## Lista 3

## **Contents**

bblem 1	1
<u>bblem 2 </u>	1
oblem 3	4
oblem 4	

## Problem 1

Solution.

a. Ideia inicial: mostrar que uma base de  $T_x^*M$  é  $df_1, \ldots, df_k, dx_{k+1}, \ldots, dx_{2n}$ . Daí, toda 2n-forma é um múltiplo de  $df_1 \wedge \ldots \wedge df_k \wedge dx_{k+1} \wedge \ldots \wedge d_{2n}$ . Mas esse argumento não da porque a equação deve ser válida numa vizinhança de  $M_c$ .

Segunda ideia: pegue um ponto  $p \in \mathcal{U} \subset M$ . Podemos completar  $(df_1)_p,\ldots,(df_k)_p$  a uma base de T\*M. Também podemos extender essa base para uma vizinhança  $p \in V \subset \mathcal{U}$  como segue: extenda os covectores a toda M usando uma função "quindim" (=bump function) que seja 1 num compacto perto de p. Daí, como os covectores são linearmente independentes em p, o determinante da função de coeficentes deles é não zero em p, mas como o determinante é contínuo, existe uma vizinhança de p onde é não zero. Defina  $\tilde{\sigma}$  como o wedge product dos covectores que acabamos de const ruir.

Essa prova não tá funcionando bem porque só definimos  $\sigma$  numa vizinhança do ponto p. Falta construir uma forma definida em todo  $\mathcal U$ .

b. Pela fórmula de Cartan,

$$df_1 \wedge \dots df_k \wedge \mathcal{L}_{X_H} \sigma = df_1 \wedge \dots df_k \wedge (i_{X_H} d\sigma + d(i_{X_H} \sigma))$$
=

**Problem 2** Let M be a symplectic manifold,  $\Psi = (\psi^1, \dots, \psi^k) : M \to \mathbb{R}^k$  a smooth map, and c a regular value. Consider a submanifold  $N = \Psi^{-1}(c) \hookrightarrow M$ .

a. Show that N is coisotropic if and only if  $\{\psi^i, \psi^j\}|_N = 0$  for all i, j = 1, ..., k.

b. Show that N is symplectic if and only if the matrix  $(c^{ij})$ , with  $c^{ij} = \{\psi^i, \psi^j\}$ , is invertible for all  $x \in N$ . In this case, verify that we have the following expression for the Poisson bracket  $\{\cdot, \cdot\}_N$  on N (known as *Dirac's bracket*):

$$\{f,g\}_N = \left(\{\tilde{f},\tilde{g}\} = \sum_{ij} \{\tilde{f},\tilde{g}\}c_{ij}\{\psi^j,\tilde{g}\}\right)\bigg|_N$$

where  $(c_{ij}) = (c^{ij})^{-1}$ , f,  $g \in C^{\infty}(N)$ , and  $\tilde{f}, \tilde{g} \in C^{\infty}(M)$  are arbitrary extensions of f and g.

Solution.

a. Since M is symplectic we have a bundle isomorphism

$$\omega^{\flat}:TM\longrightarrow T^{*}M$$
 
$$\nu\longmapsto i_{\nu}\omega$$

Then

$$TN^{\omega}=(\omega^{\flat})^{-1}(Ann(TN)).$$

Since M is the level set of a regular value, there are local coordinates of the form  $(\psi^1,\ldots,\psi^k,\chi^{k+1},\ldots,\chi^{2n})$ . Vectors tangent to N are expressed only in terms of the vectors  $\vartheta_{k+1},\ldots,\vartheta_{2n}$  and thus covectors that vanish on TN are those which vanish on  $\vartheta_{k+1},\ldots,\vartheta_{2n}$ . This means that a basis for Ann(TN) is given by  $d\psi^1,\ldots,d\psi^k$  (an explanation of this might be that the canonical basic covectors for the coordinates  $\psi^i$  are the differentials  $d\psi^i$ , which maybe can be checked using the usual change of coordinates formula). These generators map to their hamiltonian vector fields under  $(\omega^\flat)^{-1}$ :

$$\left(\omega^{\flat}\right)^{-1}(d\psi^{\mathfrak{i}})=X_{\psi^{\mathfrak{i}}}$$

So  $TN^\omega$  is generated by the  $X_{\psi^i}$ . Notice that any vector  $v \in TM$  is actually in TN iff  $\alpha(v) = 0 \ \forall \alpha \in Ann(TN)$ . Then we see that

$$\begin{split} \mathsf{TN}^\omega \subset \mathsf{TM} &\iff X_{\psi^\mathfrak{i}} \in \mathsf{TN} \quad \mathfrak{i} = 1, \dots, k \\ &\iff d\psi^\mathfrak{j}(X_{\psi^\mathfrak{i}})|_{\mathsf{N}} = 0 \quad \mathfrak{i}, \mathfrak{j} = 1, \dots, k \\ &\iff \omega(X_{\psi^\mathfrak{i}}, X_{\psi^\mathfrak{j}})|_{\mathsf{N}} = 0 \quad \mathfrak{i}, \mathfrak{j} = 1, \dots, k \\ &\iff \{\psi^\mathfrak{i}, \psi^\mathfrak{j}\}|_{\mathsf{N}} = 0 \quad \mathfrak{i}, \mathfrak{j} = 1, \dots, k \end{split}$$

b. Em qualquer sistema de coordenadas  $(x^1,\ldots,x^{2n})$ , os vetores hamilatonianos  $X_{x^1},\ldots,X_{x^{2n}}$  formam uma base do espaço tangente. Nessa base, os coeficientes da matriz que representa  $\omega$  são exatamente os colchetes de Poisson  $\{x^i,x^j\}$ . A forma  $\omega$  é não degenerada se e somente se a sua matriz é invertível (já que nesse caso temos o isomofismo  $\omega^b$  bem definido). Então, o que queremos é ver que a restrição  $\omega|_N$  é invertível em cada ponto de N.

Nas coordenadas de subvariedade  $(\psi^1,\ldots,\psi^k,\chi^{k+1},\ldots,\chi^{2n})$ , a matrix que representa  $\omega^\flat$  é

$$\begin{pmatrix} \{\psi^{1}, \psi^{1}\} & \cdots & \{\psi^{k}, \psi^{1}\} & \{x^{k+1}, \psi^{1}\} & \cdots & \{x^{2n}, \psi^{1}\} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ \{\psi^{1}, \psi^{k}\} & \cdots & \{\psi^{k}, \psi^{k}\} & \{x^{k+1}, \psi^{k}\} & \cdots & \{x^{2n}, \psi^{k}\} \\ \{\psi^{1}, x^{k+1}\} & \cdots & \{\psi^{k}, x^{k+1}\} & \{x^{k+1}, x^{k+1}\} & \cdots & \{x^{2n}, x^{k+1}\} \\ \vdots & & & \vdots \\ \{\psi^{1}, x^{2n}\} & \cdots & \{\psi^{k}, x^{2n}\} & \{x^{k+1}, x^{2n}\} & \cdots & \{x^{2n}, x^{2n}\} \end{pmatrix}$$

No entanto,

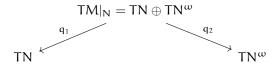
$$\{x^{i}, \psi^{j}\} = dx^{i}(X_{\psi^{j}}) = 0$$
  
 $\{\psi^{j}, x^{i}\} = d\psi^{j}(X_{x^{i}}) = 0$ 

se os covetores  $dx^i$  e  $d\psi^j$  são de fato a base dual de  $X_{x^i}$ ,  $X_{\psi^j}$ . Se isso for certo, podemos escrever a matriz representada acima como

$$\left(\begin{array}{c|c} \{\psi^i,\psi^j\} & 0 \\ \hline 0 & \{x^i,x^j\} \end{array}\right),$$

cujo determinante é o produto dos determinantes das matrizes de bloco não zero. Infelizmente o determinante da matriz  $\{x^i, x^j\}$  pode ser zero se k = n e tomamos uma carta coordenada de Darboux...

Suponha por enquanto que dadas as projeções



é verdade que

$$X_f = q_1(X_{\tilde f}), \qquad q_2(Y) = \sum_{\mathfrak i, \mathfrak j} d\psi^{\mathfrak i}(Y) c_{\mathfrak i \mathfrak j} X_{\psi^{\mathfrak j}}.$$

Então, (para facilitar leitura não escrevemos a resitrição a N, mas isso só tem sentido em N)

$$\begin{split} \{\tilde{\mathbf{f}}, \tilde{\mathbf{g}}\} &= \omega(X_{\tilde{\mathbf{f}}}, X_{\tilde{\mathbf{g}}}) \\ &= \omega(q_1(X_{\tilde{\mathbf{f}}}), q_1(X_{\tilde{\mathbf{g}}})) + \omega(q_1(X_{\tilde{\mathbf{f}}}), q_2(X_{\tilde{\mathbf{g}}})) \\ &+ \omega(q_2(X_{\tilde{\mathbf{f}}}), q_1(X_{\tilde{\mathbf{g}}})) + \omega(q_2(X_{\tilde{\mathbf{f}}}), q_2(X_{\tilde{\mathbf{g}}})) \\ &= \omega(X_{\mathbf{f}}, X_{\mathbf{g}}) + \omega(q_2(X_{\tilde{\mathbf{f}}}), q_2(X_{\tilde{\mathbf{g}}})) \\ &= \{\mathbf{f}, \mathbf{g}\}_N + \omega(q_2(X_{\tilde{\mathbf{f}}}), q_2(X_{\tilde{\mathbf{g}}})) \end{split}$$

para calcular o último termo notamos que

$$\begin{split} q_2(X_{\tilde{f}}) &= \sum_{i,j} d\psi^i(X_{\tilde{f}}) c_{ij} X_{\psi^j} & q_2(X_{\tilde{g}}) = \sum_{k,\ell} d\psi^k(X_{\tilde{g}}) c_{k\ell} X_{\psi^\ell} \\ &= \sum_{i,j} - \!\! \{\tilde{f},\psi^i\} c_{ij} X_{\psi^j} & = \sum_{k,\ell} \{\psi^k,\tilde{g}\} c_{k\ell} X_{\psi^\ell} \end{split}$$

de modo que

$$\begin{split} \omega(q_2(X_{\tilde{f}}),q_2(X_{\tilde{g}})) &= \sum_{i,j,k,\ell} - \{\tilde{f},\psi^i\} c_{ij} \{\psi^k,\tilde{g}\} c_{k\ell} \omega(X_{\psi^j},X_{\psi^\ell}) \\ &= \sum_{i,j,k,\ell} - \{\tilde{f},\psi^i\} c_{ij} c^{j\ell} c_{k\ell} \{\psi^k,\tilde{g}\} \\ &= \sum_{i,j,k,\ell} \{\tilde{f},\psi^i\} c_{ij} c^{j\ell} c_{\ell k} \{\psi^k,\tilde{g}\} \\ &= \sum_{i,k} \{\tilde{f},\psi^i\} c_{ik} \{\psi^k,\tilde{g}\} \end{split}$$

usando que a  $c_{\ell k}=-c_{k\ell}$  por ser uma matriz antisimétrica. Com isso seria demonstrado o exercício.

O fato de que  $X_f = q_1(X_{\tilde{f}})$  segue de que tanto M quanto N são variedades simpléticas, de modo que existe um único campo vetorial associado à  $df = d\tilde{f}|_N$  em N.

A equação  $q_2(Y)=\sum_{i,j}d\psi^i(Y)c_{ij}X_{\psi^j}$  pode ser explicada como segue. Primeiro considere o caso simples do vetor  $\frac{\partial}{\partial x^i}\in TM|_N$  para  $i\leqslant k$  fixa. A mudança de coordenadas  $\Psi\times id_{2n-k}=(\psi^1,\ldots,\psi^k,x^{k+1},\ldots,x^{2n})$  disse que

$$\frac{\partial}{\partial x^i} = \sum_i \frac{\partial \psi^j}{\partial x^i} V^j$$

onde  $V^{\rm j}$  é o marco de campos vetorias associado as novas coordenadas. Qual é esse marco? Sabemos que uma base k kk

pegue um vetor tangente a M ancorado sobre N. Podemos expressá-lo em coordenadas locais:

$$TM|_{N}\ni Y=\sum_{i=1}^{k}Y^{i}\frac{\partial}{\partial x_{i}}+\sum_{i=k+1}^{2n}Y^{i}\frac{\partial}{\partial x^{i}}$$

Daí,

$$Y = \sum_{i=1}^{k} Y^{i} \sum_{j=1}^{k} \frac{\partial \psi^{j}}{\partial x^{i}} \frac{\partial}{\partial}$$

## Problem 3

Solution. By an analogue argument to Problem 2a we know that Ann(D) is a coisotropic submanifold iff  $\{f,g\}=0$  for all  $f,g\in I_{Ann(D)}$ . Now a vector field X corresponds naturally to an element of the double dual  $\xi\in T^*(T^*(M))$  given by  $\xi\eta(X)=\eta(X)$  for  $\eta\in T^*M$ . Notice that if  $X\in D$  then  $\xi\in Ann(Ann(D))$ .

**Problem 4** Consider a smooth map  $\phi: Q_1 \rightarrow Q_2$ , and let

$$R_{\Phi} := \{((x, \xi), (y, \eta)) : y = \Phi(x), \ \xi = ((T\Phi)^*\eta\} \subset T^*Q_1 \times T^*Q_2.$$

Verify that  $R_{\varphi}$  is a lagrangian submanifold of  $T^*Q_1 \times \overline{T^*Q_2}$ . Whenever  $\varphi$  is a diffeo, what is the relation between  $R_{\varphi}$  and the cotangent lift  $\hat{\varphi}$ ?

Denote by  $\Gamma_{\varphi} \subset Q_1 \times Q_2$  the graph of  $\varphi$ . What is the relation between  $N^*T_{\varphi}$  (the conormal bundle of  $\Gamma_{\varphi}$ ) and  $R_{\varphi}$ ?

*Solution.* Parece que o pullback  $(T\varphi)^*$  coincide com o pullback usual  $\varphi^*$ , pois o primeiro é só composição de funções enquanto o segundo é composição com a diferencial de  $\varphi$ .

Note que  $R_{\varphi}$  é o produto cartesiano dos grafos de  $\varphi$  e do seu pullback  $\varphi^*$  :

$$\Gamma_{\Phi} = \{(x, \Phi(x)) : x \in Q_1\}$$
  
$$\Gamma_{\Phi^*} = \{(\Phi^*\eta, \eta) : \eta \in T^*Q_2\}$$

esses dois são variedades suaves de dimensões

$$dim\, \Gamma_{\!\varphi} = dim\, Q_1$$
 
$$dim\, \Gamma_{\!\varphi^*} = (dim\, Q_2)^2$$