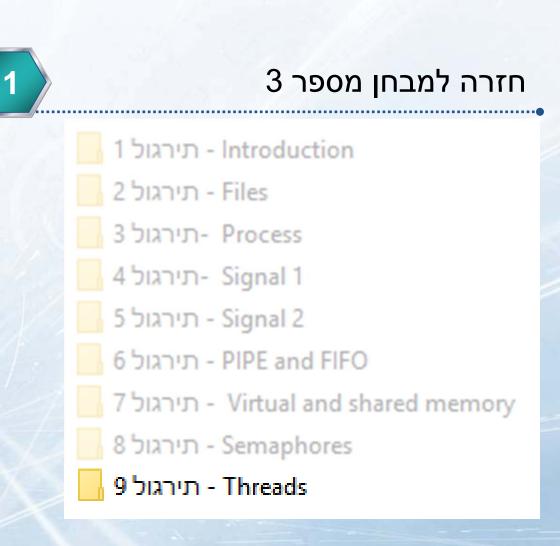


מתרגל-יורם סגל yoramse@colman.ac.il

> שני אלקובי פריאל לוי

### Contents



# Mutex vs Semaphores

נושא	Semaphores	Mutex
מנעול בינארי	Cl	Cl
הרשאת גישה לקטע קוד קיריטי ליותר מחוט אחד בו זמנית	Cl	לא
בעלות	אין בעלות, כל חוט יכול לשנות כל מנעול	רק מי שנעל יכול לשחרר

# <u>לסיכום:</u>

עדיף (ואפשרי) רק במקרה של מנעול בינארי MUTEX

#### חוטים

תהליך ב-Linux יכול לכלול מספר חוטים המשתפים ביניהם את כל משאבי התהליך: מרחב הזיכרון.

גישה לקבצים והתקני חומרה. מנגנונים שונים של מערכת ההפעלה.

כל חוט בתהליך מהווה הקשר ביצוע נפרד – לכל חוט מחסנית ורגיסטרים משלו.

### תהליכים בהשוואה לחוטים

נושא	תהליכים	חוטים
ביצועים	כבד	קל
זמני הפעלה וכיבוי	איטי	מהיר
תיקשורת פנימית	מורכבת	פשוטה (שיתוף)
מרחב כתובות	פועל במרחב סגור	פתוח
השפעת קריסה	אין השפעה על אחרים	לוקח איתו את החוטים האחרים של אותו התהליך
(גלישה) אבטחת מידע	מאובטח	פירצת אבטחת מידע

## לסיכום:

<u>תהליכים עדיפים</u> במקרה שדרוש חסינות לבגים ואבטחת מידע תוך התפשרות על זמני התחלה וסיום.

חוטים עדיפים כאשר ביצועים הם הדבר החשוב ביותר ואין בעית שיתוף מידע.

**Yoram Segal** 

#### חוטים

\*pthread\_join(pthread\_t th, void
\*\*thread\_return)

pthread\_cancel(pthread\_t thread)

pthread\_exit(void \*retval)

#### סיום חוט

- יכול להסתיים כתוצאה ממספר אפשרויות **להסתיים** שונות:
  - חזרה מהפונקציה הראשית של החוט.
  - בתוך קוד החוט. pthread\_exit()-• קריאה ל
- קריאה ל-(exit() ע"י חוט כלשהו בקבוצה של החוט■ המדובר.
  - סיום "טבעי" של החוט הראשי.
- הריגת החוט ע"י קריאה ל-()pthread\_cancel מחוט אחר כלשהו ביישום.

# הגנה על קטע קריטי

- \*pthread\_mutex\_init(pthread\_mutex\_t
   \*mutex, const pthread\_mutexattr\_t \*attr)
- attr:
  - PTHREAD\_MUTEX\_NORMAL for "fast" mutexes
  - PTHREAD\_MUTEX\_RECURSIVE for "recursive" mutexes.
  - PTHREAD\_MUTEX\_ERRORCHECK for "error checking" mutexes.
  - PTHREAD\_MUTEX\_DEFAULT

# הגנה על קטע קריטי

- \*pthread\_mutex\_destroy(pthread\_mutex\_t
  \*mutex)
- \*pthread\_mutex\_lock(pthread\_mutex\_t
  \*mutex)
- \*pthread\_mutex\_trylock(pthread\_mutex\_t
  \*mutex)
- \*pthread\_mutex\_unlock(pthread\_mutex\_t
  \*mutex)

```
pthread t ntid[2];
void* thr fn(void *arg) {
int i;
for(i=0;i<3;i++)
  sleep(1);
  printf("my tid is %u, my pid is: %d\n",
pthread self(), getpid());
  return((void *)0);
int main(void) {
  int status, i;
  for(i=0;i<2;i++) {
    status = pthread _create(&ntid[i], NULL, thr_fn,
NULL);
    if (status != 0)
    perror("can't create thread\n");
```

הציעו שני פתרונות על מנת לוודא שכל החוטים יסיימו את עבודתם ואכן יודפסו למסך הדציעו שני פתרונות במלואן לפני שהתהליך יסתיים (אין להשתמש ב-sleep).

```
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include<stdlib.h>
int main (void){
          printf("waiting for SIGCHLD\n");
          pause();
          printf("waiting for SIGCHLD again\n");
          pause();
          printf("I'm done\n");
          return 0;
```

א. הניחו שקיים תהליך כלשהו השולח ברצף סיגנלים מסוג SIGCHLD(שפעולת ברירת המחדל שלו היא ignore) לתהליך המריץ את התוכנית הנתונה, מה יודפס על המסך כתוצאה מריצת התוכנית?

#### תשובה

## waiting for SIGCHLD .א

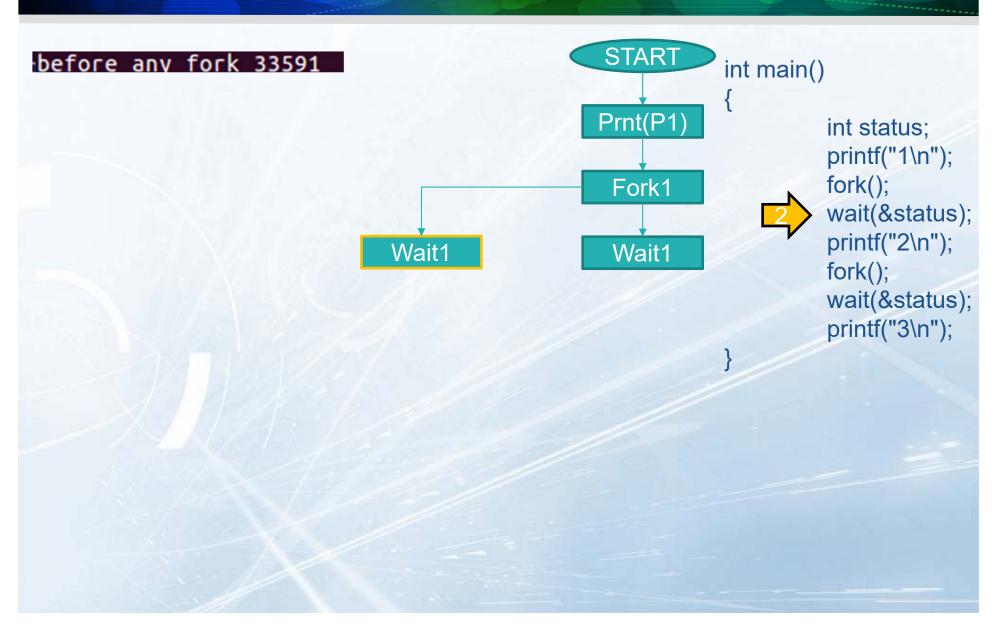
הסבר: לאחר ההדפסה הראשונה , התהליך נכנס למצב "הפסקה" עד שיקבל איתות כלשהו שהוגדר עבורו טיפול על ידי התהליך- רק במקרה זה יתעורר ממצב ה"הפסקה" וימשיך לרוץ. כלומר, כיוון שהתהליך לא הגדיר טיפול באיתות הSIGCHLD הוא לא יתעורר עקב הגעת איתות זה.

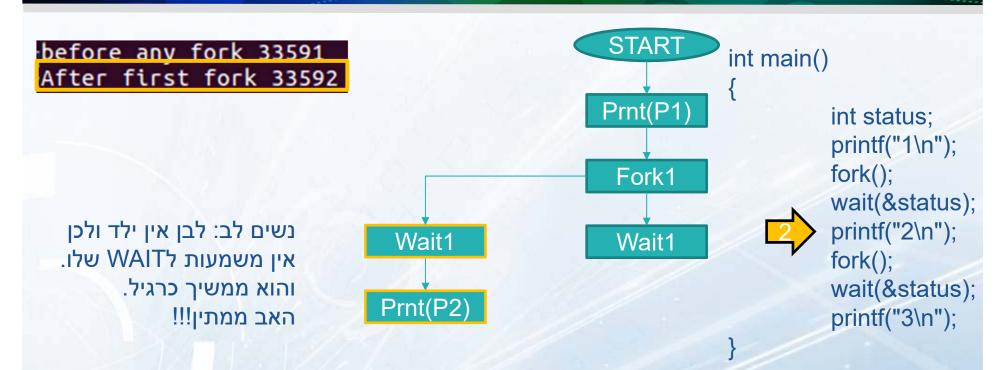
כמה פלטים שונים אפשריים עבור הרצת התוכנית הבאה (בהנחה שהתוכנית רצה ללא שגיאות)?

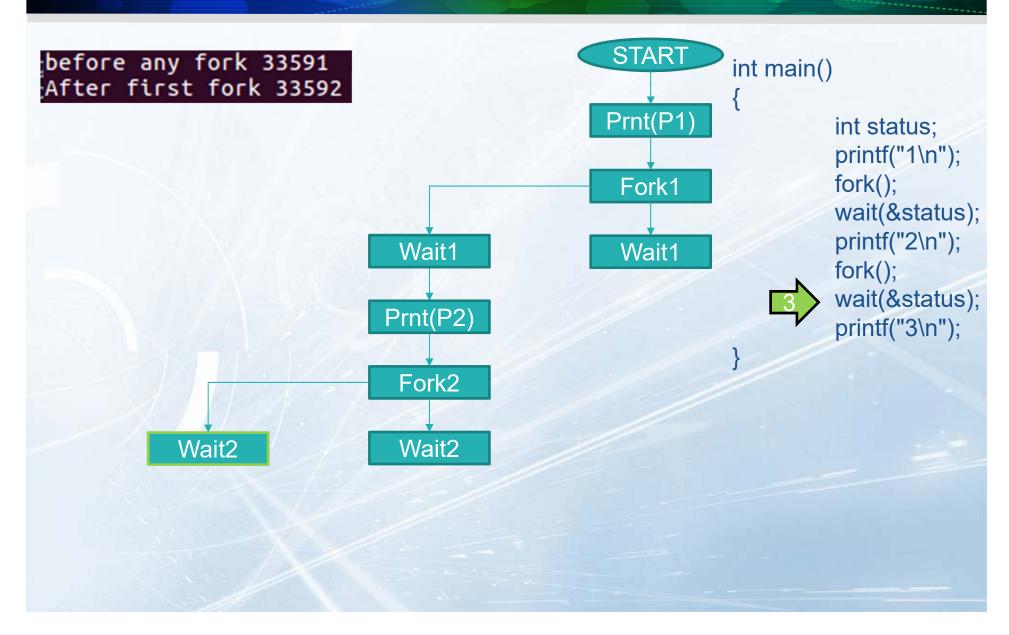
```
int main()
{
    int status;
    printf("1\n");
    fork();
    wait(&status);
    printf("2\n");
    fork();
    wait(&status);
    printf("3\n");
}
```

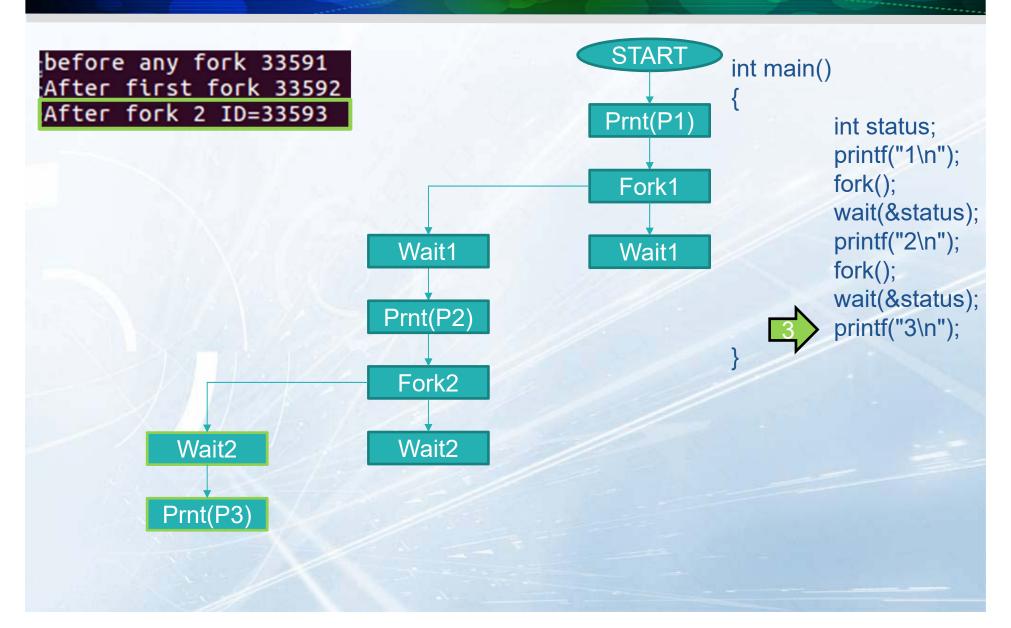


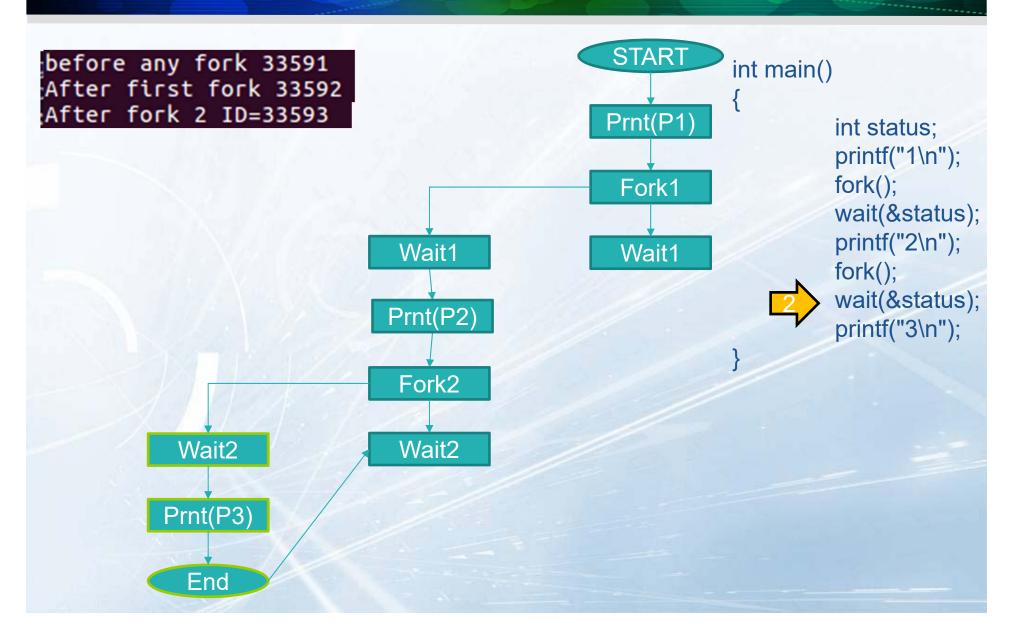
START before any fork 33591 int main() Prnt(P1) int status; printf("1\n"); fork(); wait(&status); printf("2\n"); fork(); wait(&status); printf("3\n");

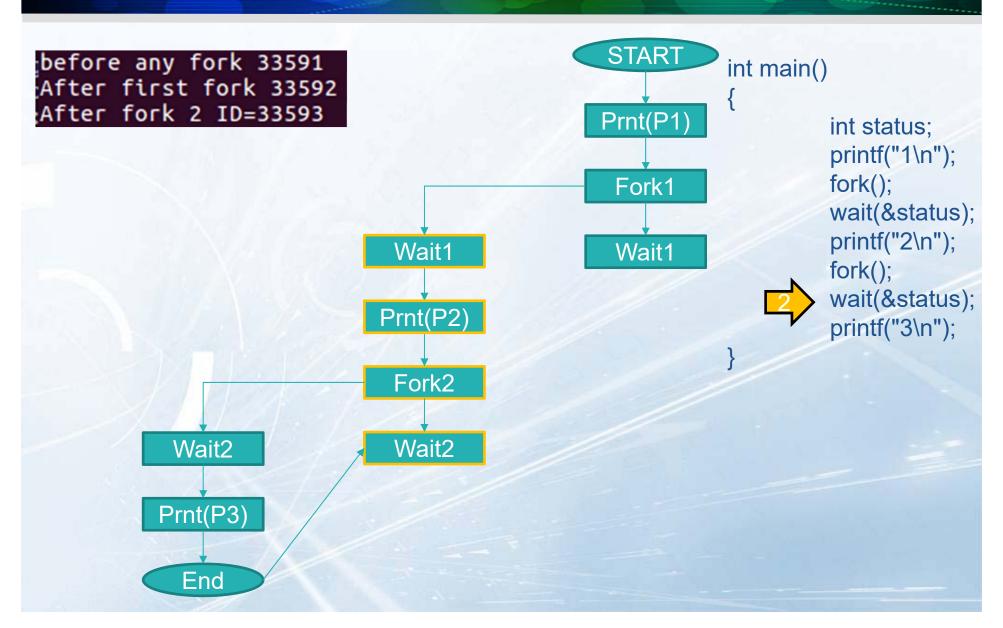


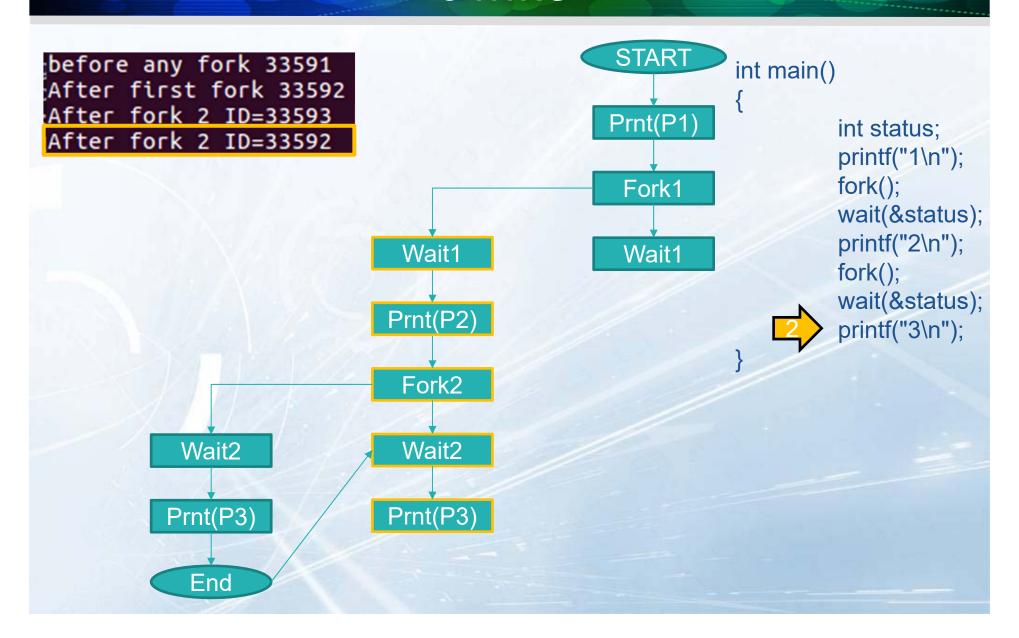


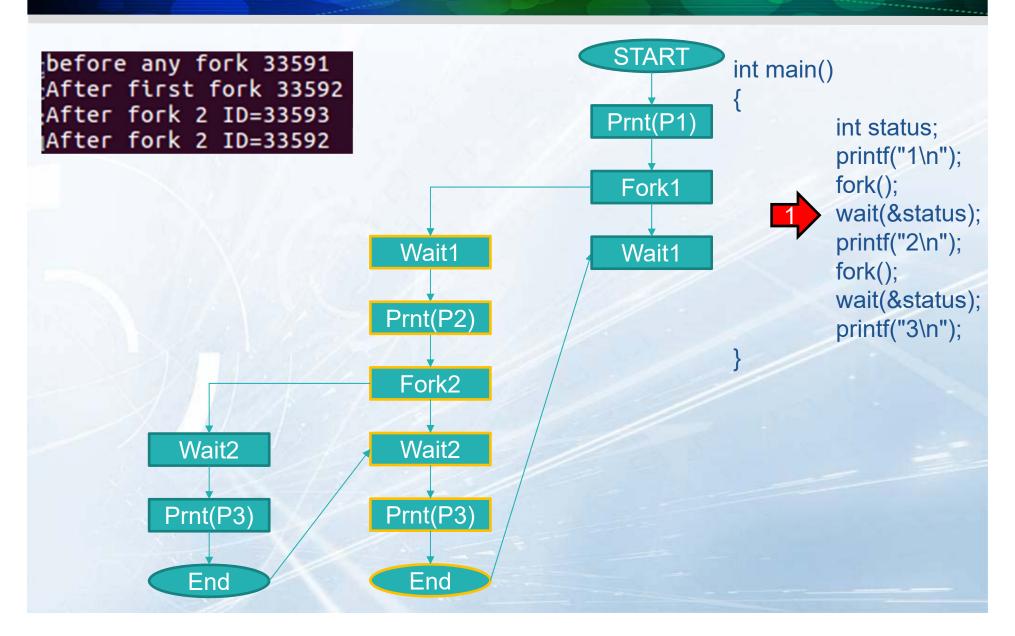


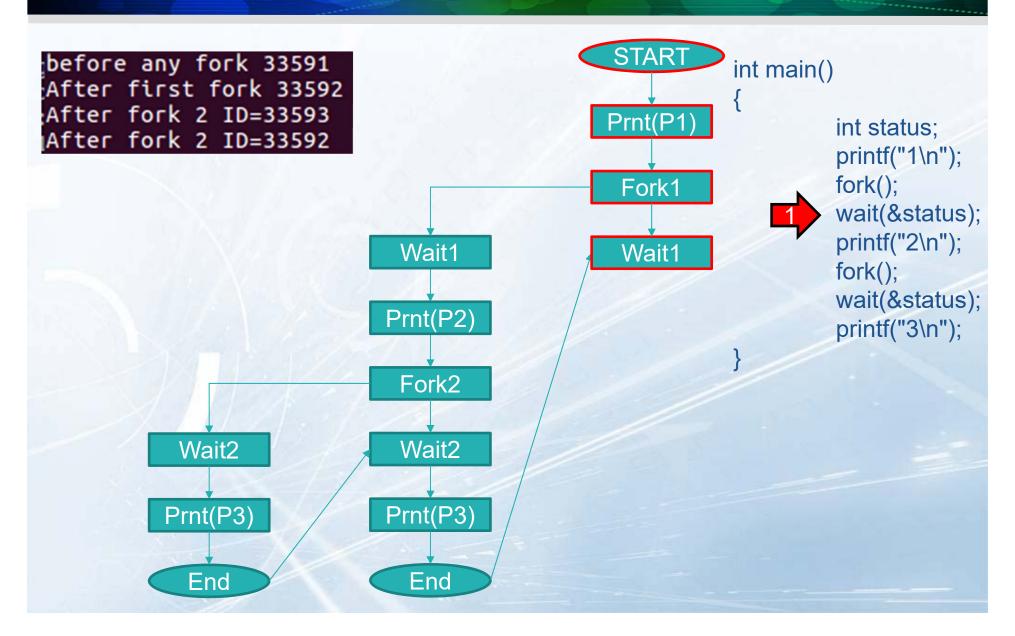


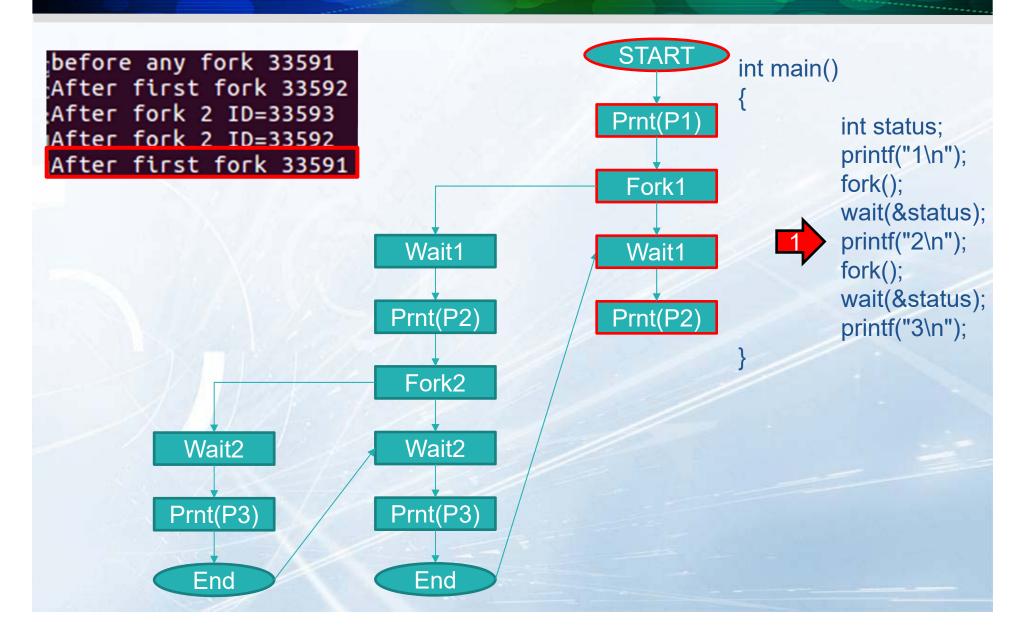


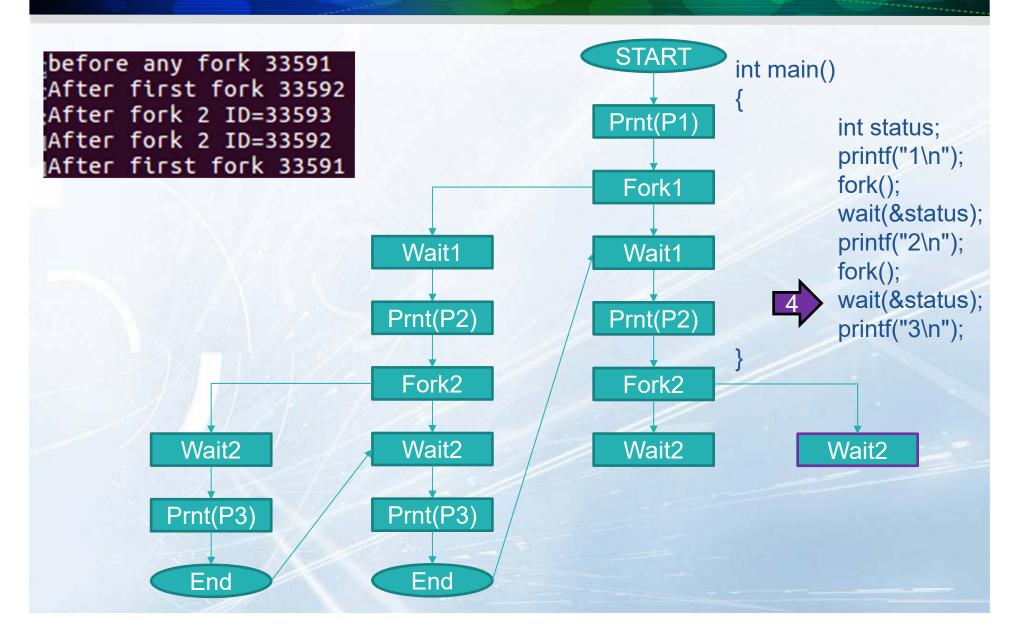


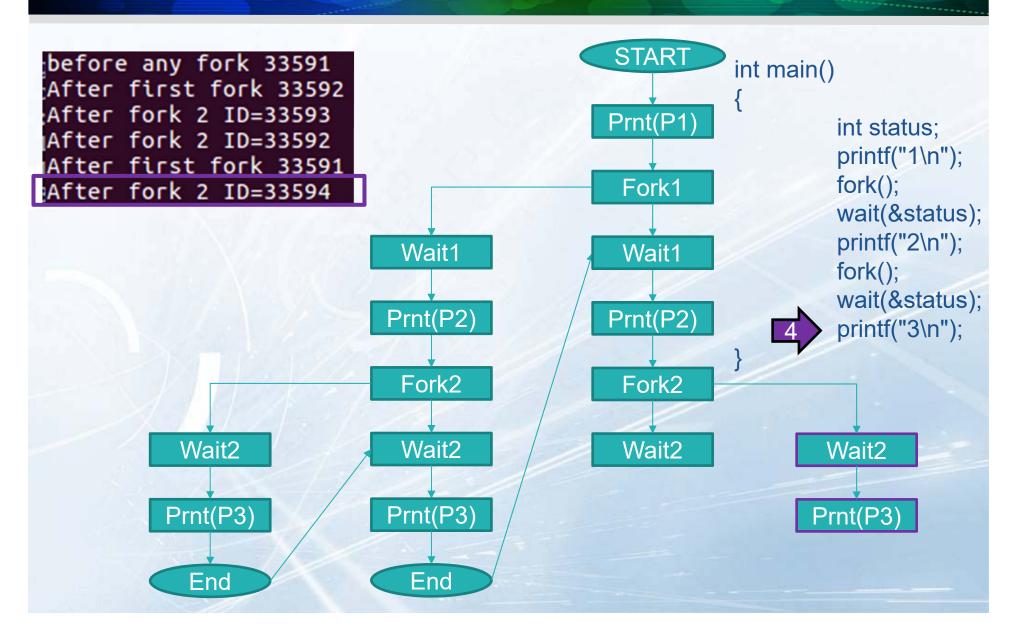


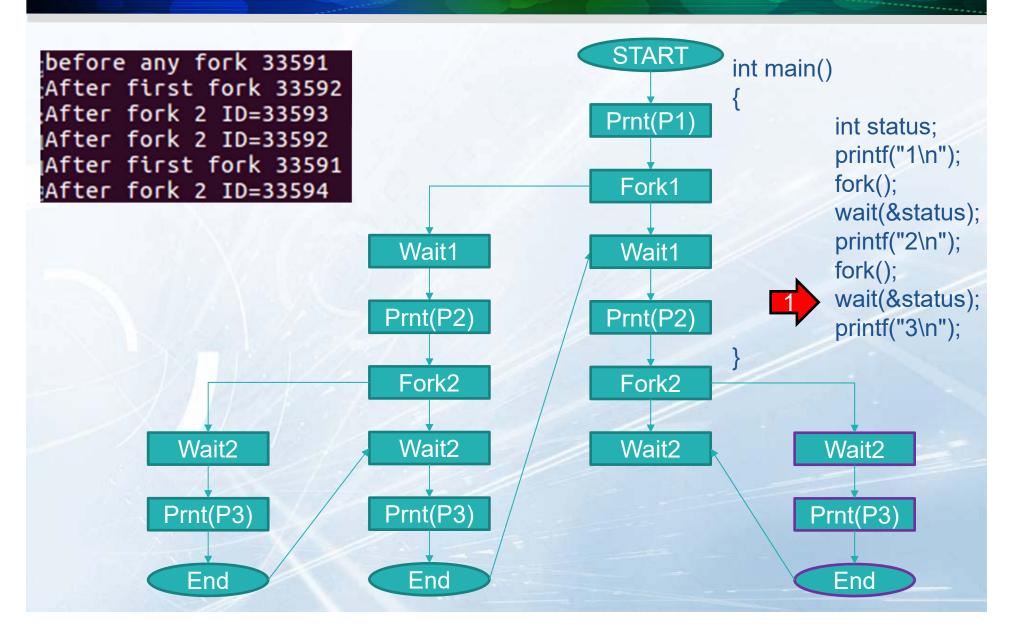


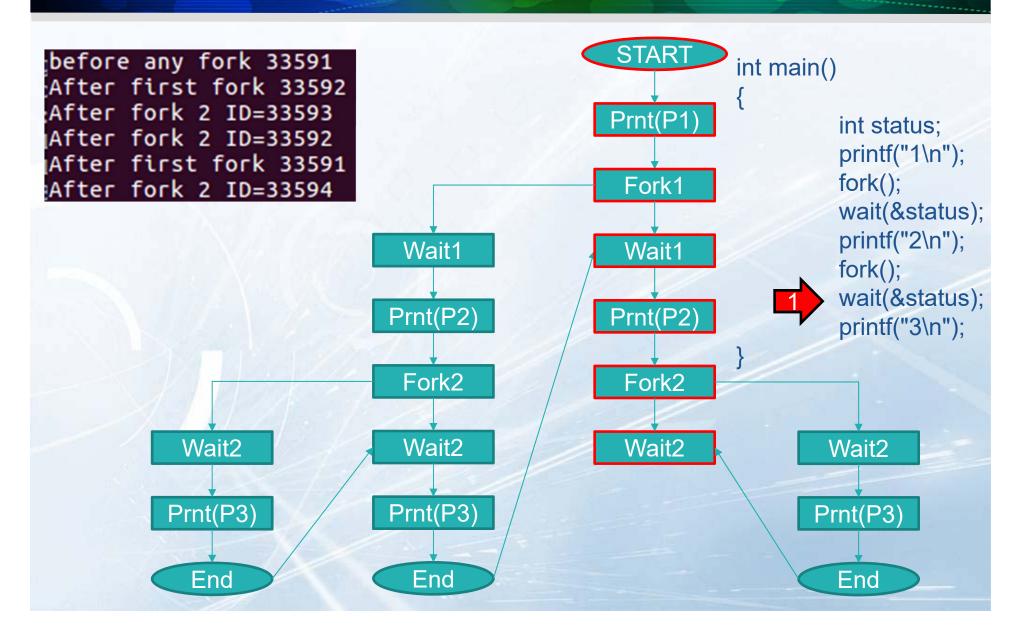


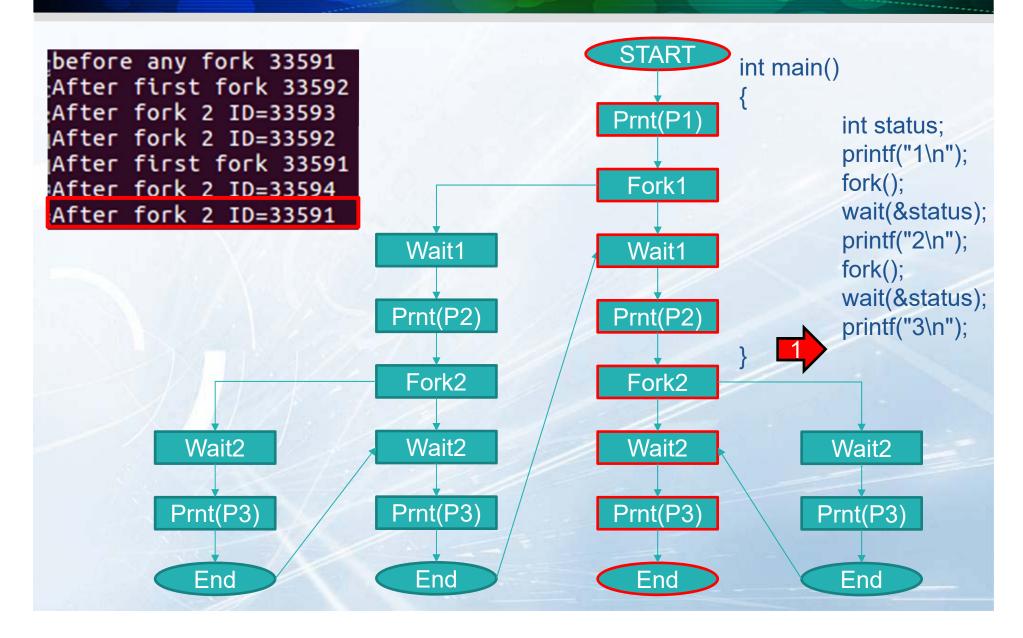












?ומה יקרה עבור הקוד הבא

fork();
fork();
wait(NULL);

## פתרון- שאלה 3 סעיף אחרון

```
fork();
fork();
wait(NULL);
```

יפתחו 4 תהליכים כפי הנראה תהליך ילד יסתיים אחרי האבא

```
rmi@ubuntu:~/OS/T13$ ./a.out
1 pid = 21503
2 pid = 21503
3 pid = 21505
4 pid = 21505
4 pid = 21505
4 pid = 21503
rmi@ubuntu:~/OS/T13$ 2 pid = 21504
3 pid = 21504
3 pid = 21506
4 pid = 21506
4 pid = 21504
rmi@ubuntu:~/OS/T13$
```

```
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <signal.h>
#include <sys/wait.h>
int main()
          int status;
          printf("1 pid = %d\n", getpid());
          fork();
          printf("2 pid = %d\n", getpid());
          fork();
          printf("3 pid = %d\n", getpid());
          wait(NULL);
         printf("4 pid = %d\n", getpid());
```

# ?מה תהיה התוצאה של הרצת קטע הקוד הבא

```
int num = 0;
void signal hand (int sig) {
      signal(SIGUSR1, signal_hand);
      num++;
       printf("num = %d\n", num);
void main() {
   i=1;
   while(i<=2){
          if(fork()<0)
                 printf("Error");
          pid_t pid = getpid();
          signal(SIGUSR1, signal_hand);
          kill(pid, SIGUSR1);
          kill(pid, SIGUSR1);
          j++;
```

#### תשובה

במקרה שאין שגיאות:

תהליך ראשי מדפיס:

num=1

num=2

num=3

num=4

num=1

num=2

num=3

num=4

num=3

num=4

num=3

num=4

תהליך 1 אשר נוצר על ידי תהליך ראשי מדפיס:

תהליך 2 אשר נוצר על ידי תהליך ראשי מדפיס:

תהליך נוסף, אשר נוצר על ידי תהליך 1 מדפים: