



**МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ
(НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)» (МАИ)**

Специальность 10.03.01 Информационная безопасность

Группа М4О-112Б-21

КУРСОВАЯ РАБОТА

по Языки программирования

На тему: Расшифровка сообщений файла приёмника (Вариант 6. Эфемериды GPS)

Автор курсовой работы: Доморощенин Данила Сергеевич

Руководитель: Герко Сергей Александрович

Москва
2021г.

СОДЕРЖАНИЕ

1. Код разработанной программы	3
2. Результаты программы	18
3. Список литературы	19

Код разработанной программы

По заданию необходимо произвести выборку и преобразования сообщений эфемерид GPS с идентификатором GE. Исходя из предоставленной спецификации, сообщения данного вида могут иметь длину 123, 160 и 168 байт в зависимости от наличия опциональных полей.

Принцип программы состоит в следующем:

1. Программа открывает бинарный файл на чтение и запись;
2. Подсчитывает количество сообщений с нужным идентификатором GE;
3. Читает файл с самого начала, выбирая нужные сообщения;
4. Находя нужное сообщение, определяет его размер и записывает в соответствующую структуру;
5. Выводит расшифрованное сообщение на экран;

Текст основного файла программы “main.c” представлен в листинге 1.

Листинг 1 – код файла “main.c”

```
#include <stdio.h>
#include <iostream>
#include <assert.h>
#include <string.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdbool.h>
#include <locale.h>

#include "checksum.h"

#define IS_OK(g) (g.req.sv >= 1 && g.req.sv <= 37)

using namespace std;
```

// считывание сообщений длиной 168 байт

```
void printGPSEphem3(GPSEphem3* g)
{
    printf("Эфемериды GPS (Required data + Optional data(big):\n");
    printf("\t %u %u %u \n", g->req.sv, g->req.tow, g->req.flags);
    printf("\t %d %d %d \n", g->req.iode, g->req.toc, g->req.ura);
    printf("\t %u %d %e \n", g->req.healthS, g->req.wn, g->req.tgd);

    printf("\t %e %e %e \n", g->req.af2, g->req.af1, g->req.af0);
    printf("\t %d %d %e \n", g->req.toe, g->req.iode, g->req.rootA);
    printf("\t %e %e %e \n", g->req.ecc, g->req.m0, g->req.omega0);

    printf("\t %e %e %e \n", g->req.inc0, g->req.argPer, g->req.deln);
    printf("\t %e %e %e \n", g->req.omegaDot, g->req.incDot, g->req.crc);
    printf("\t %e %e %e %e \n", g->req.crs, g->req.cuc, g->req.cic, g->req.cis);

    printf("\t %u %d %d \n", g->opt.navType, g->opt.lTope, g->opt.lTopc);
    printf("\t %e %e %d \n", g->opt.dADot, g->opt.fDelnDot, g->opt.cURAoe);
    printf("\t %d %d %d \n", g->opt.cURAoc, g->opt.cURAoc1, g->opt.cURAoc2);

    printf("\t %e %e \n", g->opt.isc.Isc1.flscL1CA, g->opt.isc.Isc1.flscL2C);

    printf("\t %e %e \n", g->opt.isc.Isc1.flscL5I5, g->opt.isc.Isc1.flscL5Q5);
    printf("\t %e %e %e \n", g->opt.isc.Isc2.flscL1CP, g->opt.isc.Isc2.flscL1CD, g->opt.DAf0);

    printf("Контрольная сумма: \t Заданная: %u \n", g->cs);
}
```

```

}

// считывание сообщений длиной 160 байт

void printGPSEphem2(GPSEphem2* g)
{
    printf("Эфемериды GPS (Required data + Optional data(small)): \n");
    printf("\t %u %u %u \n", g->req.sv, g->req.tow, g->req.flags);
    printf("\t %d %d %d \n", g->req.iode, g->req.toc, g->req.ura);
    printf("\t %u %d %e \n", g->req.healthS, g->req.wn, g->req.tgd);

    printf("\t %e %e %e \n", g->req.af2, g->req.af1, g->req.af0);
    printf("\t %d %d %e \n", g->req.toe, g->req.iode, g->req.rootA);
    printf("\t %e %e %e \n", g->req.ecc, g->req.m0, g->req.omega0);

    printf("\t %e %e %e \n", g->req.inc0, g->req.argPer, g->req.deln);
    printf("\t %e %e %e \n", g->req.omegaDot, g->req.incDot, g->req.crc);
    printf("\t %e %e %e %e \n", g->req.crs, g->req.cuc, g->req.cic, g->req.cis);

    printf("\t %u %d %d \n", g->opt.navType, g->opt.lTope, g->opt.lTopc);
    printf("\t %e %e %d \n", g->opt.dADot, g->opt.fDelnDot, g->opt.cURAoe);
    printf("\t %d %d %d \n", g->opt.cURAoc, g->opt.cURAoc1, g->opt.cURAoc2);

    printf("\t %e %e \n", g->opt.isc.flscL1CA, g->opt.isc.flscL2C);
    printf("\t %e %e \n", g->opt.isc.flscL5I5, g->opt.isc.flscL5Q5);

    printf("Контрольная сумма: \t Заданная: %u \n", g->cs);
}

```

```
// считывание сообщений длиной 123 байт
```

```
void printGPSEphem1(GPSEphem1* g)
{
    printf("Эфемериды GPS (Only required data):\n");
    printf("\t %u %u %u \n", g->req.sv, g->req.tow, g->req.flags);
    printf("\t %d %d %d \n", g->req.iode, g->req.toc, g->req.ura);
    printf("\t %u %d %e \n", g->req.healthS, g->req.wn, g->req.tgd);

    printf("\t %e %e %e \n", g->req.af2, g->req.af1, g->req.af0);
    printf("\t %d %d %e \n", g->req.toe, g->req.iode, g->req.rootA);
    printf("\t %e %e %e \n", g->req.ecc, g->req.m0, g->req.omega0);

    printf("\t %e %e %e \n", g->req.inc0, g->req.argPer, g->req.deln);
    printf("\t %e %e %e \n", g->req.omegaDot, g->req.incDot, g->req.crc);
    printf("\t %e %e %e %e \n", g->req.crs, g->req.cuc, g->req.cic, g->req.cis);

    printf("Контрольная сумма: \t Заданная: %u \n", g->cs);
}
```

```
int main()
{
    setlocale(LC_ALL, "rus");
    FILE* file = fopen("rks.dat", "r+b");
    assert(file);
    const char ideo[] = {0x0A, 'G', 'E', '\0'}; // шаблон идентификатора
    char buf[4] = {0}; // массив для текущих 4 байт сообщения
    int count = 0; // номер сообщения
```

```

char mesSize[4] = {0}; // массив для дескриптора
unsigned char mes[173] = {0}; // массив хранения сообщения
mes[0] = 'G';
mes[1] = 'E';

// подсчет сообщений с нужным идентификатором

fread(buf, 1, 2, file);
while(fread(buf + 2, 1, 1, file) > 0) // пока не конец файла
{
    if (strcmp(buf, ideo) == 0)
        count++;
    for(int i = 0; i < 3; i++)
        buf[i] = buf[i + 1];
}
printf("Всего сообщений: %d \n\n", count);

fseek(file, 0, SEEK_SET); // возвращаемся в начало файла
count = 0;
fseek(file, 2, SEEK_SET);
fread(buf, 1, 2, file);
while (fread(buf + 2, 1, 1, file) > 0)
{
    if (strcmp(buf, ideo) == 0) // Если найдено сообщение с подходящим
идентификатором
    {
        count++;
    }
}

```

```

fread(mesSize, 1, 3, file); // считываем дескриптор

long size = strtol(mesSize, NULL, 16); // определение размера
сообщения

dataSize s = (size == 168) ? REQOPT_DATA2 : (size == 160) ?
REQOPT_DATA1 : (size == 123) ? REQ_DATA : WRONG_DATA;

if (s == REQOPT_DATA2) // если нашлось сообщение размером 168
байт
{
    GPSEphem3 g;
    fread((void*)&g, 1, 168, file);
    if (!IS_OK(g))
        continue;
    mes[2] = '0';
    mes[3] = 'A';
    mes[4] = '8';
    memcpy(mes + 5, (void*)&g, 168);
    printf("%d. ", count);
    printGPSEphem3(&g);
    printf("\t\t\t Пересчитанная: %u\n\n", cs(mes, 172));
}
else
if (s == REQOPT_DATA1) // если нашлось сообщение размером 160
байт
{
    GPSEphem2 g;
    fread((void*)&g, 1, 160, file);
    if (!IS_OK(g))
        continue;
    mes[2] = '0';

```



```

    mes[3] = 'A';
    mes[4] = '0';
    memcpy(mes + 5, (void*)&g, 160);
    printf("%d. ", count);
    printGPSEphem2(&g);
    printf("\t\t\t Пересчитанная: %u\n\n", cs(mes, 164));
}
else
if (s == REQ_DATA) // если нашлось сообщение размером 123 байта
{
    GPSEphem1 g;
    fread((void*)&g, 1, 123, file);
    if (!IS_OK(g))
        continue;
    mes[2] = '0';
    mes[3] = '7';
    mes[4] = 'B';
    memcpy(mes + 5, (void*)&g, 123);
    printf("%d. ", count);
    printGPSEphem1(&g);
    printf("\t\t\t Пересчитанная: %u\n\n", cs(mes, 127));
}
else
{
    printf("%d. Сообщение неверного размера\n\n", count);
    continue;
}
}

```

```

    for(int i = 0; i < 3; i++)
        buf[i] = buf[i + 1];
    }
    return 0;
}

```

Текст файла расчета контрольной суммы сообщения “checksum.h” представлен в листинге 2.

Листинг 2 – код файла “checksum.h”

```

#ifndef CS
#define CS
#include "GPSEphem.h"

typedef unsigned char u1;
enum
{
    bits = 8,
    lShift = 2,
    rShift = bits - lShift
};

#define ROT_LEFT(val) ((val << lShift) | (val >> rShift))

u1 cs(u1 const* src, int count)
{
    u1 res = 0;
    while (count--)
        res = ROT_LEFT(res) ^ *src++;
    return ROT_LEFT(res);
}

```

```
}
```

```
#endif
```

Текст файла “GPSEphem.h”, содержащего структуру, представлен в листинге 3.

Листинг 3 – код файла “GPSEphem.h”

```
#pragma pack(push, 1)
```

```
#define GPSEphem_H
```

```
#include <stdint.h>
```

```
typedef enum {REQ_DATA, REQOPT_DATA1, REQOPT_DATA2,  
WRONG_DATA} dataSize;
```

```
typedef struct GPSEphemeris1
```

```
{
```

```
    struct GpsEphReqData1
```

```
    {
```

```
        uint8_t sv;
```

```
        uint32_t tow;
```

```
        uint8_t flags;
```

```
        int16_t iode;
```

```
        int32_t toc;
```

```
        int8_t ura;
```

```
        uint8_t healthS;
```

```
        int16_t wn;
```

```
        float tgd;
```

```
        float af2;
```

```

float af1;
float af0;
int32_t toe;
int16_t iode;
double rootA;
double ecc;
double m0;
double omega0;
double inc0;
double argPer;
float deln;
float omegaDot;
float incDot;
float crc;
float crs;
float cuc;
float cus;
float cic;
float cis;
} req; // Required data
uint8_t cs;
} GPSEphem1;

typedef struct GPSEphemeris2
{
    struct GpsEphReqData2
    {
        uint8_t sv;

```

uint32_t tow;
uint8_t flags;
int16_t iode;
int32_t toc;
int8_t ura;
uint8_t healthS;
int16_t wn;
float tgd;
float af2;
float af1;
float af0;
int32_t toe;
int16_t iode;
double rootA;
double ecc;
double m0;
double omega0;
double inc0;
double argPer;
float deln;
float omegaDot;
float incDot;
float crc;
float crs;
float cuc;
float cus;
float cic;
float cis;

```

    } req; // Required data
    struct GpsEphOptData2
    {
        uint8_t navType;
        int32_t lTope;
        int32_t lTopc;
        double dADot;
        float fDeInDot;
        int8_t cURAoe;
        int8_t cURAoc;
        int8_t cURAoc1;
        int8_t cURAoc2;
        struct GpsEphCnavIsc2
        {
            float flscL1CA;
            float flscL2C;
            float flscL5I5;
            float flscL5Q5;
        } isc;
        float DAf0;
    } opt; // Optional data
    uint8_t cs;
} GPSEphem2;

typedef struct GPSEphemeris3
{
    struct GpsEphReqData3
    {

```

```
uint8_t sv;  
uint32_t tow;  
uint8_t flags;  
int16_t iode;  
int32_t toc;  
int8_t ura;  
uint8_t healthS;  
int16_t wn;  
float tgd;  
float af2;  
float af1;  
float af0;  
int32_t toe;  
int16_t iode;  
double rootA;  
double ecc;  
double m0;  
double omega0;  
double inc0;  
double argPer;  
float deln;  
float omegaDot;  
float incDot;  
float crc;  
float crs;  
float cuc;  
float cus;  
float cic;
```

```

    float cis;
} req; // Required data
struct GpsEphOptData3
{
    uint8_t navType;
    int32_t lTope;
    int32_t lTopc;
    double dADot;
    float fDelnDot;
    int8_t cURAoe;
    int8_t cURAoc;
    int8_t cURAoc1;
    int8_t cURAoc2;
    union
    {
        struct GpsEphCnavIsc3
        {
            float flscL1CA;
            float flscL2C;
            float flscL5I5;
            float flscL5Q5;
        } Isc1;
        struct GpsEphCnav2Isc3
        {
            float flscL1CP;
            float flscL1CD;
        } Isc2;
    } isc;
}

```



```
    float DAf0;  
    } opt; // Optional data  
    uint8_t cs;  
} GPSEphem3;  
  
#pragma pack(pop)
```

Результат работы программы

Вид бинарного файла (строки первого сообщения) до выполнения программы представлен на рисунке 1.

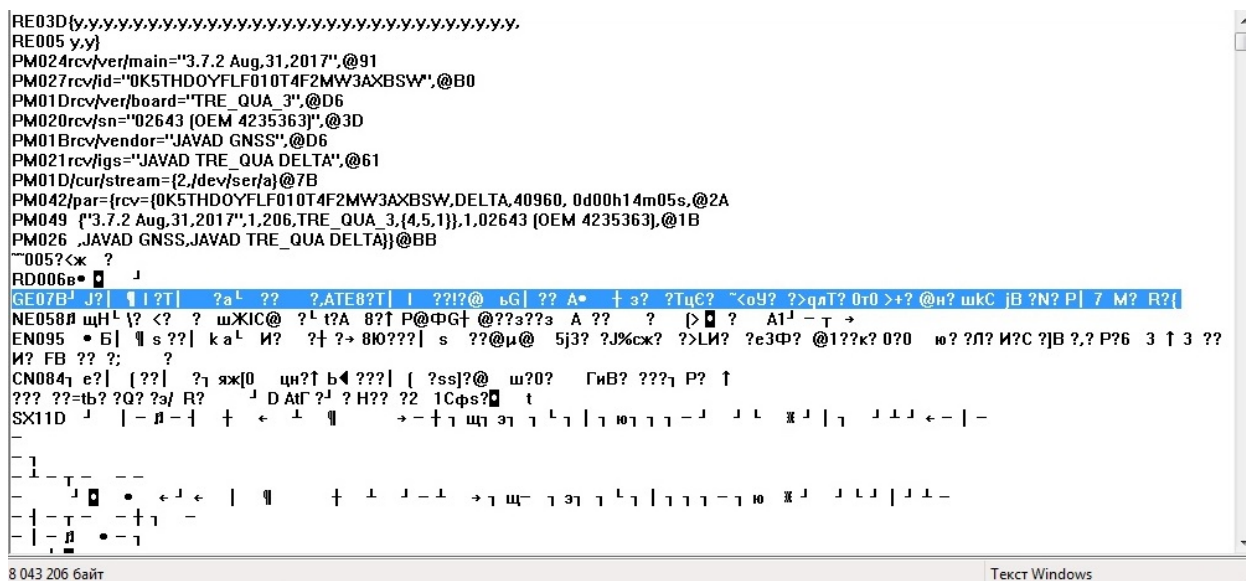


Рисунок 1 – вид бинарного файла до выполнения программы

Результат чтения бинарного файла представлен на рисунке 2.

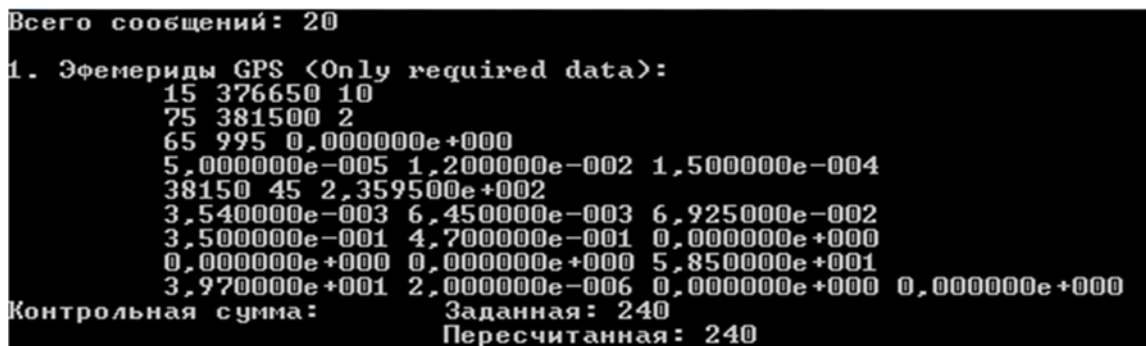


Рисунок 2 – результат работы программы

Список использованной литературы

1. GNSS Receiver External Interface Specification Reflects Firmware Version 4.1.00
2. BDS-SIS-ICD-B1I-3.0 2019-02
3. IS-GPS-200J 25-APR-2018