Lista 3

Problema 1 Seja $f: X \to Y$ un difeomorfismo entre duas variedades orientadas conexas. Prove que df_x preserva orientação para um ponto $x \in X$ se, e somente se, df_x preserva orientação para todo ponto $x \in X$.

Demostração. Considere

$$D: X \longrightarrow \mathbb{R}$$
$$x \longmapsto \det d_x f$$

É uma funcão contínua que nunca pode ser zero. Como é positiva em x, deve ser positiva sempre. I don't even need Y connected? □

Problem 2 Seja X uma variedade orientável. Prove que a orientação induzida em $X \times X$ é independente da orientação de X.

Demostração. A orientação de $X \times X$ está dada como segue: uma base (β_1, β_2) do espaço tangente $T_(x, y)X \times X$ é orientada se β_1 e β_2 são bases orientadas de X.

Agora considere a mesma construção usando -X. A base $(\tilde{\beta_1}, \tilde{\beta_2})$ de $-X \times -X$ é orientada se $\tilde{\beta_1}$ e $\tilde{\beta_2}$ são bases orientadas de -X.

Porém, é equivalente que (β_1, β_2) seja orientada em $X \times X$ e que $(\tilde{\beta}_1, \tilde{\beta}_2)$ seja orientada em $-X \times -X$: tanto a transformação que manda $\beta_1 \mapsto \tilde{\beta}_1$ quanto a transformação que manda $\beta_2 \mapsto \tilde{\beta}_2$ tem determinante negativo, de modo que a transformação que manda $(\beta_1, \beta_2) \mapsto (\tilde{\beta}_1, \tilde{\beta}_2)$ tem determinante positivo!

Problem 3 Prove que SO(n) é uma variedade orientável e calcule a sua dimensão. Usando teoria da interseção prove que $\chi(SO(n)) = 0$.

Demostração. If it is true that O(n) is orthonormal frames, we can compute its dimension by taking first a vector v_1 in S^{n-1} , then a unitary vector in the orthogonal complement of v_1 , i.e. a vector in S^{n-2} , and so on until we choose either of the two vectors in S^0 . This means that we are choosing points in $S^{n-1} \times S^{n-2} \times \dots S^0$, which gives dim $O(n) = \sum_{i=0}^{n-1} i$. The summand i=0 corresponds to the choice of orientation of the base.

The tangent bundle of SO(n) is trivial since the orbit of any frame at the identity under the action of left translations gives a global frame. The orientation given by defining this base with positive sign is

Taking a basis at the identity matrix and moving it around our manifold using left translations generates a smooth global choice of basis; i.e. an orientation.

The fact that $\chi(SO(n))=0$ is immediate from the fact that its tangent bundle is trivial: there is a nowhere vanishing vector field (the orbit of any nonzero vector), giving the result by Hopf theorem.