Advanced Algorithms and Datastructures (Assignment 1)

Christian Müller, Daniel Kocher March 6, 2016

```
input: Menge von horizontalen Segmenten H und eine Menge von
          vertikalen Segmenten V. Sei H^* die Menge der Endpunkte der
          horizontalen Segmente und S = H^* \cup V.
output: Paare (h, v) mit h \in H und v \in V.
Sortiere Element von S gemäß ihrer horizontalen Position.;
ReportCuts(S, L_S, R_S, V_S);
Function ReportCuts (S, L_S, R_S, V_S)
    if |S| == 1;
                                                     // Sei p dieses Element
    then
        begin
            switch p do
                {f case}\ p\ ist\ linker\ Endpunkt
                 | L_S \leftarrow p_u, R_S \leftarrow \emptyset, V_S \leftarrow \emptyset return;
                case p ist rechter Endpunkt
                 | L_S \leftarrow \emptyset, R_S \leftarrow p_y, V_S \leftarrow \emptyset return;
                end
                case p vertikales Segment
                 | L_S \leftarrow \emptyset, R_S \leftarrow \emptyset, V_S \leftarrow (p_{y1}, p_{y2}) return;
            endsw
        end
    else
        Wähle eine geeignete vertikale Trennlinie (dh. beliebige
        x-Koordinate), welche die Menge S in zwei gleich große
        Teilmengen S1 und S2 teilt;
        ReportCuts(S1,L_{S1},R_{S1},V_{S1});
        ReportCuts(S2,L_{S2},R_{S2},V_{S2});
        tmp \leftarrow L_{S1} \cap R_{S2};
        /*\ tmp enhält so alle horizontalen Segmente, die in S1
            beginnen und in S2 enden.
        \operatorname{print}((L_{S1} \setminus tmp) \odot V_{S2});
        /* (L_{S1} \setminus tmp) enhält alle horizontalen Segmente, die in
            S1 beginnen und nicht in S2 enden. h \odot V_2 liefert
            alle v \in V_{S2}, die h_y enthalten. Genaue
            Vorgehensweise ist den Folien der Vorlesung zu
            entnehmen.
                                                                                  */
        \operatorname{print}((R_{S2} \setminus tmp) \odot V_{S1});
        /* analog zu letztem print. Horizontale Segmente die
            in S2 enden und ihren Anfangspunkt nicht in S1
            haben geschnitten mit den vertikalen Segmenten aus
        L_S \leftarrow (L_{S1} \setminus tmp) \cup L_{S2};
        R_S \leftarrow (R_{S2} \setminus tmp) \cup R_{S1};
        V_S \leftarrow V_{S1} \cup V_{S2};
       return;
    end
```

Algorithm 2: CutReporter