# Tutorial: Radares

### Vinícius Ruela Pereira Borges

O problema pode ser resolvido utilizando a estrutura de dados Delta Encoding para realizar a leitura das aferições para todos os trechos delimitados pelo posicionamento dos radares em tempo O(Q) e depois para determinar o trecho com a maior quantidade de infrações, que pode ser feito em O(N).

Por isso, o problema pode ser resolvido em um custo computacional O(N+Q).

### Tutorial: Presente de Dia das Mães

### Daniel Saad Nogueira Nunes

Este problema pode ser resolvido via ordenação e busca binária.

- 1. Primeiramente ordena-se o vetor de caixas V pela quantidade de chocolates contida em cada uma.
- 2. Em seguida, realiza-se a busca binária sobre o intervalo [l, r], em que l = 0 e r = V[N 1].
- 3. Enquanto  $l \leq r$ :
  - (a) A cada iteração da busca binária, calcula-se a posição mid = (l + r)/2.
    - i. Caso seja possível distribuir mid chocolates a cada mãe faça  $l \leftarrow mid + 1$ .
    - ii. Caso contrário, faça  $r \leftarrow m-1$ .
- 4. Imprima l-1 como resposta.

Para testar se é possível distribuir mid chocolates a cada mãe, basta pegar a divisão inteira de cada elemento V[i] do vetor por mid e subtrair do total de mães. Se o total de mães ficar menor ou igual a 0, então é possível. Só se deve tomar cuidado no caso em que mid = 0 para evitar uma divisão por zero. Quando mid = 0 é claro que é possível distribuir 0 chocolates entre todas as mães (coitadas!).

### Tutorial: Boca de Urna

#### Edson Alves da Costa Junior

Este problema pode ser resolvido de duas maneiras distintas.

A primeira delas é montar um grafo não-direcionado, onde os vértices são os eleitores e as arestas as relações de voto comum. Após a montagem do grafo, basta iniciar uma busca em largura ou profundidade para cada voto conhecido  $e_i$ , marcando os eleitores que se encontram no mesmo componente conectado. Ao final deste processamento, para cada eleitor ainda não identificado, é preciso fazer uma nova busca, incrementando a resposta em uma unidade e marcado os eleitores que se encontram neste componente conectado. Esta solução tem complexidade O(N+Q).

Outra abordagem é utilizar a estrutura *Union-Find Disjoint Set* (UFDS) para manter o registro dos componentes conectados, e unir dois componentes a cada nova relação. Uma vez processadas as relações, basta identificar o número de componentes distintos e quais deles tem ao menos um voto conhecido. A resposta será o número de componentes sem voto conhecido. Esta solução tem complexidade semelhante à da solução anterior, porém um fator multiplicativo quase constante (inversa da função de Ackerman) devido às operações da UFDS.

## Tutorial: Lista de Exercícios

### Edson Alves da Costa Junior

Os casos onde  $|D| \le 4$  podem ser construídos manualmente.

Para  $|D| \ge 5$  é possível usar a seguinte estratégia: Se D > 0, faça  $x = \lfloor (D+2)/2 \rfloor, y = D-x$ . Temos que  $x \ne y, \, |x|, |y| > 1$  e que x + y = D. Assim, a matrix

$$A = \begin{bmatrix} x & -1 \\ y & 1 \end{bmatrix}$$

tem determinante igual a  ${\cal D}$  e coeficientes distintos.

Se 
$$D < 0$$
, faça  $x = \lfloor (D-2)/2 \rfloor, y = D-x$ .

### Tutorial: Construindo Estradas

#### Pedro Henrique Lima Ferreira e José Marcos da Silva Leite

Vamos reescrever o problema para ficar mais claro o que está sendo pedido.

Dado um vetor V, com N elementos, onde cada elemento é um par de inteiros, queremos reordenar este vetor de modo a minimizar a seguinte fórmula:

$$\sum_{i=1}^{N-1} \min(V[i].first + V[i+1].first, V[i].second + V[i+1].second)$$

A primeira observação é que todos os elementos contribuem para o resultado final duas vezes, com exceção das pontas (os elementos que ficarão na primeira e última posição) que contribuem apenas 1 vez cada. Isso significa que um elemento i que não é ponta contribuirá na resposta final com 2\*V[i].first ou 2\*V[i].second ou V[i].first+V[i].second.

A segunda observação importante é que se um elemento tem  $V[i].first \leq V[i].second$  e não é uma das pontas, idealmente, vamos querer que ele contribua na resposta com 2\*V[i].first. De maneira análoga, se  $V[i].second \leq V[i].first$ , gostaríamos que o elemento contribuísse com 2\*V[i].second. Isso, obviamente, não é possível sempre, pois pode ocorrer de ter vários elementos do tipo  $V[i].first \leq V[i].second$  e do tipo  $V[j].second \leq V[j].first$  em V. Logo, pode ocorrer de precisarmos usar algum elemento k para fazer a transição de só usar 2\*V[i].first para 2\*V[j].second (i < k < j). Este elemento k, que chamaremos de elemento de transição, contribui V[k].first + V[k].second para a resposta final.

A observação final é que é possível reordenar o vetor V, de modo a minimizar o somatório do problema, utilizando no máximo 2 elementos de transição.

Para resolver o problema então, precisamos verificar 3 casos:

 $\bullet\,$ caso onde o vetor V tem 0 elementos de transição:

Neste caso, ou todos os elementos de V usarão seus first, ou usarão seus second. Para checar isto, basta apenas somar todos os first, multiplicar a soma por 2 e subtrair da soma o maior e o segundo maior first uma única vez (pois como dito antes, todos os elementos contribuirão 2 vezes na resposta, com exceção das pontas). Este mesmo check também deve ser feito para os second.

ullet caso onde o vetor V tem 1 elementos de transição:

Primeiramente, vamos fixar as pontas (p1 e p2) do nosso vetor, assumindo que vamos começar utilizando o first da ponta inicial e que acabaremos no second da ponta final. Agora, vamos analisar os elementos restantes. Todos eles contribuirão duas vezes para a resposta, mais especificamente com 2\*min(V[i].first, V[i].second), com exceção do elemento de transição k, que irá contribuir com V[k].first + V[k].second. Para escolhê-lo, basta apenas pegarmos o elemento k onde k não é uma ponta e abs(V[k].first - V[k].second) é mínimo. A resposta para este caso será:

$$V[p1].first + V[p2].first - \text{abs}(\mathbf{V}[\mathbf{k}].\text{first - V}[\mathbf{k}].\text{second}) + \sum_{i=1, i \neq p1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].first, V[i].second) + \sum_{i=1, i \neq p1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].first, V[i].second) + \sum_{i=1, i \neq p1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].first, V[i].second) + \sum_{i=1, i \neq p1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].first, V[i].second) + \sum_{i=1, i \neq p1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].first, V[i].second) + \sum_{i=1, i \neq p1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].first, V[i].second) + \sum_{i=1, i \neq p1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].first, V[i].second) + \sum_{i=1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].second) + \sum_{i=1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[$$

 $\bullet\,$  caso onde o vetor V tem 2 elementos de transição:

Este caso é bem semelhante ao caso anterior. Fixamos uma ponta inicial p1 e uma final p2. Aqui temos 2 pequenos casos que devemos tratar. O caso em que começamos com o first da ponta inicial e acabamos no first da ponta final e, o caso em que começamos com o second de uma ponta e acabamos no second da outra. Teremos dois elementos de transição k1 e k2. De maneira semelhante à anterior, pegamos

os 2 elementos que minimizam abs(elem.first-elem.second) e que não são pontas. A resposta aqui será:

 $V[p1].first + V[p2].first - abs(V[k1].first - V[k1].second) - abs(V[k2].first - V[k2].second) + \sum_{i=1, i \neq p1, i \neq p2}^{N} 2*min(V[i].first, V[i].second)$ 

Esta solução é  $O(N^2)$ , pois para cada par de pontas, verificamos os 3 casos acima. Para melhorar essa solução podemos ver o quanto a soma é modificada para cada elemento que escolhemos como ponta.

Quando um elemento não é ponta, ele contribuiu para soma em  $2*\min(v[i].\text{first}, v[i].\text{second})$  ou em v[i].first + v[i].second. Se um elemento que contribui com  $2*\min(v[i].\text{first}, v[i].\text{second})$  passa a contribuir com v[i].first para soma, a variação é de  $v[i].\text{first} - 2*\min(v[i].\text{first}, v[i].\text{second})$ . Se um elemento que contribui com v[i].first + v[i].second passa a contribuir com v[i].second, a variação é de v[i].second - (v[i].first + v[i].second). Os outros casos são análogos.

Queremos minimizar então sempre escolhemos os elementos com menor contribuição para as pontas. Podemos montar um conjunto S com os 4 melhores elementos de cada uma das formas de calcular variação. Assim  $|S| \leq 16$ .

Assim podemos deixar de testar todos os  $O(N^2)$  pares de pontas possível para só testar cada par de pontas de S que é no máximo  $16^2$ .

Há também uma outra solução, utilizando programação dinâmica, com os seguintes estados:

 $f(idx_atual, quantidade_elementos_transição, se_ponta_inicial_usada, se_ponta_final_usada, se_ponta_inicial_usa_first, se_ponta_final_usa_first)$ 

- idx\_atual: qual elemento de V está sendo analisado agora  $(\leq N)$ ;
- quantidade\_elementos\_transição: quantos elementos de transição podem ser usados (< 2);
- se\_ponta\_inicial\_usada: flag que indica se algum elemento já foi escolhido como ponta inicial (≤ 1);
- se\_ponta\_final\_usada: flag que indica se algum elemento já foi escolhido como ponta final (≤ 1);
- se\_ponta\_inicial\_usa\_first: flag que indica se ponta inicial usa first ( $\leq 2$ );
- se\_ponta\_final\_usa\_first: flag que indica se ponta final usa first ( $\leq 2$ );

Para fazer as transições, basta apenas analisar as flags e tratar cada caso. Como na solução anterior, resposta é o mínimo dos 3 casos (considerando 0, 1 e 2 elementos de transição).

Esta solução roda em O(N).

Por que sempre é possível reordenar o vetor V, de modo a minimizar o somatório, com no máximo 2 elementos de transição?

Ideia da prova: Vamos supor que temos um vetor V com exatamente 3 elementos de transição (k1, k2 e k3) desta forma:

- v[1] -; first
- ... (grupoA que usa 2\*first)
- v[k1] -; first second -; usa first + second
- ... (grupoB que usa 2\*second)
- v[k2] -; second first -; usa second + first
- ... (grupoC que usa 2\*first)
- v[k3] -; first second -; usa first + second
- ... (grupoD que usa 2\*second)

#### • v[n] -; second

Vamos mostrar que tem como obter uma reordenação de V, utilizando apenas 1 elemento de transição, com um resultado menor ou igual ao anterior.

Fixando  $\mathbf{k1}$  como elemento de transição (vamos realocar  $\mathbf{k2}$  e  $\mathbf{k3}$ ), as pontas continuam se comportando do mesmo modo ( $\mathbf{v[1]}$  utiliza o first e  $\mathbf{v[n]}$  utiliza o second). Além disso, antes de realocar  $\mathbf{k2}$  e  $\mathbf{k3}$ , podemos observar que é possível realocar os elementos do grupoC para o grupoA, e os elementos do grupoD para o grupoB sem alterar o resultado final.

Agora, para realocar k2 é só fazer o seguinte:

se  $\mathbf{v}[\mathbf{k2}]$ .first  $\mathbf{v}[\mathbf{k2}]$ .second, é mais vantajoso a gente utilizar  $2^*\mathbf{v}[\mathbf{k2}]$ .first, logo ele vai pro grupoA, senão ele vai pro grupoB. podemos realocar  $\mathbf{k3}$  da mesma maneira. Deste modo, nossa soma inicial é diminuída em (abs(V[k2].first-V[k2].second)+abs(V[k3].first-V[k3].second)).

### Tutorial: Espetinho do Barbosinha

#### Daniel Saad Nogueira Nunes

Este problema pode ser resolvido via uma abordagem gulosa.

Utilizamos dois vetores, S e F que armazenam respectivamente os tempos (em segundos) de início e fim das estadias de cada cliente.

Após isso, cada um dos vetores é ordenado em ordem crescente.

Em seguida, o seguinte procedimento é aplicado:

```
max_overlap = 0;
overlap = 0;
while(i<n && j<n){
   if(S[i]<=F[j]){
      i++;
      overlap++;
      max_overlap = max(max_overlap,overlap);
   }
   else{
      overlap--;
      j++;
   }
}</pre>
```

A justificativa é a seguinte. Suponha que sabemos o tamanho da sobreposição atual e o tamanho da sobreposição máxima. Caso S[i] <= F[j], então o i-ésimo ponto de início está se sobrepondo com o j-ésimo ponto do fim e o tamanho da sobreposição atual deve ser incrementada, caso ela supere o tamanho da sobreposição global, a última deve ser ajustada. Caso S[i] > F[j], então não há sobreposição entre o intervalo com início em S[i] e o intervalo com fim em F[j], portanto o número de sobreposições atual é decrementado. Esta solução possui complexidade  $\Theta(N \lg N)$  pois é dominada pelos passos de ordenação.

Outra solução, baseada em soma de prefixos, consiste em inicializar um vetor V[0,T+1], com zeros, em que T representa o maior tempo de término dentre todos os clientes. Para cada tempo de início b e fim e (em segundos) informado pelos clientes, fazemos V[b]++ e V[e]--. Em seguida, computa-se a soma de prefixos para cada V[i]. A resposta será o maior valor de V[i] dentre todos os i. A complexidade desta solução é  $\Theta(N+T)$ , e como existe a restrição de que  $T \leq 24 \cdot 3600 - 1$ , obtém-se um algoritmo rápido.

### Tutorial: Propagação de Worms

#### Daniel Saad Nogueira Nunes

Esse problema corresponde a um problema similar ao do conjunto dominante mínimo de vértices de um grafo G = (V, E).

Estamos interessados em um conjunto S mínimo tal que, para  $v \in V$ :

- $v \in S$  ou
- existe uma aresta (u, v) tal que  $u \in S$ .

Ou seja, estamos interessados no conjunto S que é a união de um conjunto dominante mínimo com o conjunto dos vértices isolados.

Para calcular o conjunto S de menor cardinalidade, pode-se utilizar uma abordagem de busca completa:

- 1. Gere todos os subconjuntos de vértices.
- 2. Para cada subconjunto  $S \subseteq V$ , verifique se atende as restrições do problema. Para cada  $v \in S$ , faça:
  - (a) Marque v e os nós adjacentes.
  - (b) Se todos os vértices de V foram marcados a partir de S e o tamanho de S é menor do que uma solução prévia, armazene |S| e os hospedeiros que fazem parte de |S|.
- 3. Imprima |S| e os hospedeiros que fazem parte de S.

Para gerar todos os subcojuntos de V eficientemente podem ser utilizadas técnicas de manipulação de bits. Se V possui n elementos, uma forma de gerar todos os seus subconjuntos é:

```
for (int i = 0; i < 1 << n; i++) {
    check(i);
}</pre>
```

Aqui, a representação binária de i corresponde a um subconjunto  $S \subseteq V$ . Assim, um vértice v está neste subconjunto se e somente se  $i\&(1 << v) \neq 0$ .

A complexidade total da solução é  $\Theta((|V|+|E|)\cdot 2^{|V|})$ .

### Tutorial: Quantos Caminhos?

#### Lucas Vasconcelos Mattioli

Inicialmente, vamos resolver a versão do problema onde não existem buracos. Para isso vamos modelar uma função F que recebe dois pontos A e B (tal que  $A_x \leq B_x$  e  $A_y \leq B_y$ ) e nos diz quantos caminhos existem entre A e B se andarmos somente para baixo e para a direita. Seja  $D_x = B_x - A_x$  e  $D_y = B_y - A_y$ ; é fácil ver que em qualquer caminho de A a B, andamos exatamente  $D_x$  vezes para baixo e  $D_y$  vezes para a direita.

Assim, podemos enxergar o problema de outra forma: imagine que tenhamos uma string C de tamanho  $D_x + D_y$  que contém exatamente  $D_x$  caractéres 'B' e exatamente  $D_y$  caractéres 'D'. Podemos usar essa string C para representar um caminho ao percorremos ela e seguirmos seus passos; por examplo, se C = DDBBD, então, a partir do ponto inicial, iríamos para a direita, depois para a direita novamente, depois para baixo, depois para baixo novamente e finalmente para a direita. Acontece que podemos representar cada caminho unicamente por uma dessas strings e vice-versa. Isto é, existe uma bijeção entre o conjunto de caminhos e o conjuntos de strings com  $D_x$  carácteres 'B' e  $D_y$  caractéres 'D'. Portanto, se contarmos quantas strings desse tipo existem, essa quantidade também representa a quantidade de caminhos distintos de um ponto A a um B.

Para contar a quantidade de strings com  $D_x$  carácteres 'B' e  $D_y$  caractéres 'D', podemos utilizar combinatória. Temos que escolher exatamente  $D_x$  posições dentre as  $D_x + D_y$  para colocar os carácteres 'B'; esta quantidade é representada por  $\binom{D_x + D_y}{D_x}$ . Resta, então, escolher as  $D_y$  posições restantes para os carácteres 'D'; é fácil ver que só há uma possibilidade: assim, a fórmula final para a quantidade de strings (e de caminhos distintos supondo que não existam buracos entre A e B) é:  $F(A,B) = \binom{D_x + D_y}{D_x}$ , onde  $D_x = B_x - A_x$  e  $D_y = B_y - A_y$ .

Voltando ao problema original... Vamos utilizar a notação S=(1,1) e T=(N,M). É sempre bom lembrar: em problemas de combinatória que pedem para que seja contada a quantidade de elementos/objetos que seguem uma propriedade qualquer, pode ser muito mais fácil contar a quantidade de elementos que não seguem essa propriedade e subtrair esse valor de todas as possibilidades. No caso deste problema, vamos contar quantos caminhos passam por pelo menos 1 buraco e, então, subtrair esse valor da quantidade total de caminhos (independente da quantidade de buracos) de S a T, resultando na quantidade de caminhos com 0 buracos.

Para tal, vamos pegar um exemplo com K=3, sendo  $B_i$  o i-ésimo buraco, com  $i \in \{0,1,2\}$ . A quantidade de caminhos de S a T que passam pelo buraco  $B_i$  é  $F(S,B_i)\cdot F(B_i,T)$ . Pode ser intuitivo simplesmente pegar a soma desses valores e subtrair do total e achar que isso resulta na quantidade de caminhos com 0 buracos, tal como:  $F(S,T) - \sum_{i=0}^2 F(S,B_i)\cdot F(B_i,T)$ . Entretanto, quando fazemos  $F(S,B_0)\cdot F(B_0,T)$ , estamos contando caminhos que passam por  $B_0$  e por  $B_1$  (ao mesmo tempo); e se analisarmos  $F(S,B_1)\cdot F(B_1,T)$ , estamos contando caminhos que passam por  $B_0$  e por  $B_1$  (ao mesmo tempo) também! Assim, no final, vamos subtrair mais caminhos do que deveríamos. Para contornar este problema, vamos utilizar o princípio de inclusão-exclusão.

Seja m uma máscara binária de tamanho K. Seja G(m) a quantidade de caminhos de S a T, onde passamos com certeza por todos os buracos i em que  $m_i = 1$  e não **necessariamente** passamos por um buraco i tal que  $m_i = 0$ . A resposta final é (segundo o princípio de inclusão-exclusão):  $\sum_{i=0}^{2^K-1} (-1)^{|i|} \cdot G(i)$ , onde |i| representa a quantidade de bits 1 na máscara i. Como K = 1000, é inviável que passemos por todas as  $2^K$  máscaras possíveis e calculemos o seu valor da função G. Assim, vamos fazer uma DP que calcula várias dessas máscaras ao mesmo tempo. Antes, ordenamos todos os buracos presentes no array B, para que sempre que haja ao menos um caminho a partir de um buraco i para um buraco j, então i < j. Além disso,

inserimos o ponto T ao final do array B para que o cálculo da DP seja facilitado (o porquê ficará claro mais para frente).

Seja H(i) a soma dos resultados de G para todas as máscaras que tenham o i-ésimo bit ligado (igual a 1) e todos os i-1 bits iniciais zerados. Assim, a nossa função de DP D(i) corresponde a  $\frac{H(i)}{F(S,B_i)}$ . A quantidade de caminhos que passam por pelo menos 1 buraco pode ser representada, então, por  $\sum_{i=0}^{K-1} F(S,B_i) \cdot D(i)$ ; e a resposta final pode ser representada por:  $F(S,T) - \sum_{i=0}^{K-1} F(S,B_i) \cdot D(i)$ . A transição da DP, a partir de um buraco i, se resume a tentar ir para todo outro buraco j tal que i < j e calcular, usando a função F, quantos caminhos existem entre  $B_i$  e  $B_j$ . Formalmente,  $D(i) = \sum_{j=i+1}^K F(B_i,B_j) \cdot -D(j)$ . O sinal negativo precedendo a chamada de D(j) significa que estamos invertendo o sinal da soma de todas as máscaras já calculadas por D(j), para que a fórmula  $\sum_{i=0}^{2^K-1} (-1)^{|i|} \cdot G(i)$  seja calculada corretamente.

# Tutorial: Sequência Binomial Central

#### Edson Alves da Costa Junior

A tentativa de construir todos os termos da sequência leva ao TLE ou ao overflow, pois  $\binom{200000}{100000}$  não cabe em um tipo primitivo da linguagem C++ e o tempo necessário para calcular todos os termos em Python leva ao TLE.

Para saber se um número é ou não múltiplo de um primo p, é preciso determinar quantas vezes o p aparece na fatoração do numerador i! e na fatoração do denominador  $\lfloor i/2 \rfloor! \lfloor (i+1)/2 \rfloor!$ .

Se no numerador houver mais incidências de p do que o numerador, o número binomial será múltiplo de p.

Para determinar o número de ocorrências de p no fatorial de n, basta usar a função  $E_p$ :

$$E_p(n) = \left\lfloor \frac{n}{p} \right\rfloor + \left\lfloor \frac{n}{p^2} \right\rfloor + \ldots + \left\lfloor \frac{n}{p^k} \right\rfloor,$$

onde 
$$\left| \frac{n}{p^{k+1}} \right| = 0$$
.

Esta função tem complexidade  $O(\log N)$ , de modo que a solução tem complexidade  $O(N \log N)$ .

# Tutorial: Fabricação de Caixas

### Edson Alves da Costa Junior

Observe que  $V=b^2h$ . O menor valor possível para h é 1, de modo que  $b \leq \sqrt{V}$ . Portanto, o valor de b pertence ao intervalo  $[1,10^7]$ . Assim, basta fazer uma busca completa neste intervalo, observando que  $b^2$  tem que ser um divisor de V.

Logo, a solução tem complexidade  $O(\sqrt{V})$ .

## Tutorial: Máquina de Refrigerante

### Daniel Saad Nogueira Nunes

Este problema pode ser resolvido com uma modelagem via cadeias de Markov.

Tome um vetor  $V^k[0, n-1]$  de modo que V[i] contém a probabilidade de atingir o estado i com k moedas.  $V^0[i] = 1$  se e somente se i = U, caso contrário,  $V^0[i] = 0$ .

Dado  $V^{k}[0, n-1]$  é possível calcular  $V^{k+1}[0, n-1]$  da seguinte forma:

$$V^{k+1}[i] = \begin{cases} \sum_{x \in \{0, \dots, n-1\}} V^k[x] \cdot M[x][i], & k = 0\\ \sum_{x \in \{0, \dots, n-1\} \setminus \{F\}} V^k[x] \cdot M[x][i], & k > 0 \end{cases}$$

Ou seja, a probabilidade de atingir o estado i é a soma das probabilidades de, partindo de um estado x, chegar no estado i utilizando a matriz de transição entre estados.

É importante ressaltar que, como queremos saber a probabilidade de Epaminondas não receber o seu refrigerate favorito, excluímos da conta o estado F quando k > 0.

Ao final, basta realizar a soma dos elementos do vetor  $V^M$ , excluindo  $V^M[F]$ , para calcular a probabilidade pedida.

O custo total desse algoritmo é  $\Theta(N^2 \cdot M)$ .

# Tutorial: Almoço em Manhattan

José Marcos da Silva Leite

Temos que calcular o custo total de almoçar em cada restaurante e depois informar qual o menor destes custos. O custo de almoçar num restaurante é (preço da refeição) +2\* (distancia de Chico ate o restaurante). Só é preciso tomar cuidado por caso haja empate em custos, precisamos informar o restaurante de menor índice.