## INF1608 - Análise Numérica

## Lab 2: Raízes de Função

Prof. Waldemar Celes Departamento de Informática, PUC-Rio

- 1. Implemente os seguintes métodos para determinação de raízes:
  - (a) O método da bisseção para determinação de raízes da função f(x) recebe como entrada o intervalo de busca [a,b], assumindo f(a).f(b) < 0. O erro na avaliação da raiz é dado por  $e = \frac{b-a}{2^{n+1}}$ , onde n representa o número de iterações. Implemente uma função para determinar a raiz usando o método da bisseção, onde o erro avaliado tenha precisão de p dígitos, isto é,  $e < 0.5 \times 10^{-p}$ . Sua função também deve receber como parâmetro a função f(x) cuja raiz deseja-se calcular e o endereço da variável que armazenará a raiz calculada. Sua função deve retornar o número de iterações usado na determinação da raiz, seguindo protótipo:

int bissecao (double a, double b, int p, double (\*f) (double x), double\* r);

Sua implementação deve minimizar o número de avaliações da função f(x).

(b) O método da Interpolação Quadrática Inversa (IQI) para determinação de raízes da função f(x) considera três estimativas iniciais  $x_0$ ,  $x_1$  e  $x_2$  da raiz. A partir dessas três estimativas, o método ajusta uma parábola inversa  $x(y) = ay^2 + by + c$ , onde  $y_i = f(x_i)$ , adotando como próxima estimativa a interseção desta parábola com o eixo x, isto é, o valor do coeficiente c:  $x_{i+1} = c$ .

Implemente uma função que calcule a raiz de uma função segundo o método IQI com o seguinte protótipo:

onde  $x_i$  representam as estimativas iniciais da raiz, f a função e p a precisão em número de dígitos. A função deve preencher o valor da raiz encontrada no endereço f passado e deve ter como valor de retorno o número de iterações usadas para alcançar o resultado. Se não houver convergência, a função deve retornar zero. A precisão do resultado deve ser verificada pelo erro avaliado na entrada (backward error):  $|f(x_i)| < 0.5 \times 10^{-p}$ . Para calcular o coeficiente f0 da parábola, sugere-se usar a Regra de Crammer:

$$c = \frac{\det A_c}{\det A}$$

onde:

$$A = \begin{bmatrix} f(x_0)^2 & f(x_0) & 1 \\ f(x_1)^2 & f(x_1) & 1 \\ f(x_2)^2 & f(x_2) & 1 \end{bmatrix} \qquad A_c = \begin{bmatrix} f(x_0)^2 & f(x_0) & x_0 \\ f(x_1)^2 & f(x_1) & x_1 \\ f(x_2)^2 & f(x_2) & x_2 \end{bmatrix}$$

Sua implementação deve minimizar o número de avaliações da função f(x).

- 2. Teste suas implementações, analisando os valores de raízes encontrados e o número de iterações necessárias para diferentes estimativas iniciais:
  - (a) Compare os dois métodos para encontrar a raiz positiva da função  $f(x) = \cos x x^3 + x$ , com 6 dígitos de precisão.
  - (b) Compare os dois métodos na resolução do seguinte problema: a velocidade de um paraquedista em queda livre pode ser dada por:

$$v = \frac{gm}{c} \left( 1 - e^{-\frac{c}{m}t} \right)$$

onde  $g = 9.8m/s^2$ . Para um paraquedista com um coeficiente de arrasto c = 15Kg/s, calcule a massa m para que a velocidade seja v = 35m/s em t = 9s.

Organize seu código da seguinte forma. O arquivo "raiz.c" deve conter as implementações das função bissecao e IQI, com seus respectivos protótipos no arquivo "raiz.h". O arquivo "main.c" deve conter os testes realizados.

Entrega: O código fonte deste trabalho (isto é, os arquivos "raiz.h", "raiz.c" e "main.c") devem ser enviados via página da disciplina no EAD. O prazo final para envio é quinta-feira, dia 30 de agosto.