

Sistemas Operacionais

EP1 - setembro/2016

...

Carlos Augusto Motta de Lima - 7991228

Danilo Aleixo Gomes de Souza - 7972370

Arquitetura do Shell

- O Shell implementado possui dois comandos embutidos: **chmod** e **id** (que deve ser chamado com o parâmetro **-u**).
- Em ambos casos, a implementação foi feita usando chamadas de sistema, o comportamento apresentado é similar aos comandos de mesmo nome no **bash**

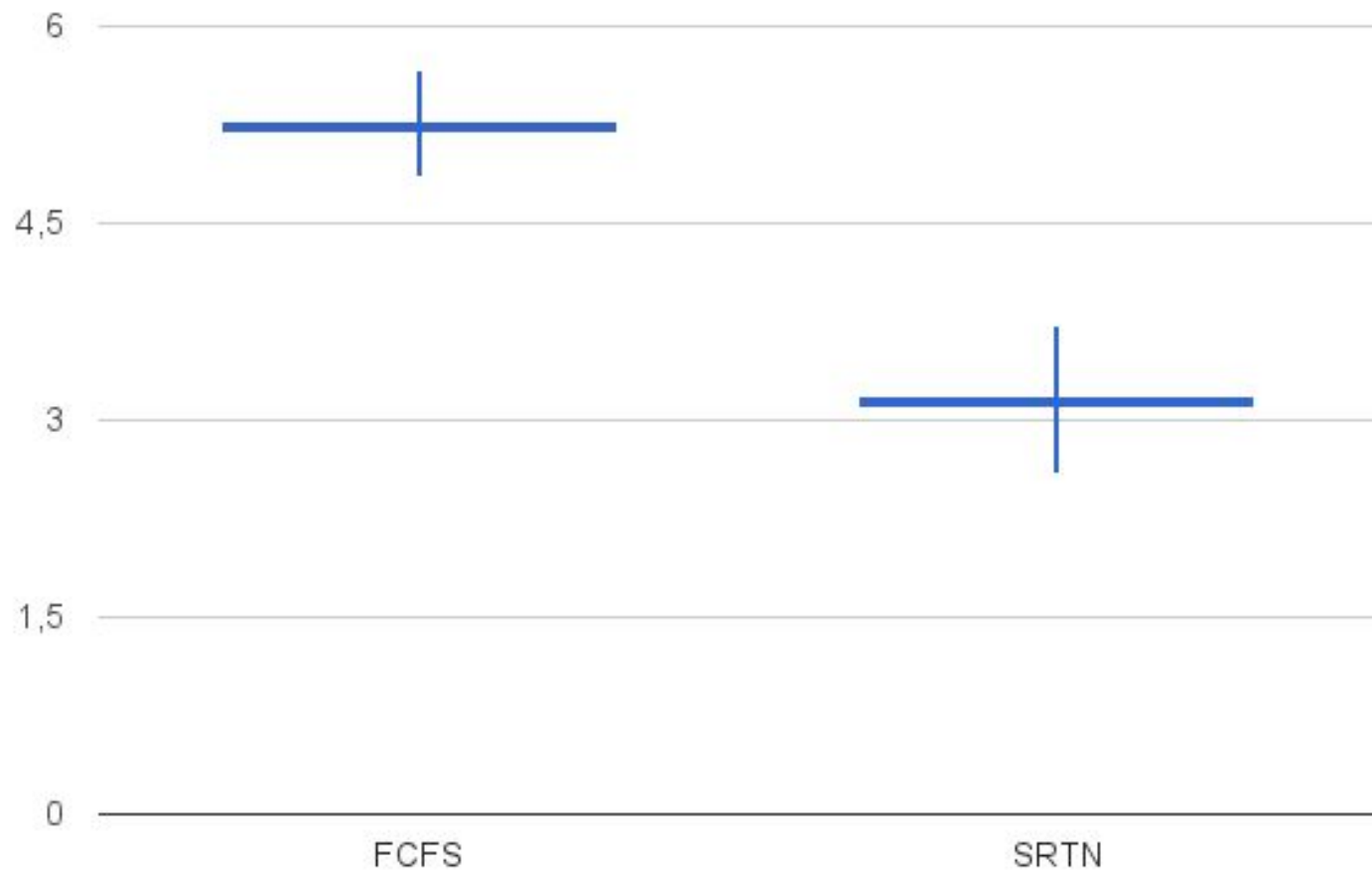
Arquitetura do Shell

- O Shell também é capaz de invocar arquivos executáveis (em especial `/bin/ls -l`, `/bin/date` e `./ep1`, conforme especificado no enunciado. No entanto, ele é capaz de chamar também outros executáveis)
- Quando invoca um executável, o Shell cria um processo filho para rodá-lo e espera que o filho termine a execução

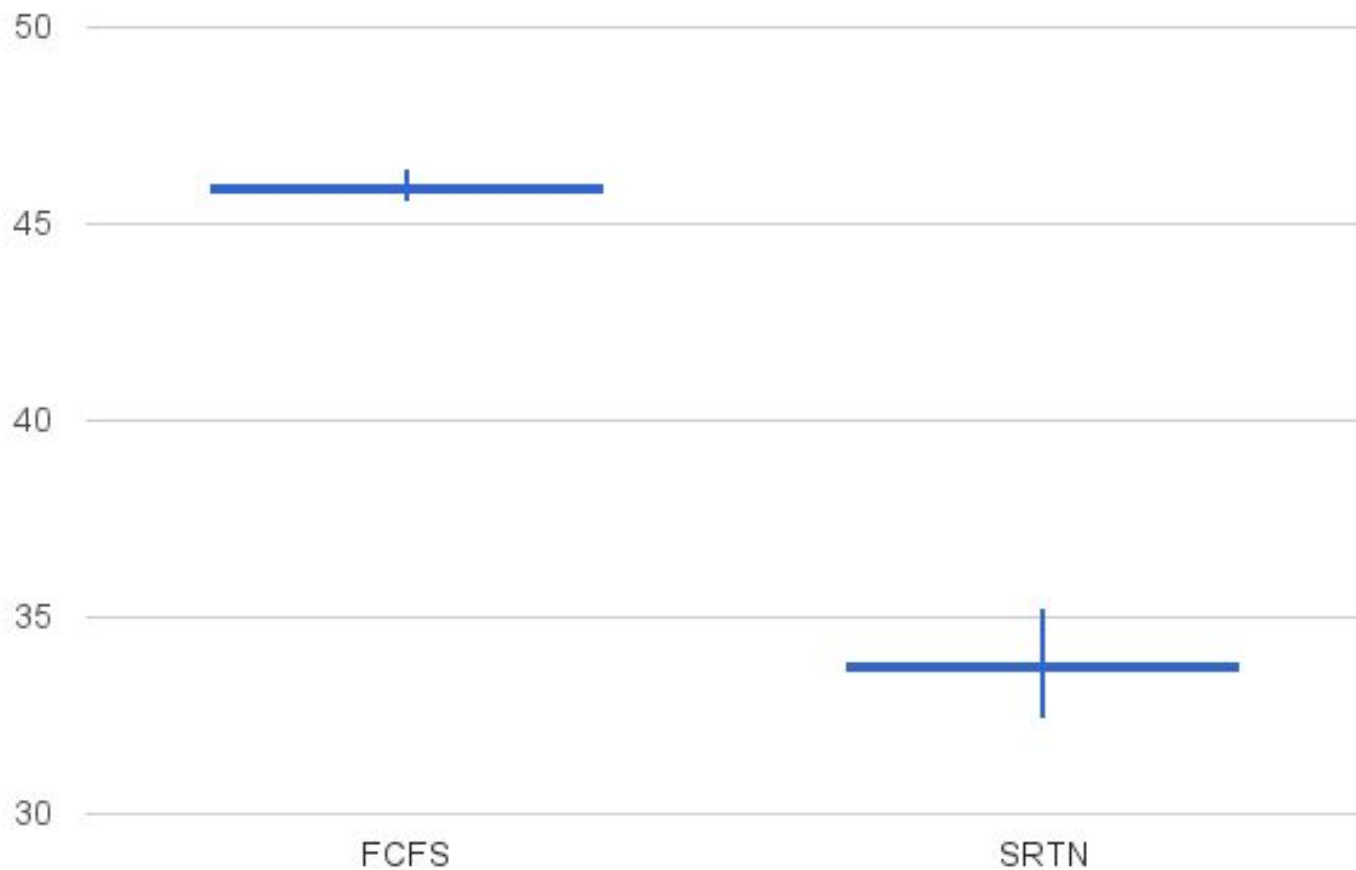
Experimentos

- Para a realização dos experimentos, se utilizou duas máquinas: uma com 4 processadores (máquina A) e outra com apenas 1 (máquina B).
- Quanto ao número de processos em cada teste, considerou-se 10 como sendo “poucos processos”, 50 como sendo “número intermediário de processos” e 100 como “muitos processos”

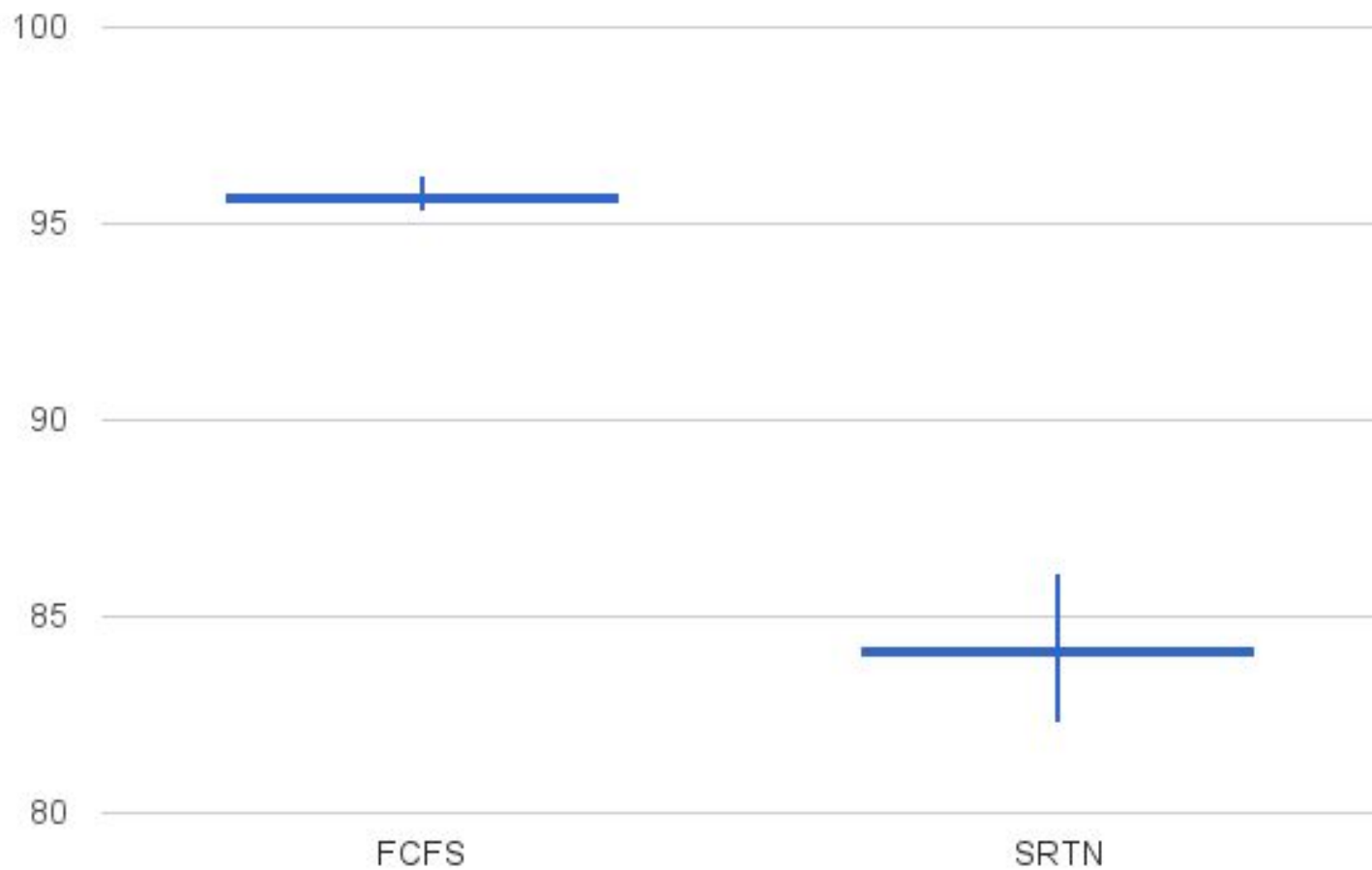
Número de deadlines estourados com poucos processos - máquina A



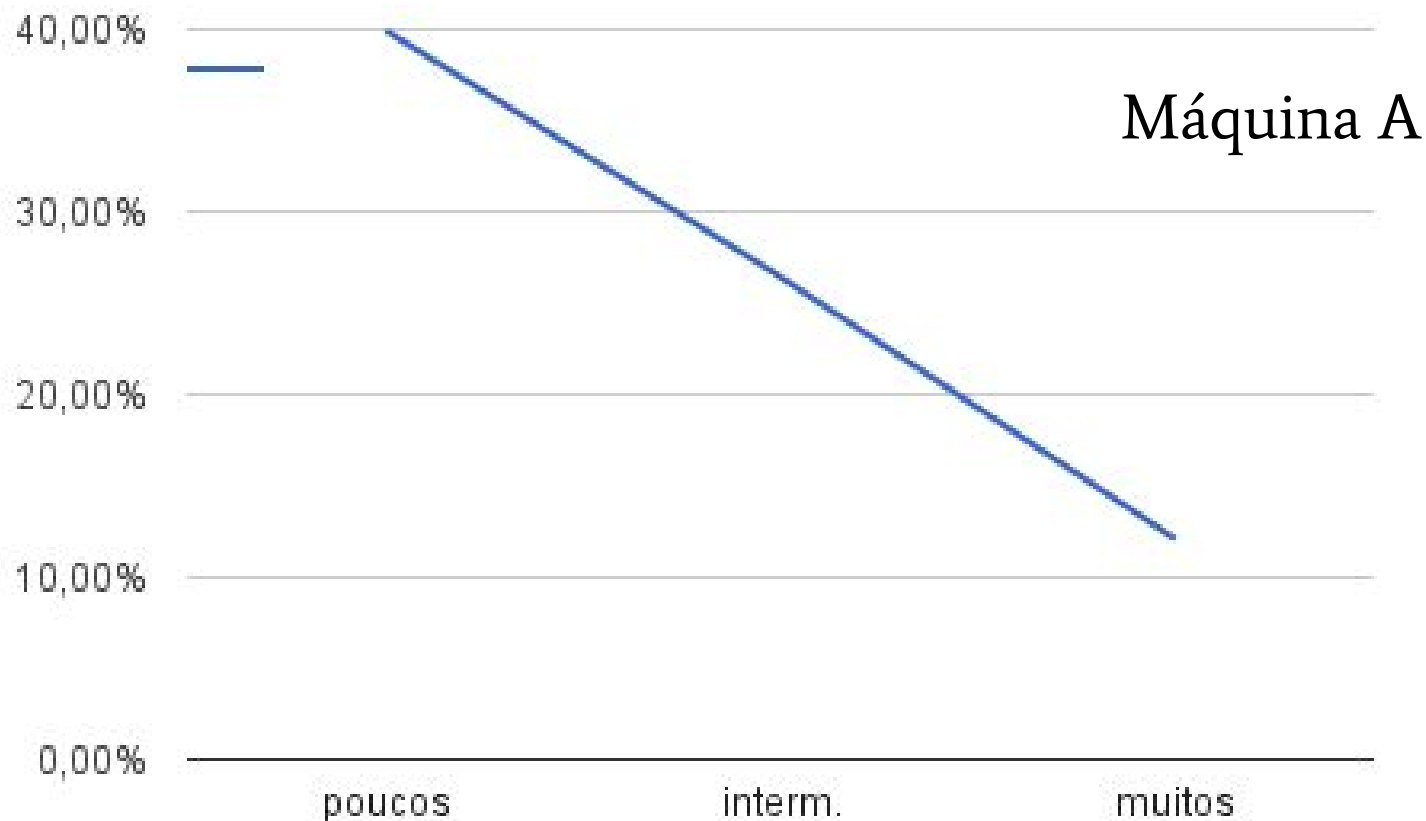
**Número de deadlines estourados com qtde interm. de processos -
máquina A**



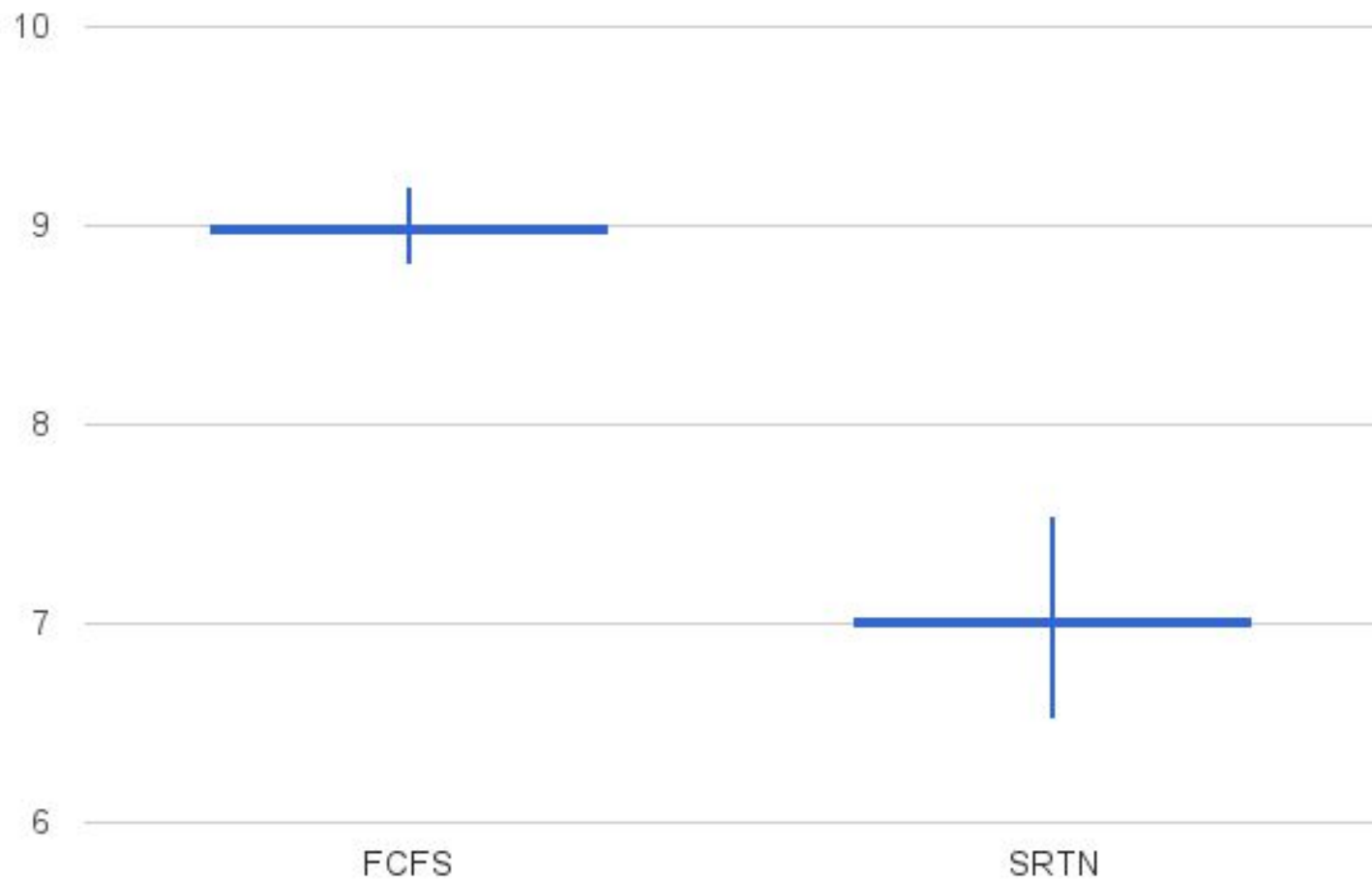
Número de deadlines estourados com muitos processos - máquina A



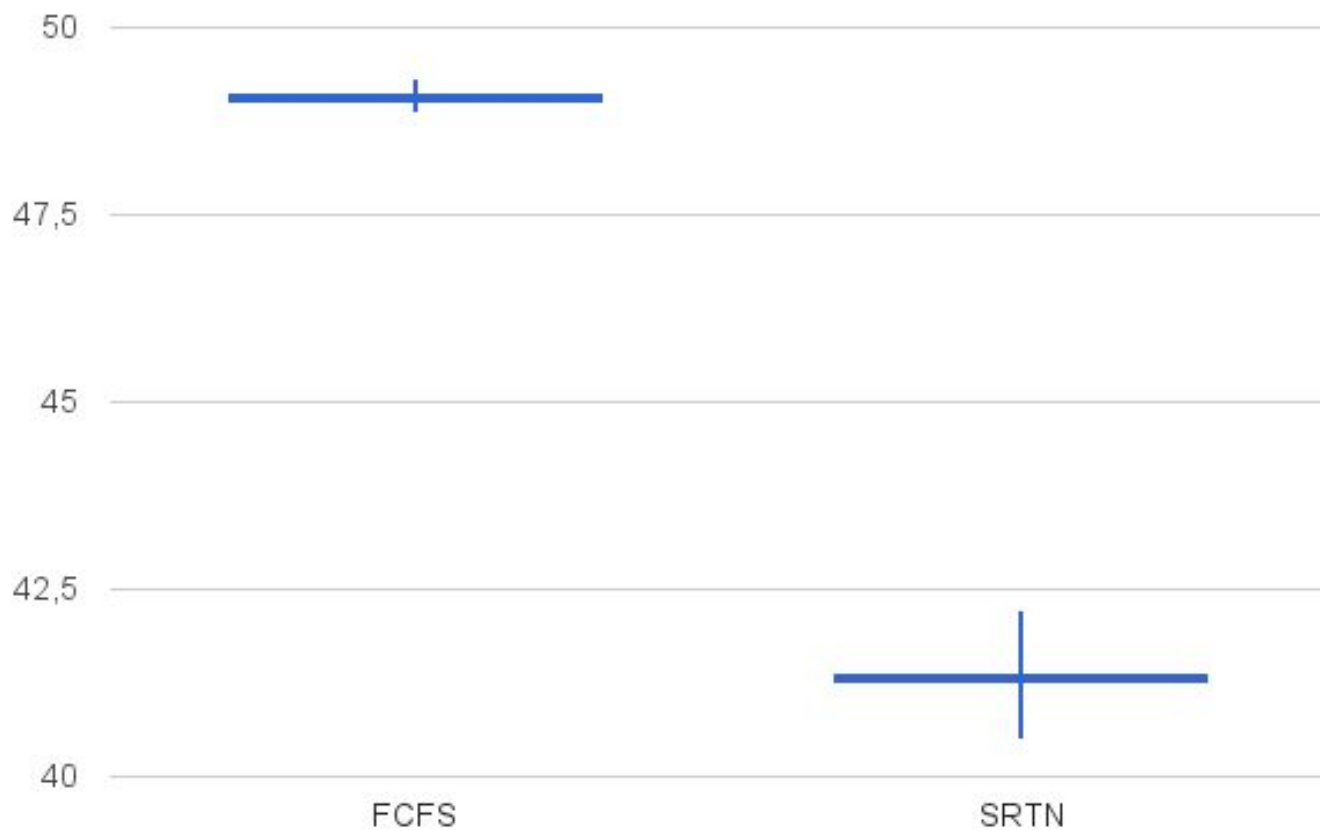
Redução do # de deadlines estourados (SRTN em relação ao FCFS)



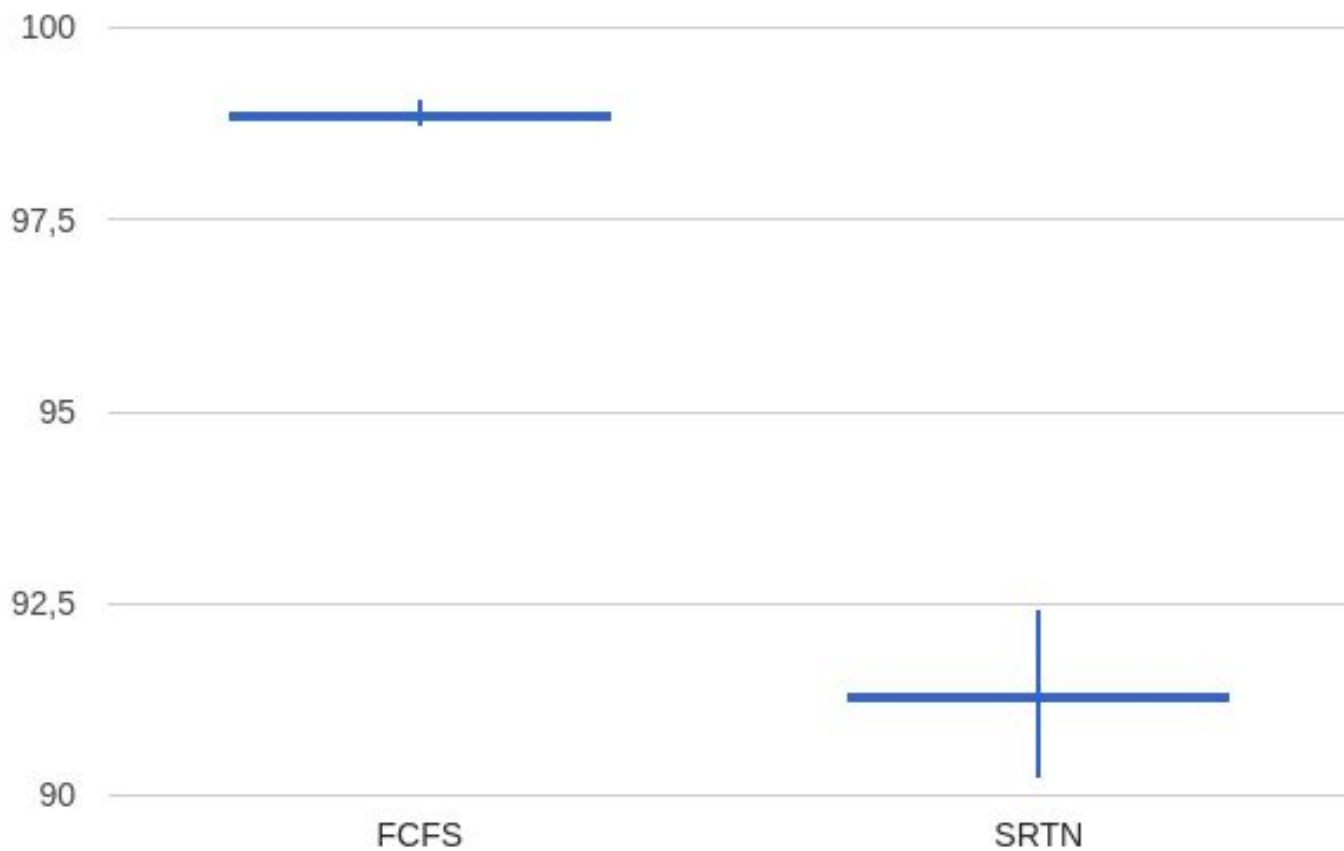
Número de deadlines estourados com poucos processos - máquina B



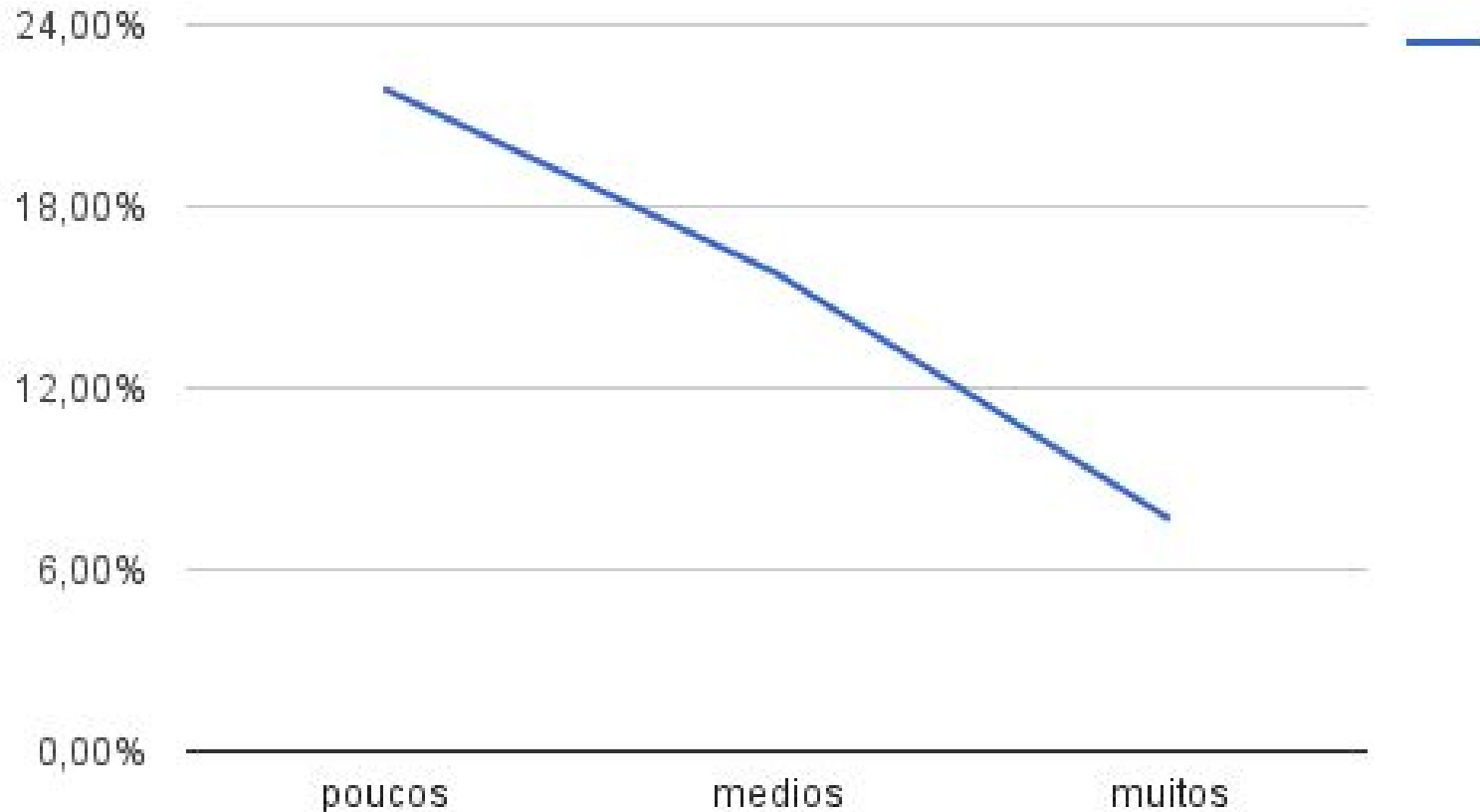
**Número de deadlines estourados com qtde interm. de processos -
máquina B**



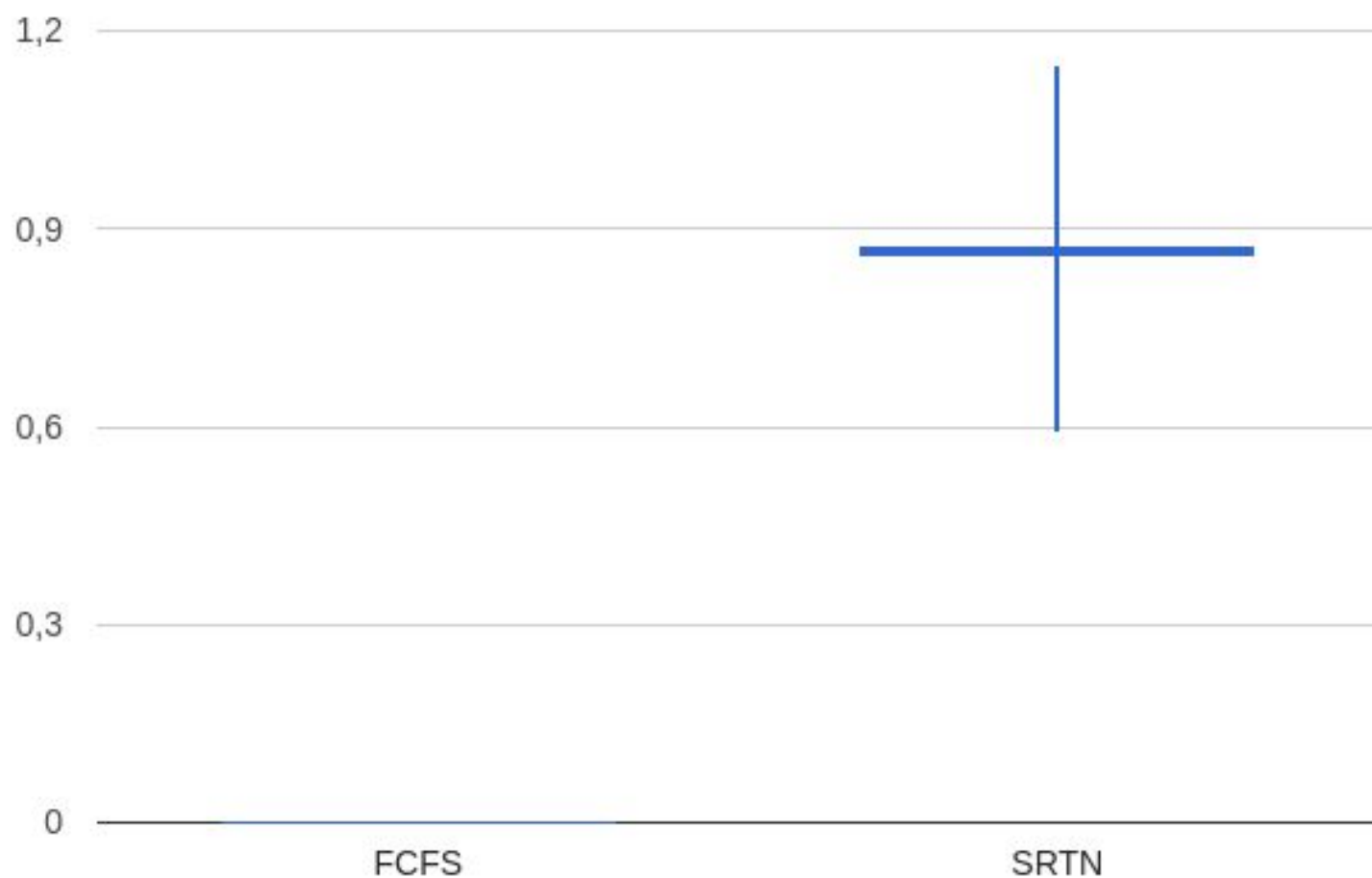
Número de deadlines estourados com muitos processos - máquina B



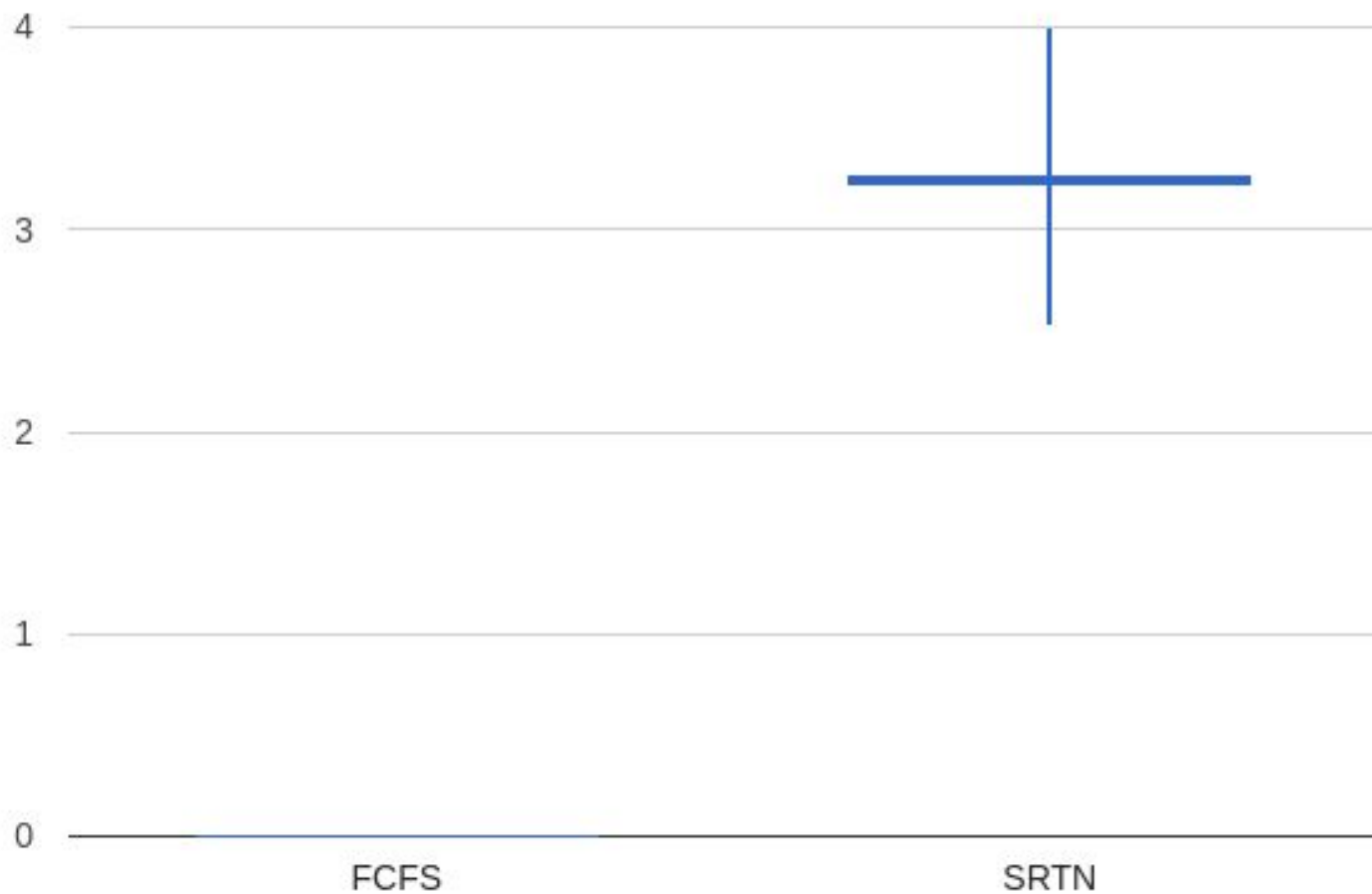
Redução do # de deadlines estourados (SRTN em relação ao FCFS)



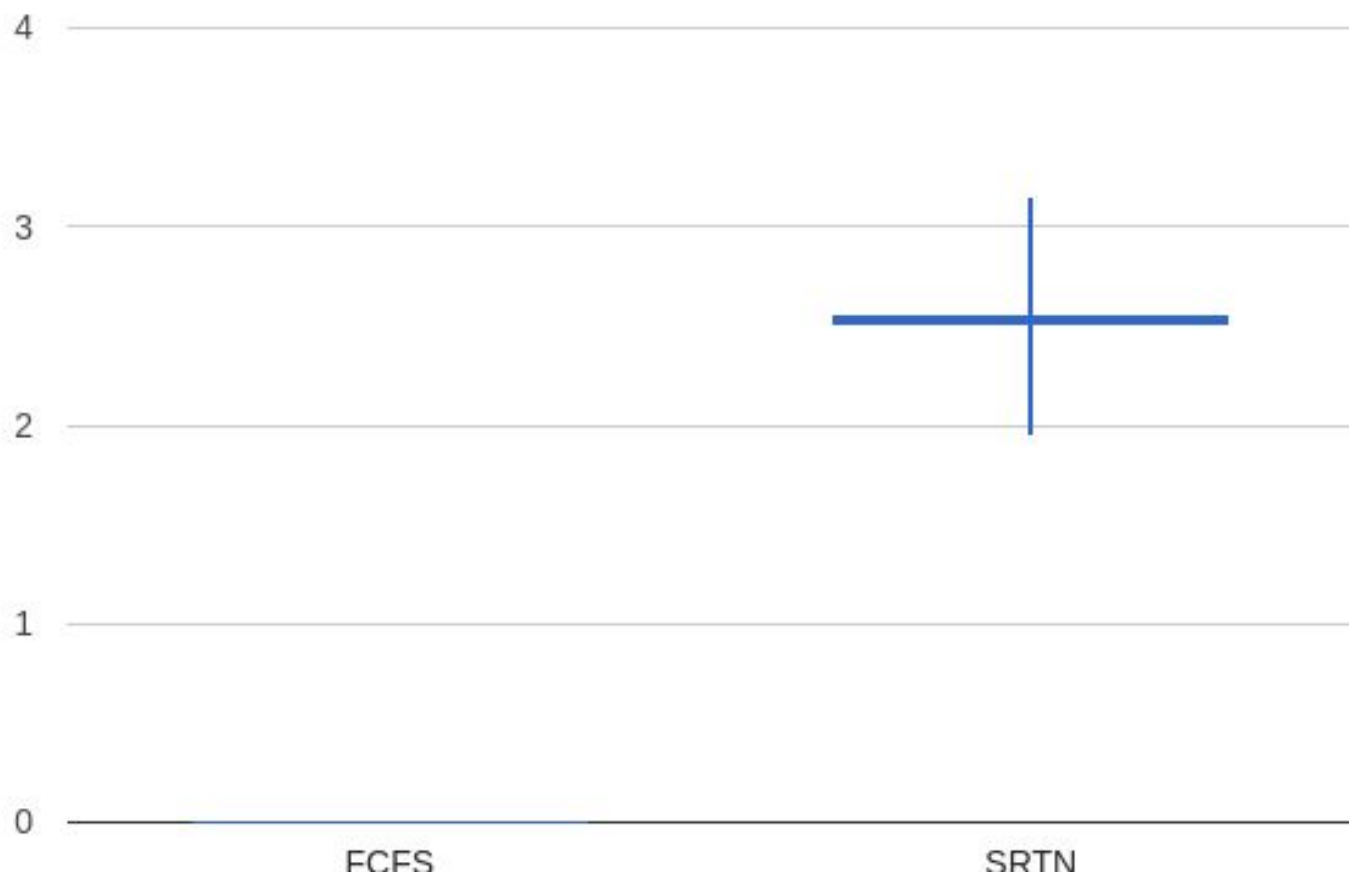
Número de mudanças de contexto com poucos processos - máquina A



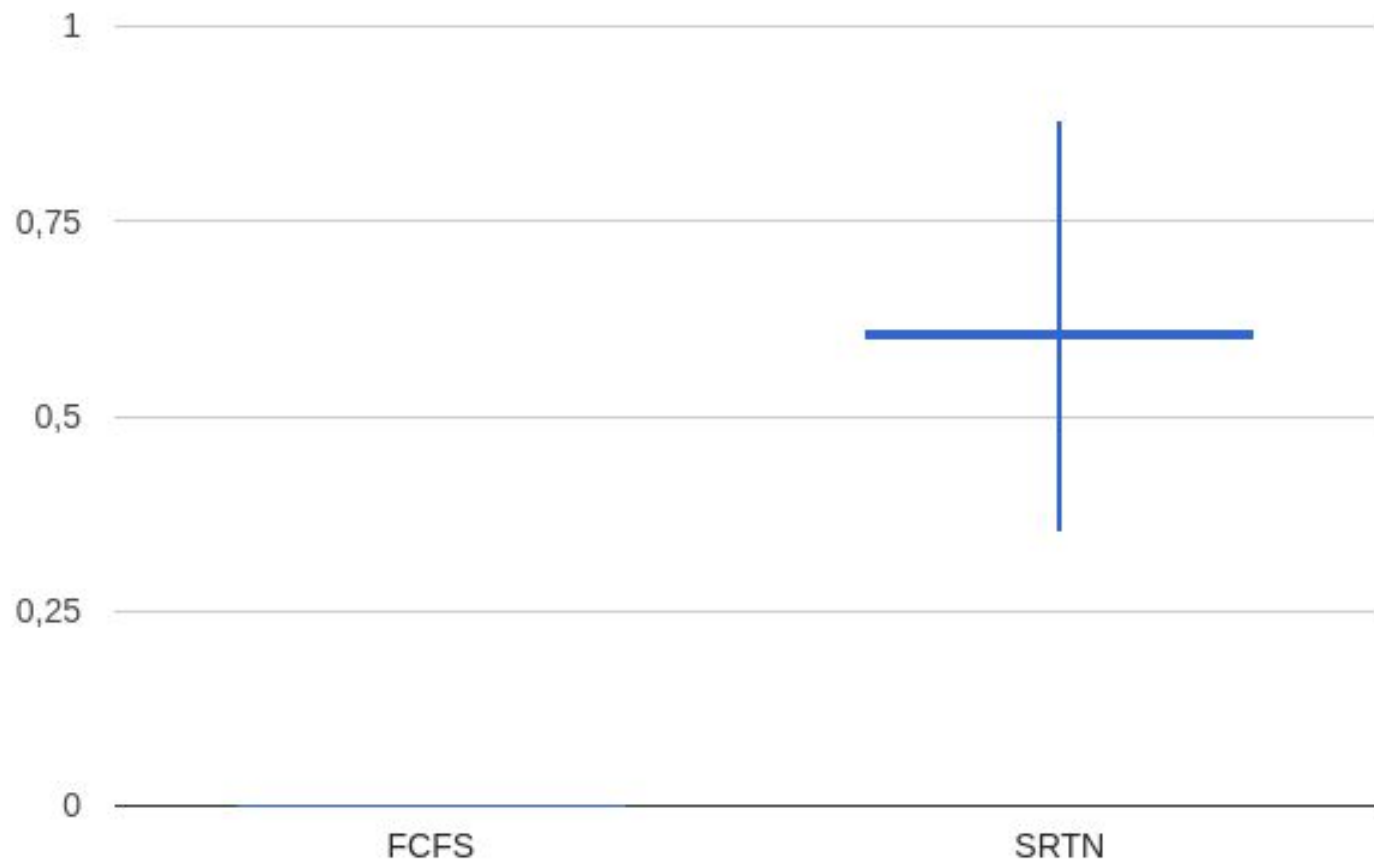
Número de mudanças de contexto com qtde interm de processos - máquina A



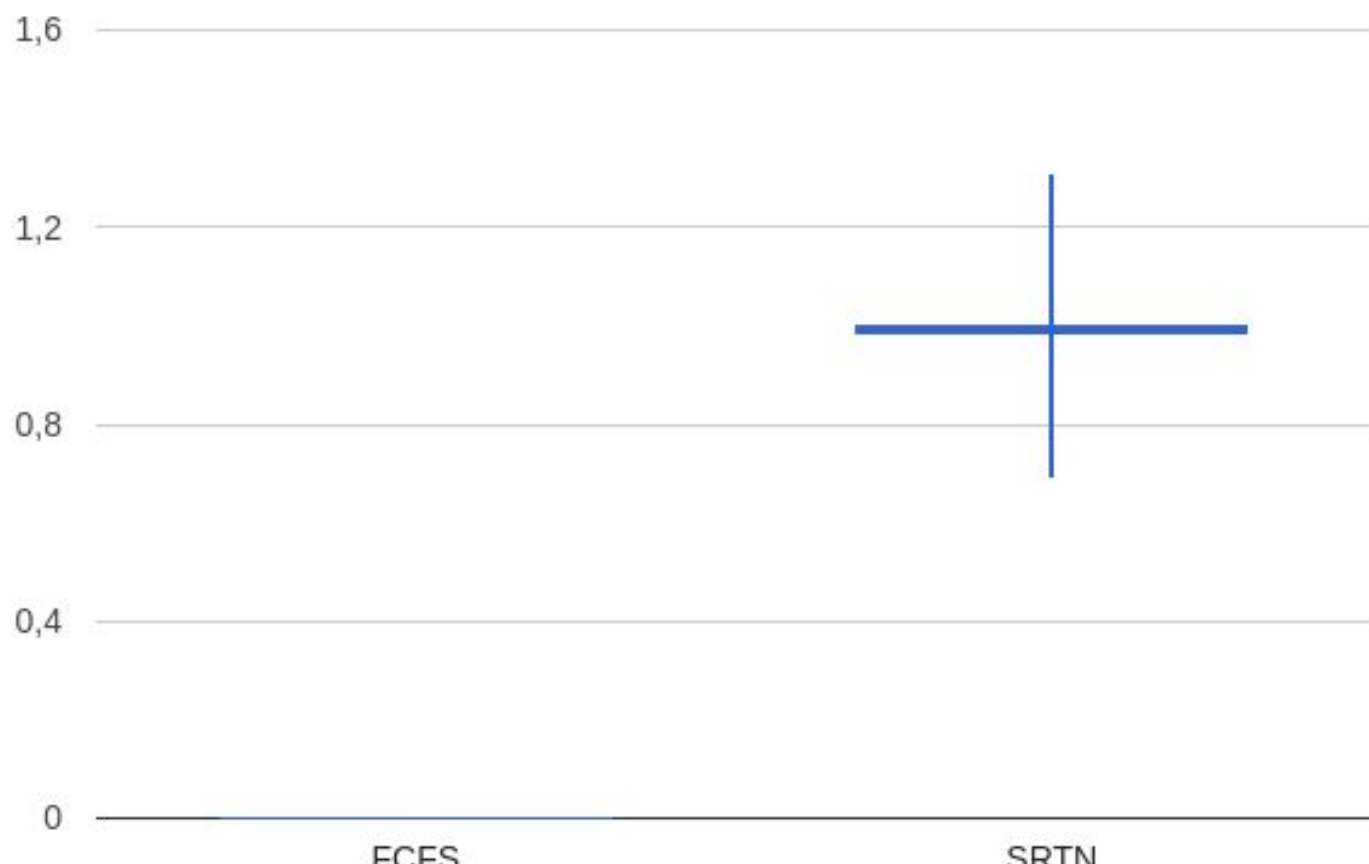
Número de mudanças de contexto com muitos processos - máquina A



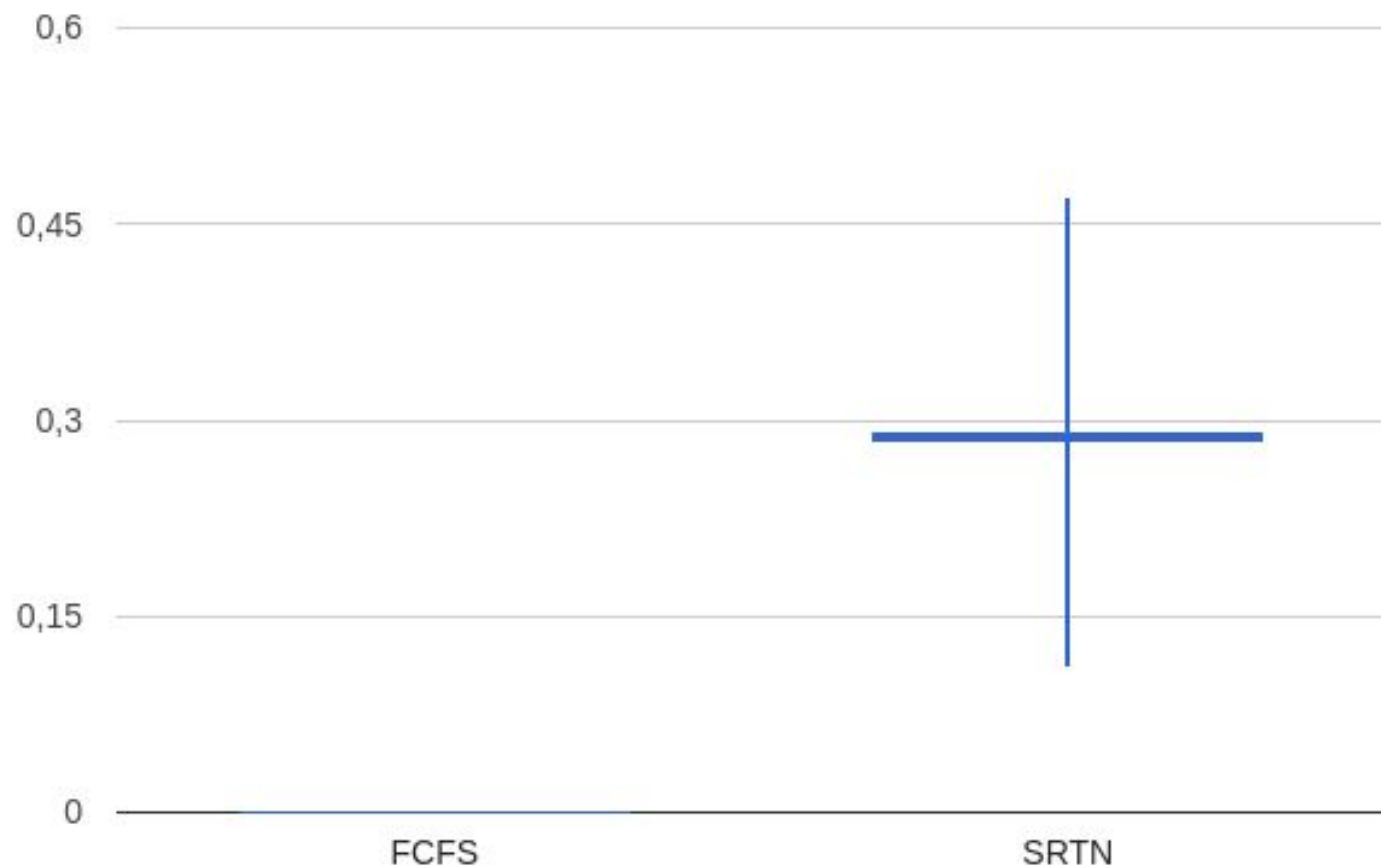
Número de mudanças de contexto com poucos processos - máquina B



Número de mudanças de contexto com qtde interm de processos - máquina B



Número de mudanças de contexto com qtde interm de processos - máquina B



Escalonadores

- Para a implementação dos escalonadores, utilizou-se threads representando os processos, e uma função representando cada escalonador, responsável por invocar as threads
- Dentro das threads se usou semáforos para resolver o problema das seções críticas

First Come First Served

- O primeiro tipo de escalonamento é o mais simples entre eles e é executado na ordem que os processos chegam ao sistema. Basicamente, se esperou que um processador ficasse ocioso para invocação da próxima thread da lista; então, sempre que um processo termina, outro já entra em sequência para ser executado

Shortest Remaining Time First

- Para este escalonador, antes de invocar a thread de cada processo, se pré calculou o tempo disponível que as threads possuíam para rodar antes do acontecimento de um novo evento
- Os eventos possíveis são **término de um processo** ou **chegada de um novo processo**

Shortest Remaining Time First

- Diante da ocorrência de um evento, as threads eram interrompidas de forma que se pudesse recalcular quais processos seguiriam em execução e quais iriam para a lista de espera (baseou-se no tempo de execução restante para cada processo em execução ou na lista de espera)

Shortest Remaining Time First

- Após o cálculo de quais processos seriam colocados em execução, se pré calcula novamente o tempo de execução disponível e em seguida as threads são invocadas novamente