EFC1 - EA614

Daniele Souza Gonçalves, RA 248029

Abril 2022

1 Introdução

Primeira atividade computacional desenvolvida na disciplina EA614.

2 Parte Teórica

a) A partir da equação x[n] = s[n] - 0.5s[n-1], determine a resposta ao impulso do canal h[n].

Sabemos que x[n] é o resultado da convolução x[n] = s[n] * h[n]. Temos que $s[n] * \delta[n - n_0] = s[n - n_0]$, portanto a resposta ao impulso h[n] pode ser escrita como:

```
h[n]=\delta[n]-0.5\delta[n-1]já que x[n]=s[n]*h[n]=s[n]*(\delta[n]-0.5\delta[n-1] nos da exatamente x[n]=s[n]-0.5s[n-1]
```

b) Considerando a situação de equalização ideal, determine a resposta combinada canal-equalizador.

```
Sabemos que a equalização ideal ocorre quando y[n] = s[n], logo temos: y[n] = s[n] * h_{eq}[n] onde h_{eq} = h[n] * w[n] Temos então que s[n] = s[n] * (h[n] * w[n]). A única solução possível para a equação ocorre quando h[n] * w[n] = \delta[n]
```

3 Parte Computacional

c) Queremos obter a resposta combinada $g_1[n] = w_1[n] * h[n]$ e $g_2[n] = w_2[n] * h[n]$. Para isso utilizaremos um algoritmo anexo escrito na linguagem Python. Para realizar o cálculo da resposta, foi calculado por meio da função np.convolve (calcula a convolução de funções discretas), o cálculo da convolução para os dois casos. Foi obtida as respectivas respostas abaixo:

```
\begin{split} g_1[n] &= [1,0,0,0,0,-0.03125,0,0] \\ g_2[n] &= [1,-1.25,1.875,-0.95,0.4,-0.15,0,0,0] \end{split}
```

Sabemos que a resposta g[n] deve ser o impulso unitário $\delta[n]$. Dessa forma, para os resultados obtidos o equalizador w_1 , que gera a saída $g_1[n]$ é o que mais se aproxima do resultado procurado.

d) Agora iremos simular a transmissão desse sinal pelo canal h[n], que será calculada pela convolução do vetor s gerado e o vetor h, que é composto pelos coeficientes da resposta ao impulso do canal h[n]. Por meio do código desenvolvido obtemos os seguintes valores para os sinais s[n] e x[n].

```
s[n] = [-3. -3. -1. 3. 3. -1. -1. 3. 3. -3. -3. -1. -3. 3. 3. -3. -1.

-3. -3. -1. 1. -1. 3. 1. 1. -3. -1. 3. -1. 1. 1. 3. -1. 1. 3.

-1. -1. 1. 1. 3. 3. -3. -1. 1. 1. -3. 3. 3. 3. -3. -1. -1. -3.

-3. 3. -3. -3. 1. 1. 3. -3. -3. 3. -1. 3. 3. 1. 3. 3. -1. 3.

-1. 3. 1. -1. -1. 1. -1. -1. -1. -1. -1. 3. 1. -3. -1. -3. 1. 3. 1. 1.

x[n] = [-3. -1.5  0.5  3.5  1.5 -2.5 -0.5  3.5  1.5 -4.5  4.5 -4.5  0.5 -2.5

4.5  1.5 -4.5  0.5 -2.5 -1.5  0.5  1.5 -1.5  3.5 -0.5  0.5 -3.5  0.5

3.5 -2.5  1.5  0.5  2.5 -2.5  1.5  2.5 -2.5 -0.5  1.5  0.5  2.5  1.5

-4.5  0.5  1.5  0.5  2.5 -4.5  1.5  4.5 -0.5 -2.5 -1.5  4.5

-4.5  -1.5  2.5  0.5  2.5 -4.5 -1.5  4.5 -2.5  3.5  1.5 -0.5  2.5 -3.5

0.5  -2.5  2.5  2.5 -0.5  1.5 -0.5  1.5 -0.5 -0.5  3.5 -0.5 -3.5

0.5  -2.5  2.5  2.5 -0.5  0.5  0.5  2.5 -0.5 -1.5 -0.5 -0.5 -0.5 -0.5

1.5  2.5 -1.5  0. 0. 0. 0.
```

Figura 1: Saída obtida para os sinais s[n] e x[n]

Para uma melhor visualização do sinal foi plotado o histograma abaixo:

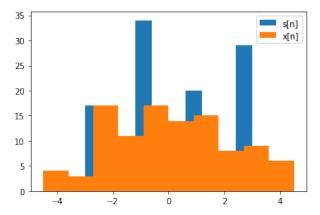


Figura 2: Histograma dos sinais s[n] e x[n]

Por meio do histograma gerado observamos que x[n] (sinal de saída) é muito distorcido em relação ao sinal de entrada s[n] e portanto o o canal de transmissão h[n] é de baixa qualidade.

e) Filtre o sinal x[n] pelos equalizadores $w_1[n]$ e $w_2[n]$ (cujos coeficientes foram apresentados no item e), gerando as saídas $y_1[n]$ e $y_2[n]$, respectivamente.

Os gráficos abaixo correspondem aos sinais de entrada s[n] (em azul) e saída y1[n] (em vermelho) na figura 3, e o sinal s[n] e sua respectiva saída y2[n] nas mesmas cores na figura 4:

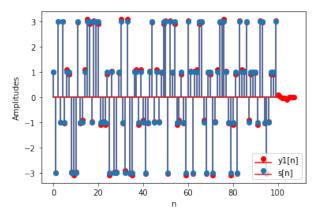


Figura 3: Gráfico dos sinais s[n] em azul e $y_1[n]$ em vermelho

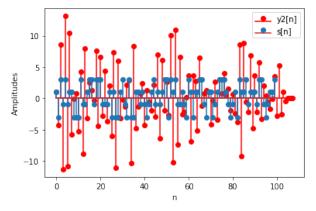


Figura 4: Gráfico dos sinais s[n] em azul e $y_2[n]$ em vermelho

É notável que a saída $y_1[n]$ é a que mais se aproxima do sinal de entrada s[n], e portanto o filtro w_1 é o mais indicado para a tarefa de equalizador