

Info curs

- Elemente de Grafică pe Calculator
- Infographie

Catalogae EGC

- TBA

Laboratoare

- Laboratorul 01
- Laboratorul 02
- Laboratorul 03
- Laboratorul 04
- Laboratorul 05
- Laboratorul 06
- Laboratorul 07
- Prezentare Tema 1
- Laboratorul 08
- Laboratorul 09
- Vacanță
- Prezentare Tema 2
- Recuperări laborator
- Prezentare Tema 3
- Resurse: Redare text

Teme

- Regulament General
- Tema 1 - Bow and Arrow
- Tema 2 - Skyroads
- Tema 3 - Stylised Runner

Resurse

- Resurse Utile
- Notare

Table of Contents

- Laboratorul 02
  - OpenGL – Date
  - Topologie
    - Ordinea specificării vârfurilor
  - Face Culling
  - Meshe
    - Vertex Buffer Object (VBO)
    - Index Buffer Object (IBO)
    - Vertex Array Object (VAO)
  - Laborator 2
    - Descriere laborator
    - Cerințe laborator

## Laboratorul 02

**Video Laborator 2:** <https://youtu.be/RtXuiQO8l0U>.  
**Author:** [Alex Gradinaru](#)

### OpenGL – Date

Dacă am încerca să reducem întregul  $\Delta P$  de OpenGL la mari concepte acestea ar fi:

- date
- stări
- shadere

**Shaderele** vor fi introduse pe parcursul cursului.

**Stările** reprezintă un concept mai larg, OpenGL fiind de fapt un mare automat finit cu o mulțime de stări și posibilități de a seta aceste stări. De-a lungul laboratoarelor o parte din aceste stări vor fi folosite pentru a obține efectele dorite.

**Datele** conțin informațiile ce definesc scena, precum:

- obiecte tridimensionale
- proprietăți de material ale obiectelor (plastic, sticlă, etc)
- pozițiile, orientările și dimensiunile obiectelor în scenă
- orice alte informații necesare ce descriu proprietăți de obiecte sau de scenă

De exemplu pentru o scenă cu un singur pătrat avem următoarele date:

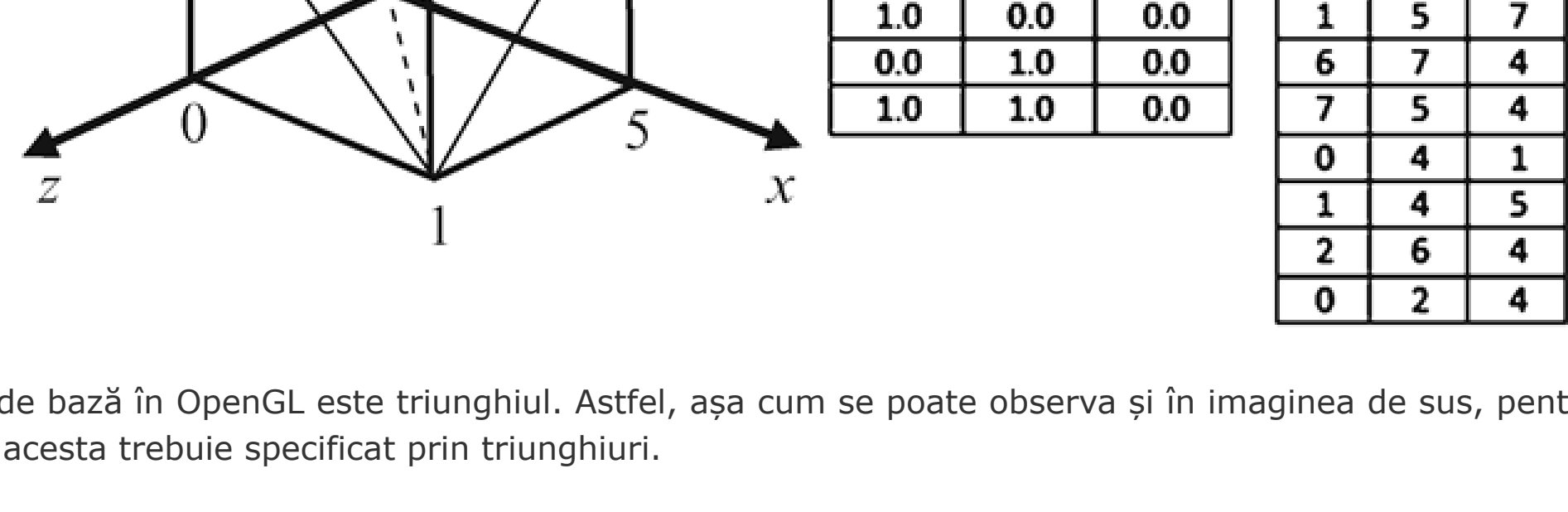
- vârfurile pătratului - 4 vectori tridimensionali ce definesc poziția fiecărui vârf în spațiu
- caracteristicile vârfurilor
  - dacă singura caracteristică a unui vârf în afară de poziție ar fi culoarea am avea încă 4 vectori tridimensionali (RGB)
  - topologia pătratului, adică modul în care legăm aceste vârfuri



OpenGL este un  $\Delta P$  de grafică tridimensională, adică, toate obiectele care pot fi definite sunt raportate la un sistem de coordonate cartezienne tridimensional. Cu toate acestea putem utiliza  $\Delta P$ -ul pentru a afișa obiecte bi-dimensionale chiar dacă acestea sunt definite prin coordonate (x,y,z) prin plasarea tuturor datelor într-un singur plan și utilizarea unei proiecții corespunzătoare.

În cadrul laboratorului vom utiliza coordonata  $Z = 0$ . Astfel orice punct tridimensional va deveni  $P(x,y,0)$

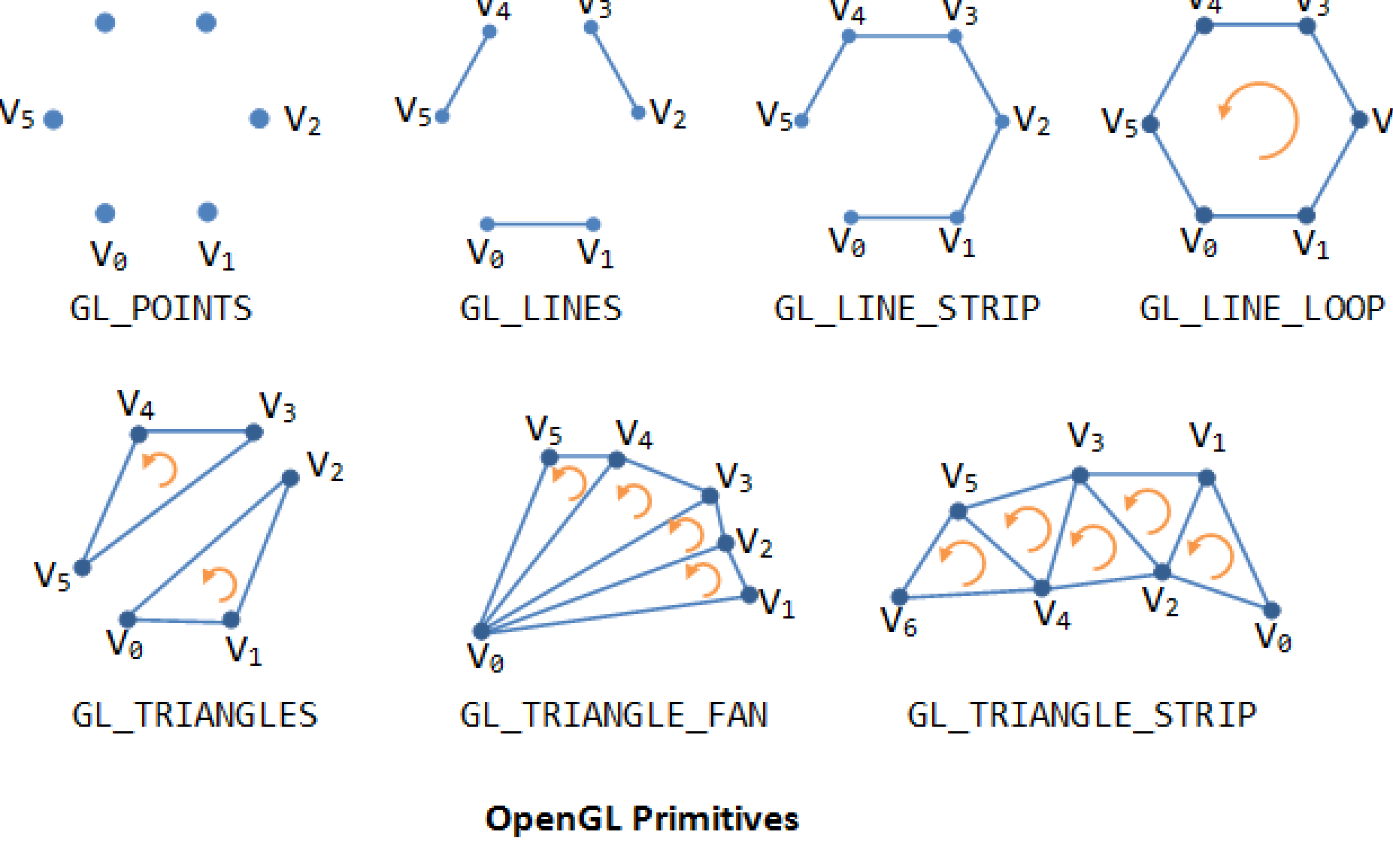
### Topologie



Primitiva de bază în OpenGL este triunghiul. Astfel, așa cum se poate observa și în imaginea de sus, pentru a desena un obiect acesta trebuie specificat prin triunghiuri.

Cubul descris mai sus este specificat prin lista celor 8 coordonate de vârfuri și o listă de 12 triunghiuri care descrie modul în care trebuie unite vârfurile specificate în lista precedentă pentru a forma fețele cubului. Folosind vârfuri și indici putem descrie în mod discret orice obiect tridimensional.

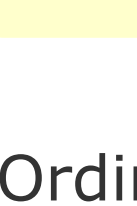
Mai jos regăsiți principalele primitive acceptate de standardul OpenGL 3.3+.



OpenGL Primitives

După cum se poate observa, există mai multe metode prin care geometria poate fi specificată:

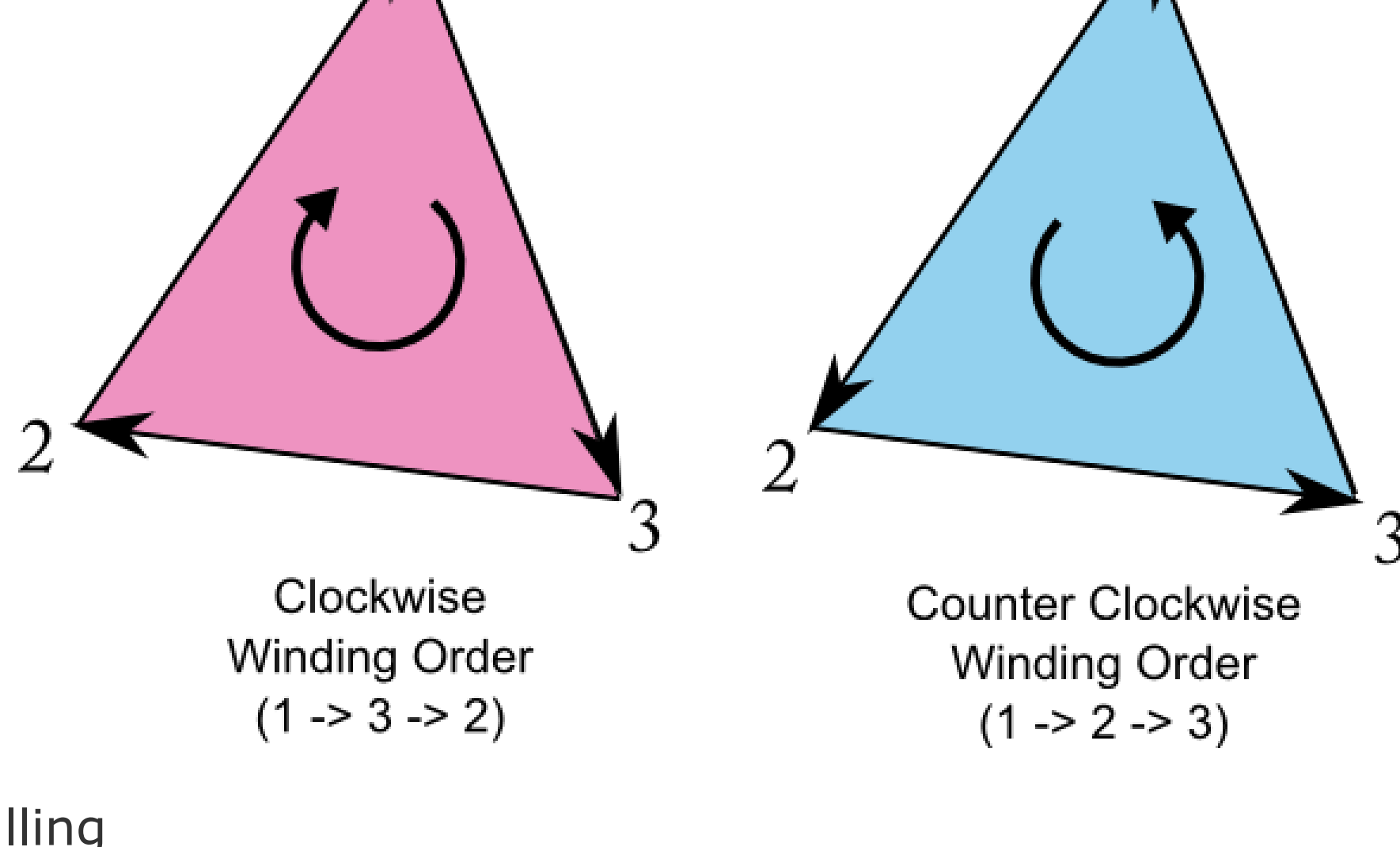
- GL\_LINES** și **GL\_TRIANGLES** sunt cele mai des utilizate primitive pentru definirea geometriei
- GL\_POINTS** este des utilizat pentru a crea sistemele de particule
- Celelalte modele reprezintă doar niște optimizări ale celor 3 primitive de bază, atât din perspectiva memoriei dar și a ușurinței în a specifica anumite topologii însă utilitatea lor este deseori limitată întrucât obiectele mai complexe nu pot fi specificate decât prin utilizarea primitivelor simple



În cadrul framework-ului puteți seta tipul de primitivă utilizat de către un obiect la randare prin intermediul funcției `Mesh::SetDrawMode(GlEnum primitive)` unde `primitive` poate fi oricare dintre primitivele menționate în imaginea de mai sus.

### Ordinea specificării vârfurilor

O observație importantă legată de topologie este ordinea vârfurilor într-o primitivă solidă (nu linie, nu punct) cu mai mult de 2 vârfuri. Această ordine poate fi în sensul acelor de ceas sau în sens invers.



### Face Culling

$\Delta P$ -ul OpenGL oferă posibilitatea de a testa orientarea aparentă pe ecran a fiecărui triunghi înainte ca acesta să fie redat și să îl ignore în funcție de starea de discard setată: **GL\_FRONT** sau **GL\_BACK**. Această funcționalitate poartă numele de **Face Culling** și este foarte importantă deoarece reduce costul de procesare total.

Modul cum este considerată o față ca fiind **GL\_FRONT** sau **GL\_BACK** poate fi schimbat folosind comanda `glFrontFace` (valoarea inițială pentru o față **GL\_FRONT** este considerată ca având ordinea specificării vârfurilor în sens trigonometric / counter clockwise):

```
// mode can be GL_CW (clockwise) or GL_CCW (counterclockwise)
// the initial value is GL_CCW
void glFrontFace(GlEnum mode);
```

Exemplu: pentru un **cub** maxim 3 fețe pot fi vizibile la un moment dat din cele 6 existente. În acest caz maxim 6 triunghiuri vor fi procesate pentru afișarea pe ecran în loc de 12.

În mod normal face-culling este dezactivat. Acesta poate fi activat folosind comanda `glEnable`:

```
glEnable(GL_CULL_FACE);
```

Pentru a dezactiva face-culling se folosește comanda `glDisable`:

```
glDisable(GL_CULL_FACE);
```

Pentru a specifica ce orientare a fețelor să fie ignorată se folosește comanda `glCullFace`

```
// GL_FRONT, GL_BACK, and GL_FRONT_AND_BACK are accepted.
// The initial value is GL_BACK.
glCullFace(GL_BACK);
```

### Meshe

Un „mesh” este un obiect tridimensional definit prin vârfuri și indici. În laborator aveți posibilitatea să încărcați meshe în aproape orice format posibil prin intermediul clasei `Mesh`.

### Vertex Buffer Object (VBO)

Un vertex buffer object reprezintă un container în care stocăm date ce țin de conținutul vârfurilor precum:

- poziție
- normală
- culoare
- coordonate de texturare
- etc...

Un vertex buffer object se poate crea prin comanda OpenGL `glGenBuffers`:

```
GLuint VBO_ID; // ID-ul (nume sau referinta) buffer-ului ce va fi cerut de la G
glGenBuffers(1, &VBO_ID); // se genereaza ID-ul (numele) bufferului
```

Așa cum se poate vedea și din explicația  $\Delta P$ -ului, funcția `glGenBuffers` primește numărul de buffere ce trebuie generate cât și locația din memorie unde vor fi salvate referințele (ID-urile) generate.

În exemplul de mai sus este generat doar 1 singur buffer iar ID-ul este salvat în variabila `VBO_ID`.

Pentru a distruge un VBO și astfel să eliberăm memoria de pe **GPU** se folosește comanda `glDeleteBuffers`:

```
glDeleteBuffers(1, &VBO_ID);
```

Pentru a putea pune date într-un buffer trebuie întâi să legăm acest buffer la un „target”. Pentru un vertex buffer acest „binding point” se numește **GL\_ARRAY\_BUFFER** și se poate specifica prin comanda `glBindBuffer`:

```
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, VBO_ID);
```

În acest moment putem să facem upload de date din memoria **CPU** către **GPU** prin intermediul comenzii `glBufferData`:

```
glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, sizeof(vertices[0]) * vertices.size(), &vertices[0], GL_STATIC_DRAW);
```

- Comanda citește de la adresa specificată, în exemplul de sus fiind adresa primului vârf `&vertices[0]`, și copiază în memoria video dimensiunea specificată prin parametrul al 2-lea.
- GL\_STATIC\_DRAW** reprezintă un hint pentru driver-ul video în ceea ce privește metoda de utilizare a bufferului. Acest simbol poate avea mai multe valori dar în cadrul laboratorului este de ajuns specificarea prezentată. Mai multe informații găsiți pe pagina de manual a funcției `glBufferData`

### Index Buffer Object (IBO)

Un index buffer object (numit și element buffer object) reprezintă un container în care stocăm indicii vertecșilor. Cum **VBO** și **IBO** sunt buffere, ele sunt extrem de similare în construcție, încărcare de date și ștergere.

```
glGenBuffers(1, &IBO_ID);
glBindBuffer(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, IBO_ID);
glBufferData(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, sizeof(indices[0]) * indices.size(), &indices[0], GL_STATIC_DRAW);
```

La fel ca la VBO, creăm un IBO și apoi îl legăm la un punct de legătură, doar că de data aceasta punctul de legătură este **GL\_ELEMENT\_ARRAY\_BUFFER**. Datele sunt trimise către bufferul mapat la acest punct de legătură. În cazul indicilor toți vor fi de dimensiunea unui singur întreg.

### Vertex Array Object (VAO)

Într-un vertex array object putem stoca toată informația legată de starea geometrii desenate. Putem folosi un număr mare de buffere pentru a stoca fiecare din diferitele atribute („separate buffers”). Putem stoca mai multe (sau toate) atribute într-un singur buffer („interleaved” buffers). În mod normal înainte de fiecare comandă de desinare trebuie specificate toate comenzile de „binding” pentru buffere sau atribute ce descriu datele ce doresc a fi randate. Pentru a simplifica această operație se folosește un vertex array object care ține minte toate aceste legături.

Un vertex array object este creat folosind comanda `glGenVertexArrays`:

```
unsigned int VAO;
glGenVertexArrays(1, &VAO);
```

Este legat cu `glBindVertexArray`:

```
glBindVertexArray(VAO);
```

Înainte de a crea VBO-urile și IBO-ul necesar pentru un obiect se va lega VAO-ul obiectului și acesta va ține minte automat toate legăturile specificate ulterior.

După ce toate legăturile au fost specificate este recomandat să se dea comanda `glBindVertexArray(0)` pentru a dezactiva legătura către VAO-ul curent, deoarece altfel riscăm ca alte comenzi OpenGL ulterioare să fie legate la același VAO și astfel să introducem foarte ușor erori în program.

### Cerințe laborator

Toate cerințele ce țin de încărcare de geometrie trebuie rezolvate prin intermediul funcției `Laborator2::CreateMesh` dar puteți folosi metodele `Mesh::InitFromData()` pentru a verifica validitatea geometriei.

- Descărcați `framework-ul` de laborator
- Completați geometria și topologia unui cub: vectorii de verteci și indicii din inițializare. `VertexFormat` este o structură pentru vertex cu 2 parametrii (poziție, culoare).
- Completați funcția `Laborator2::CreateMesh` astfel încât să încărcați geometria pe GPU
  - creați un VAO
  - creați un VBO și adăugați date în el
  - creați un IBO și adăugați date în el
  - afișați noul obiect (`RenderMesh(cube3)`) astfel încât să nu se suprapună cu un alt obiect
- Creați o nouă formă geometrică simplă, de exemplu un tetraedru și desenați-l în scenă
- Atunci când se apasă tasta **F2** faceți toggle între modul de culling **GL\_BACK** și **GL\_FRONT**
  - nu uitați să activați și să dezactivați face culling folosind `glEnable()` / `glDisable()`
- Creați un pătrat format din 2 triunghiuri astfel încât fiecare triunghi să fie vizibil doar dintr-o parte
  - în orice moment de timp nu trebuie să se vadă decât 1 triunghi