#### ЛАБОРАТОРНА РОБОТА № 8

Тема: ДОСЛІДЖЕННЯ МЕТОДІВ КОМП'ЮТЕРНОГО ЗОРУ

**Мета**: Використовуючи спеціалізовані бібліотеки та мову програмування Python навчитися обробляти зображення за допомогою бібліотеки OpenCV

**Репозиторій**: https://github.com/danielwinter13/AI-Zyma-IPZ-20-1./tree/master/Ir8

## Хід роботи:

**Завдання №1:** Завантаження зображень та відео в OpenCV. Лістинг програми:

import cv2
# LOAD AN IMAGE USING 'IMREAD'
img = cv2.imread("Zyma.jpg")
# DISPLAY
cv2.imshow("Zyma", img)
cv2.waitKey(0)

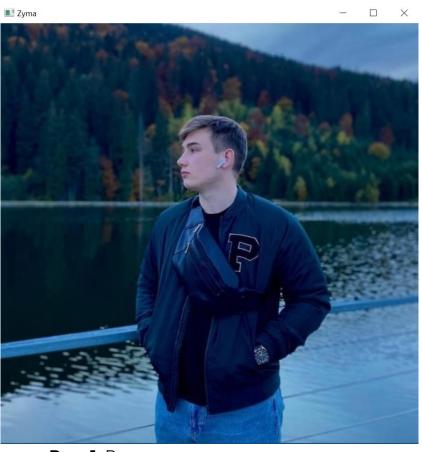


Рис. 1. Результат виконання програми

					ДУ «Житомирська політехніка».23.121.12.000 — Л			
Змн.	$Ap\kappa$ .	№ докум.	Підпис	Дата				
Розр	<b>0</b> б.	Зима Д.А.				Літ.	Арк.	Аркушів
Пере	евір.	Голенко М.Ю.			Звіт з		1	16
Кері	зник							
Н. кс	нтр.				лабораторної роботи	ФІКТ Гр.ІПЗ-20-1		
Зав.	каф.							

# **Завдання №2:** Дослідження перетворень зображення. Лістинг програми:

## import cv2

import numpy as np

img = cv2.imread("Zyma.jpg")

kernel = np.ones((5, 5), np.uint8)

imgGray = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR\_BGR2GRAY)

imgBlur = cv2.GaussianBlur(imgGray, (7, 7), 0)

imgCanny = cv2.Canny(img, 150, 200)

imgDialation = cv2.dilate(imgCanny, kernel, iterations=1)

imgEroded = cv2.erode(imgDialation, kernel, iterations=1)

cv2.imshow("Gray Image", imgGray)

cv2.imshow("Blur Image", imgBlur)

cv2.imshow("Canny Image", imgCanny)

cv2.imshow("Dialation Image", imgDialation)

cv2.imshow("Eroded Image", imgEroded)

cv2.waitKey(0)

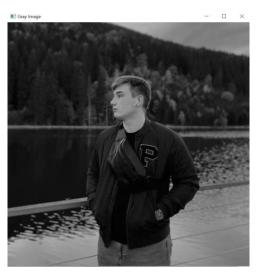


Рис. 2. Результат виконання програми

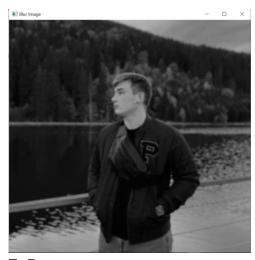


Рис. 3. Результат виконання програми

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

Арк.

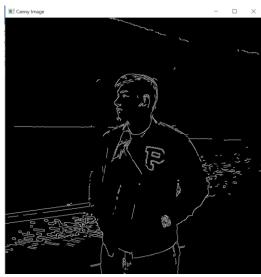


Рис. 4. Результат виконання програми



Рис. 5. Результат виконання програми



Рис. 6. Результат виконання програми

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

Метод **cvtColor** використовується для перетворення зображення з одного колірного простору в інший, в результаті його використання було отримано зображення у градації сірого кольору.

Метод **GaussianBlur** використовується для застосування Гаусового згладжування до зображення, в результаті його використання було отримано замилене зображення.

Метод **Canny** використовується для виявлення країв зображення, в результаті його використання було отримано зображення з контурами обличчя.

Метод **dilate** використовується для зменшення особливостей зображення, в результаті його використання було отримано зображення з контурами обличчя.

Метод **erode** використовується для підкреслення рис, в результаті його використання було отримано зображення з розмитим контуром обличч

**Завдання №3:** Вирізання частини зображення. Лістинг програми:

```
import cv2
import numpy as np
img = cv2.imread("Zyma.jpg")
print(img.shape)
imgResize = cv2.resize(img, (1000, 500))
print(imgResize.shape)
imgCropped = img[75:400, 30:350]
cv2.imshow("Image", img)
# cv2.imshow("Image Resize",imgResize)
cv2.imshow("Image Cropped", imgCropped)
cv2.waitKey(0)
```



Рис. 7. Результат виконання програми

		Зима Д.А.			
		Голенко М.Ю.			ДУ
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата	

ДУ «Житомирська політехніка».23.121.12.000 – Лр8

## **Завдання №4:** Розпізнавання обличчя на зображенні. Лістинг програми:

#### import cv2

faceCascade = cv2.CascadeClassifier("haarcascade\_frontalface\_default.xml")
img = cv2.imread(Zyma.jpg')

imgGray = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR\_BGR2GRAY)

faces = faceCascade.detectMultiScale(imgGray, 1.1, 4)

for (x, y, w, h) in faces:

cv2.rectangle(img, (x, y), (x + w, y + h), (255, 0, 0), 2)

cv2.imshow("Result", img)

cv2.waitKev(0)

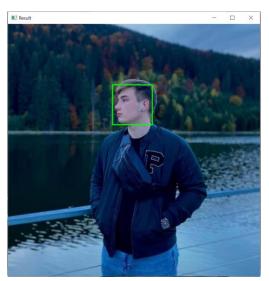


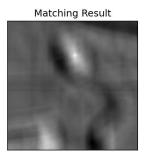
Рис. 8. Результат виконання програми

**Завдання №5:** Розпізнавання об'єктів на зображенні за допомогою методів зіставлення шаблонів (Template Matching).

```
import cv2 as cv
import numpy as np
from matplotlib import pyplot as plt
img = cv.imread('Zyma.jpg', 0)
ima2 = ima.copv()
template = cv.imread(Zyma_face.jpg', 0)
w, h = template.shape[::-1]
methods = ['cv.TM_CCOEFF', 'cv.TM_CCOEFF_NORMED', 'cv.TM_CCORR',
     'cv.TM_CCORR_NORMED', 'cv.TM_SQDIFF', 'cv.TM_SQDIFF_NORMED']
for meth in methods:
  img = img2.copy()
  method = eval(meth)
  # Apply template Matching
  res = cv.matchTemplate(img, template, method)
  min_val, max_val, min_loc, max_loc = cv.minMaxLoc(res)
  # If the method is TM SODIFF or TM_SODIFF_NORMED, take minimum
```

		Зима Д.А.			
		Голенко М.Ю.			ДУ «Житомирська політехніка».23.121.12.000 – Лр8
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата	

```
if method in [cv.TM_SQDIFF, cv.TM_SQDIFF_NORMED]:
    top_left = min_loc
else:
    top_left = max_loc
bottom_right = (top_left[0] + w, top_left[1] + h)
    cv.rectangle(img, top_left, bottom_right, 255, 2)
plt.subplot(121), plt.imshow(res, cmap='gray')
plt.title('Matching Result'), plt.xticks([]), plt.yticks([])
plt.subplot(122), plt.imshow(img, cmap='gray')
plt.title('Detected Point'), plt.xticks([]), plt.yticks([])
plt.suptitle(meth)
plt.show()
```





### **☆**◆ → **4** Q = B

Рис. 8. Результат виконання програми







 $Ap\kappa$ .

6

**☆**◆→ **+**Q = □

Рис. 9. Результат виконання програми

		Зима Д.А.			
		Голенко М.Ю.			ДУ «Житомирська політехніка».23.121.12.000 – Лр8
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата	

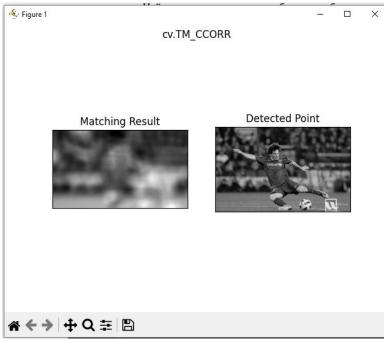


Рис. 10. Результат виконання програми



Рис. 11. Результат виконання програми

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата



Рис. 12. Результат виконання програми

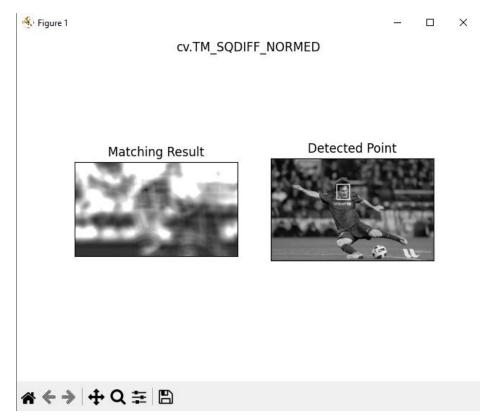


Рис. 13. Результат виконання програми

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

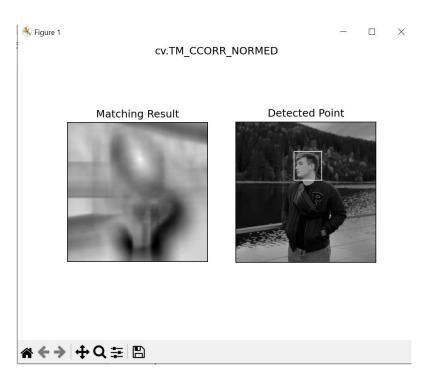
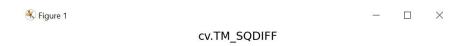
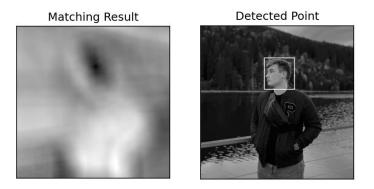


Рис. 14. Результат виконання програми





**А ← → | ← Q ≨ | № Рис. 15.** Результат виконання програми

		Зима Д.А.			
		Голенко М.Ю.			ДУ «Житомирська пол
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата	

Matching Result



**Detected Point** 



### 

Рис. 16. Результат виконання програми

cv.TM\_CCOEFF:

$$R(x,y) = \sum_{x',y'} (T'(x',y') \cdot I'(x+x',y+y'))$$

where

$$\begin{split} T'(x',y') &= T(x',y') - 1/(w \cdot h) \cdot \sum_{x',y''} T(x'',y'') \\ I'(x+x',y+y') &= I(x+x',y+y') - 1/(w \cdot h) \cdot \sum_{x'',y''} I(x+x'',y+y'') \end{split}$$

with mask:

$$\begin{split} T'(x',y') &= M(x',y') \cdot \left( T(x',y') - \frac{1}{\sum_{x'',y''} M(x'',y'')} \cdot \sum_{x'',y''} (T(x'',y'') \cdot M(x'',y'')) \right) \\ I'(x+x',y+y') &= M(x',y') \cdot \left( I(x+x',y+y') - \frac{1}{\sum_{x'',y''} M(x'',y'')} \cdot \sum_{x'',y''} (I(x+x'',y+y'') \cdot M(x'',y'')) \right) \end{split}$$

cv.TM\_CCOEFF\_NORMED:

$$R(x,y) = rac{\sum_{x',y'} (T'(x',y') \cdot I'(x+x',y+y'))}{\sqrt{\sum_{x',y'} T'(x',y')^2 \cdot \sum_{x',y'} I'(x+x',y+y')^2}}$$

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

$$R(x,y) = \sum_{x',y'} (T(x',y') \cdot I(x+x',y+y'))$$

with mask

$$R(x,y) = \sum_{x',y'} (T(x',y') \cdot I(x+x',y+y') \cdot M(x',y')^2)$$

cv.TM CCORR NORMED:

$$R(x,y) = rac{\sum_{x',y'} (T(x',y') \cdot I(x+x',y+y'))}{\sqrt{\sum_{x',y'} T(x',y')^2 \cdot \sum_{x',y'} I(x+x',y+y')^2}}$$

with mask

$$R(x,y) = \frac{\sum_{x',y'} (T(x',y') \cdot I(x+x',y+y') \cdot M(x',y')^2)}{\sqrt{\sum_{x',y'} (T(x',y') \cdot M(x',y'))^2 \cdot \sum_{x',y'} (I(x+x',y+y') \cdot M(x',y'))^2}}$$

cv.TM SQDIFF:

$$R(x,y) = \sum_{x',y'} (T(x',y') - I(x+x',y+y'))^2$$

with mask:

$$R(x,y) = \sum_{x',y'} \left( (T(x',y') - I(x+x',y+y')) \cdot M(x',y') \right)^2$$

cv.TM\_SQDIFF\_NORMED:

$$R(x,y) = rac{\sum_{x',y'} (T(x',y') - I(x+x',y+y'))^2}{\sqrt{\sum_{x',y'} T(x',y')^2 \cdot \sum_{x',y'} I(x+x',y+y')^2}}$$

with mask

$$R(x,y) = rac{\sum_{x',y'} \left( \left( T(x',y') - I(x+x',y+y') 
ight) \cdot M(x',y') 
ight)^2}{\sqrt{\sum_{x',y'} \left( T(x',y') \cdot M(x',y') 
ight)^2 \cdot \sum_{x',y'} \left( I(x+x',y+y') \cdot M(x',y') 
ight)^2}}$$

На мою думку, cv2.TM\_SQDIFF – найкращий метод для поставленої задачі, бо мінімальне значення дає найкращий збіг.

**Завдання №6:** Сегментація зображення алгоритмом водорозподілу. Лістинг програми:

import numpy as np

import cv2

from matplotlib import pyplot as plt

img = cv2.imread('coins.jpg')

cv2.imshow("coins", img)

cv2.waitKey(0)

gray = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR\_BGR2GRAY)

ret, thresh = cv2.threshold(gray, 0, 255, cv2.THRESH\_BINARY\_INV +

cv2.THRESH\_OTSU)

cv2.imshow("coins bin ", thresh)

cv2.waitKey(0)

# видалення шуму

kernel = np.ones((3, 3), np.uint8)

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

ДУ «Житомирська політехніка».23.121.12.000 – Лр8

```
opening = cv2.morphologyEx(thresh, cv2.MORPH_OPEN, kernel, iterations=2)
# певна фонова область
sure_bg = cv2.dilate(opening, kernel, iterations=3)
dist_transform = cv2.distanceTransform(opening, cv2.DIST_L2, 5)
ret, sure_fg = cv2.threshold(dist_transform, 0.7 * dist_transform.max(), 255, 0)
# Пошук невідомого регіону
sure_fg = np.uint8(sure_fg)
unknown = cv2.subtract(sure_bg, sure_fg)
cv2.imshow("coins ", opening)
cv2.waitKey(0)
# Маркування міток
ret, markers = cv2.connectedComponents(sure_fg)
# Додайте один до всіх міток, щоб впевнений фон був не 0, а 1
markers = markers + 1
markers[unknown == 255] = 0
markers = cv2.watershed(img, markers)
img[markers == -1] = [255, 0, 0]
cv2.imshow("coins_markers", img)
cv2.waitKev(0)
```



Рис. 20. Результат виконання програми

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

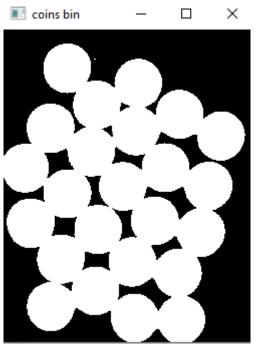


Рис. 21. Результат виконання програми

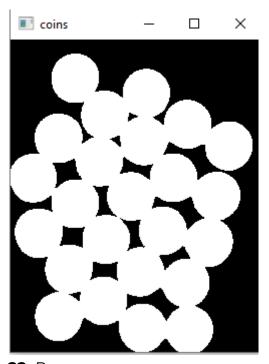


Рис. 22. Результат виконання програми

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

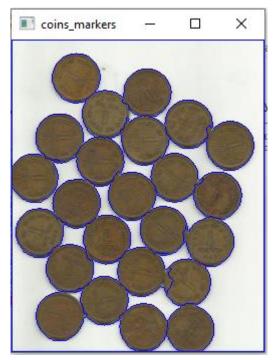


Рис. 23. Результат виконання програми

Після виконання програми для більшості монет було правильно відсегментовано області, але проблеми виникли для областей, де монети торкаються одне одного. Через що певні області були не зовсім валідно визначені.

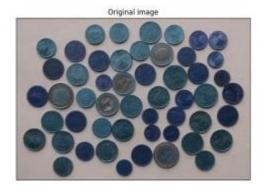
Завдання №7: Сегментація зображення.

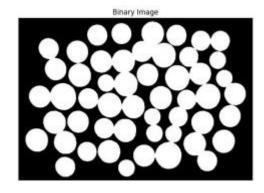
## Лістинг програми:

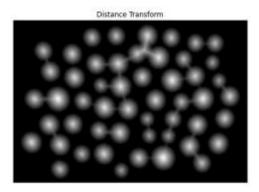
```
import cv2
import numpy as np
from scipy import ndimage as ndi
from skimage.feature import peak_local_max
from skimage.segmentation import watershed
import matplotlib.pyplot as plt
img = cv2.imread('coins_2.JPG')
gray = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)
filtro = cv2.pyrMeanShiftFiltering(img, 20, 40)
gray = cv2.cvtColor(filtro, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
_, thresh = cv2.threshold(gray, 0, 255, cv2.THRESH_BINARY_INV |
cv2.THRESH_OTSU)
contornos, _ = cv2.findContours(thresh, cv2.RETR_TREE,
cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
buracos = []
for con in contornos:
  area = cv2.contourArea(con)
  if area < 1000:
    buracos.append(con)
cv2.drawContours(thresh, buracos, -1, 255, -1)
```

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

```
dist = ndi.distance_transform_edt(thresh)
dist_visual = dist.copy()
local_max = peak_local_max(dist, indices=False, min_distance=20, labels=thresh)
markers = ndi.label(local_max, structure=np.ones((3, 3)))[0]
labels = watershed(-dist, markers, mask=thresh)
titulos = ['Original image', 'Binary Image', 'Distance Transform', 'Watershed']
imagens = [img, thresh, dist_visual, labels]
fig = plt.gcf()
fig.set_size_inches(16, 12)
for i in range(4):
  plt.subplot(2, 2, i + 1)
  if i == 3:
    cmap = "jet"
    cmap = "orange"
  plt.imshow(imagens[i], cmap)
  plt.title(titulos[i])
  plt.xticks([]), plt.yticks([])
plt.show()
```







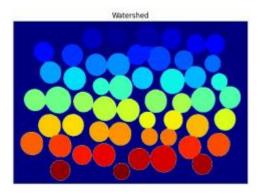


Рис. 24. Результат виконання програми

Програма показала валідний результат.

		Зима Д.А.		
		Голенко М.Ю.		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата

Висновки: Після виконання лабораторної роботи я дослідив оброблення зображення за допомогою бібліотеки OpenCV, використовуючи спеціалізовані бібліотеки та мову програмування Python. Було розглянуто сегментацію зображення алгоритмом водорозподілу. Було проаналізовано розпізнавання об'єктів на зображенні за допомогою методів зіставлення шаблонів. Зима Д.А. Арк. ДУ «Житомирська політехніка».23.121.12.000 – Лр8 Голенко М.Ю. 16 Змн. Арк. № докум. Підпис Дата