Recent changes 🛃 Login

Laborator 07: Parcurgerea Grafurilor. Sortare Topologica

Responsabili:

■ ■Darius Neaţu ■ Stefan Popa

Objective laborator

• Intelegerea conceptului de graf si a modurilor de parcurgere aferente Utilitatea si aplicabilitatea sortarii topologice

Importanță - aplicații practice

Grafurile sunt utile pentru a modela diverse probleme si se regasesc implementati in multiple aplicatii practice: Retele de calculatoare (ex: stabilirea unei topologii fara bucle)

Pagini Web (ex: Google PageRank [1]) Retele sociale (ex: calcul centralitate [2]) Harti cu drumuri (ex: drum minim) Modelare grafica (ex: prefuse [3], graph-cut [4])

Descrierea problemei și a rezolvărilor

Graful poate fi modelat drept o pereche de multimi G = (V, E). Multimea V contine nodurile grafului (vertices), iar multimea E contine muchiile (edges), fiecare muchie stabilind o relatie de vecinatate intre doua noduri. O mare varietate de probleme se modeleaza folosind grafuri, iar rezolvarea acestora presupune explorarea spatiului. O parcurgere isi propune sa ia in discutie fiecare nod al grafului, exact o singura data, pornind de la un nod ales, numit

folosi insa si alte structuri de date, de exemplu un map de perechi < <sursa,destinatie>,cost> .

descoperi solutia optima a problemei din perspectiva numarului de pasi care trebuie efectuati.

Pe parcursul rularii algoritmilor de parcurgere, un nod poate avea 3 culori: Alb = nedescoperit • Gri = a fost descoperit si este in curs de prcesare

Reprezentarea in memorie a grafurilor se face, de obicei, cu liste de adiacenta sau cu matrice de adiacenta. Se pot

Negru = a fost procesat

in continuare nod sursa.

Se poate face o analogie cu o pata neagra care se extinde pe un spatiu alb. Nodurile gri se afla pe frontiera petei negre. Algoritmii de parcurgere pot fi caracterizati prin completitudine si optimalitate. Un algoritm de explorare complet va descoperi intotdeauna o solutie, daca problema accepta solutie. Un algoritm de explorare optimal va

Parcurgerea in lățime - BFS Parcurgerea in latime (Breadth-first Search - BFS) este un algoritm de cautare in graf, in care, atunci cand se ajunge intr-un nod oarecare v, nevizitat, se viziteaza toate nodurile nevizitate adiacente lui v, apoi toate varfurile nevizitate adiacente varfurilor adiacente lui v, etc. Atentie! BFS depinde de nodul de start. Plecand dintr-un nod se

va parcurge doar componenta conexa din care acesta face parte. Pentru grafuri cu mai multe componente conexe se vor obtine mai multi arbori de acoperire.

In urma aplicarii algoritmului BFS asupra fiecarei componente conexe a grafului, se obtine un arbore de acoperire (prin eliminarea muchiilor pe care nu le folosim la parcurgere). Pentru a putea reconstitui acest arbore, se pastreaza pentru fiecare nod dat identitatea parintelui sau. In cazul in care nu exista o functie de cost asociata muchiilor, BFS va determina si drumurile minime de la radacina la oricare nod. Pentru implementarea BFS se foloseste o coada. In momentul adaugarii in coada, un nod trebuie colorat gri (a

fost descoperit si urmeaza sa fie prelucrat). Algoritmul de explorare BFS este complet si optimal. Algoritm:

BFS(s, G) { foreach $(u \in V)$ { p(u) = null; // initializari dist(s,u) = inf;

c(u) = alb;

```
dist(s) = 0; // distanta pana la sursa este 0
     c(s) = gri; //incepem prelucrarea nodului, deci culoarea devine gri
     Q = (); //se foloseste o coada cu nodurile de prelucrat
     Q = Q + s; // adaugam sursa in coada
     while (!empty(Q)) { // cat timp mai am noduri de prelucrat
         u = top(Q); // se determina nodul din varful cozii
         foreach v ∈ succs(u) { // pentru toti vecinii
             if (c(v) = alb) {// nodul nu a fost gasit, nu e in coada
                // actualizam structura date
                dist(v) = dist(u) + 1;
                p(v) = u;
                c(v) = gri;
                Q = Q + v;
             } // close if
         } // close foreach
         c(u) = negru; //am terminat de prelucrat nodul curent
         Q = Q - u; //nodul este eliminat din coada
     } //close while
Complexitate:
    cu lista: O(|E|+|V|)
    cu matrice: O(|V|^2)
Parcurgerea in adancime – DFS
```

Parcurgerea in adancime (Depth-First Search - DFS) porneste de la un nod dat (nod de start), care este marcat

procesate.

ca fiind in curs de procesare. Se alege primul vecin nevizitat al acestui nod, se marcheaza si acesta ca fiind in curs de procesare, apoi si pentru acest vecin se cauta primul vecin nevizitat, si asa mai departe. In momentul in care nodul curent nu mai are vecini nevizitati, se marcheaza ca fiind deja procesat si se revine la nodul anterior. Pentru

In urma aplicarii algoritmului DFS asupra fiecarei componente conexe a grafului, se obtine pentru fiecare dintre acestea cate un arbore de acoperire (prin eliminarea muchiilor pe care nu le folosim la parcurgere). Pentru a putea reconstitui acest arbore, pastram pentru fiecare nod dat identitatea parintelui sau.

Pentru fiecare nod se vor retine: timpul descoperirii timpul finalizarii parintele culoarea

acest nod se cauta primul vecin nevizitat. Algoritmul se repeta pana cand toate nodurile grafului au fost

Algoritmul de explorare DFS nu este nici complet (in cazul unei cautari pe un subarbore infinit), nici optimal (nu gaseste nodul cu adancimea minima). Spre deosebire de BFS, pentru implementarea DFS se foloseste o stiva (abordare LIFO in loc de FIFO). Desi se

poate face aceasta inlocuire in algoritmul de mai sus, de cele mai multe ori este mai intuitiva folosirea

c(u) = alb;

recusivitatii. Algoritm:

DFS(G) { V = noduri(G)foreach $(u \in V)$ { // initializare structura date

p(u)=null; timp = 0; // retine distanta de la radacina pana la nodul curent foreach $(u \in V)$

if (c(u) = alb) explorare(u); // explorez nodul

```
explorare(u) {
     d(u) = timp++; // timpul de descoperire al nodului u
     c(u) = gri; // nod in curs de explorare
     foreach (v ∈ succes(u)) // incerc sa prelucrez vecinii
         if (c(v) = alb) { // daca nu au fost prelucrati deja
             p(v) = u;
             explorare(v);
     c(u) = negru; // am terminat de prelucrat nodul curent
     f(u) = timp++; // timpul de finalizare al nodului u
Complexitate:
    cu lista: O(|E|+|V|)
    cu matrice: O(|V|^2)
Sortarea Topologica
Dandu-se un graf orientat aciclic, sortarea topologica realizeaza o aranjare liniara a nodurilor in functie de
muchiile dintre ele. Orientarea muchiilor corespunde unei relatii de ordine de la nodul sursa catre cel destinatie.
```

Astfel, daca (u,v) este una dintre muchiile grafului, u trebuie sa apara inaintea lui v in insiruire. Daca graful ar fi

(shirt) 1/8

(jacket) 3/4

(a) Fiecare muchie (u,v) inseamna ca obiectul de imbracaminte u trebuie imbracat inaintea obiectului de

socks) 17/18

shoes) 13/14

(watch) 9/10

ciclic, nu ar putea exista o astfel de insiruire (nu se poate stabili o ordine intre nodurile care alcatuiesc un ciclu).

Sortarea topologica poate fi vazuta si ca plasarea nodurilor de-a lungul unei linii orizontale astfel incat toate muchiile sa fie directionate de la stanga la dreapta. Exemplu:

noduri.

Algoritm:

ordinea terminarii parcurgerii.

TopSort(G) {

V = noduri(G)

Un alt algoritm este cel descris de Kahn:

6/7 (belt) (a) tie) 2/5

sortare descrescatoare in functie de timpul de finalizare

L = vida;// lista care va contine elementele sortate

while (!empty(S)) { // cat timp mai am noduri de prelucrat

u = random(S); // se scoate un nod din multimea S

S = S + v; // adauga v la multimea S

foreach v ∈ succs(u) { // pentru toti vecinii

L = L + u; // adaug U la lista finala

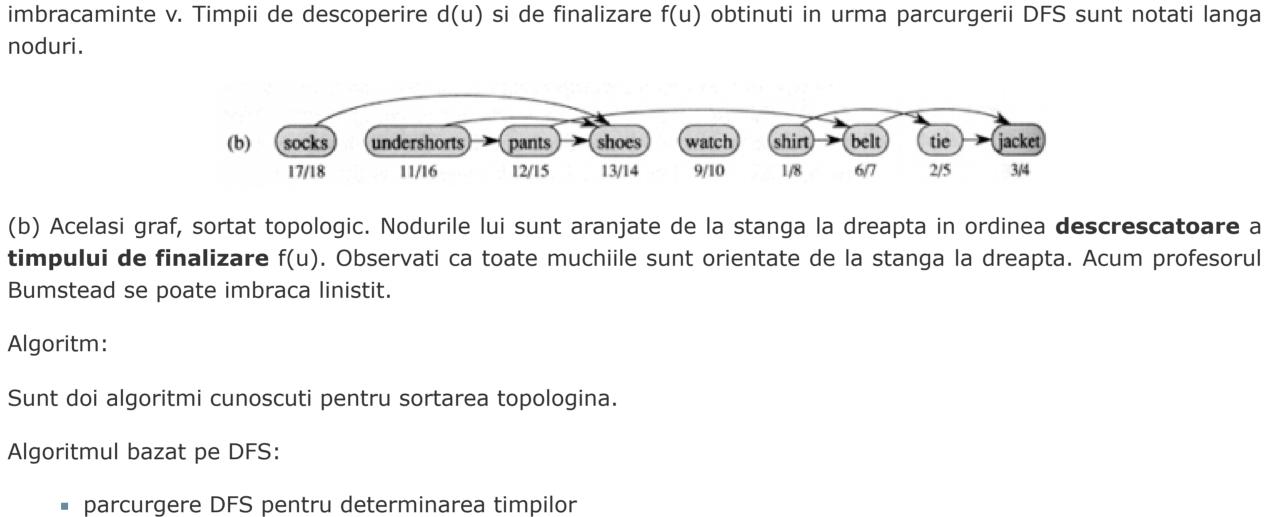
sterge u-v; // sterge muchia u-v

if (v nu are in-muchii)

Profesorul Bumstead isi sorteaza topologic hainele inainte de a se imbraca.

11/16 (undershorts)

12/15 (pants



Pentru a evita sortarea nodurilor in functie de timpul de finalizare, se poate folosi o stiva ce retine aceste noduri in

// initializare S cu nodurile care nu au in-muchii foreach $(u \in V)$ { if (u nu are in-muchii) S = S + u;

```
} // close foreach
        } //close while
        if (G are muchii)
             print(eroare); // graf ciclic
        else
             print(L); // ordinea topologica
   Complexitate optima: O(|E|+|V|)
Concluzii si observatii
Grafurile sunt foarte importante pentru reprezentarea si rezolvarea unei multitudini de probleme. Cele mai uzuale
moduri de reprezentare a unui graf sunt:

    liste de adiacenta

    matrice de adiacenta

Cele doua moduri uzuale de parcurgere neinformata a unui graf sunt:

    BFS – parcurgere in latime

    DFS – parcurgere in adancime

Sortarea topologica este o modalitate de aranjare a nodurilor in functie de muchiile dintre ele. In functie de nodul de
start al DFS, se pot obtine sortari diferite, pastrand insa proprietatile generale ale sortarii topologice.
Exercitii
```

In acest laborator vom folosi scheletul de laborator din arhiva piskel-lab07.zip.

Inainte de a rezolva exercitiile, asigurati-va ca ati citit si inteles toate precizarile din sectiunea

Se da un graf **neorientat** cu **n** noduri si **m** muchii. Se mai da un nod special **source**, pe care il vom numi

Se cere sa se gaseasca **numarul minim de muchii** ce trebuie parcurse de la **source** la **toate** celelalte noduri.

• d[node] = numarul minim de muchii ce trebuie parcurse de la source la nodul node

Prin citirea acestor precizari va asigurati ca: cunoasteti conventiile folosite • evitati **buguri** evitati depunctari la lab/teme/test

BFS

sursa.

Precizari laboratoare 07-12.

Restrictii si precizari:

Conventie:

Exemplu 1 🖍

Exemplu 2 🖍

Exemplu 3 🖍

d[source] = 0

topologica gasita.

 $n, m <= 10^5$ timp de executie • C++: 1s Java: 1s

Rezultatul se va returna sub forma unui vector d cu n elemente.

• d[node] = -1, daca nu se poate ajunge de la source la node

```
TOPOLOGICAL SORT
Se da un graf orientat aciclic cu n noduri si m arce. Se cere sa se gaseaca o sortare topologica valida.
           Restrictii si precizari:
                n, m <= 10^5

    timp de executie

                   • C++: 1s
                   Java: 1s
```

Vectorul **topsort** va reprezenta o permutare a multimii $1, 2, 3, \ldots, n$ reprezentand sortarea

Exemplu 1 🖍 Exemplu 2 💌 **BONUS** Se da un tablou bidimensional de dimensiune **n x n**. Fiecare celula este o camera. O valoare din matrice poate sa fie **0**, **1** sau **2**. 0 = celula libera

• 2 = celula contine o poarta de teleportare (ex. iesire catre exterior - cine stie ce o fi afara)

Un student de la Poli se afla intr-un punct interior dat prin coodonatele start_row si start_col. Deoarece

studentul este dornit sa termine facultatea cat mai repede, se intreaba care este lungimea celui mai scurt

1 = celula blocata (contine un obstacol - nu se poate intra intr-o astfel de camera)

Rezultatul se va returna sub forma unui vector **topsort** cu **n** elemente.

drum de la pozitia sa catre o poarta de teleportare. Studentul se poate deplasa doar pe verticala sau pe orizontala.

Task-uri:

• reconstituiti **drumul** de lungime minima (daca sunt mai multe, se poate afisa oricare) Restrictii si precizari:

```
Exemplu ×
Extra
muzeu ĸ
arbore3 ĸ
Pokemon GO AWAY *
insule 🖍
tsunami 🗸
```

• gasiti **lungimea** ceruta

 $n <= 10^3$

timp de executie

• C++: 1s

Java: 1s

[1] http://en.wikipedia.org/wiki/PageRank [2] http://en.wikipedia.org/wiki/Social_network#Social_network_analysis [3] http://prefuse.org/

berarii2 🖍

Referinte

Old revisions

[4] http://classes.engr.oregonstate.edu/eecs/spring2008/cs419/Lectures/jun_graphcut.pdf

[7] http://en.wikipedia.org/wiki/Topological_sorting

[5] http://en.wikipedia.org/wiki/Breadth-first_search [6] http://en.wikipedia.org/wiki/Depth-first_search

[10] http://ww3.algorithmdesign.net/handouts/BFS.pdf

[8] Introducere in Algoritmi, T. Cormen s.a., pag 403-419 [9] http://ww3.algorithmdesign.net/handouts/DFS.pdf Search

Diverse Hall of PA

Proiect

• [skel_graph] Precizari laboratoare 07-12

skel-lab00.zip • 01: Divide et Impera skel-lab01.zip

sol-lab01.zip • 02: Greedy skel-lab02.zip sol-lab02.zip

skel-lab03.zip ■ sol-lab03.zip skel-lab04.zip sol-lab04.zip

• 05: Backtracking skel-lab05.zip sol-lab05.zip

Crash-course Opțional Debugging şi Structuri de Date ■ Schelet: Debugging și Structuri de Date

 Descrierea problemei şi a rezolvărilor BFS Parcurgerea in adancime - DFS

Concluzii si observatii Exercitii BFS TOPOLOGICAL SORT BONUS Extra Referinte

Regulamente PA 2020 Catalog Test practic [TEME] Configuratie vmchecker

- Laboratoare • 00: Introducere și Relaxare
- 03: Programare Dinamică 1 • 04: Programare Dinamică 2
- 06: Minimax skel-lab06.zip ■ ■ sol-lab06.zip • 07: Parcurgerea Grafurilor. Sortare Topologică skel-lab07.zip sol-lab07.zip
- skel-lab08.zip ■ ■ sol-lab08.zip • 09: Drumuri minime skel-lab09.zip ■ ■ sol-lab09.zip • 10: Arbori minimi de acoperire skel-lab10.zip • 11: Flux Maxim skel-lab11.zip
- 12: A* skel-lab12.zip **Materiale Suplimentare Test Practic**
- **Table of Contents** Laborator 07: Parcurgerea Grafurilor. Sortare Topologica
- Parcurgerea in lățime -Sortarea Topologica