PUC-Rio – Departamento de Informática Ciência da Computação Introdução à Arquitetura de Computadores Prof.: Alexandre Meslin



Trabalho 2 - 2023.1

Parte I:

Aprimorar o módulo escrito em linguagem C, chamado *equation.c*, implementado em sala de aula, com a utilização de **instruções vetoriais (AVX/FMA)** usando a biblioteca Intel Intrinsics.

Assim como no Trabalho 1, implementar a função *processaVetores* que transforma a matriz *A* e o vetor *B*. Essa função deverá zerar todos os valores abaixo da diagonal principal, mantendo integro o sistema de equações representada por eles. Essa função deverá utilizar threads para a solução do sistema de equações. O número de threads que devem ser criadas deve ser configurada através da variável global nThreads que está definida no arquivo thread.h (sim, foi um erro meu, deveri estar na linha de comando, mas...). Implemente as threads utilizando instruções vetoriais (AVX). Se você não conseguir implementar as threads com instruções AVX, implemente sem elas mas o seu trabalho valerá até 8,0.

A função deverá receber um ponteiro para a matriz *A*, para o vetor *B* e um inteiro representando o número de incógnitas do sistema de acordo com o protótipo a seguir.

```
void processaVetores(double *mA, double *vB, int nIncognitas);
```

A função deverá modificar a matriz A e o vetor B para zerar toda a matriz A abaixo da diagonal principal.

Parte II:

Crie um programa em linguagem C, chamado *equation*, que implemente um código para testar a biblioteca *equation.c.* Esse programa deve receber:

- a) o nome do arquivo binário com a matriz A (-m <arquivo>);
- b) o nome do arquivo binário com o vetor B (-v <arquivo>);
- c) a quantidade de incógnitas (-n <quantidade de incógnitas>
- d) opcionalmente, o nome do arquivo de saída para contabilizar o tempo (-o <arquivo>).

O arquivo *main.cpp*, *comum.cpp* e *timer.cpp* implementam essas funcionalidades e realizam a chamada correta para a função *processaVetores*. Esses arquivos utilizam os headers comum.h, timer.h, gpu.h e thread.h.

Exemplo de linha de comando:

equation -m matrizA.bin -n 32 -o tempos.txt -v vetorB.bin

Onde:

- 32 é o número de incógnitas do sistema;
- matriz A.bin é o nome do arquivo com 32x32 doubles representando a matriz A;
- vetorB.bin é o nome do arquivo com 32 doubles representando o vetor B.

O programa principal deve cronometrar o tempo de execução da função *processaVetores*. Para marcar o início e o final do tempo em cada uma das situações, deve-se usar a função padrão *gettimeofday* disponível em <*sys/time.h*>. Essa função trabalha com a estrutura de dados *struct timeval* definida em <*sys/time.h*>. Para calcular a diferença de tempo (delta) entre duas marcas de tempo t0 e t1, deve-se usar a função *timedifference_msec*, implementada no módulo *timer.cpp*, fornecido.

Observação 1:

O programa deve ser desenvolvido em linguagem C e com a biblioteca Intel Intrinsics. A compilação do programa fonte deve ser realizada com o compilador GCC, usando os seguintes argumentos:

gcc -Wall -pthread -mavx -march=native -o equation main.cpp equation.cpp comum.cpp timer.cpp

Onde:

- equation = nome do programa executável;
- main.cpp = nome do programa fonte que tem a função main();
- comum.cpp = nome do módulo com funções auxiliares;
- equation.cpp = nome do programa fonte do módulo com a sua resposta;
- *timer.cpp* = nome do programa fonte do módulo do cronômetro.

O servidor do DI está disponível para acesso remoto, conforme informado anteriormente, e pode ser usado para executar o programa de teste.

Observação 2:

O programa deve inicialmente ser testado com sistemas pequenos para facilitar a depuração, mas, a versão final deve ser testada com sistemas grandes, com dimensão 1024 x 1024 ou superior.

Observação 3:

Apenas o módulo fontes *equation.cpp* deve ser carregado no site de EAD da disciplina até o prazo de entrega. **Somente** ****UM**** **integrante do grupo deve fazer a carga.**

Prazo de entrega: veja plataforma EaD