${\bf Assignment\ 1}$ Advanced Algorithms & Data Structures PS

Christian Müller 1123410 Daniel Kocher, 0926293

March 9, 2016

Aufgabe 2

Geben Sie einen Pseudocode für das Divide&Conquer Verfahren ReportCuts aus der Vorlesung an.

```
: Menge S bestehend aus vertikalen Segmenten und Endpunkten von horizontalen Segmenten.
   Input
                S sei nach horizontalen Koordinaten sortiert. Falls S unsortiert vorliegt, muss S vor jedem
                Divide Schritt nach horizontalen Koordinaten sortiert werden.
   Output : Alle Schnittpunkte von vertikalen Segmenten mit horizontalen Segmenten, von denen mindestens ein
                Endpunkt in S ist
   Variables: L(S) enthält die y-Koordinaten aller linken Eckpunkte in S, deren rechter Partner nicht in S.
                R(S) enthält die y-Koordinaten aller rechten Eckpunkte in S, deren linker Partner nicht in S.
                V(S) enthält die y-Intervalle der vertikalen Segmente in S.
                L(S) und R(S) sind nach steigenden y-Koordinaten sortierte, verkettete Listen.
                V(S) sind nach steigenden unteren Endpunkten sortierte, verkettete Listen.
 1 Function ReportCuts(S)
       if |S| \leq 1 then
 \mathbf{2}
           // Initialisierung von L(S), R(S) und V(S)
           Sei s = (x, y) \in S;
 3
           if s ist linker Endpunkt then L(S) \leftarrow \{y\}, R(S) \leftarrow \emptyset, V(S) \leftarrow \emptyset;
 4
           else if s ist rechter Endpunkt then L(S) \leftarrow \emptyset, R(S) \leftarrow \{y\}, V(S) \leftarrow \emptyset;
 5
           else if S enthält nur das vertikale Segmente v then L(S) \leftarrow \emptyset, R(S) \leftarrow \emptyset, V(S) \leftarrow \{[y_1, y_2]\};
 6
 7
           return;
                                                                                                            // Rekursionsende
       end
 8
       // Divide Schritt
       Teile S per vertikaler Trennlinie in zwei (nahezu) gleich große Teile S_1 und S_2 auf;
 9
       // Conquer Schritt
       ReportCuts(S_1);
10
       ReportCuts(S_2);
11
       // L(S_i), R(S_i), V(S_i) für i=1,2 bekannt \Rightarrow Merge Schritt
       // Berichte Segmentschnittpunkte (Paare (h,v)); y(x) sei die y-Koordinate von x
       Bestimme alle Paare (h, v) für die entweder (hv_1) oder (hv_2) gilt;
12
       begin hv_1
13
           Sei y(h) \in R(S_2) \setminus L(S_1) und [y_{unten}(v), y_{oben}(v)] \in V(S_1);
14
           if y_{unten}(v) \le y(h) \le y_{oben}(v) then print (h, v);
15
       end
16
       begin hv_2
17
           Sei y(h) \in L(S_1) \setminus R(S_2) und [y_{unten}(v), y_{oben}(v)] \in V(S_2);
18
           if y_{unten}(v) \leq y(h) \leq y_{oben}(v) then print (h, v);
19
       end
20
       // Aktualisiere L(S), R(S) und V(S) für S=S_1\cup S_2
       foreach Paar zusammengehöriger horizontaler Endpunkte do
\mathbf{21}
           L(S) = (L(S_1) \setminus R(S_2)) \cup L(S_2);
\mathbf{22}
           R(S) = (R(S_2) \setminus L(S_1)) \cup R(S_1);
\mathbf{23}
24
       V(S) = V(S_1) \cup V(S_2);
25
```