

1×1

(Original size: 200×200 kg)

M

22-001

Draft v0.1

M 22-001

DB - Conectores

Conectores usados por DanielBahn

Daniel Vilas

(Draft v0.1)

Esta obra está bajo una licencia Creative Commons “Atribución-CompartirIgual 4.0 Internacional”.



1 Introduccion

Daniel Bahn es una empresa ficticia para una maqueta de trenes personal. Esta empresa simula ser la gestora de la red ferroviaria dispuesta en dicha maqueta. Es por tanto el hilo conductor que nos permite entender dicha maqueta.

Para esta maqueta se ha decidido definir una serie de reglas u normativas para facilitar la evolucion de la maqueta propiamente dicha y una metodologia reutilizable para futuras maquetas.

Este documento es la normativa que deben seguirlas diferentes conexiones electricas entre los elementos principales

La maqueta ha sido diseñada mediante modulos y segmentos que pueden ser conectados y desconectados a voluntad. Por lo que es importante tener una serie de conectores estandarizados y seguros que faciliten su utilidad

1.1 Arquitectura

La maqueta DanielBahn esta dividida en varios segmentos, una version sencilla y reducida ¹ de la misma es:

¹Para entender lo que se quiere explicar aqui

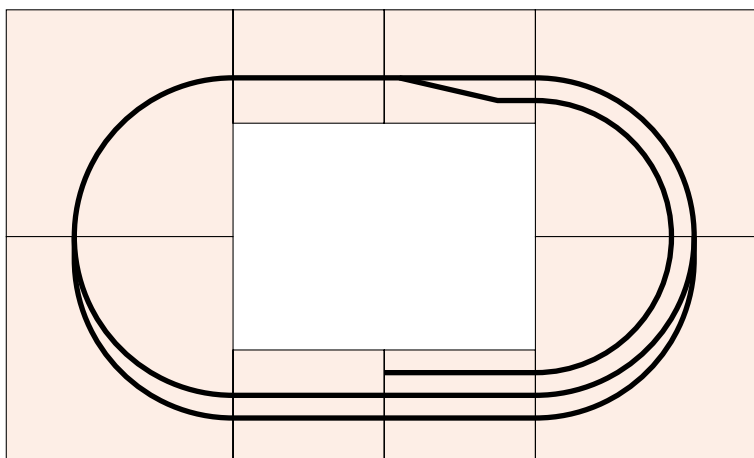


Figura 1: Maqueta Simple

Esta version de la maqueta tiene como objetivo probar diferentes tecnicas y es por lo tanto muy sencilla en cuanto a diseño de circuito ferroviario.

Estos segmentos necesitan un bus DCC para manejar los trenes, un Bus de corriente continua para alimentar accesorios y un bus LCB² para manejar los trenes y recibir informacion de los accesorios.

²Layout Control Bus

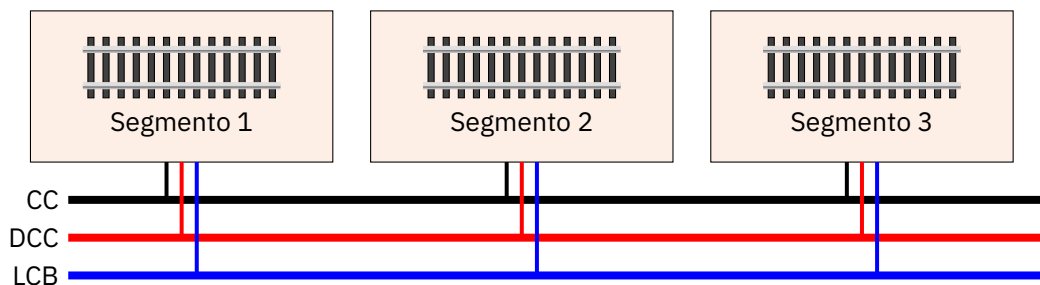


Figura 2: Módulos y Buses

1.2 Sentidos de circulacion

El ultimo apartado es definir el sentido de circulacion de la maqueta. La razon de esto es que Analogico se va hacia delante si por el carril derecho el voltaje es positivo, por lo que el sentido de circulacion marca la polaridad de los cables. En digital, es necesario respetar la polaridad de las fases (cables) por lo que definir un sentido facilita esta labor.

Por norma general se considera adelante ir en el mismo sentido de lectura, o que es lo mismo de izquierda a derecha, desde el punto de vista del usuario. Pero esto solo solo se puede aplicar a maquetas de una sola via (principal) en las que se puede recorrer la maqueta siguiendo la via.

Para esta maqueta usaremos un Norte Virtual, en el centro de la maqueta. El Sur, sera el exterior de la maqueta, donde nos situaremos como espectadores, mirando al Norte (centro) De esta forma, ir de izquierda a derecha, es ir al Este, estemos donde estemos. Esta direcccion de Oeste a Este se conoce como Eastbound en ingles.

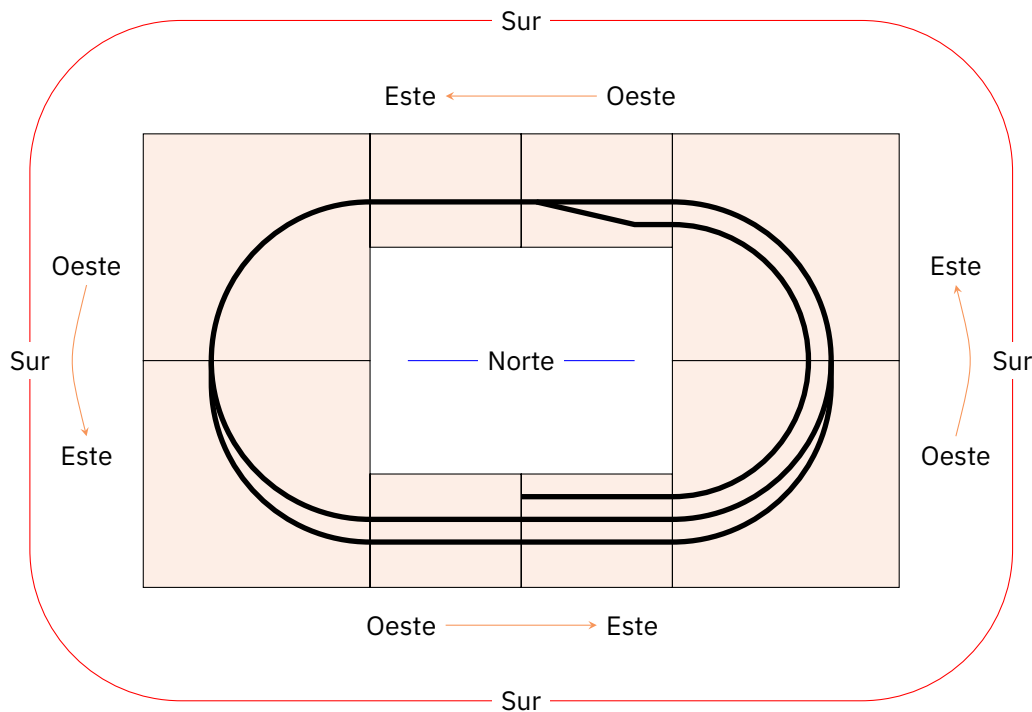


Figura 3: Sentido de circulacion

2 Puntos de conexion

Entrando en un poco más de detalle y en la realidad de la maqueta el esquema es:

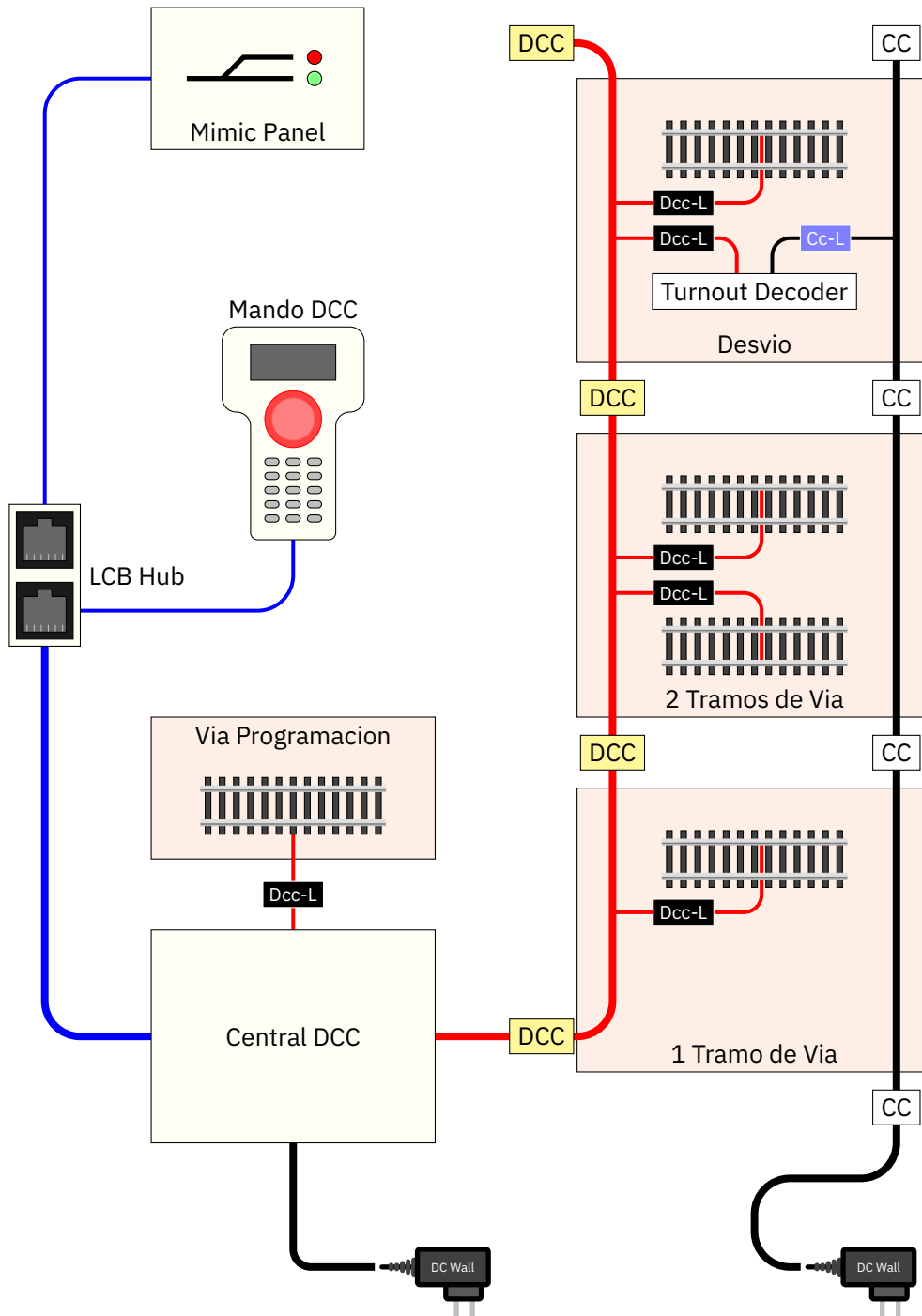


Figura 4: Detalle de los segmentos

En este diagrama se han representado los tres tipos de segmentos que hay en esta version de la maqueta y los diferentes elementos disponibles:

- **1 Tramo de vía:** Segmento que representa modulo con una sola via En el diagrama 1 tenemos

2.

- **2 Tramos de vía:** Segmento que representa los módulos con varias tramos vías. En el diagrama 1 tenemos 3.
- **Desvío:** Segmento que representa los módulos que contienen un accesorio, como por ejemplo un decoder controlador de desvíos³. En el diagrama 1 tenemos 3.
- **Via Programacion:** Segmento de quita y pon, para poder configurar los diferentes decoders o maquinas disponibles.
- **Central DCC:** Dispositivo que genera la señal DCC que luego las maquinas y accesorios interpretan.
- **LCB Hub:** Dispositivo para distribuir el bus LCB a otros dispositivos. La central ya dispone un pequeño concentrador. El bus LCB que se va usar es LocoNet, y por temas de espacio en los segmentos sera externo a los mismos.
- **Mando DCC:** Dispositivo LCB para controlar las maquinas y los accesorios.
- **Mimic Panel:** Dispositivo LCB que mimetiza la red simulada en la maqueta y permite ver rapidamente el estado de los desvíos, semaforos y y permite controlar el estado de los mismos.

³ Por espacio, el unico tipo de accesorios en esta maqueta

2.1 Detalle de un Segmento

Como se puede ver en la figura 1 de la arquitectura el modulo más complicado del circuito consta de una via continua y otra paralela con un desvío. Sera este nuestro modelo de definicion del resto puesto que son más simples.

Lo que se desea para esta version es poder controlar el desvío mediante DCC o LCB. Controlar semaforos en base al estado del desvío, controlar la señal DCC con un modulo de frenada ABC y poder enviar informacion de ocupacion de las vías.

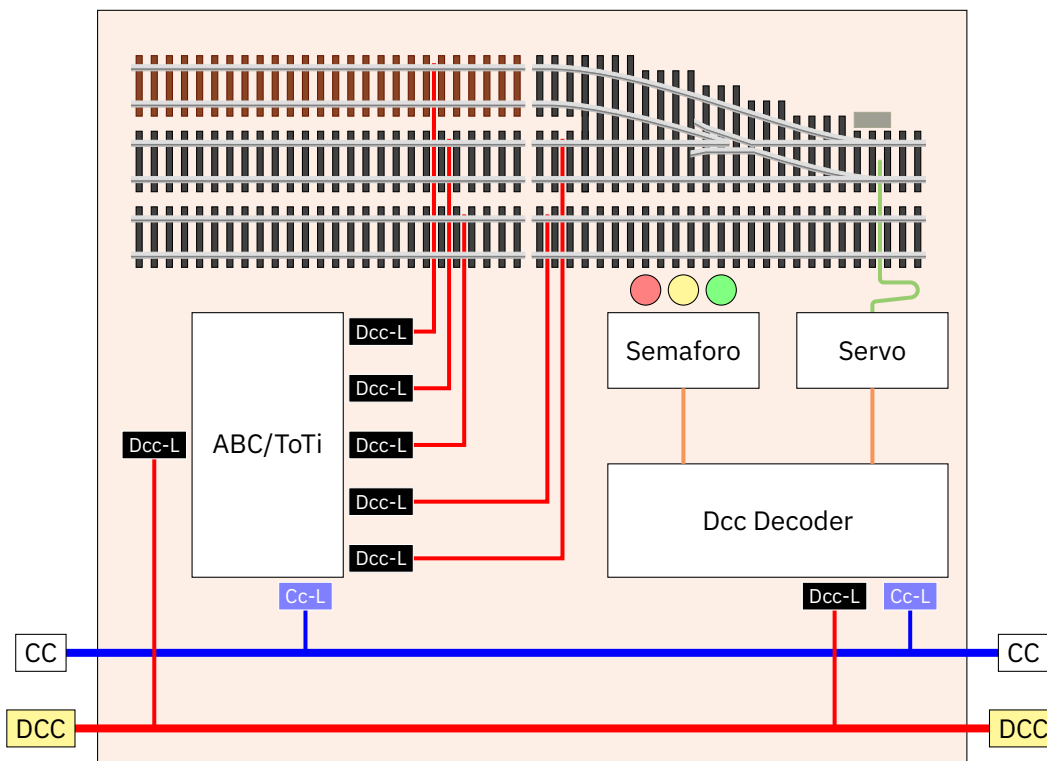

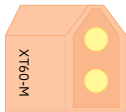

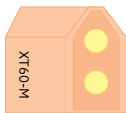

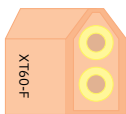

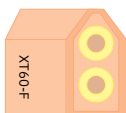


Figura 5: Detalle de los segmentos



3 Conexiones Fisicas

4 Todos los Definidos

Serie XT60				
Fabricante	China-Amass			
Macho Plug		Origen	Max	
		TME	500V	
		XT60-M	30A	
	Codigo	XT60-M	• Para Cable	
		Origen	Max	
		TME	500V	
		XT60PW-M	30A	
	Codigo	XT60PW-M	• Para PCB	
Hembra Socket		Origen	Max	
		TME	500V	
		XT60-F	30A	
	Codigo	XT60-F	• Para Cable	
		Origen	Max	
		TME	500V	
		XT60PW-F	30A	
	Codigo	XT60PW-F	• Para PCB	
Uso	Paso Señal DCC			
Ubicacion	CJ			

Cuadro 1: Serie XT60