(p-1)} \xrightarrow{f} (p \to \infty)$$

- b. Para aumentar la ganancia se puede aumentar el tamaño del problema
- 3. Ganancia escalable (Ley de gustafson)

$$S(p) = \frac{T_{S}(n = kp)}{T_{P}} = \frac{fT_{P} + p(1-f)T_{P}}{T_{P}}$$

$$S(p) = p(1-f) + f$$

PREGUNTAS POSIBLES SOBRE LAS DIAPOSITIVAS(TEORÍA, NO EJERCICIOS):

Lección 4:

1. Encargado de abordar los problemas respecto a la programación secuencial: programador, herramienta o SO:

Lección 5:

- 1. Qué herramientas de programación son las más abstractas: API funciones.
- 2. Que permiten las herramientas de obtención de programas paralelos: localizar paralelismos, asignar, crear, terminar, comunicar y sincronizar procesos.
- 3. Cuáles son los tipos de comunicación todos-todos: todos dinfunden y todos dispersan
- 4. Y múltiples uno a uno: permutación-rotación y permutación-baraje

Lección 5:

- 1. De qué depende la granularización : del número de cores de procesamiento y del tiempo de comunicación frente al tiempo de cálculo.
- 2. Cual es el objetivo del equilibrado de la carga: que los procesos no hagan esperar a otros procesos.
- 3. Qué tipos de asignaciónes hay: estática y dinámica.

Lección 6:

- Motivos de la sobrecarga en la ganancia de prestaciones: Se puede dar sobrecarga debido a la comunicación y la creación de threads, de cálculos no presentes o de falta de equilibrado.
- 2. Cómo podemos aumentar la ganancia de prestaciones: aumentando el tamaño del problema

