

# Secvența Kolakoski

Daniel Mitrache

Martie 2025

## 1 Introducere

Secvența Kolakoski este o succesiune autoreferențială de numere formată doar din valorile 1 și 2, având proprietatea distinctivă că fiecare element descrie lungimea unui bloc consecutiv de termeni în secvență. Definită inițial de William Kolakoski în 1965, această secvență prezintă un comportament aparent aleatoriu, deși urmează reguli bine determinate. Studiată în matematică recreativă și teoria numerelor, secvența Kolakoski ridică întrebări interesante despre structura și distribuția sa, fiind subiect de cercetare în analiza combinatorică și teoria fractalilor.

Acest document explorează proprietățile, generarea și o comparație între limbaje, dar și un mod eficient din punct de vedere al spațiului de a genera secvența.

## 2 Definiția și Proprietăți

### 2.1 Definiția Secvenței Kolakoski

Secvența Kolakoski este o succesiune infinită formată din valorile 1 și 2, cu proprietatea că descrie lungimea propriilor blocuri consecutive. Secvența începe astfel:

**1, 2, 2, 1, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 2, 1, 1, 2 ...**

Aceasta poate fi definită formal astfel: al  $n$ -lea termen al secvenței indică lungimea celui de-al  $n$ -lea bloc consecutiv de numere identice. Primele poziții generează următoarele grupuri:

- $1 \rightarrow \{1\}$
- $2 \rightarrow \{2, 2\}$
- $2 \rightarrow \{1, 1\}$
- $1 \rightarrow \{2\}$
- $1 \rightarrow \{1\}$
- și așa mai departe.

## 2.2 Proprietăți Fundamentale

### 2.2.1 Autoreferențialitate

Una dintre cele mai fascinante proprietăți ale secvenței Kolakoski este autoreferențialitatea sa: secvența este identică cu propria sa secvență de apariții. Mai exact, dacă definim o secvență auxiliară care reprezintă lungimea blocurilor consecutive, vom observa că aceasta este identică cu secvența Kolakoski originală.

### 2.2.2 Distribuția Relativ Echilibrată

Deși pare aleatorie, secvența Kolakoski are o distribuție aproape echilibrată a valorilor 1 și 2. Se crede (dar nu s-a demonstrat riguros) că aproximativ 50% dintre elementele secvenței sunt 1 și 50% sunt 2, ceea ce o face similară cu un proces aleatoriu echilibrat.

### 2.2.3 Lipsa unei Formule Explicite

Nu se cunoaște o formulă directă care să permită calculul termenului fără generarea secvenței până la acea poziție. Această proprietate face ca secvența Kolakoski să fie un exemplu interesant de sistem determinist cu comportament greu de anticipat.

### 2.2.4 Relații cu Alte Secvențe

Secvența Kolakoski este legată de alte structuri matematice, cum ar fi:

- **Secvențele Sturmiane**, care apar în geometrie computațională și teoria fractalilor.
- **Automatele celulare**, unde reguli simple de generare duc la structuri complexe.
- **Teoria numerelor**, prin distribuția sa echilibrată.

## 2.3 Observații Computaționale

Studiile pe calculator au arătat că, deși secvența pare să urmeze un tipar, nu există dovezi matematice clare pentru toate proprietățile sale. Generarea unor milioane de termeni sugerează o distribuție uniformă a valorilor 1 și 2, dar natura exactă a comportamentului asimptotic rămâne o problemă deschisă.

## 3 Generarea Secvenței Kolakoski

### 3.1 Algoritmi iterativi vs. algoritmi recursivi

În informatică, problemele pot fi rezolvate folosind două abordări fundamentale: algoritmi iterativi și algoritmi recursivi. Alegerea între cele două depinde

de natura problemei, eficiența execuției și constrângerile impuse de resursele sistemului.

Compararea celor două paradigme este esențială pentru înțelegerea compromisurilor dintre claritatea codului, consumul de memorie și complexitatea temporală. În acest capitol, vom analiza avantajele și dezavantajele fiecărei metode și vom explora exemple relevante pentru secvența Kolakoski.

### 3.2 Variante mai ineficiente în limbaj de nivel înalt

Voi începe prin a prezenta o variantă de a calcula în mod iterativ primele 100 de numere din secvența Kolakoski în limbajul Python. Ne vom folosi de faptul că putem calcula secvența în următorul mod:

1. Pornim de la secvența {1, 2, 2}
2. Fie  $k = 3$
3. Adăugăm la final cifra diferită de ultima cifra de atâtea ori cât ne arată cifra de pe poziția  $k$  (considerăm secvența indexată de la 1)
4. Il incrementăm pe  $k$
5. Repetăm pașii 3 și 4

```
seq = [1, 2, 2]
pointer = 2
next_value = 2
while len(seq) < 100:
    # Calculăm care este următoarea valoare de adăugat
    next_value = 3 - next_value

    # Calculăm câte elemente de tipul next_value trebuie
    # adăugate
    count = seq[pointer]

    # Adăugăm elementele în secvența
    for i in range(count):
        seq.append(next_value)

    # Mutăm pointerul la următorul element
    pointer = pointer + 1

# Afisăm primele 100 de elemente din secvența
print(seq)
```

Acum o variantă recursivă, care funcționează pe același principiu.

```
def generate_kolakoski(seq, pointer, next_value, target_length):
    if len(seq) > target_length:
        return seq[:target_length]
```

```

    # Alternam intre 1 si 2
    next_val = 3 - next_value

    # Numarul de repetari este dat de elementul curent din secventa
    count = seq[pointer]

    # Extindem secventa cu next_val repetat de 'count' ori
    seq.extend([next_val] * count)

    # Recuram cu pointerul incrementat
    return generate_kolakoski(seq, pointer + 1, next_val, target_length)

seq = [1, 2, 2]

# Lungimea secventei
target_length = 100

sequence = generate_kolakoski(seq, 2, 2, target_length)
print(sequence)

```

Deși ambele variante au o complexitate temporală și spațială de  $O(n)$ , unde  $n$  este lungimea secvenței generate, varianta recursivă tinde să fie mai lentă și să ocupe mai mult spațiu în practică, datorită overhead-ului generat de stiva de apeluri. Pentru a evidenția diferența de timp de execuție dintre cele două abordări, am utilizat modulul `time` din Python, implementând următorul fragment de cod:

```

import time

t0 = time.process_time()

# {bloc de cod}

t1 = time.process_time()

print("Timp: ", t1 - t0)

```

Aplicând acest fragment de cod în ambele implementări, am generat secvențe de lungimi considerabile pentru a observa diferențele de performanță. Pentru testare, am ales lungimea de 100.000.000 (o sută de milioane) de elemente. Rezultatele obținute în medie pe sistemul meu (i5-1135G7, 40Gb RAM) sunt:

- Varianta iterativa: 21.506s
- Varianta recursivă: 22.662s

### 3.3 Variante in limbaje eficiente

Voi prezenta un algoritm similar in limbajul C, limbaj care este mult mai rapid decat Python, mai ales pentru problema noastră.

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define NRELEM 100

int main() {
    int *seq;
    if ( (seq = (int *) malloc(NRELEM * sizeof(int))) == NULL) {
        fprintf(stderr, "Eroare: Nu exista suficient spatiu\n");
        return 1;
    }
    seq[0] = 1;
    seq[1] = 2;
    seq[2] = 2;
    int pointer = 2, i = 3, elem = 2;
    // i va indica catre ultimul element din secventa + 1
    while (i < NRELEM) {
        // Calculam ce element adaugam
        elem = 3 - elem;

        // Calculam cate elemente adaugam
        int j = seq[pointer];

        // Adaugam elementele
        while (j > 0 && i < NRELEM) {
            seq[i++] = elem;
            j--;
        }

        // Mutam pointerul
        pointer = pointer + 1;
    }
    // Afisam secventa
    for (i = 0; i < NRELEM; i++) {
        printf("%d ", seq[i]);
    }
    return 0;
}

```

Pentru a masura timpul de executie in C putem folosi biblioteca `time.h` astfel:

```

#include <time.h>

int main() {
    clock_t start, end;
    double cpu_time_used;
    start = clock();

    // {bucata de cod}

    end = clock();
}

```

```

    cpu_time_used = ((double) (end - start)) / CLOCKS_PER_SEC;
    printf("Timp de executie: %f\n", cpu_time_used);
    return 0;
}

```

Dupa mai multe rulari cu acelasi numar ca mai intainte (100.000.000) am obtinut o medie de **0,31** secunde, de aproximativ 70 de ori mai rapid decat varianta iterativă scrisă in Python. În continuare voi prezenta o variantă scrisă in limbaj de asamblare (x86 Assembly, sintaxa AT&T). Codul va fi explicat prin comentarii.

```

.data
    NRMAX: .long 100
    seq: .space 400
    pointer: .long 2
    elem: .long 2

    formatPrintf: .asciz "%d\n"
.text
.global main
main:
    lea seq, %eax

    movl $1, (%eax)
    movl $2, 4(%eax)
    movl $2, 8(%eax)

    movl $3, %ecx
generate_seq: ;//while (i < NRMAX)
    cmpl %ecx, NRMAX
    je exit_generate_seq

    ;//elem = 3 - elem
    movl $3, %edx
    subl elem, %edx
    movl %edx, elem

    ;//j = seq[pointer]
    movl pointer, %edx
    movl (%eax, %edx, 4), %ebx

loop_add_elements: ;// while (j > 0 && i < NRMAX)
    cmpl $0, %ebx
    je exit_loop_add_elements
    cmpl %ecx, NRMAX
    je exit_loop_add_elements

    movl elem, %esi
    movl %esi, (%eax, %ecx, 4)
    incl %ecx ;//seq[i++] = elem;

```

```

        decl %ebx ;//j --
        jmp loop_add_elements
exit_loop_add_elements:
    incl pointer ;// pointer ++
    jmp generate_seq
exit_generate_seq:

lea seq, %eax
xorl %ecx, %ecx
print_loop:
    cmpl %ecx, NRMAX
    je exit_print_loop

    pushl %ecx
    pushl %eax
    movl (%eax, %ecx, 4), %ebx
    pushl %ebx
    pushl $formatPrintf
    call printf
    addl $8, %esp
    popl %eax
    popl %ecx

    incl %ecx
    jmp print_loop
exit_print_loop:

    pushl $0
    call fflush
    addl $4, %esp

    movl $1, %eax
    xorl %ebx, %ebx
    int $0x80

```

Pentru a testa timpul de executie pentru 100.000.000 putem folosi comanda `time` din `bash`. Astfel, obtinem in medie rezultatele:

- real: 0,4
- user: 0,194
- sys: 0,192

Pentru a face o comparație relevantă cu timpul raportat de funcția `clock` din C, este necesar să combinăm timpii `user` și `sys`, obținând 0,386 secunde. Deși Assembly este un limbaj low-level, care teoretic ar trebui să fie mai rapid, compilatoarele C moderne efectuează optimizări atât de eficiente încât codul generat depășește adesea performanța codului Assembly scris manual.

In continuare voi prezenta un algoritm pe care l-am scris cu scopul de elimina

spatiul de care nu mai avem nevoie la inceputul listei in care tinem minte elementele. Pentru acest scop vom folosi un **deque**, obiect deja implementat in STL in C++.

```
#include <iostream>
#include <deque>

using namespace std;
deque<int> dq;

int main() {
    const int NMAX = 100;
    dq.push_back(1);
    dq.push_back(2);
    dq.push_back(2);
    int elem = 2, current = 3;
    while(current < NMAX) {
        elem = 3 - elem;
        for(int i = 0; i < dq[2] && current < NMAX; i++) {
            dq.push_back(elem);
            current++;
        }
        cout << dq.front() << " ";
        dq.pop_front();
    }
    for (auto i : dq) {
        cout << i << " ";
    }
    return 0;
}
```

Aceasta metoda nu salveaza foarte mult spatiu, dar este cea mai naturala imbunatatire. Vom incerca sa reducem complexitatea spatiala la  $O(\log(n))$ .

## 4 Algoritmi cu $O(\log(n))$ complexitate spatiala

In 2012, Johan Nillson a publicat aici o modalitate de a genera secventa Kolakoski cu ideea ca cifra de care avem nevoie pentru a genera pozitia  $k$  este si ea la randul ei generata si mai in spate.

Mai exact:

$$K = 1\ 2\ 2\ 1\ 1\ \underline{2}\ 1\ 2\ 2\ \dots$$

$$K = 1\ 2\ 2\ \underline{1}\ 1\ 2\ 1\ 2\ 2\ \dots$$

$$K = 1\ 2\ \underline{2}\ 1\ 1\ 2\ 1\ 2\ 2\ \dots$$

Observam ca '2' subliniat din primul sir este generat de '1' subliniat din al doilea sir care este la randul lui generat de '2' subliniat din al treilea sir. Astfel,



generarea secvenței într-un mod eficient, fără a stoca întreaga secvență, poate fi realizată folosind metoda propusă de Nilsson, care utilizează niveluri  $L_n$  pentru a genera secvența pe baza regulilor de auto-descriere.

## Conceptul de niveluri $L_n$

- Fiecare nivel  $L_n$  conține informația necesară pentru a genera secvența.
- Nivelurile sunt construite astfel încât fiecare nou nivel derivă informația din nivelurile inferioare.
- Dacă  $L_n$  conține două litere, eliminăm prima și folosim numărul rămas pentru a determina următoarea valoare de scris.
- Dacă  $L_n$  conține doar o literă, trebuie să mergem recursiv mai jos pentru a obține valoarea necesară.

**Ideea principală** este că putem construi secvența fără a o stoca în întregime, ci doar menținând o stivă de niveluri, ceea ce duce la o utilizare de spațiu  $O(\log n)$ .

## Algoritmul lui Nilsson

### Inițializare

- Se definește nivelul inițial  $L_0 = 22$ .

### Creșterea nivelului $L_n$

- Dacă  $L_{n+1}$  nu există, se setează  $L_{n+1} = 22$ .
- Dacă  $L_{n+1}$  conține două simboluri, eliminăm primul simbol din  $L_{n+1}$ , iar în  $L_n$  înlocuim simbolul curent cu numărul de simboluri specificat de primul element rămas din  $L_{n+1}$ .
- Simbolul scris în  $L_n$  este opus simbolului anterior din  $L_n$ .
- Dacă  $L_{n+1}$  conține un singur simbol, creștem  $L_{n+1}$  recursiv.
- După această creștere, noul simbol scris în  $L_n$  are o lungime egală cu prima valoare din  $L_{n+1}$  și este opus simbolului anterior din  $L_n$ .
- Spre deosebire de cazul cu două simboluri, aici nu eliminăm primul simbol din  $L_{n+1}$  când ne întoarcem din recursivitate.

## Generarea secvenței $K'$

- Se execută în mod repetat creșterea nivelului  $L_0$ .
- Se menține o evidență a numărului de simboluri '1' și '2' întâlnite.
- Fiecare nivel parcurge întreaga secvență  $K'$ , garantând astfel generarea corectă.

## Explicație suplimentară

Algoritmul funcționează printr-o metodă de **auto-descriere recursivă**, unde fiecare nivel al structurii depinde de nivelurile inferioare. În loc să construim secvența  $K$  în memorie, folosim această abordare eficientă, care necesită doar  $O(\log n)$  spațiu, ceea ce o face mult mai rapidă și scalabilă pentru valori mari de  $n$ .

### 4.1 Doi algoritmi care implementează conceptul descris

Am stabilit ca limbajul C este cel mai eficient pentru a genera aceasta secvență, deci acesta va fi limbajul ales pentru prezentarea algoritmilor. Mai întâi, un algoritm care implementează exact pașii descriși (inspirat de aici):

```
#include <stdio.h>
#define NMAX 100

enum kval {K22 = 0, K11 = 1, K2 = 2, K1 = 3};

static void next(enum kval *v)
{
    if (*v == K22 || *v == K11) {
        *v += 2;
    }
    else {
        next(v + 1);
        *v = !(*v % 2) + 2 * (v[1] % 2);
    }
}

int main(void)
{
    enum kval stack[256] = {0};
    printf("1_2_");
    for (unsigned long long i = 2; i < NMAX; i++) {
        next(stack);
        printf("%d_", 2 - *stack % 2);
    }
}
```

De asemenea, se pot folosi operațiile pe biți pentru a scrie un algoritm iterativ (mai multe aici)

```
#include <stdio.h>
#define NMAX 100

int Kolakoski() {
    int x = -1, y = -1, k[2] = {2, 1}, f;
    for (unsigned long long i = 2; i < NMAX; i++) {
        printf("%d_", k[x & 1]);
        f = y & ~(y + 1);
        x ^= f;
        y = (y + 1) | (f & (x >> 1));
    }
}

int main() {
    Kolakoski();
    return 0;
}
```

## 5 Credite

- chatgpt
- 11011110
- u/skeeto pe Reddit
- Arxiv