# Содержание

1	Предельные теоремы и законы больших чисел				
2	Bap	риационные ряды и их характеристики	2		
	2.1	Генеральная и выборочная совокупности, объём выборки	2		
	2.2	Варианционный ряд, варианта, частота. Виды вариационных ря-			
		дов. Гистограмма, полигон	2		
	2.3	Формулы числовых характеристик. Эмперическая функция рас-			
		пределения (ЭФР). Свойства ЭФР	4		
	2.4	Эмперическая функция распределения ЭФР. Свойства ЭФР	5		
3	Оце	енки параметров распределения	6		
	3.1	Понятия статистики, оценки, выборочной характеристики	6		
	3.2	Несмещённые, состоятельные и эффективные оценки	6		
	3.3	Теорема о несмещённой состоятельной оценке мат. ожидания .	7		
	3.4	Дополнительная информация	8		
	3.5	Теорема о несмещённой и состоятельной оценке дисперсии	8		
	3.6	Теорема о несмещённой и состоятельной оценке функции рас-			
		пределения	9		
	3.7	Теорема об эффективной оценке математического ожидания	11		
	3.8	Теорема о единственности эффективной оценки	12		
		3.8.1 Определение регулярной параметрической модели. Ин-			
		формация Фишера	13		
	3.9	Неравенство Рао-Крамера. Построение эффективной по Рао-Крамер	рy		
		оценки для пуассоновского распределения	14		
4	Методы построения оценок				
	4.1	Метод моментов. Пример (биномиальное распределение)	14		
	4.2	Функция правдоподобия. Метод максимального правдоподобия.			
		Пример (биномиальное распределение)	16		
5	Регр	рессионный анализ	17		
	5 1	Постановка задачи	17		

# 1 Предельные теоремы и законы больших чисел

# 2 Вариационные ряды и их характеристики

# 2.1 Генеральная и выборочная совокупности, объём выборки.

Рассмотрим постановку задачи математической статистики: по результатам наблюдения за некоторой случайной величиной  $\xi$  требуется сделать выводы о неизветном законе распределения этой величины  $\mathcal{L}(x,\theta)$  либо о неизвестных парамерах  $\theta_1,\ldots,\theta_n$  известного распределения.

Пусть  $\xi$  — случайная величина с некоторой (теоретической) функцией распределения  $F_{\xi}(x) = P\{\xi < x\}, \quad x \in R.$ 

#### Определение:

Совокупность n независимых одинаково распределённых случайных величин  $X_1, X_2, \ldots, X_n$  называется выборкой (выборочной совокупностью), извлечённой из распределения случайной величины  $\xi$ .

#### Определение:

Под генеральной совокупностью понимается множество всех возможных значений случайной величины  $\xi$ .

### Определение:

Объёмом совокупности называется количество всех её элементов, объём выборки или выборочной совокупности обозачается n, генеральной совокупности — N.

# 2.2 Варианционный ряд, варианта, частота. Виды вариационных рядов. Гистограмма, полигон.

### Определение:

Пусть  $x_1, x_2, \dots, x_n$  — выборка из генеральной совокупности значений.

Вариационным рядом называется последовательность  $x_1^*, x_2^*, \dots, x_n^*$  элементов выборки расположенных в порядке неубывания, т.е.  $x_1^* \le x_2^* \le \dots \le x_n^*$ .

 $x_i^*$  — варианта.

 $n_i$  — частота появления варинты  $x_i^*$  в выборке.

## Определение:

Точечным вариационным рядом называется:

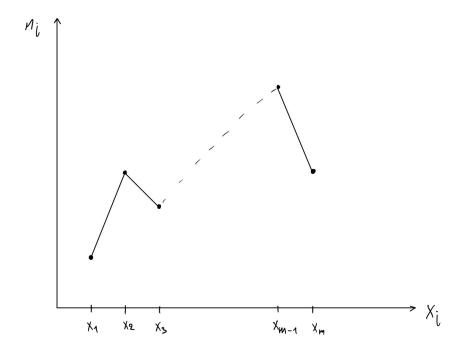
$x_i$	$x_1$	$x_2$	 $x_m$
$n_i$	$n_1$	$n_2$	 $n_m$

 $x_i$  — варианта,  $n_i$  — частота соответствуующей варианты.

m — количество групп (различных вариант (вариант в таблице)).

$$n = \sum_{i=1}^m n_i$$
, где  $n_i$  — объём выборки.

Для графического представления точечных вариационных рядов используется полигон частот — ломанная с вершинами в точках  $(x_i, n_i)$ .



## Определение:

Интервальным вариационным рядом называется:

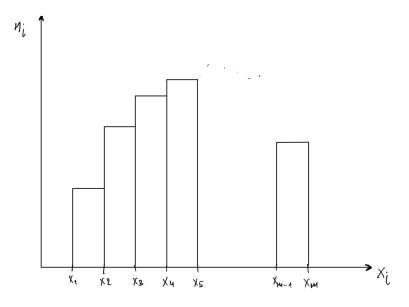
$x_i$	$[x_1, x_2]$	$(x_2, x_3]$	 $(x_m, x_{m+1}]$
$n_i$	$n_1$	$n_2$	 $n_m$

 $x_i$  — варианты,  $n_i$  — частота.

m — количество групп (интервалов).

$$n = \sum_{i=1}^m n_i$$
, где  $n_i$  — объём выборки.

Для графического представления интервальных вариационных рядов используется гистограмма частот — фигура, составленная из прямоугольников, одной стороной которых служат интервалы  $(x_i, x_{i+1}]$ , а длина второй равна  $n_i$ .



# 2.3 Формулы числовых характеристик. Эмперическая функция распределения (ЭФР). Свойства ЭФР.

#### Определение:

Выборочным средним называется величина:

$$\overline{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \mathbf{X_i}.$$

Если данные представлены в виде точечного или интервального вариационного ряда, то для вычисления используют формулу:

$$\overline{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i * n_i,$$

где m — количество групп в точечном или интервалов в интервальном вариационном ряду,  $n_i$  — частота, т.е. количество элементов выборки, принадлежащихх i-той группе или i-тому интервалу,  $x_i$  — варианта для точечного ряда и середина i-того интервала для интервального ряда.

#### Определение:

Выборочной дисперсией (смещённой) называется величина:

$$S^{2} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (X_{i} - \overline{x})^{2}.$$

Она характеризует среднее из квадратов отклонений наблюдаемой величины от выборочного среднего. Величина  $S=\sqrt{S^2}$  называется выборочным средним

квадратическим отклонением (смещённым) величин выборки от выборочного среднего.

Если данные представлены в виде точечного или интервального вариационного ряда, то для вычисления используют формулу:

$$S^{2} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{m} (x_{i} - \overline{x})^{2} n_{i}.$$

или

$$S^2 = \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^m x_i^2 n_i\right) - \overline{x}^2.$$

Здесь m — количество групп в точечном или интервалов в интервальном вариационных рядах,  $n_i$  — частота. т.е. количество элементов выборки, принадежащих i-той группе или i-тому интервалу,  $x_i$  — варианта для точечного ряда и середина i-того интервала для интервального ряда.

#### Определение:

Выборочной дисперсией (несмещённой) называется величина:

$$\overline{\sigma} = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (X_i \overline{x})^2.$$

Аналогично, величина  $\overline{\sigma} = \sqrt{\overline{\sigma}^2}$  называется выборочным несмещённым средним квадратическим отклонением.

Очевидно, что смещённая и несмещённая выборочные дисперсии связаны формулой:

$$\overline{\sigma}^2 = \frac{n}{n-1}S^2.$$

# 2.4 Эмперическая функция распределения ЭФР. Свойства ЭФР.

# Эмперическая функция распределения ЭФР

Эмперической функцией распределения (ЭФР) называется функция

$$\tilde{F}_n(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n e(x - X_i),$$

где e(x) = 1, при x > 0 e(x) = 0, при  $x \le 0$ .

Таким образом, если  $X_i$ , то e(x)=1, если  $X_i\geq x$ , то e(x)=0, а сумма  $e(x-X_i)$  будет равна количеству элементов выборки, которые приняли значение, строго меньше некоторого  $x\in R$ .

Пусть  $x_1, x_2, \ldots, x_n$  — реализация выборки  $X_1, X_2, \ldots, X_n$ , т.е. наблюдавшиеся значения случайной величины  $\xi$ .

Обозначим  $\mu(x)$  — число элементов выборки, строго меньших  $x \in R$ . Тогда эмпирическая функция распределения  $\tilde{F}_n(x)$  может быть определена как

$$\tilde{F}_n(x) = \frac{\mu(x)}{n}.$$

#### Свойства ЭФР:

- 1.  $0 \le \tilde{F}_n(x) \le 1$ , t.k.  $0 \le \mu(x) \le n$ ;
- 2. неубывающая непрерывная слева функция;
- 3.  $\tilde{F}_n(x)$  ступенчатая функция для всех типов распределений;
- 4.  $\tilde{F}_n(x)$  сходится по распределению к  $F_{\xi}(x)$ .

# 3 Оценки параметров распределения

# 3.1 Понятия статистики, оценки, выборочной характеристики.

## Определение:

Пусть  $g(t_1,\ldots,t_n)$  — непрерывная функция. Оценкой  $\theta$  назовём  $\tilde{\theta}=g(X_1,\ldots,X_2)$ . Если  $g(X_1,\ldots,X_n)=T$  некоторая функция, то T — статистика.

## Определение:

Выборочными характеристиками называются функции от наблюдений (точечные оценки), приближённо оценивающие соответствующие числовые характеристики случайной величины.

# 3.2 Несмещённые, состоятельные и эффективные оценки

## Определение:

Оценка  $ilde{ heta}_n$  называется несмещённой оценкой параметра heta, если  $M( ilde{ heta}_n)= heta.$ 

# Определение:

Оценка  $\tilde{\theta}_n$  называется состоятельной оценкой параметра  $\theta$ , если  $\tilde{\theta}_n$  сходится по вероятности к  $\theta$ .

## Определение:

Оценка  $\tilde{\theta}_n$  называется эффективной, или оптимальной, или наилучшей несмещённой оценкой с минимальной дисперсией (НОМД), если  $M(\tilde{\theta}_n)=\theta$  и  $D(\tilde{\theta}_n)=\inf_{\tilde{\theta}_n^*}D\tilde{\theta}_n^*$ .

# 3.3 Теорема о несмещённой состоятельной оценке мат. ожидания

Пусть  $\xi \sim L(x,\theta),\ L(x,\theta)$  — закон распределения известен с точностью до параметра.

$$\overline{\theta} = (\Theta_1, \dots, \Theta_n)$$

По результатам  $X_1, \ldots, X_n$  наблюдений за  $\xi$  требуется построить оценку  $\theta$ .

#### Теорема:

Пусть  $X_1,\dots,X_n\sim L_\xi(x,\theta)$ , где  $\xi$  — случайная величина с  $M\xi=a<+\infty$   $D\xi=\sigma^2$ . Тогда выборочное среднее  $\overline{x}=\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n x_i$  является несмещённой и состоятельной оценкой  $M\xi$ .

Доказательство:

$$M\overline{x} = M\left(\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}x_i\right) = \frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}Mx_i =$$

 $x_i=|x_i$  — н. о. р. случайной величины  $\Rightarrow Mx_i=M\xi \quad orall i|=rac{1}{n}\sum_{i=1}^n M\xi=0$ 

$$=\frac{1}{n}*n*a=a\Rightarrow \overline{x}$$
 — несмещённое

Состоятельность  $\forall \epsilon > 0 \quad P\{|\overline{x} - a| < \epsilon\} \rightarrow_{n \to \infty} 1$ 

По неравенству Чебышёва:

$$\forall \epsilon > 0 \quad P\{|\overline{x} - a| < \epsilon\} \ge 1 - \frac{D\overline{x}}{\epsilon^2} = 1 - \frac{1}{\epsilon^2} D\left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i\right) =$$
$$= \left| \text{H. o. p.} \quad Dx_i = \sigma^2 \right| =$$

$$= 1 - \frac{1}{n^2} \epsilon^2 D\xi = 1 - \frac{n\sigma^2}{n^2 \epsilon^2} = 1 - \frac{\sigma^2}{n\epsilon^2} \to_{n \to \infty} 1 - 0$$

Т.к.  $P(A) \leq 1 \quad \forall A$ , то  $\lim_{n \to \infty} P\{|\overline{x} - a| < \epsilon\} = 1 \Rightarrow \overline{x}$  — состоятельная.

# Дополнительная информация

### Определение:

Выборочной дисперсией (смещённой) называется величина  $S^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - x_i)^n$ 

Для группированных данных:  $S^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^m (x_i - \overline{x})^2 * n_i$ .

### Определение:

Выборочной дисперсией (несмещённой) называется оценка  $\tilde{\sigma}^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - x_i)^n$  $\overline{x}$ )<sup>2</sup>.

Для группированных данных:  $\tilde{\sigma}^2 = \frac{n}{n-1} * S^2$ .

#### Теорема о несмещённой и состоятельной оценке диспер-3.5 сии

#### Теорема:

Пусть  $X_1,\dots,X_n \sim L(x,\theta)$ , где  $M\xi=a<+\infty,\,D\xi=\sigma^2.$  Тогда несмещённой и состоятельной оценкой  $D\xi$  является величина  $\tilde{\sigma}^2=\frac{1}{n-1}\sum_{i=1}^n(x_i-\overline{x})^2.$ 

Доказательство:

1. Dopavan necnenjemoczó (HG = 62):

$$\mathcal{M}_{\widetilde{b}}^{2} = \mathcal{M}\left(\frac{1}{N-1} \underbrace{\overset{H}{\underset{i \geq 1}{\mathcal{L}}}}_{\stackrel{1}{\downarrow} \geq 1}\left(\chi_{i}^{2} - 2\chi_{\overline{i}\overline{\chi}} + \overline{\chi}^{2}\right)\right) = \frac{1}{N-1}\left(\underbrace{\overset{N}{\underset{i \geq 1}{\mathcal{L}}}}_{N-1}\left(\chi_{i}^{2} - 2\mathcal{M}(\chi_{i}\overline{\chi}) + \mathcal{M}\overline{\chi}^{2}\right)\right) = \frac{1}{N-1}\left(\underbrace{\overset{N}{\underset{i \geq 1}{\mathcal{L}}}}_{N-1}\left(\chi_{i}^{2} - 2\mathcal{M}(\chi_{i}\overline{\chi}) + \mathcal{M}\overline{\chi}^{2}\right)\right)$$

Howgin zhoushux arranges:
$$MX_{i}^{2} = Mg^{2} = Dg + (Mg)^{2} = g^{2} + a^{2}$$

$$Dg = Mg^{2} - (Mg)^{2}$$

$$MX_{i}\overline{X} = M(X_{i} \cdot \frac{1}{H} \underbrace{\frac{H}{S}}_{j=1}^{2} X_{j}) = \frac{1}{H} (M(X_{i}X_{i}) + M(X_{i}X_{2}) + ... + MX_{i}^{2} + ... + MX_{i}X_{M}) = \frac{1}{H} (M(X_{i}X_{M}) + M(X_{i}X_{M}) + M(X_{i}X_{M}) = \frac{1}{H} (A^{2} + a^{2} + ... + (G^{2}a^{2}) + ... + a^{2}) = \frac{Ha^{2} + G^{2}}{H} = a^{2} + \frac{G^{2}}{H}$$

$$M\overline{X}^{2} = M\overline{X} \cdot \overline{X} = M(\underbrace{\frac{1}{H} \underbrace{\frac{H}{S}}_{i=1}^{2} X_{i} \overline{X}}) = \frac{1}{H} \underbrace{\frac{H}{S}}_{i=1}^{2} MX_{i}\overline{X} = \frac{1}{H} \cdot H \cdot (a^{2} + \frac{G^{2}}{H}) = a^{2} + \frac{G^{2}}{H}$$

$$= \frac{1}{H-1} \cdot H \left( \frac{1}{6} + \frac{1}{4} - 2 \left( \frac{1}{4} + \frac{1}{4} \right) + \left( \frac{1}{4} + \frac{1}{4} \right) \right) = \frac{H}{H-1} \left( \frac{1}{6} + \frac{1}{4} - \frac{1}{4} - \frac{1}{4} - \frac{1}{4} - \frac{1}{4} - \frac{1}{4} \right) = \frac{H}{H-1} \cdot \frac{H-1}{H} \cdot \frac{1}{H} \cdot \frac{1}{H}$$

Состочний не допечивается.

# 3.6 Теорема о несмещённой и состоятельной оценке функции распределения

## Определение:

Europunecraa pyhrujua pacripeguierium: 
$$F_{n}(x) = \frac{M_{n}(x)}{H}$$
;  $M_{n}(x) - Rac-60$  europunecraa pyhrujua pacripeguierium:  $F_{n}(x) = \frac{M_{n}(x)}{H}$ ;  $M_{n}(x) - Rac-60$  europunecraa pyhrujua pacripeguierium:  $F_{n}(x) = \frac{M_{n}(x)}{1} =$ 

## Теорема:

Пусть  $X_1, \ldots, X_n \sim L_\xi(x, \theta)$ , где  $F_\xi(x)$  — функция распределения случайной величины  $\xi$ . Тогда эмперическая функция распределения  $\tilde{F}_n(x)$  является несмещённой и состоятельной оценкой функции распределения  $F_\xi(x)$ .

#### Доказательство:

Ποκανικών μεωιειμών μος  $(\mathcal{H}(\widetilde{F}_{H}(x)) = F_{\mathcal{E}}(x) - P_{\mathcal{E}}(x) - P_{\mathcal{E}}(x))$ 

$$\mathcal{M} \widetilde{F_n}(x) = \mathcal{H}\left(\frac{1}{n} \underset{i=1}{\overset{n}{\leq}} e\left(x - x_i\right)\right) = \frac{1}{n} \underset{i=1}{\overset{n}{\leq}} \mathcal{M}e(x - x_i)$$

Постреши раз р-я се.в. е (х-хі):

$$P\{x-x_{i} \leq 0\} = P\{x \leq x_{i}\} = P\{x_{i} \geq x\} = 1-F_{x}(x)$$
  
 $P\{x-x_{i} > 0\} = P\{x > x_{i}\} = P\{x_{i} < x\} = F_{x_{i}}(x)$ 

$$\mathcal{M} \ e(x - \chi_{i}) = O \cdot (1 - F_{\chi_{i}}(x)) + 1 \cdot F_{\chi_{i}}(x) = F_{\chi_{i}}(x) \quad \forall_{i}$$

$$\mathcal{M} e^{2}(x - \chi_{i}) = O^{2}(1 - F_{\chi_{i}}(x)) + 1^{2} \cdot F_{\chi_{i}}(x) = F_{\chi_{i}}(x)$$

$$De(x - \chi_{i}) = F_{\chi_{i}}(x) - F_{\chi_{i}}^{2}(x) = F_{\chi_{i}}(x) \underbrace{(1 - F_{\chi_{i}}(x))}_{0.5 \cdot 5}$$

Noranceu coetaateubrooto  $\widetilde{F}_{H}(x) \xrightarrow{P} F_{\Xi}(x)$ :

To repotentify "eformicles:

$$\forall e>0 \quad P! \left| \widetilde{F}_{H}(x) - F_{\underline{S}}(x) \right| \leq e^{\frac{2}{3}} \geq 1 - \frac{D\widetilde{F}_{H}(x)}{e^{2}} = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{e}(x - Y_{\overline{e}}) \right) = 1 - \frac{1}{H^{2}e^{2}} \cdot H F_{\underline{S}}(x) \left( 1 - F_{\underline{S}}(x) \right) = 1 - \frac{F_{\underline{E}}(x) \left( 1 - F_{\underline{S}}(x) \right)}{H^{2}e^{2}} \cdot H F_{\underline{S}}(x) = 1 - \frac{F_{\underline{E}}(x) \left( 1 - F_{\underline{S}}(x) \right)}{H^{2}e^{2}} \cdot H F_{\underline{S}}(x) = 1 - \frac{F_{\underline{E}}(x) \left( 1 - F_{\underline{S}}(x) \right)}{H^{2}e^{2}} \cdot H F_{\underline{S}}(x) = 1 - \frac{F_{\underline{E}}(x) \left( 1 - F_{\underline{S}}(x) \right)}{H^{2}e^{2}} \cdot H F_{\underline{S}}(x) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1}{H} \underbrace{E}_{\underline{E}}(x - Y_{\underline{E}}) \right) = 1 - \frac{1}{e^{2}} D \left( \frac{1$$

# 3.7 Теорема об эффективной оценке математического ожидания

#### Определение:

Пусть  $\tilde{\theta}_n$  — несмещённая оценка.  $\tilde{\theta}_n$  — называется эффективной оценкой, если

$$D\tilde{\theta}_n = \inf_{\tilde{\theta}_n^*} D\tilde{\theta}_n^*$$

### Теорема:

Пусть  $X_1, \dots, X_n \sim L_\xi(x,\theta)$ , где  $\xi$  — случайная величина с  $M\xi = a < +\infty$ . Тогда выборочное среднее  $\overline{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$  является эффективной оценкой  $M\xi$  в классе линейных несмещённых оценок.

Доказательство:

Pace - u repushousing out onserting 
$$\widetilde{\Theta}_{n} = \underset{i=1}{\overset{H}{\leq}} \times_{i} X_{i}$$
:

Mongon quenepouro overku 
$$\widetilde{\Theta}_{h}$$
:
$$D\widetilde{\Theta}_{h} = D\underset{i=1}{\overset{H}{\succeq}} \mathcal{L}_{i} \times_{i} = \underset{i=1}{\overset{H}{\succeq}} \mathcal{L}_{i}^{2} DX_{i} = \begin{bmatrix} \chi_{1} - \\ \mu.o.p. \\ a... 6. \end{bmatrix} = \underset{i=1}{\overset{H}{\succeq}} \mathcal{L}_{i}^{2} 6^{j^{2}} = G^{2} \underset{i=1}{\overset{H}{\succeq}} \mathcal{L}_{i}^{2} - G^{2} g (\forall_{1},...,\forall_{h})$$

$$D \widetilde{O}_{M}$$
 goermant with ma tex  $d_{\tilde{i}}$ , the restopoint  $g(d_{1},...,d_{M}) \Rightarrow miM$ 

Puis gor-les bornaissyeurs netogan larganges nouvrain garabhara muhumyma

$$g(\mathcal{A}_{l}) = \underset{i=1}{\overset{\mathsf{M}}{\succeq}} \mathcal{A}_{l}^{2}$$

$$L(\mathcal{A}_{l}, \lambda) = \underset{i=1}{\overset{\mathsf{M}}{\succeq}} \mathcal{A}_{l}^{2} + \lambda \left(\underset{i=1}{\overset{\mathsf{M}}{\succeq}} \mathcal{A}_{l}^{2} - 1\right)$$

Konzein rpousbognose L (Li, 2), R- const laupannia

$$\begin{cases}
\frac{\partial L(\lambda_{1}, \lambda)}{\partial \lambda} = \sum_{i=1}^{n} \lambda_{i} - 1 = 0 \\
\frac{\partial L(\lambda_{1}, \lambda)}{\partial \lambda_{i}} = 2\lambda_{i} + \lambda = 0
\end{cases} \Rightarrow \lambda_{l} = -\frac{\lambda}{2}$$

Cuegoboraismo, expopertribuoti agentoti abusetas  $\widetilde{\Theta}_{\mu} = \overset{!}{H} \overset{H}{\underset{i=1}{\overset{!}{\sim}}} X_{\bar{l}} = \overline{X}$ .

# 3.8 Теорема о единственности эффективной оценки

## теорема:

Пусть  $X_1,\ldots,X_n\sim L_\xi(x,\theta)$ , где  $\theta$  — параметр распределения, и пусть  $\widetilde{\theta}(\overline{X}_n)$  и  $\widehat{\theta}_n(\overline{X}_n)$  — две эффективные оценки  $\theta$ . Тогда  $\widetilde{\theta}_n(\overline{X}_n)=\widehat{\theta}_n(\overline{X}_n)$ . То есть  $P\{(x_1,\ldots,x_n):\widetilde{\theta}_n(\overline{X}_n)\neq\widehat{\theta}_n(\overline{X}_n)\}=0.$ 

Доказательство:

Dok-bo: M. K. 
$$\hat{\theta}_{1}$$
 u  $\hat{\theta}_{2}$  -  $\Im \varphi \varphi_{1}$ , mo ho oup.  $\hat{M}\tilde{\theta}_{1} = \hat{M}\tilde{\theta}_{2} = \theta$ .  $\hat{D}\tilde{\theta}_{1}$  u  $\hat{D}\tilde{\theta}_{2}$  ecmb in  $f \hat{D}\tilde{\theta}_{1}$ , m. k. in  $f$  equium., mo  $\hat{D}\tilde{\theta}_{1} = \hat{D}\tilde{\theta}_{2}$ .  $\hat{D}$  are  $\hat{u}$ .  $\hat{\theta} = \frac{\hat{\theta}_{1} + \hat{\theta}_{2}}{2}$ :

 $\hat{M}\hat{\theta} = \frac{1}{2}(\hat{M}\tilde{\theta}_{1} + \hat{M}\tilde{\theta}_{2}) = \frac{1}{2}(\hat{\theta} + \hat{\theta}) = \hat{\theta} \Rightarrow \hat{\theta} - \text{Hechiey. Oyenka}$ 
 $\hat{D}\hat{\theta}_{2} = \frac{1}{4}(\hat{D}\tilde{\theta}_{1} + \hat{D}\tilde{\theta}_{2}) + 2\cos(\tilde{\theta}_{1}, \hat{\theta}_{2})) = \frac{1}{2}(\hat{D}\tilde{\theta}_{1} + \cos(\hat{\theta}_{1}, \hat{\theta}_{2}))$  (\*)

 $|\cos(\hat{\theta}_{1}, \hat{\theta}_{2})| = |M(\hat{\theta}_{1} - M\tilde{\theta}_{1})(\hat{\theta}_{2} - M\tilde{\theta}_{2})| \leq \sqrt{M(\hat{\theta}_{1} - M\tilde{\theta}_{1})^{2}} \cdot \sqrt{M(\hat{\theta}_{2} - M\tilde{\theta}_{2})^{2}} = \sqrt{\hat{D}\tilde{\theta}_{1}} \cdot \sqrt{\hat{D}\tilde{\theta}_{2}} = \hat{D}\tilde{\theta}_{1}$ , m. e.  $|\cos(\hat{\theta}_{1}, \hat{\theta}_{2})| \leq \hat{D}\tilde{\theta}_{1}$ 
 $\hat{D}\hat{\theta}_{1} = |D\hat{\theta}_{1}| = \frac{1}{2}|D\hat{\theta}_{1} + \cos(\hat{\theta}_{1}, \hat{\theta}_{2})| \leq \frac{1}{2}(|D\hat{\theta}_{1}| + |\cos(\hat{\theta}_{1}, \hat{\theta}_{2})|) \leq \frac{1}{2}(|D\hat{\theta}_{1}| + |D\tilde{\theta}_{1}|) = 2\hat{\theta}_{1} = ih + \hat{D}\hat{\theta}_{1} \Rightarrow \hat{D}\hat{\theta}_{1} = \hat{D}\hat{\theta}_{1}$ 

Permulu (\*):  $\hat{D}\hat{\theta}_{1} = \frac{1}{2}(\hat{D}\hat{\theta}_{1} - \cos(\hat{\theta}_{1}, \hat{\theta}_{2})) \Rightarrow \hat{D}\hat{\theta}_{1} = \cos(\hat{\theta}_{1}, \hat{\theta}_{2})$ 
 $\hat{\mathcal{H}}\hat{\theta}_{2}$ 
 $\hat{\mathcal{H}}\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{2}$ 
 $\hat{\mathcal{H}}\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{4}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{4}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{4}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{4}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{4}$ 
 $\hat{\theta}_{3}$ 
 $\hat{\theta}_{4}$ 
 $\hat{\theta}_{4}$ 
 $\hat{\theta}_{5}$ 
 $\hat{\theta}_{4}$ 
 $\hat{\theta}_{5}$ 
 $\hat{\theta}_{5$ 

# 3.8.1 Определение регулярной параметрической модели. Информация Фишера.

#### Определение:

Пусть  $\xi$  — наблюдаемая случайная величина.

Выборочным пространством  $X_n$  называется  $\{\overline{X}_n = (X_1, \dots, X_n)\}.$ 

Параметрическим множеством называется  $\Theta$  — множество значений параметра  $\theta.$ 

## Определение:

Параметрической моделью называется

$$\{\mathbf{X}_n; F_{\xi}(x,\theta) : \theta \in \Theta\}$$

## Определение:

Параметрическая модель называется регулярной, если:

- 1. параметрическое множество  $\Theta$  открытое множество;
- 2. носитель распределён, то есть множество  $A = \{x: f(x) > 0\}$  не зависит от параметров;
- 3.  $\forall \theta$  и  $x \in A$  существует производная  $\frac{\partial f(x,\theta)}{\partial \theta} < +\infty$ ;

4. 
$$\forall \theta \in \Theta \ M\left(\frac{\partial \ln f(x,\theta)}{\partial \theta}\right) = 0 \ M\left(\frac{\partial \ln f(x,\theta)}{\partial \theta}\right)^2 < +\infty;$$

5. Дважды допустимо дифференцирование под знаком интеграла по парамету.

#### Определение:

Пусть  $\xi$  — случайная величина с функцией плотности  $f(x,\theta)$ . Тогда информацией Фишера для случайного вектора  $\overline{X}_n$  называется  $I_n(\theta)=M(\frac{\partial}{\partial \theta}\ln f(x,\theta))^2$ 

# 3.9 Неравенство Рао-Крамера. Построение эффективной по Рао-Крамеру оценки для пуассоновского распределения

#### Неравенство Рао-Крамера:

Пусть дана регулярная параметрическая модель. Тогда для любой несмещённой оценки  $\tilde{\theta}$  параметра  $\theta$   $D\tilde{\theta} \geq \frac{1}{nI_n(\theta)}$ .

#### Определение:

Величину  $e(\theta)=\frac{1}{nI(\theta)*D\tilde{\theta}}$  называют показаелем эффективности по Рао-Крамеру.

Для любой несмещённой оценки  $0 < e(\theta) \le 1$ . Если  $e(\theta) = 1$ , то  $\tilde{\theta}_n$  называется эффективной по Рао-Крамеру, следовательно, просто эффективна.

Построение эффективной по Рао-Крамеру оценки для пуассоновского распределения:

$$(X_1,...,X_h) \sim P_0; s(1)$$
. Froethouth 3pqp. (onsumantings) oyenty 1.  
 $P\{\S = k\} = \frac{e^{-t}}{k!} \Rightarrow \forall X; P\{X_i = k\} = P\{\S = k\}$   
 $M_{X_1} = 1, D_{X_2} = 1^*$  (up TB)  $M_{X_1^*} = 1^* + 1$   
Syumb  $\overline{X} = \frac{1}{k}; \stackrel{?}{=}, X_i - \text{oyenta} 1$ .  
 $M\overline{X} = 1, D\overline{X} = D(\frac{1}{k}; \stackrel{?}{=}, X_i) = \frac{1}{k^*}; \stackrel{?}{=}, DX_i^* = \frac{1}{k^*} \cdot h \cdot 1 = \frac{1}{k}$ .  
 $Ha\overline{u}gen I(1) - b ognow hatnogenum:$ 

$$I(1) = M(\frac{\partial e_k(\frac{1}{k!})}{\partial 1}) = M(\frac{\partial}{\partial 1}(\S l_k 1 - 1 - l_k \S!)^*) = M(\frac{1}{1} - 1) = M(\frac{1}{1^*} - \frac{1}{1} + 1) = \frac{1}{1^*}M\S^* - \frac{1}{1}M\S + 1 = \frac{1}{1^*}(1^* + 1) - \frac{1}{1} \cdot 1 + 1 = 1 + \frac{1}{1} - 2 + 1 = \frac{1}{1}$$
.  
Burucumu  $e(\overline{X}) = \frac{1}{h} \cdot h \cdot \frac{1}{1} = 1 \Rightarrow \overline{X} - \text{ontumantinal oyenna hapamempa 1}.$ 

# 4 Методы построения оценок

# **4.1** Метод моментов. Пример (биномиальное распределение) Определение:

Начальным теоретическим моментом k-го порядка называется  $m_k=M\xi^k$ , если  $M|\xi|^k<+\infty$ .

#### Определение:

Центральным теоретическим моментом k-го порядка называется  $\mu_k=M(\xi-M\xi)^k,$  если  $M|\xi|<+\infty.$ 

#### Определение:

Выборочным начальным моментом k-го порядка называется  $\tilde{m}_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^k$ .

#### Определение:

Выборочным центральным моментом k-го порядка называется  $\tilde{\mu}_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{x})^k$ .

#### Метод моментов:

Метод моментов состоит в том, что за оценку параметров принимается решение системы уравнений:

$$\begin{cases}
 m_k = \tilde{m}_k \\
 \mu_k = \tilde{\mu}_k
\end{cases}$$
(1)

### Пример (биномиальное распределение):

Plyoth 
$$X_1,..., X_N \sim B_{iN} (M_i, p)$$
 $M - ROL - BO$  regalise. Hermanic Deprysion

 $p - Bepo - To$  yerrerea

Planewith  $P_{MM}$ 

Pennemie:  $M_1 = M_1 \implies M_2 = X \implies p = \overline{X}$ 

Taken opposion,  $P_{MM} = \overline{X} = \frac{1}{N \cdot M} \stackrel{M}{\underset{N=1}{\sim}} X_i$ 

# 4.2 Функция правдоподобия. Метод максимального правдоподобия. Пример (биномиальное распределение)

#### Определение:

Пусть  $X_1, \ldots, X_n \sim L_\xi(x,\theta)$ , причём  $f_\xi(x,\theta)$  — известна, а  $\theta$  неизвестен. Функцией правдоподобия нахывают  $L(\overline{X}_n,\theta) = \prod_{i=1}^n f(X_i,\theta) = f(X_1,\theta) * \cdots * f(X_n,\theta)$ .

#### Метод максимального правдоподобия:

Рассмотрим  $\ln L(\overline{X}_n, \theta) = \sum_{i=1}^n \ln f(X_i, \theta)$ .

Метод максимального правдоподобия состоит в том, что за оценку параметра  $\theta$  принимается точка максимума функции правдоподобия.

Алгоритм:

- 1. Построить функцию  $L(\overline{X}_n, \theta)$ ;
- 2. Взять её логарифм  $\ln L(\overline{X}_n, \theta)$ ;
- 3.  $\frac{\partial \ln L(\overline{X}_n, \theta)}{\partial \theta} = 0 \Rightarrow \theta;$
- 4. Если значение второй производной строго меньше нля, то оценка параметра  $\tilde{\theta}$  и есть  $\theta_0$ .

$$rac{\partial^2 \ln L(\overline{X}_n, heta)}{\partial heta^2}|_{ heta_0} < 0,$$
 то  $ilde{ heta} = heta_0$ 

## Пример (биномиальное распределение):

Πραμερ (Ποστρεμόνο ουχειλεμή Ταρεμιερα ρ Βίν (μγρ):

1. 
$$L(\overline{X}_{H}, \theta) = C_{M}^{X_{1}} p^{X_{2}} q^{M-X_{1}} \cdot C_{M}^{X_{2}} p^{X_{2}} q^{M-X_{2}} \cdot .... \cdot C_{M}^{X_{1}} p^{X_{1}} q^{M-X_{1}} = \left(\prod_{j=1}^{N} C_{M}^{X_{1}}\right) \cdot p^{H\overline{X}} q^{M-H\overline{X}}$$

2.  $L(\overline{X}_{H}, p) = \sum_{j=1}^{M} \ln C_{M}^{X_{1}} + \mu \overline{x} \ln p + (\mu M - H\overline{x}) \ln (4-p)$ 

3.  $\frac{\partial}{\partial p} \ln L(\overline{X}_{H}, p) = \frac{H\overline{X}}{p} - \frac{H\mu - H\overline{X}}{1-p} = 0$ 

$$\nabla \cdot p \cdot \overline{x} \cdot (M - \overline{x}) p = 0$$

$$\nabla \cdot p \cdot \overline{x} \cdot (M - \overline{x}) p = 0$$

$$\nabla \cdot p \cdot \overline{x} \cdot (M - \overline{x}) p \cdot \overline{x} \cdot (M - \overline{x})$$

# 5 Регрессионный анализ

## 5.1 Постановка задачи

## подготовительная инфоррмация:

Выборочные средние имеют вид:

$$\overline{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i, \quad \overline{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} Y_i$$

Выборочные дисперсии (смещённые) имеют вид:

$$S_X^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{x})^2, \quad S_Y^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (Y_i - \overline{y})^2.$$

Величины  $S_X = \sqrt{S_x^2}$  и  $S_Y = \sqrt{S_Y^2}$  представляют собой выборочные средние квадратические отклонения (смещённые) величин  $\xi$  и  $\eta$ .

Выборочное среднее (совместное) есть величина:

$$\overline{xy} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i Y_i$$

Коэффициент корреляции (выборочный):

$$r_{ ext{выб}}( ext{дальше} \quad r_v) = rac{\overline{xy} - \overline{x} * \overline{y}}{\sqrt{S_x^2} \sqrt{S_y^2}}$$

#### Постановка задачи:

Пусть производятся наблюдения некоторого процесса, который описывается двумя случайными величинами  $(\xi, \eta)$ .

Тогда результаты наблюдений представляют собой двумерную выборку  $(X_1, Y_1), \ldots, (X_n, Y_n)$ .

Множество точек с координатами  $(X_i,Y_i)$  называют полем корреляции или диаграммой рассеяния. По виду поля корреляции делают предположение о связи между величинами  $\xi$  и  $\eta$ .

Как известно, если коэффициент корреляции  $r=Cov(\xi,\eta)/\sqrt{(D\xi D\eta)}$  равен нулю, то величины  $\xi$  и  $\eta$  некоррелированы, если |r|=1, то величины  $\xi$  и  $\eta$  линейно связаны  $\eta=a\xi+b$ .

Следовательно, при изучении связи величин необходимо оценить отличие выборочного коэффициента корреляции от нуля.

Проверим гипотезу о значимости коэффициента корреляции, т.е.  $H_0: "r=0 "$  против гипотезы  $H_1: "r 
eq 0 ".$ 

Статистика  $t=r\cdot\sqrt{rac{n-2}{1-r^2}}$  имеет распределение Стьюдента с n-2 степенями свободы.

Для заданного уровня значимости критическое значение равно  $t_{\rm kp}=t(rac{lpha}{2};n-2).$ 

Если  $t_{{\scriptscriptstyle {\rm H3}\bar{0}\pi}} < t_{{\scriptscriptstyle {\rm Kp}}}$ , принимают гипотезу  $H_0$  :" r=0 ", в противном случае  $H_0$  отвергают, и делают вывод о значимом отличии коэффициента корреляции от нуля.

Если установлено, что коэффициент значимо отличается от нуля, то линейное уравнение должно достаточно близко описывать имеющуюся между величинами, но неизвестную связь.