

4.- Sea A, la matriz asociada a una transformación lineal  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ , respecto de las bases canónicas.

- Calcular los autovalores de  $f$ .
- Calcular los autovectores asociados a cada autovalor.
- Indicar si la transformación es diagonalizable.
- En caso afirmativo, dar una base respecto de la cual, la matriz asociada a  $f$  sea diagonal.
- Escribir la matriz diagonal.

i)

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$a) \quad |A - \lambda I| = \begin{vmatrix} 2-\lambda & 2 \\ 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} = 0 \quad \therefore \quad (2-\lambda)(3-\lambda) - 2 = 0 \quad \begin{matrix} \nearrow \lambda_1 = 4 \\ \searrow \lambda_2 = 1 \end{matrix}$$

b)  $(A - \lambda I) \cdot X = N$

$$\lambda_1 = 4$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} -2x + 2y = 0 \\ x + y = 0 \end{cases} \quad \equiv \quad y = x$$

$$\begin{aligned} L(\lambda_1) &= \{(x, x)\} \\ [L(\lambda_1)] &= \{(1, 1)\} \\ \text{Dim } [L(\lambda_1)] &= 1 \end{aligned} \quad v_{\lambda_1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = 1$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x + 2y = 0 \end{cases} \quad \equiv \quad x = -2y$$

$$\begin{aligned} L(\lambda_2) &= \{(-2y, y)\} \\ [L(\lambda_2)] &= \{(-2, 1)\} \\ \text{Dim } [L(\lambda_2)] &= 1 \end{aligned} \quad v_{\lambda_2} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

c)  $\text{Dim } [V] = \text{Dim } [L(\lambda_1)] + \text{Dim } [L(\lambda_2)]$   
A es diagonalizable

d)  $[B] = \{(1, 1); (-2, 1)\}$

e)  $D = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$