FCT/Unesp – Presidente Prudente Departamento de Matemática e Computação

Análise de Algoritmos de Busca

Prof. Danilo Medeiros Eler danilo.eler@unesp.br

Apresentação adaptada (ver referências)





Introdução

- Busca é uma tarefa muito comum em computação
- Certos métodos de organização/ordenação de dados podem tornar o processo de busca mais eficiente
- Vários métodos e estruturas de dados podem ser empregados para se fazer uma busca





Introdução

O problema da busca (ou <u>pesquisa</u>)

"Dado um conjunto de elementos, onde cada um é identificado por uma chave, o objetivo da busca é localizar, nesse conjunto, o elemento que corresponde a uma chave específica"





Termos Relacionados

- <u>Tabela</u>: termo genérico, pode ser qualquer estrutura de dados usada para armazenamento interno e organização dos dados
- Uma tabela é um conjunto de elementos, chamados registros





Termos Relacionados

A tabela pode ser:

- Um vetor de registros
- Uma lista encadeada
- Uma árvore
- Etc.

A tabela pode ficar:

- Totalmente na memória (busca interna)
- Totalmente no armazenamento auxiliar (busca externa)
- Dividida entre ambos





Termos Relacionados

Algoritmo de busca

 Formalmente, é o algoritmo que aceita um argumento a e tenta encontrar o registro cuja chave seja a





Tipos de Busca

- Alguns dos tipos de busca são
 - Busca Sequencial
 - Busca Binária
 - Busca em Árvores
 - Hashing
- O objetivo é encontrar um dado registro com o menor custo
 - Cada técnica possui vantagens e desvantagens





- A <u>busca seqüencial</u> é a forma mais simples de busca
 - É aplicável a uma tabela organizada como um vetor ou como uma lista encadeada





- Busca mais simples que há
 - Percorre-se registro por registro em busca da chave

1							N=8
25	12	33	86	48	92	37	57





- Busca mais simples que há
 - Percorre-se registro por registro em busca da chave

```
1 N=8
25 12 33 86 48 92 37 57
```





- Busca mais simples que há
 - Percorre-se registro por registro em busca da chave

```
1 N=8
25 12 33 86 48 92 37 57

†
```





- Busca mais simples que há
 - Percorre-se registro por registro em busca da chave

```
1 N=8
25 12 33 86 48 92 37 57
```





- Busca mais simples que há
 - Percorre-se registro por registro em busca da chave

1							N=8
25	12	33	86	48	92	37	57
			1				





- Busca mais simples que há
 - Percorre-se registro por registro em busca da chave

1							N=8
25	12	33	86	48	92	37	57
				1			





 Algoritmo de busca seqüencial em um vetor A, com N posições (0 até N-1), sendo x a chave procurada





- Uma maneira de tornar o algoritmo mais eficiente é usar um <u>sentinela</u>
 - Sentinela: consiste em adicionar um elemento de valor x no final da tabela
 - O sentinela garante que o elemento procurado será encontrado, o que elimina uma expressão condicional, melhorando a performance do algoritmo

```
A[N]=x;
for(i=0; x!=A[i]; i++)
;
if (i<n) return(i); /*chave encontrada*/
else return(-1); /*sentinela encontrado*/</pre>
```





Outra Representação

- Limitações do vetor
 - Tamanho fixo

- Alternativa
 - Lista encadeada
 - O que muda na busca seqüencial?





Representação

Vetor

1							N=8
25	12	33	86	48	92	37	57

Lista Encadeada

$$| \rightarrow \boxed{12} \rightarrow \boxed{25} \rightarrow \boxed{33} \rightarrow \boxed{37} \rightarrow \boxed{48} \rightarrow \boxed{57} \rightarrow \boxed{86} \rightarrow \boxed{92} \rightarrow //$$





- Complexidade
 - Se o registro for o primeiro: 1 comparação
 - Se o registro procurado for o último: N comparações
 - Se a busca for mal sucedida: N comparações
 - Logo, a busca sequência, no pior caso é O(n)

1							N=8
25	12	33	86	48	92	37	57





Complexidade

Se for igualmente provável que a chave de busca apareça em qualquer posição da tabela?

1							N=8
25	12	33	86	48	92	37	57





Complexidade

Se for igualmente provável que a chave de busca apareça em qualquer posição da tabela?

$$\frac{1}{n} + \frac{2}{n} + \frac{3}{n} + \dots + \frac{n-1}{n} + \frac{n}{n}$$





- Complexidade de Caso Médio
 - Se for igualmente provável que a chave de busca apareça em qualquer posição da tabela?





Se os dados estiverem ordenados, há diferença na complexidade de uma busca sequencial?

1							N=8
12	25	33	37	48	57	86	92





- Se os dados estiverem ordenados em um arranjo, pode-se tirar vantagens dessa ordenação
 - Busca binária

$$A[i] <= A[i+1]$$
, se ordem crescente
 $A[i] >= A[i+1]$, se ordem decrescente





- O elemento buscado é comparado ao elemento do meio do arranjo
 - Se igual, busca bem-sucedida
 - Se menor, busca-se na metade inferior do arranjo
 - Se maior, busca-se na metade superior do arranjo

1							N=8
12	25	33	37	48	57	86	92





Busca-se por 25

inf=1						s	up=N=	8
12	25	33	37	48	57	86	92	





Busca-se por 25

inf=1 meio						sup=N=			
12	25	33	37	48	57	86	92		
			1 2	5 < 37					





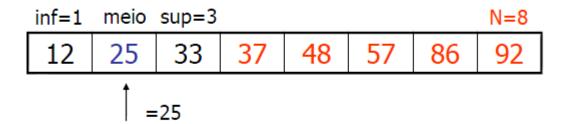
Busca-se por 25

inf=1		sup=3					N=8
12	25	33	37	48	57	86	92





Busca-se por 25



Em cada passo, o tamanho do arranjo em que se busca é dividido por 2





```
BUSCA-BINÁRIA (V[], início, fim, e)
 i = meio(início, fim);
 se (v[i] == e)
    retorna i;
 fimse
 se (inicio == fim)
     retorna -1;
 senão se (V[i] < e)
             BUSCA-BINÁRIA(V, i+1, fim, e);
         senão
             BUSCA-BINÁRIA(V, inicio, i-1, e);
         fimse
  fimse
fim
```





Vantagens

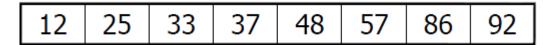
- Eficiência da busca
- Simplicidade da implementação

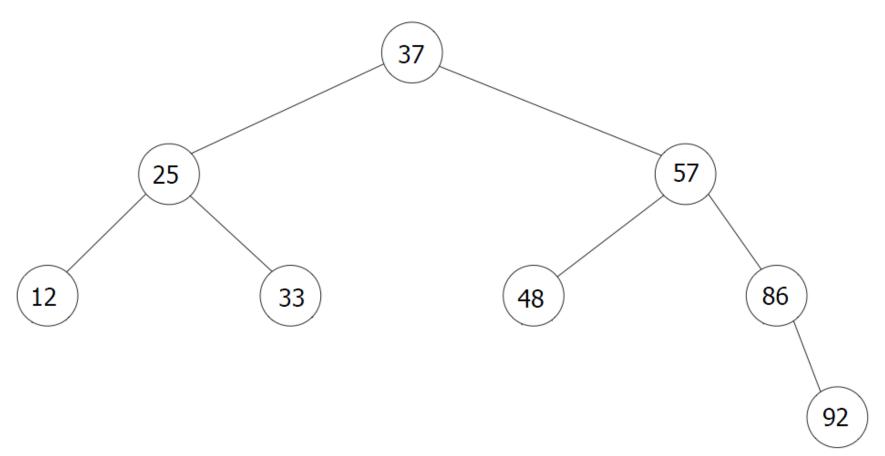
Desvantagens

- Nem todo arranjo está ordenado
- Exige o uso de um arranjo para armazenar os dados
 - Faz uso do fato de que os índices do vetor são inteiros consecutivos
- Inserção e remoção de elementos são ineficientes
 - Realocação de elementos













Melhor Caso

- Ocorre quando o elemento buscado é o que está na posição central do vetor
- A busca ocorre em tempo constante, sendo necessária uma única comparação

Pior Caso

- Ocorre quando a busca é executada até a última divisão do vetor (inicio == fim). Esse é o caso em que o elemento buscado está nessa última ou quando ele não está no vetor
- O custo computacional é O(log n)
 - Altura de uma árvore binária balanceada

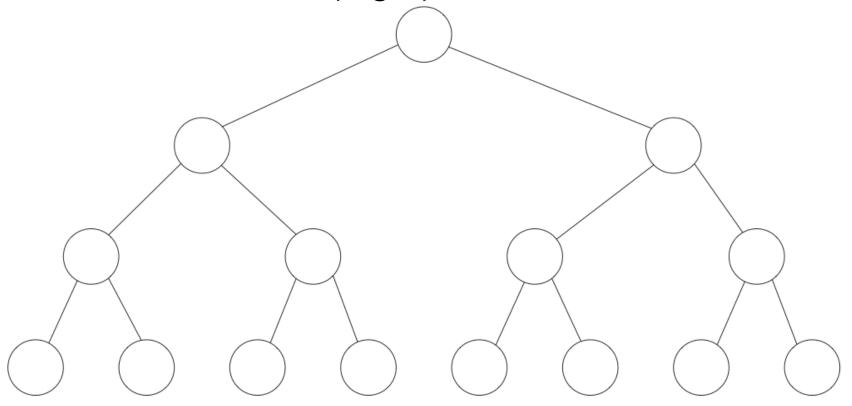




Busca em Árvores

Busca em Árvores

 Na busca em árvores, o melhor caso ocorre quando a árvore está balanceada, tendo o custo da busca binária (log n)







Busca em Árvores

 O pior caso ocorre quando os elementos são inseridos em ordem e a árvore não é balanceada. Nesse caso, a busca ocorre em O(n)



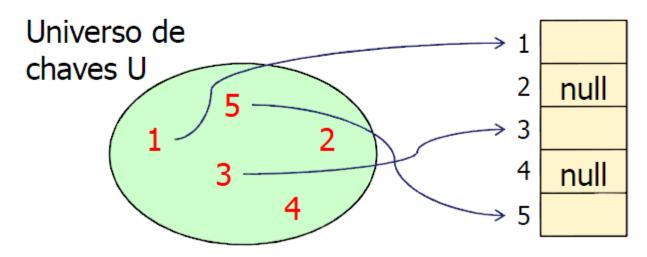


- Técnica que busca realizar as operações de inserção, remoção e busca em tempo constante
- Essa característica é muito importante quando se trabalha com armazenamento secundário em disco
 - Acesso a um determinado endereço é bastante lento





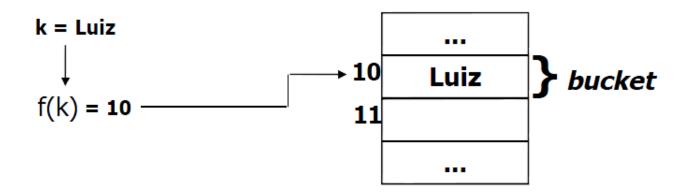
- Acesso em tempo constante
 - Tradicionalmente, endereçamento direto em um arranjo
 - Cada chave k é mapeada na posição p do arranjo
 - Função de mapeamento f(k)=p







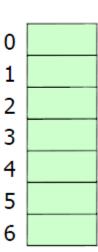
- Conceitos relacionados
 - A função f é chamada de função hash
 - f(k) retorna o valor hash de k
 - Usado como endereço para armazenar a informação cuja chave é k
 - k pertence ao bucket f(k)







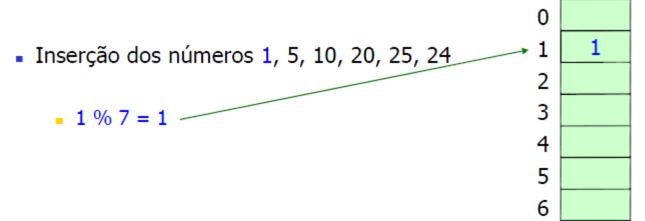
- Exemplo
 - Seja B um arranjo de 7 elementos
 - Inserção dos números 1, 5, 10, 20, 25, 24



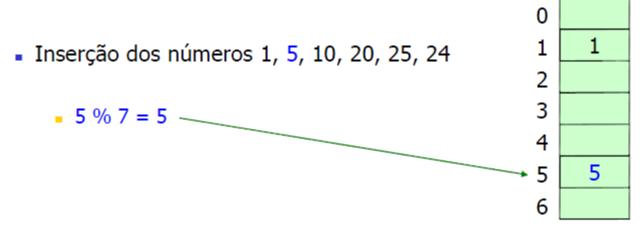




- Exemplo
 - Seja B um arranjo de 7 elementos

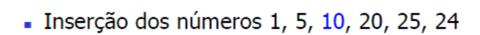


Exemplo

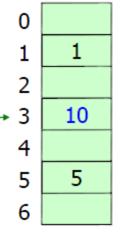




- Exemplo
 - Seja B um arranjo de 7 elementos

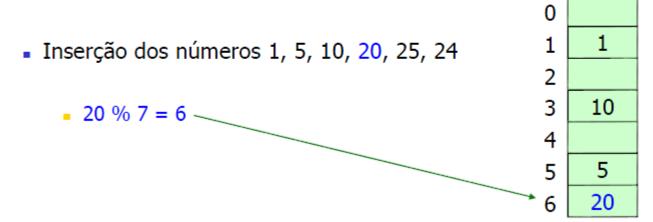




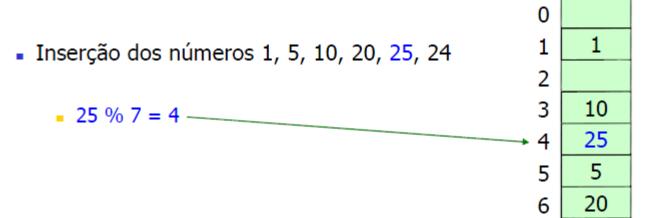




- Exemplo
 - Seja B um arranjo de 7 elementos



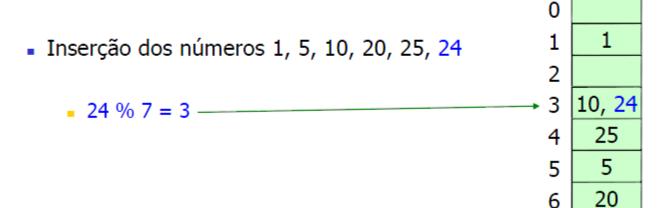
Exemplo







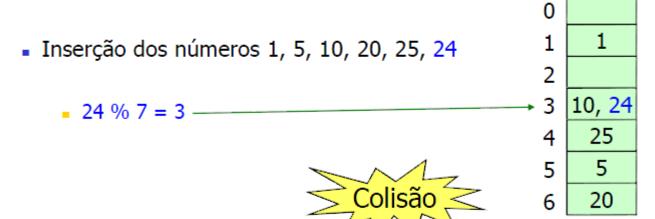
Exemplo







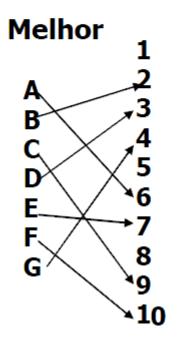
Exemplo

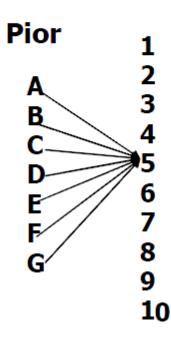


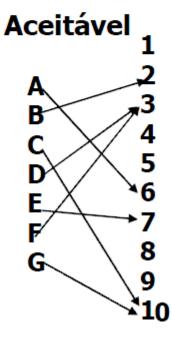




- Colisão: ocorre quando a função hash produz o mesmo endereço para chaves diferentes
 - As chaves com mesmo endereço são ditas "sinônimos"











- Segredos para um bom hashing
 - Escolher uma boa função hash (em função dos dados)
 - Distribui uniformemente os dados, na medida do possível
 - Hash uniforme
 - Evita colisões
 - É fácil/rápida de computar
 - Estabelecer uma boa estratégia para tratamento de colisões





- Vantagens
 - Acesso direto e, portanto, rápido
 - Via indexação do arranjo
- Desvantagens
 - Uso ineficiente do espaço de armazenamento





- Há muitos tipos de funções hash e muitas maneiras de tratar as colisões
- Qual a complexidade de tempo de busca de uma função hash?





- Há muitos tipos de funções hash e muitas maneiras de tratar as colisões
- Qual a complexidade de tempo de busca de uma função hash?
 - □ Melhor Caso $\Omega(1)$
 - □ Pior Caso O(n)





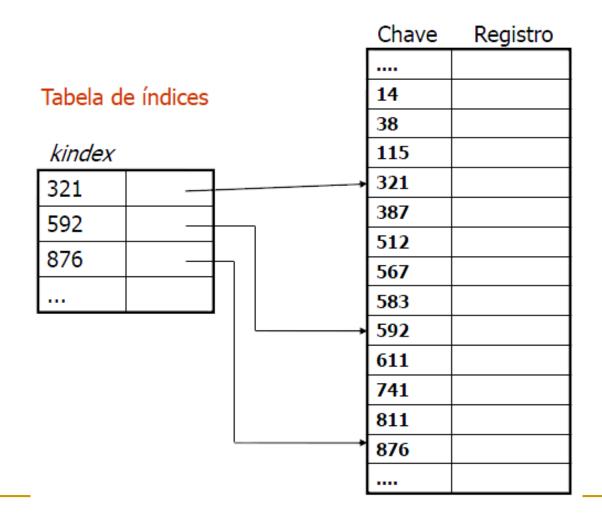
- Existe uma tabela auxiliar, chamada <u>tabela de</u> <u>índices</u>, além do próprio arquivo ordenado
- Cada elemento na tabela de índices contém uma chave (kindex) e um indicador do registro no arquivo que corresponde a kindex
 - Faz-se a busca a partir do ponto indicado na tabela, sendo que a busca não precisa ser feita desde o começo

Tabela de índices

kindex	
321	
592	
876	 ЬΙ







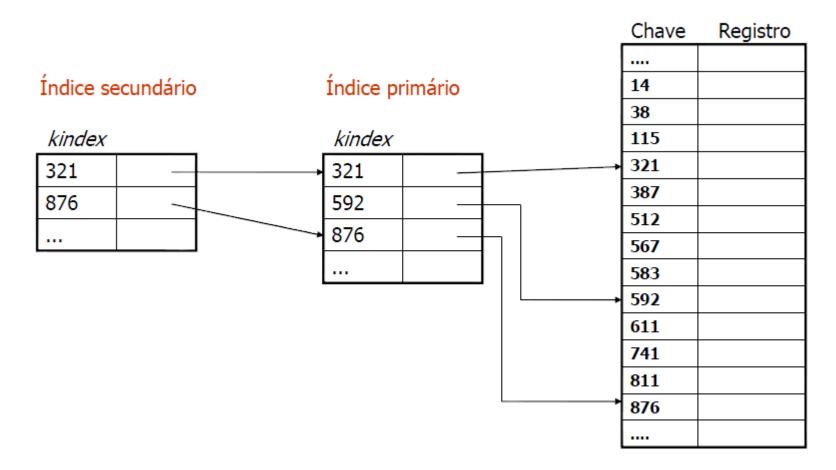




- Se a tabela for muito grande, pode-se ainda usar a tabela de índices secundária
 - O índice secundário é um índice para o índice primário











- Vantagem
 - Os itens na tabela poderão ser examinados seqüencialmente sem que todos os registros precisem ser acessados
 - O tempo de busca diminui consideravelmente
- Desvantagens
 - Exige espaço adicional para armazenar a(s) tabela(s) de índices

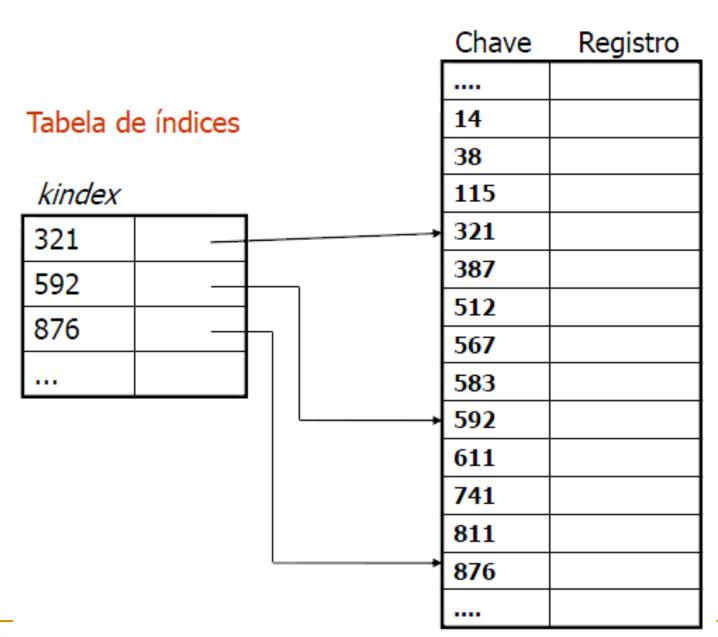




- Em tabelas com índices podemos utilizar os dois tipos de busca apresentados
- Elas são primeiramente aplicadas no índice e em seguida na tabela

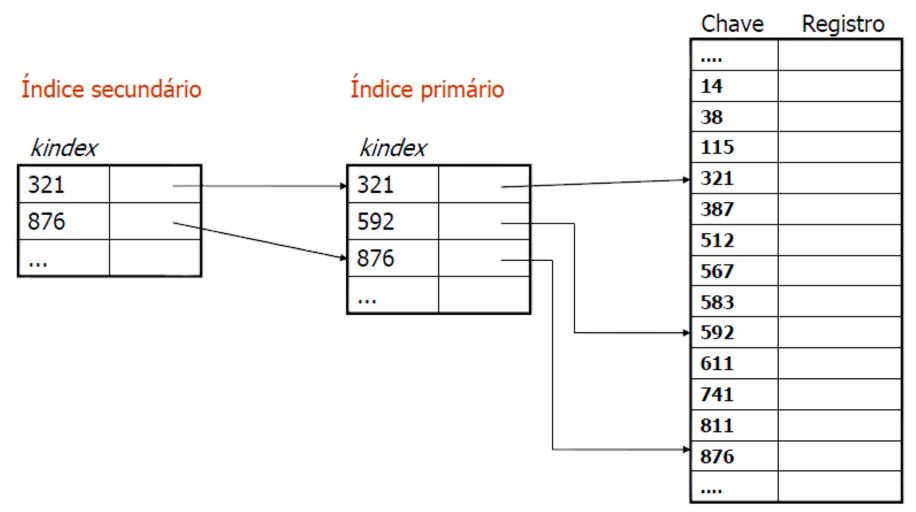
















Adaptado de



Métodos de Busca Parte 1

SCC-201 Introdução à Ciência da Computação II

Rosane Minghim 2009/2011

Baseado no material dos Professores Rudinei Goularte e Thiago Pardo





Referências Bibliográficas

- CORMEN, T. H.; LEISERSON, C. E.; RIVEST, R. L.; (2002).
 Algoritmos Teoria e Prática. Tradução da 2ª edição americana.
 Rio de Janeiro. Editora Campus
- TAMASSIA, ROBERTO; GOODRICH, MICHAEL T. (2004).
 Projeto de Algoritmos -Fundamentos, Análise e Exemplos da Internet
- ZIVIANI, N. (2007). Projeto e Algoritmos com implementações em Java e C++. São Paulo. Editora Thomson



