

Introducción al procesamiento digital de imágenes usando python

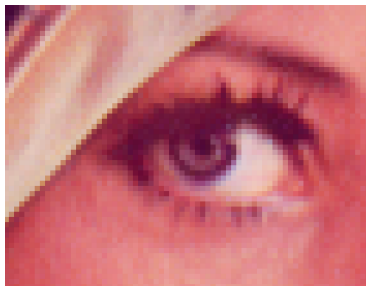
Ricardo Amézquita Orozco

4 de noviembre de 2015

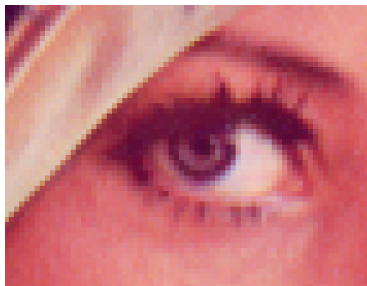
¿Que es una imagen?



¿Digitalmente que es una imagen?



¿Como representamos una imagen?



```
array([[ 82,  22,  57],  
       [ 82,  22,  57],  
       [ 96,  32,  62],  
       ...,  
       [179,  70,  79],  
       [181,  71,  81],  
       [185,  74,  81]],  
  
       [[ 82,  22,  57],  
       [ 82,  22,  57],  
       [ 96,  32,  62],  
       ...,  
       [179,  70,  79],  
       [181,  71,  81],  
       [185,  74,  81]],  
  
       [[ 84,  18,  60],  
       [ 84,  18,  60],  
       [ 92,  27,  58],  
       ...,  

```

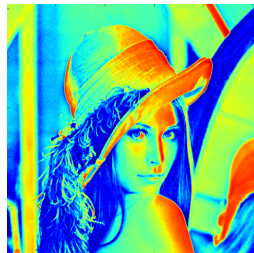
Tipos de imágenes



Color



Tonos de Gris



Indexado

Trabajando con imágenes

Abrir una imagen

```
imc=imread("lena_std.tif")  
imb=imread("lena_bw.tif")
```

Mirando el tamaño de una imagen

```
imc.shape  
imb.shape
```

Trabajando con imágenes

Visualizando una imagen

```
imshow(imc)
imshow(imb)
imshow(imb,origin="lower")
imshow(imb,origin="lower", cmap="gray")
```

Modificando una imagen

```
imc[:, :, 0]=0
imb[200:300,200:300]=255
```

Binarizando una imagen

```
imbin=where(imb<128,0,255)
```

Trabajando con imágenes

Guardando una imagen

```
imsave("im.png",imb,cmap="gray",origin="lower")
```

Nota: La función `imsave` de `pylab` no guarda imágenes en RGB. Para poder hacer esto, toca usar:

```
scipy.misc.imsave
```


Scipy

Paquete con rutinas para calculo en ciencias e ingeniería basado en Numpy, posee un modulo con rutinas para procesamiento de imágenes:

```
>>>: import scipy.ndimage as nd
```

Que contiene herramientas para las siguientes operaciones:

Filtros	Filtros Fourier	Medidas	Morfología	Interpolación
convolve	fourier_elipsoid	center_of_mass	binary_closing	affine_transform
correlate	fourier_gaussian	extrema	binary_dilation	geometric_transform
maximum_filter	fourier_shift	label	binary_erosion	map_coordinates
median_filter	fourier_uniform	maximum	binary_fill_hole	shift
minimum_filter		mean	binary_hit_or_miss	spline_filter
.....		zoom

Cuadro: Algunas funciones para procesamiento de imágenes definidas en scipy.ndimage

Filtrando imágenes



Imagen con ruido



Imagen original

Filtrando imágenes

Mediana



Imagen con ruido



Imagen filtrada

```
im_filtrada=nd.median_filter(im_ruido,(3,3))
```

Filtrando imágenes

Máximo



Imagen con ruido



Imagen filtrada

```
im_filtrada=nd.maximum_filter(im_ruido,(3,3))
```

Filtrando imágenes

Mínimo



Imagen con ruido



Imagen filtrada

```
im_filtrada=nd.minimum_filter(im_ruido,(3,3))
```

Filtrando imágenes

Convolución

1	2	3
4	5	6
7	8	9

Entrada

1	2	3
0	0	0
-1	-2	-3

Kernel ($m \times n$)

13	28	27
18	36	30
-13	-28	-27

Salida

$$S = E * K = \sum_j \sum_i E[i, j] \times K[m - i, n - j]$$

Filtrando imágenes

Convolución

-3	-2	-1	
0	1	2	3
3	4	5	6
	7	8	9

13

-3	-2	-1	
1	2	3	
4	5	6	
7	8	9	

28

	-3	-2	-1
1	2	3	
4	5	6	
7	8	9	

27

Filtrando imágenes

Convolución

-3	1	2	3
0	4	5	6
3	7	8	9

18

1	2	3
-3	-2	-1
4	5	6
0	0	0
7	8	9
3	2	1

36

1	2	3	
	-3	-2	-1
4	5	6	
	0	0	0
7	8	9	
	3	2	1

30

Filtrando imágenes

Convolución

	1	2	3	
-3	4	5	6	
0	7	8	9	
3	2	1		

-13

1	2	3	
4	5	6	-1
7	8	9	0
3	2	1	

-28

1	2	3	
4	5	6	-1
7	8	9	0
	3	2	1

-27

Filtrando imágenes

Convolución pasa bajo



Imagen con ruido



Imagen filtrada

$$\text{Kernel} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

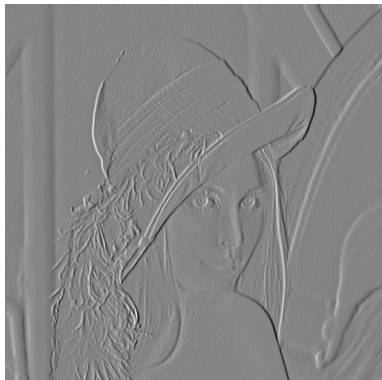
`im_filtrada=nd.convolve(im_ruido,Kernel)`

Filtrando imágenes

Convolución detección de bordes verticales



Imagen original



Bordes verticales

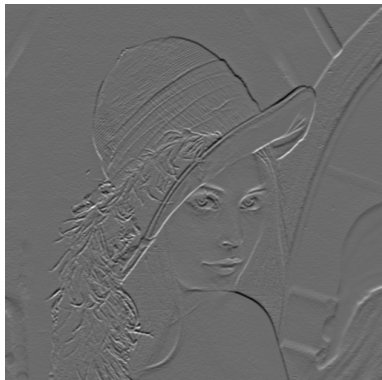
$$\text{Kernel} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad \text{im_filtrada} = \text{nd.convolve}(\text{im_ruido}, \text{Kernel})$$

Filtrando imágenes

Convolución detección de bordes horizontales



Imagen original



Bordes verticales

$$\text{Kernel} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

`im_filtrada=nd.convolve(im_ruido,Kernel)`

Filtrado de imágenes

Correlación

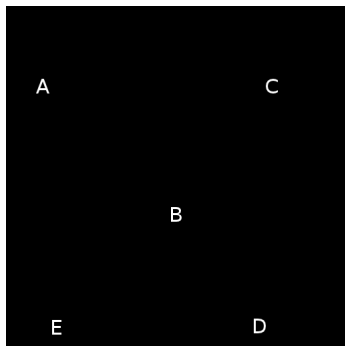
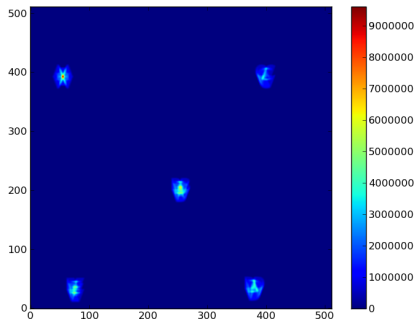


Imagen original



Patrón

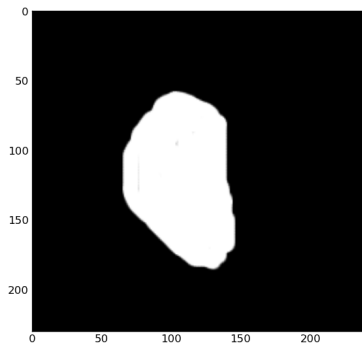


Correlación

```
im_filtrada=nd.correlate(original,patron)
```

Realizando medidas sobre imágenes

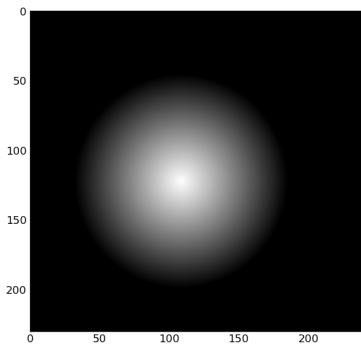
Centro de masa



```
In [4]: nd.center_of_mass(image)
```

```
Out[4]: (120.28234031492804, 107.43842755896448)
```

Realizando medidas sobre imágenes extremos



```
In [29]: nd.extrema(image)  
Out[29]: (0, 255, (0, 0), (122, 108))
```

Realizando medidas sobre imágenes

etiquetas

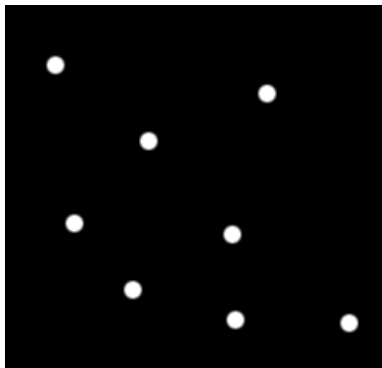


Imagen original

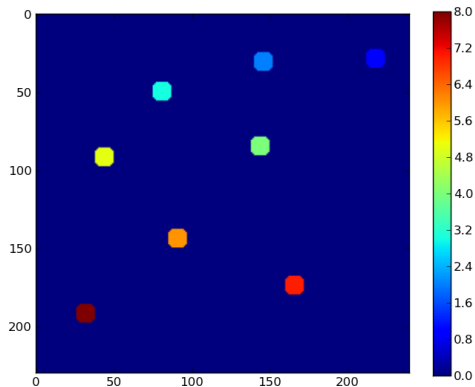


Imagen etiquetada

```
lblim,n=nd.label(image)
```


Taller

- Hacer un programa que tome la imagen de los granos de café, la procese y retorne los siguientes datos:
 - Cuantos granos de café hay en la imagen
 - Cual es la posición de los centros de masa de cada grano de café.
 - Ayuda: Busque la documentación de la función `center_of_mass` y verifique como puede usar esta junto con los resultados entregados por la función `labels` para resolver este problema.
 - Encuentre las coordenadas de las esquinas de los rectángulos que encierran cada grano de café