

# UNIVERSIDADE ESTADUAL DE CAMPINAS Faculdade de Engenharia Elétrica e de Computação



# IE323A - Tópicos em Eletrônica Prof.Dr. Fabiano Fruett

Experimento Efeito Estufa e Aquecimento Global

Nomes: Victor Anthony Teixeira dos Santos - 206467

#### Sumário:

## PARTE 1 - DOCUMENTAÇÃO TÉCNICA

- 1 Resumo descritivo do projeto
- 2 Objetivo
- 3 Itens da BNCC contemplados (de 2 a 5)
- 4 Recursos de hardware (on e off-board) a serem utilizados
  - 4.1 BME680
  - 4.2 HC05
- 5 Descrição simplificada do software
- 6 Maior desafio do projeto
- 7 Código Completo Comentado
  - 7.1 Código Completo
  - 7.2 Explicação do Código
  - 7.3 Biblioteca BME680
- 8 Descrição do hardware (PCB Adaptada para Sensor Bluetooth)
- 9 Desenvolvimento Dashboard
  - 9.1 Desenvolvimento Interface
  - 9.2 Desenvolvimento Diagrama de Blocos

#### PARTE 2 - MANUAL PARA PROFESSORES

- 1 Tutorial BitDogLab
  - 1.1 Tutorial de uso inicial para BitDog
  - 1.2 Montagem Inicial Experimento
- 2 Montagem e realização do experimento

#### Link Docs:

https://docs.google.com/document/d/13DsHIVBsn8pt8z\_ySMauVp-LgCh UZzobolKhmw013Gs/edit?usp=sharing

## Link Apresentação:

https://docs.google.com/presentation/d/1zn\_d1CRPbyjYiAEmj1wNgHPjX lvcOCrdGSilc2Ldvhc/edit?usp=sharing

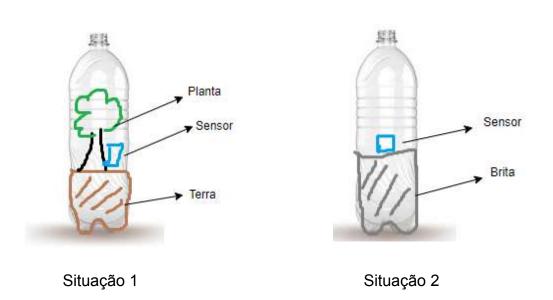
## PARTE 1 - DOCUMENTAÇÃO TÉCNICA

## 1 - Resumo descritivo do projeto

O objetivo do projeto é fazer um experimento em que se possa demonstrar o efeito estufa e o aquecimento global, de forma que seja possível elucidar esse problema de uma maneira clara para os alunos.

O experimento foi feito utilizando dois módulos de sensores de umidade e temperatura BME680, onde cada um deles foi colocado em uma situação, para demonstrarmos as consequências do efeito estufa e do aquecimento global. Além disso, nesse projeto foi adicionado um sensor HC05 que será utilizado em conjunto com uma dashboard, o objetivo é que os alunos possam ver a temperatura, umidade, pressão e gás pelo celular.

Na situação 1, representaremos um ambiente arborizado, com uma área verde. Na situação 2, temos um ambiente sem área verde, só com brita.



Os dois sensores estão conectados na BitDogLab, onde será mostrado os valores da temperatura, umidade, gás e pressão no display oled, o objetivo é que possamos comparar essas variáveis em dois ambientes diferentes,e mostrar a importância da preservação da natureza. E como dito acima, será possível ver esses parâmetros pelo celular também.

Abaixo, temos uma imagem da ideia inicial da dashboard do projeto.

Celular

Sensor1 Temperatura: 30°C Umidade: 45%

Sensor2 Temperatura: 30°C Umidade: 45%

## 2 - Objetivo

Seguindo a mesma linha do projeto 2, a ideia é que os professores possam usar a BitDogLab para complementar o que foi passado em aula, de forma que possa facilitar a melhor visualização do aluno sobre o conteúdo a ser estudado, possibilitando um ensino mais interativo e o aumento do engajamento por parte do aluno. Além disso, esse projeto traz um experimento sobre efeito estufa e aquecimento global, que é um tópico muito importante nos dias atuais.

#### 3 - Itens da BNCC contemplados (de 2 a 5)

Ciências - 7º ANO

Unidades Temáticas: Terra e Universo

Objetos de Conhecimento:

- Composição do ar
- Efeito estufa
- Camada de ozônio
- Fenômenos naturais (vulcões, terremotos e tsunamis)
- Placas tectônicas e deriva continental.

#### Habilidades:

**(EF07CI12)** Demonstrar que o ar é uma mistura de gases, identificando sua composição, e discutir fenômenos naturais ou antrópicos que podem alterar essa composição.

(EF07CI13) Descrever o mecanismo natural do efeito estufa, seu papel fundamental para o desenvolvimento da vida na Terra, discutir as ações humanas responsáveis pelo seu aumento artificial (queima dos combustíveis fósseis, desmatamento,

queimadas etc.) e selecionar e implementar propostas para a reversão ou controle desse quadro.

#### 4 - Recursos de hardware (on e off-board) a serem utilizados

#### Recursos on-board:

- Display Oled
- Botão
- Matriz RGB
- Buzzer

#### Recursos off-board:

- 2 x Sensores de Temperatura e Umidade BME680
- 1 x Sensor Bluetooth HC05
- 16 x Cabos groove 20 cm
- 2 x Conectores para cabo groove
- 1 x PCB Adaptada para o sensor HC05

#### 4.1 - BME680

O sensor BME680 é um dispositivo compacto que combina sensores de temperatura, umidade relativa, pressão atmosférica, e um sensor de gás (para medir compostos orgânicos voláteis, ou VOCs).



#### 4.2 - HC05

O HC-05 é um módulo Bluetooth clássico que permite comunicação sem fio via tecnologia Bluetooth.

Pontos de atenção: A alimentação desse sensor é feita com 5V. Ficar atento para fazer a ligação correta RX-TX e TX-RX.



## 5 - Descrição simplificada do software

O software foi projetado para ter uma interação entre os sensores BME680 e o HC05, junto com o display OLED, a matriz RGB e o buzzer.

O display OLED mostrará a temperatura, umidade, gás e pressão em cada ambiente. Nessa parte tem uma interação com o botão, que ao pressionar o botão você alterna entre os sensores para ver as respectivas informações. Outra interação que vai ter é com a matriz RGB, de acordo com a temperatura a matriz RGB muda de cor e quando atingir uma temperatura acima de 30°C o buzzer aciona. Um adendo sobre a matriz RGB é que as duas primeiras colunas serão destinadas para o primeiro sensor e as duas últimas serão destinadas ao segundo sensor.

Essas informações são enviadas para o sensor bluetooth HC05, e posteriormente serão lidas por uma dashboard. Dessa forma, será possível ver as informações no celular também.

#### 6 - Maior desafio do projeto

Na minha visão o maior desafio do projeto foi a adaptação de como usar o sensor HC05 (Bluetooth) e preparar uma dashboard interessante para visualização da temperatura e umidade. Como eu não tinha experiência anterior com isso, acabei tendo dificuldade nessa parte final do projeto.

### 7 - Código Completo Comentado

#### 7.1 - Código Completo

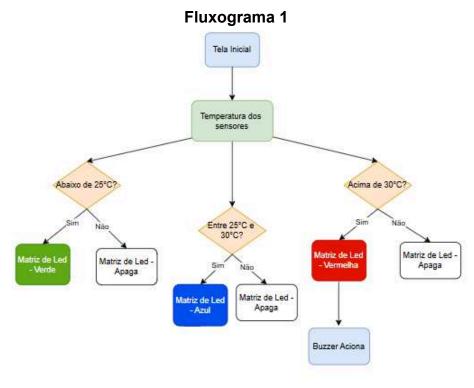
from machine import Pin, Softl2C # Configura GPIOs e interface I2C from ssd1306 import SSD1306\_I2C # Controla displays OLED from bme680 import \* # Permite interagir com sensores BME680 import machine, neopixel # Funções de hardware e controle de LEDs RGB

```
from time import sleep
from led import * # Funções para gerenciar LEDs individuais em uma matriz
from machine import PWM, UART # PWM para buzzer e UART para
#comunicação serial
# Inicialização do Buzzer
buzzer_a = PWM(Pin(21))
buzzer_a.freq(1000) # Ajustar a frequência para o som desejado
# Configuração UART para o HC-05
uart = UART(0, baudrate=9600, tx=Pin(16), rx=Pin(17))
# Inicialização do I2C para os sensores BME680 e para o display OLED
i2c_bme1 = SoftI2C(scl=Pin(3), sda=Pin(2))
i2c bme2 = SoftI2C(scl=Pin(1), sda=Pin(0))
i2c_oled = SoftI2C(scl=Pin(15), sda=Pin(14))
# Inicialização do display OLED
oled = SSD1306_I2C(128, 64, i2c_oled)
# Inicialização dos sensores BME680
bme1 = BME680_I2C(i2c=i2c_bme1)
bme2 = BME680 I2C(i2c=i2c bme2)
# Configuração da matriz de LED
np = neopixel.NeoPixel(Pin(7), NUM LEDS)
intensity = 0.1 # Ajuste do brilho da Matriz RGB
# Definição das cores
GREEN = (int(0 * intensity), int(255 * intensity), int(0 * intensity))
BLUE = (int(0 * intensity), int(0 * intensity), int(255 * intensity))
RED = (int(255 * intensity), int(0 * intensity), int(0 * intensity))
# Configuração do botão
button = Pin(5, Pin.IN, Pin.PULL_UP)
beeped = False # Variável para rastrear se o beep já foi emitido
current sensor = 1 # Variável para controlar qual sensor está sendo exibido
# Função que controla o Buzzer
def beep(buzzer, duration=500):
  buzzer.duty_u16(30000) # Liga o buzzer
```

```
sleep(duration / 1000)
  buzzer.duty u16(0) # Desliga o buzzer
# Função para mostrar os parâmetros dos sensores no display OLED
def display sensor data(sensor):
  oled.fill(0)
  if sensor == 1:
    temp = str(round(bme2.temperature, 2)) + 'C'
    hum = str(round(bme2.humidity, 2)) + '%'
    pres = str(round(bme2.pressure, 2)) + 'hPa'
    gas = str(round(bme2.gas / 1000, 2)) + ' KOhms'
    oled.text('Sensor 1', 0, 0)
  else:
    temp = str(round(bme1.temperature, 2)) + 'C'
    hum = str(round(bme1.humidity, 2)) + ' %'
    pres = str(round(bme1.pressure, 2)) + 'hPa'
    gas = str(round(bme1.gas / 1000, 2)) + ' KOhms'
    oled.text('Sensor 2', 0, 0)
  oled.text('Temp: {}'.format(temp), 0, 10)
  oled.text('Umidade: {}'.format(hum), 0, 20)
  oled.text('Pressao: {}'.format(pres), 0, 30)
  oled.text('Gas: {}'.format(gas), 0, 40)
  oled.show()
# Essa função serve para alternar entre os sensores quando o botão é
#pressionado
def read button():
  global current_sensor
  if button.value() == 0:
    sleep(0.2)
    current sensor = 2 if current sensor == 1 else 1
# Essa função serve para configurar as cores para cada coluna de LEDs
def set_led_colors(sensor1_color, sensor2_color):
  for row in range(ROW_SIZE):
    ligar_led(3, row, sensor1_color)
    ligar_led(4, row, sensor1_color)
    ligar led(0, row, sensor2 color)
    ligar_led(1, row, sensor2_color)
  np.write()
```

```
# Essa função envia os dados do sensor com marcadores claros para o App
#Inventor
def enviar dados bluetooth(sensor, temp, hum, pres, gas):
  # Formatar os dados com marcadores e separador 'l'
  if sensor == 1:
    uart.write(f"S1|{temp:.2f}|{hum:.2f}|{pres:.2f}|{gas:.2f}|\n")
  elif sensor == 2:
    uart.write(f"|S2|{temp:.2f}|{hum:.2f}|{pres:.2f}|{gas:.2f}\n")
while True:
  read button()
  display_sensor_data(current_sensor)
  temp1 = bme2.temperature
  temp2 = bme1.temperature
# Cores da matriz de led se alteram de acordo com a temperatura
  color1 = GREEN if temp1 < 25 else BLUE if temp1 <= 30 else RED
  color2 = GREEN if temp2 < 25 else BLUE if temp2 <= 30 else RED
  set_led_colors(color1, color2)
# Buzzer aciona quando a temperatura é maior que 30°C
  if (temp1 \ge 30 \text{ or } temp2 \ge 30) and not beeped:
    beep(buzzer_a, duration=500)
    beeped = True
  elif temp1 < 30 and temp2 < 30:
    beeped = False
# Dados são enviados para o bluetooth
    enviar_dados_bluetooth(1, temp1, bme2.humidity, bme2.pressure,
bme2.gas / 1000)
    enviar dados bluetooth(2, temp2, bme1.humidity, bme1.pressure,
bme1.gas / 1000)
  sleep(1)
```

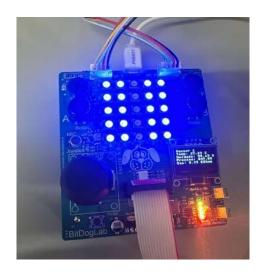
### 7.2 - Explicação do Código



## Fluxograma 2



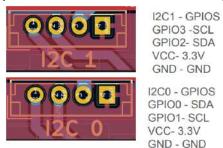
No desenvolvimento desse código, utilizei as duas comunicações do I2C para trabalhar com os sensores. No display OLED, vai aparecer os valores da temperatura, umidade, gás e pressão que os sensores estão enviando de cada ambiente, caso a temperatura seja inferior a 25°C, a matriz de led ficará verde, se a temperatura estiver entre 25°C e 30°C, a matriz de led ficará azul, por fim, se a temperatura for superior a 30°C, a matriz de led ficará vermelha e um buzzer irá acionar. Em relação ao projeto passado, eu fiz algumas modificações, a matriz de LED foi melhor dividida, eu separei duas colunas para cada sensor, assim é possível visualizar melhor o que está acontecendo em cada ambiente. Outro ponto importante, foi a adição do sensor HC05, esse sensor está sendo utilizado para mandar os dados do sensor para a dashboard, dessa forma, será possível ver os dados pelo celular.



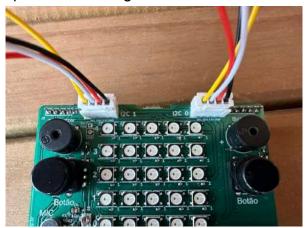
## Observações importantes para quem for utilizar esse código:

- Não esquecer de carregar a biblioteca do BME680 na Raspberry, a biblioteca será disponibilizada junto com o código no github.
- Ficar atento com os pinos da comunicação I2C.

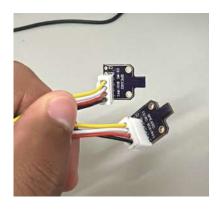
Pinos que são utilizados na comunicação I2C

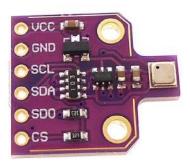


Ficar atento para conectar corretamente os sensores, lembrando que o
 I2C1 fica na esquerda da BitDogLab e o I20 fica na direita.

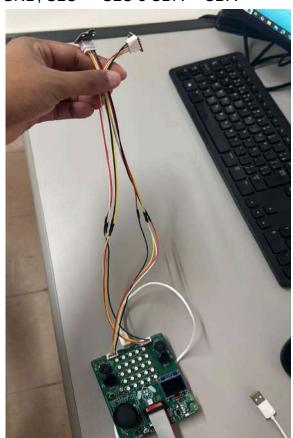


- Ficar atento ao ligar os pinos do I2C com os pinos do sensor BME680





- Caso seja necessário aumentar fio, ficar atento para ligar Vcc  $\to$  Vcc , GND  $\to$  GND, SLC  $\to$  SLC e SDA  $\to$ SDA



- Outra ponto muito importante é sobre o sensor HC05



\* Não esquecer que ele é alimentado com 5V e a ligação dele é TX - RX e RX- TX

#### 7.3 - Biblioteca BME680

# Spaces, comments and some functions have been removed from the original file to save memory

# Original source: https://github.com/adafruit/Adafruit\_CircuitPython\_BME680/blob/master/adafruit\_bm e680.py

import time

import math

from micropython import const

from ubinascii import hexlify as hex

try:

import struct

except ImportError:

import ustruct as struct

BME680 CHIPID = const(0x61)

 $_{\rm BME680\_REG\_CHIPID} = const(0xD0)$ 

 $_{\rm BME680\_BME680\_COEFF\_ADDR1} = const(0x89)$ 

BME680 BME680 COEFF ADDR2 = const(0xE1)

BME680 BME680 RES HEAT 0 = const(0x5A)

BME680 BME680 GAS WAIT 0 = const(0x64)

\_BME680\_REG\_SOFTRESET = const(0xE0)

BME680 REG CTRL GAS = const(0x71)

 $\_BME680\_REG\_CTRL\_HUM = const(0x72)$ 

BME280 REG STATUS = const(0xF3)

\_BME680\_REG\_CTRL\_MEAS = const(0x74)

BME680 REG CONFIG = const(0x75)

 $\_BME680\_REG\_PAGE\_SELECT = const(0x73)$ 

```
BME680 REG MEAS STATUS = const(0x1D)
      BME680 REG PDATA = const(0x1F)
      _{\rm BME680\_REG\_TDATA} = const(0x22)
      BME680 REG HDATA = const(0x25)
      BME680 SAMPLERATES = (0, 1, 2, 4, 8, 16)
      BME680 FILTERSIZES = (0, 1, 3, 7, 15, 31, 63, 127)
      BME680 RUNGAS = const(0x10)
      LOOKUP_TABLE_1 = (2147483647.0, 2147483647.0, 2147483647.0,
2147483647.0, 2147483647.0,
            2126008810.0,
                            2147483647.0, 2130303777.0,
                                                              2147483647.0,
2147483647.0.
            2143188679.0, 2136746228.0,
                                             2147483647.0,
                                                              2126008810.0,
2147483647.0.
       2147483647.0)
      LOOKUP TABLE 2 = (4096000000.0, 2048000000.0, 1024000000.0,
512000000.0, 255744255.0, 127110228.0,
       64000000.0, 32258064.0, 16016016.0, 8000000.0, 4000000.0, 2000000.0,
1000000.0,
       500000.0, 250000.0, 125000.0)
      def read24(arr):
       ret = 0.0
       for b in arr:
        ret *= 256.0
        ret += float(b & 0xFF)
       return ret
      class Adafruit BME680:
       def init (self, *, refresh rate=10):
        self. write( BME680 REG SOFTRESET, [0xB6])
        time.sleep(0.005)
        chip id = self. read byte( BME680 REG CHIPID)
        if chip id != BME680 CHIPID:
         raise RuntimeError('Failed 0x%x' % chip id)
        self. read calibration()
        self. write( BME680 BME680 RES HEAT 0, [0x73])
        self. write( BME680 BME680 GAS WAIT 0, [0x65])
        self.sea level pressure = 1013.25
        self. pressure oversample = 0b011
        self. temp oversample = 0b100
        self._humidity_oversample = 0b010
        self. filter = 0b010
        self. adc pres = None
        self. adc temp = None
        self. adc hum = None
        self. adc gas = None
```

```
self. gas range = None
        self. t fine = None
        self. last reading = 0
        self. min refresh time = 1000 / refresh rate
       @property
       def pressure oversample(self):
        return BME680 SAMPLERATES[self. pressure oversample]
       @pressure oversample.setter
       def pressure oversample(self, sample rate):
        if sample_rate in BME680 SAMPLERATES:
                                             self. pressure oversample
BME680 SAMPLERATES.index(sample rate)
        else:
         raise RuntimeError("Invalid")
       @property
       def humidity_oversample(self):
        return _BME680_SAMPLERATES[self._humidity_oversample]
       @humidity oversample.setter
       def humidity oversample(self, sample rate):
        if sample rate in BME680 SAMPLERATES:
                                              self._humidity_oversample
BME680 SAMPLERATES.index(sample rate)
        else:
         raise RuntimeError("Invalid")
       @property
       def temperature oversample(self):
         return _BME680_SAMPLERATES[self._temp_oversample]
       @temperature_oversample.setter
       def temperature oversample(self, sample rate):
        if sample rate in BME680 SAMPLERATES:
         self. temp oversample = BME680 SAMPLERATES.index(sample rate)
        else:
         raise RuntimeError("Invalid")
       @property
       def filter size(self):
        return BME680 FILTERSIZES[self. filter]
       @filter size.setter
       def filter size(self, size):
        if size in BME680 FILTERSIZES:
         self. filter = BME680 FILTERSIZES[size]
        else:
         raise RuntimeError("Invalid")
       @property
       def temperature(self):
```

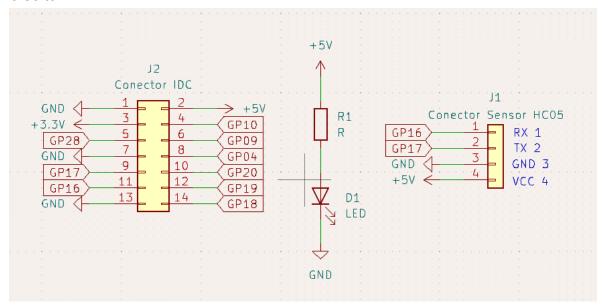
```
self. perform reading()
         calc temp = (((self. t fine * 5) + 128) / 256)
         return calc temp / 100
        @property
        def pressure(self):
         self. perform reading()
         var1 = (self. t fine / 2) - 64000
         var2 = ((var1 / 4) * (var1 / 4)) / 2048
         var2 = (var2 * self. pressure calibration[5]) / 4
         var2 = var2 + (var1 * self._pressure_calibration[4] * 2)
         var2 = (var2 / 4) + (self. pressure calibration[3] * 65536)
         var1 = (((((var1 / 4) * (var1 / 4)) / 8192) *
          (self. pressure_calibration[2] * 32) / 8) +
          ((self. pressure calibration[1] * var1) / 2))
         var1 = var1 / 262144
         var1 = ((32768 + var1) * self._pressure_calibration[0]) / 32768
         calc_pres = 1048576 - self._adc_pres
         calc pres = (calc pres - (var2 / 4096)) * 3125
         calc pres = (calc pres / var1) * 2
          var1 = (self._pressure_calibration[8] * (((calc_pres / 8) * (calc_pres / 8)) /
8192)) / 4096
         var2 = ((calc_pres / 4) * self._pressure_calibration[7]) / 8192
         var3 = (((calc_pres / 256) ** 3) * self._pressure_calibration[9]) / 131072
          calc pres += ((var1 + var2 + var3 + (self. pressure calibration[6] * 128)) /
16)
         return calc pres/100
        @property
        def humidity(self):
         self. perform reading()
         temp scaled = ((self. t fine * 5) + 128) / 256
         var1 = ((self. adc hum - (self. humidity calibration[0] * 16)) -
           ((temp scaled * self. humidity calibration[2]) / 200))
         var2 = (self. humidity calibration[1] *
           (((temp_scaled * self. humidity_calibration[3]) / 100) +
           (((temp_scaled * ((temp_scaled * self. humidity_calibration[4]) / 100)) /
            64) / 100) + 16384)) / 1024
         var3 = var1 * var2
         var4 = self. humidity calibration[5] * 128
         var4 = (var4 + ((temp_scaled * self._humidity_calibration[6]) / 100)) / 16
         var5 = ((var3 / 16384) * (var3 / 16384)) / 1024
         var6 = (var4 * var5) / 2
         calc_hum = (((var3 + var6) / 1024) * 1000) / 4096
         calc hum /= 1000
         if calc hum > 100:
```

```
calc hum = 100
         if calc hum < 0:
          calc hum = 0
         return calc hum
        @property
       def altitude(self):
         pressure = self.pressure
         return 44330 * (1.0 - math.pow(pressure / self.sea level pressure, 0.1903))
        @property
       def gas(self):
         self. perform reading()
                       var1
                                     ((1340)
                                                    (5 *
                                                             self. sw err))
(LOOKUP TABLE 1[self. gas range])) / 65536
         var2 = ((self. adc gas * 32768) - 16777216) + var1
         var3 = ( LOOKUP TABLE 2[self. gas range] * var1) / 512
         calc_gas_res = (var3 + (var2 / 2)) / var2
         return int(calc_gas_res)
       def perform reading(self):
         if (time.ticks_diff(self._last_reading, time.ticks_ms()) * time.ticks_diff(0, 1)
           < self. min_refresh_time):
          return
         self. write( BME680 REG CONFIG, [self. filter << 2])
         self. write( BME680 REG CTRL MEAS,
          [(self. temp oversample << 5)](self. pressure oversample << 2)])
         self._write(_BME680_REG_CTRL_HUM, [self._humidity_oversample])
         self. write( BME680 REG CTRL GAS, [ BME680 RUNGAS])
         ctrl = self._read_byte(_BME680_REG_CTRL_MEAS)
         ctrl = (ctrl \& 0xFC) | 0x01
         self. write( BME680 REG CTRL MEAS, [ctrl])
         new data = False
         while not new data:
          data = self. read( BME680 REG MEAS STATUS, 15)
          new data = data[0] & 0x80 != 0
          time.sleep(0.005)
         self. last reading = time.ticks ms()
         self. adc pres = read24(data[2:5]) / 16
         self. adc temp = read24(data[5:8]) / 16
         self. adc hum = struct.unpack('>H', bytes(data[8:10]))[0]
         self._adc_gas = int(struct.unpack('>H', bytes(data[13:15]))[0] / 64)
         self. gas range = data[14] & 0x0F
         var1 = (self._adc_temp / 8) - (self._temp_calibration[0] * 2)
         var2 = (var1 * self. temp calibration[1]) / 2048
         var3 = ((var1 / 2) * (var1 / 2)) / 4096
         var3 = (var3 * self. temp_calibration[2] * 16) / 16384
```

```
self. t fine = int(var2 + var3)
        def read calibration(self):
         coeff = self. read( BME680 BME680 COEFF ADDR1, 25)
         coeff += self. read( BME680 BME680 COEFF ADDR2, 16)
                 coeff = list(struct.unpack('<hbBHhbBhhbbHhhBBBHbbbBbHhbb',
bytes(coeff[1:39])))
         coeff = [float(i) for i in coeff]
         self. temp calibration = [coeff[x]] for x in [23, 0, 1]]
         self. pressure calibration = [coeff[x] for x in [3, 4, 5, 7, 8, 10, 9, 12, 13, 14]]
         self._humidity_calibration = [coeff[x] for x in [17, 16, 18, 19, 20, 21, 22]]
         self. gas calibration = [coeff[x]] for x in [25, 24, 26]
         self. humidity calibration[1] *= 16
         self. humidity calibration[1] += self. humidity calibration[0] % 16
         self. humidity calibration[0] /= 16
         self. heat range = (self. read byte(0x02) & 0x30) / 16
         self. heat val = self. read byte(0x00)
         self.\_sw\_err = (self.\_read\_byte(0x04) \& 0xF0) / 16
        def read byte(self, register):
         return self. read(register, 1)[0]
        def read(self, register, length):
         raise NotImplementedError()
        def write(self, register, values):
         raise NotImplementedError()
      class BME680 I2C(Adafruit BME680):
        def init (self, i2c, address=0x77, debug=False, *, refresh rate=10):
         self. i2c = i2c
         self. address = address
         self. debug = debug
         super(). init (refresh rate=refresh rate)
        def read(self, register, length):
         result = bytearray(length)
         self. i2c.readfrom mem into(self. address, register & 0xff, result)
         if self. debug:
              print("\t${:x} read ".format(register), " ".join(["{:02x}".format(i) for i in
result]))
         return result
        def write(self, register, values):
         if self. debug:
               print("\t${:x} write".format(register), " ".join(["{:02x}".format(i) for i in
values]))
         for value in values:
          self._i2c.writeto_mem(self._address, register, bytearray([value & 0xFF]))
          register += 1
```

## 8 - Descrição do hardware (PCB Adaptada para Sensor Bluetooth)

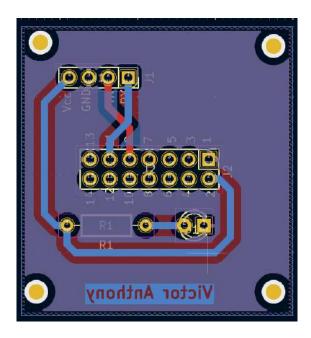
Para esse projeto foi desenvolvida uma PCB, essa PCB foi utilizada para utilizar o sensor HC05, com isso, não foi preciso utilizar uma protoboard, nem deixar fio solto.



O esquemático é bem simples, basicamente, utilizamos os pinos do IDC para fazer a conexão com o sensor HC05, coloquei um LED só para verificar se está chegando a tensão correta no sensor.

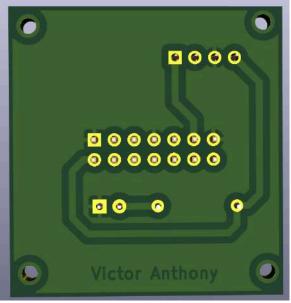
Pontos importantes no desenvolvimento dessa PCB, ficar atento com a pinagem do IDC, tem que estar na mesma ordem da BitDog, outro ponto importante, como estamos utilizando o sensor bluetooth não podemos esquecer de fazer a ligação correta RX-TX e TX-RX.

Depois do esquemático, a próxima etapa é fazer o layout.



Para conseguir adequar e deixar uma PCB funcional, sem precisar de jumper, não consegui utilizar uma camada, foi preciso utilizar duas camadas. Além disso, afastei um pouco os conectores, na primeira versão eles estavam muito próximos atrapalhando para colocar o cabo flat.





## Listas de Componentes:

1 x Conector IDC Macho 2x7 →

https://www.acheicomponentes.com.br/conector/conector-idc-macho-14-vias-2x7-18 0-preto-s-ejetor?srsltid=AfmBOoq7RUI6C4pHshAyXPG0kX9xBSxy4kApf6YOrd\_SrG 47PjZLHOzq

#### 1 x Conector Soquete Fêmea 1x4 →

https://www.acheicomponentes.com.br/barra-de-pinos/femea/4-vias-pinos/barra-de-pinos-femea-mci-1x4-180o-passo-2-54mm-ds1023-1-4s21

1 x Led 3mm (Verde ou Vermelho) →

https://www.eletrogate.com/led-difuso-3mm-verde?utm\_source=Site&utm\_me\_dium=GoogleMerchant&utm\_campaign=GoogleMerchant&utm\_source=google&utm\_medium=cpc&utm\_campaign=[MC4]\_[G]\_[PMax]\_Categorias&utm\_content=&utm\_term=&gad\_source=1&gclid=Cj0KCQiAgJa6BhCOARIsAMiL7V8\_dAxi9SX3avvpwHgGnTyeNB0uWCCNmNvv-Ugl1cjlGfX4SFhwAV44aAulzEALwwwcB

#### 1 x Resistor 150 $\Omega \rightarrow$

https://www.eletrogate.com/resistor-150r-1-4w-10-unidades?utm\_source=Site &utm\_medium=GoogleMerchant&utm\_campaign=GoogleMerchant&utm\_source=google&utm\_medium=cpc&utm\_campaign=[MC4]\_[G]\_[PMax]\_Categoria s&utm\_content=&utm\_term=&gad\_source=1&gclid=Cj0KCQiAgJa6BhCOARI sAMiL7V\_dyR9h3dS-\_T8-vt364jDpHKyTtulpGfXzoCEQxcbAgQpwdTvlnSAaAtPnEALw\_wcB

1x Cabo Flat 2x7 →

https://www.elecbee.com/pt-3326-254mm-passo-2x7-pin-14-pin-14-fio-idc-flat-ribbon-comprimento-do-cabo-20cm



**PCB Montada** 

#### 9 - Desenvolvimento Dashboard

A dashboard foi desenvolvida utilizando o Applnventor. Foram duas etapas de desenvolvimento, sendo a primeira a montagem da interface e a segunda foi o diagrama de blocos.

#### 9.1 - Desenvolvimento Interface

Para desenvolver a interface, foi utilizado os elementos que o Applnventor dispõe. A dashboard é feita a partir de um layout e das labels do User Interface.

Todos os layouts e labels que foram utilizados, assim como o app desenvolvido no Applnventor, ficaram disponíveis no github.



#### Resultado Final da Interface

### 9.2 - Desenvolvimento Diagrama de Blocos

Primeiro bloco → guarda as variáveis que vão chegar da raspberry.



Segundo bloco  $\rightarrow$  Inicializando a screen 1 - quando começa o app o que tem que acontecer, nesse caso, estamos mostrando quais variáveis que estarão sendo mostradas assim que inicializarmos o app.

```
when Screen1 .Initialize
do
    set SensorX •
                  . Text v to
    set ValorTemp . Text .
    set ValorUmid . Text to
    set ValorPressao . Text to
    set ValorGas . Text .
    set SensorY . Text .
                          to
    set ValorTemp2 . Text .
                             to
    set ValorUmid2 . Text .
    set ValorPress2 . Text .
    set Status de Conexao •
                            Text
                                          Nenhum Dispositivo Conectado
                                    to
```

Terceiro bloco → Antes da pessoa clicar no botão, antes da conexão com o bluetooth.

```
when EscolheLista1 · . BeforePicking

do Set EscolheLista1 · . Elements · to BluetoothClient1 · . AddressesAndNames ·
```

Quarto bloco  $\rightarrow$  Depois de escolher, depois da pessoa conectar com o bluetooth.

```
when EscolheLista1 v AfterPicking

set EscolheLista1 v . Selection v to call BluetoothClient1 v .Connect

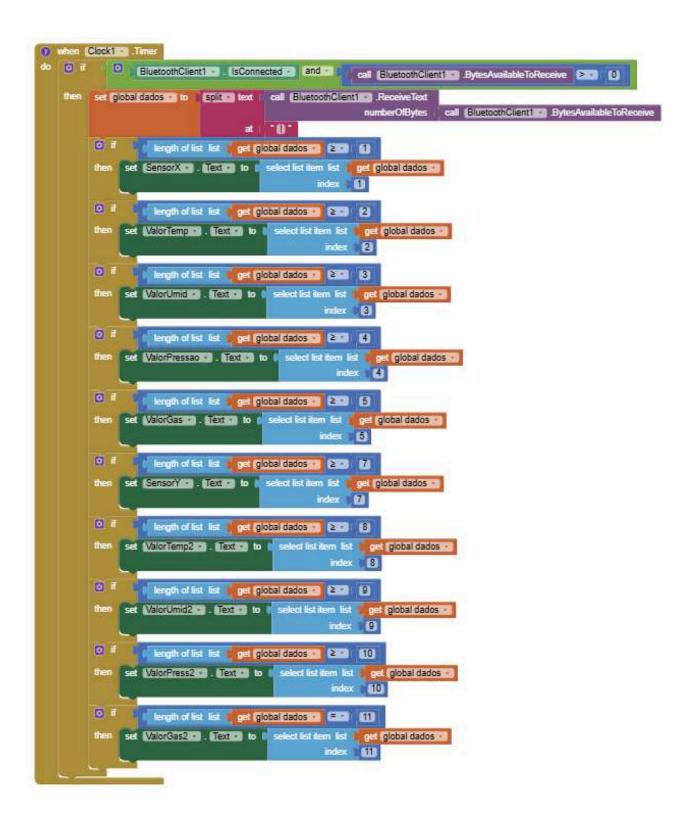
address EscolheLista1 v . Selection v

if BluetoothClient1 v . IsConnected v

then set Status_de_Conexao v . Text v to bispositivo Conectado v

else set Status_de_Conexao v . Text v to v Nenhum Dispositivo Conectado v
```

Quinto bloco → Esse diagrama serve para o ler as informações que estão chegando do sensor, é importante separar essas informações com um marcador para os dados chegarem corretamente na dashboard, outro ponto importante é que os dados estão chegando em forma de lista, isso é importante para serem lidos de forma ordenada.



Screen1 :

## Leitura Dados BME680

Sensor: -

Temp: -°C

Umid: -%

Pressao: - hPa

Gas: -k0hms

Sensor: -

Temp: -°C

Umid: -%

Pressao: - hPa

Gas: - kOhms

Conectar

Nenhum Dispositivo Conectado

Screen1

## **Leitura Dados BME680**

Sensor: S1

Temp: 40.11 °C

Umid: 32.84 %

Pressao: 935.64 hPa

Gas: 50.40 kOhms

Sensor: S2

Temp: 35.93 °C

Umid: 57.02 %

Pressao: 935.86 hPa

Gas: 51.54 kOhms

Conectar

**Dispositivo Conectado** 

III O <

Tela Inicial - Antes de Conectar o Bluetooth

Tela com dados - Após Conexão com Bluetooth

0

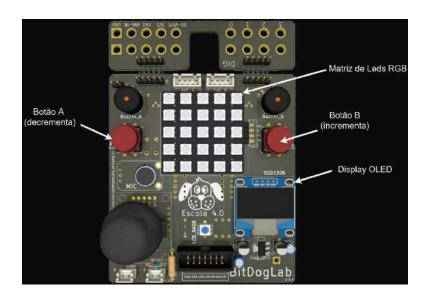
Ш

#### PARTE 2 - MANUAL PARA PROFESSORES

## 1 - Tutorial BitDogLab

## 1.1 - Tutorial de uso inicial para BitDog

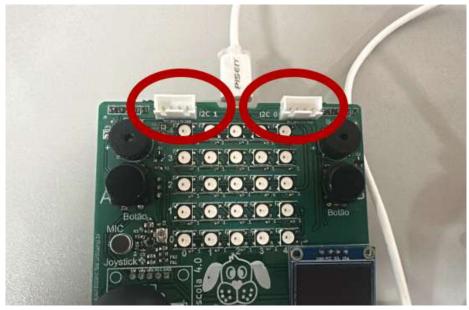
- 1. Energizar a placa da BitDog Plugue o cabo USB no computador ou utilize uma bateria adequada.
- 2. Aguarde enquanto a BitDog realiza o seu processo de inicialização automático.
- 3. Siga as instruções apresentadas no display OLED.
- 4. Use o botão "B" para avançar nas etapas do menu do Display OLED e use o Botão "A" para voltar à etapa anterior do menu do display OLED.

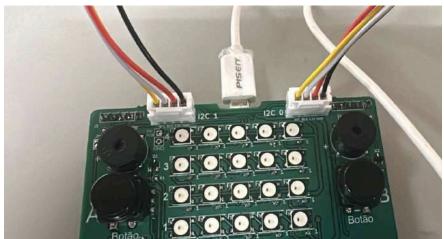


## 1.2 - Montagem Inicial Experimento

1 - Ligar os sensores BME 680 no I2C da BitDog



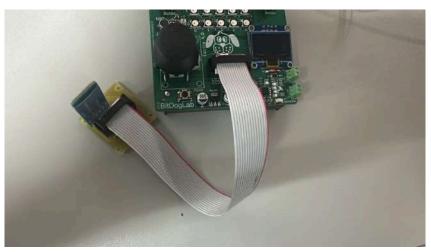




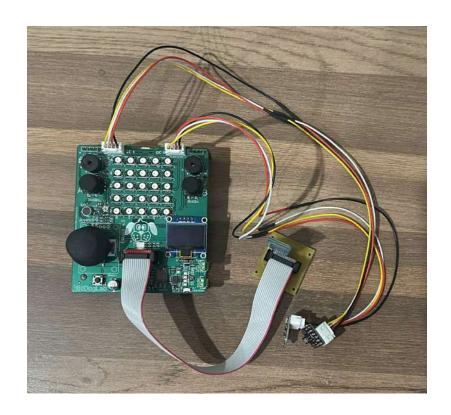
## 2 - Conectar PCB no conector IDC da BitDogLab







Com esses passos concluídos, partir para a montagem do experimento.



## 2 - Montagem e realização do experimento

O experimento vai precisar de 4 garrafas pet 's, terra, planta e brita.

Basta cortar as garrafas no meio e utilizar somente a parte de baixo delas, a parte da tampa pode descartar.

Uma sugestão, é que o professor incentive o aluno a fazer essa parte, dessa forma ficará melhor para ter um engajamento do aluno.

Um exemplo de montagem é a seguinte:

- 1) Simulação do ambiente arborizado
  - 1.1) Materiais utilizados:
    - Garrafa Pet
    - Terra
    - Plantas

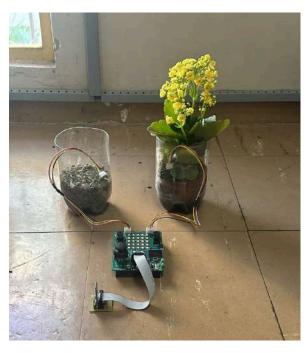


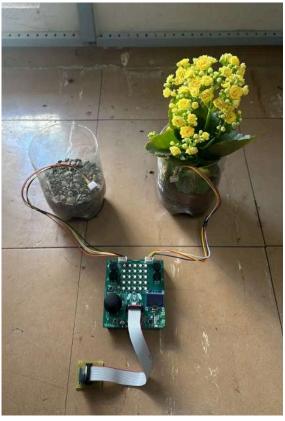
- 2) Simulação do ambiente sem árvores
  - 2.1) Materiais utilizados:
    - Garrafa Pet
    - Brita





Os sensores ficarão da seguinte forma nas garrafas:





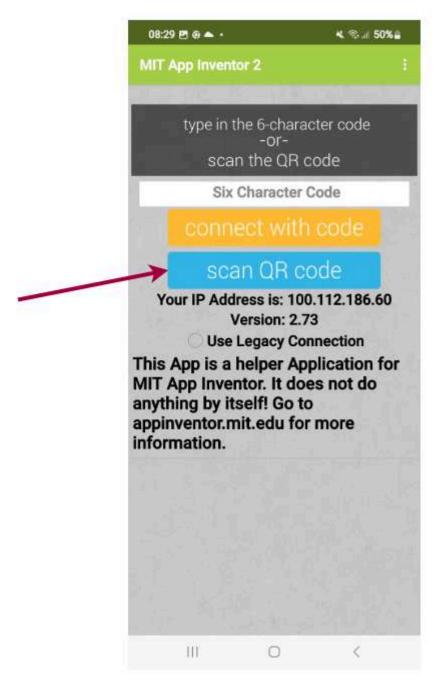
Atenção: A medida será feita tampando cobrindo as garrafas, para conseguir uma medida mais precisa.



Feita toda a montagem inicial, agora é hora de partir para o experimento em si, com os sensores dentro das garrafas, basta ligar a BitDogLab e o código já estará carregado nela, assim que BitDog for ligada já começara a mensurar a temperatura, umidade, gás e pressão do ambiente.

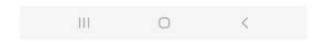
Após ligar a BitDog, vamos conectar no bluetooth:

Abrir o aplicativo do Applnventor, clicar no QRCode que será disponiblizado.



Após clicar no QRCode, esperar alguns segundos para a leitura do aplicativo. Assim que o aplicativo abrir, vai aparecer a tela abaixo.





Clicar em conectar, após isso, vai aparecer uma tela preta com diversos dispositivos, clicar no HC05, feito isso, o app começará a ler os dados que estão vindo dos sensores.

## MIT Al2 Companion

0E:66:C8:56:62:61 Watch 6

41:42:E2:09:0D:09 AMVOX

**GLADIADOR 800** 

DA:BB:46:81:27:96 Car BT

C8:DB:D6:90:4E:54 Amvox

Gigante II 221

0F:DA:E4:3B:FB:C9 AA-UM1

98:DA:50:03:22:66 HC-05

28:FA:19:6E:D7:6F JBL Flip 5

18:56:86:75:54:34 M11

28:FA:19:17:B9:C3 JBL Flip 5

A4:C1:38:9F:6A:9C LT716

F8:B0:76:5A:3B:CC Watch 6

28:CF:08:D2:BB:1D HB20

Screen1 :

## Leitura Dados BME680

Sensor: S1

Temp: 40.11 °C Umid: 32.84 %

Pressao: 935.64 hPa

Gas: 50.40 kOhms

Sensor: S2

Temp: 35.93 °C Umid: 57.02 % Pressao: 935.86 hPa

Gas: 51.54 kOhms

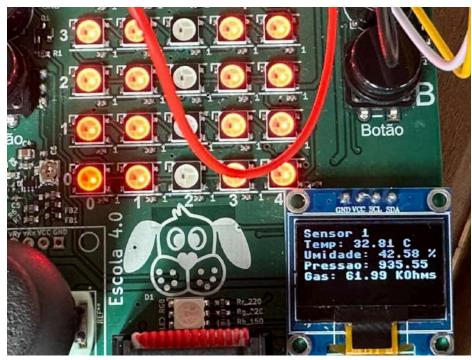


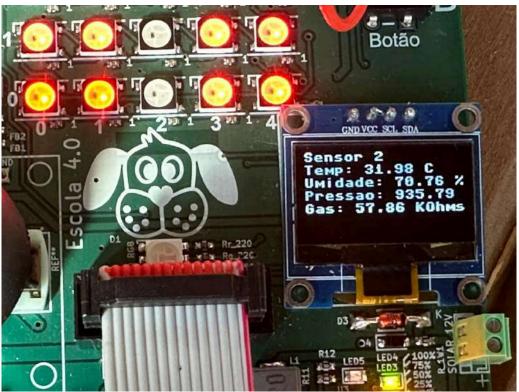


Parte 1 - Medir a temperatura antes de levar ao sol (A ideia de medir a temperatura antes de levar no sol é para conseguirmos posteriormente uma boa comparação).









## Valores vistos pela Dashboard:





O sensor 1 está no ambiente com brita e o sensor 2 está no ambiente arborizado, podemos perceber que os parâmetros estão bem parecidos o que muda é a umidade, onde no ambiente com brita ela é bem menor.

Após a medida inicial, levar as garrafas sem a parte de cima para o sol.

Parte 2 - Levar as garrafas para o sol (A ideia é deixar os dois ambientes ficarem um tempo no sol, para mostrar a importância da preservação da natureza e o problema que é o aquecimento global.)

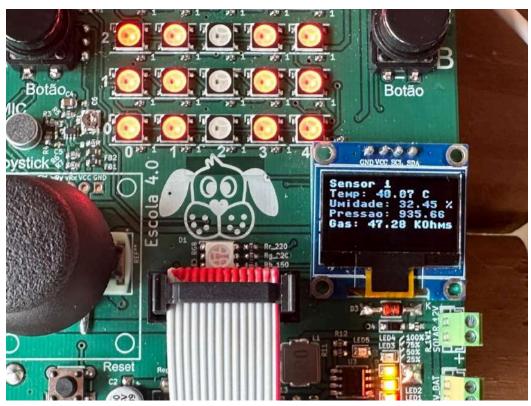


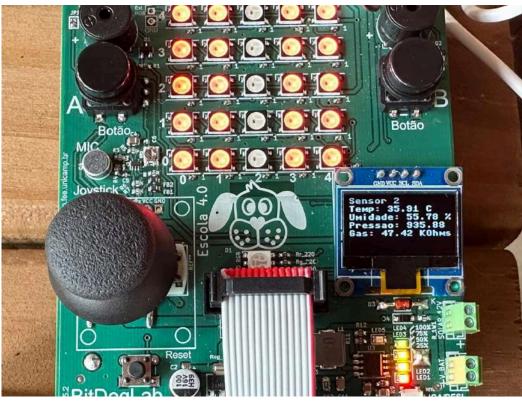
Minha sugestão é que os ambientes fiquem pelo menos 30 minutos no sol, com isso já é possível fazer uma boa comparação.

Por fim, depois de pelo menos 30 minutos retirar os ambientes do sol, e fazer novamente uma medição.

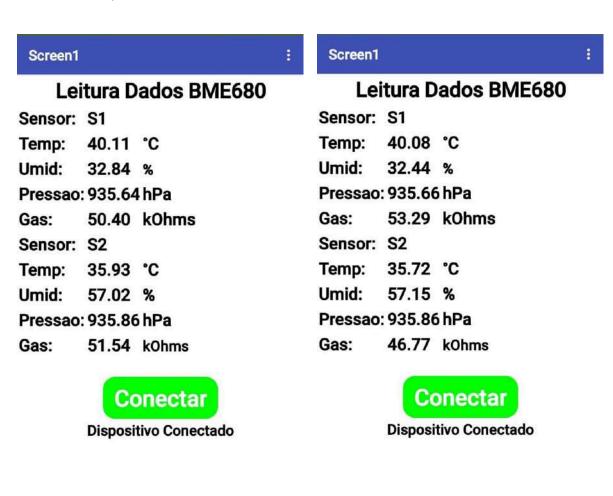
Parte 3 - Medir as temperaturas novamente, depois de ficar algum tempo no sol.







## Valores vistos pela Dashboard:





Após isso, a temperatura e umidade dos ambientes ficará diferente, onde tem brita ficará com uma temperatura maior, e no ambiente arborizado, ficará com uma temperatura menor, a partir disso, sugiro que nessa parte o professor faça um paralelo com o aquecimento global, e explique a importância da preservação da natureza e de ambientes arborizados.