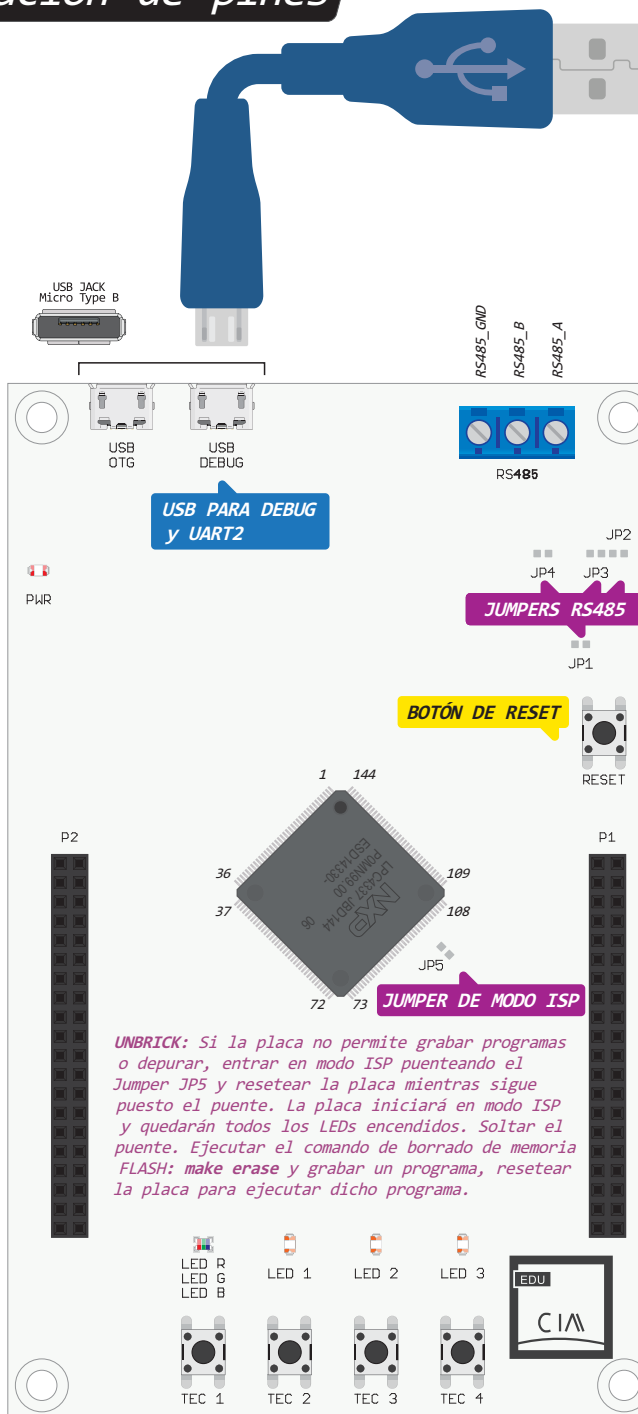


| | |
|--|--|
| Alimentación | Control e ISP |
| Tierra Digital | Ethernet |
| Pin E/S GPIO | Pin Serie |
| Tierra Analógica | Pin LCD |
| Pin Analógico | Pin Teclado |



P2

| | | | |
|--|----|----|--|
| 3V3 | 1 | 2 | 5V |
| GND | 3 | 4 | RXD1 |
| GND | 5 | 6 | TX_EN |
| GND | 7 | 8 | MDC |
| RXD0 | 9 | 10 | CRS_DV |
| GND | 11 | 12 | MDIO |
| GND | 13 | 14 | TXD0 |
| REF_CLK | 15 | 16 | TXD1 |
| GND | 17 | 18 | SPI_MISO |
| GND | 19 | 20 | SPI_SCK |
| SPI_MOSI | 21 | 22 | LCD4 |
| LCD_EN | 23 | 24 | LCD_RS |
| GND | 25 | 26 | LCD3 |
| GND | 27 | 28 | LCD2 |
| GPIO00 | 29 | 30 | LCD1 |
| GPIO02 | 31 | 32 | GPIO01 |
| GPIO04 | 33 | 34 | GPIO03 |
| GPIO06 | 35 | 36 | GPIO05 |
| GND | 37 | 38 | GPIO07 |
| GND | 39 | 40 | GPIO08 |

Tira de 40 pines hembra de 0.1" (2,54 mm) de espaciado

P1

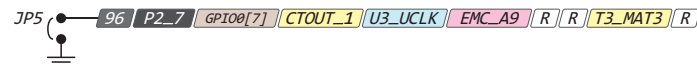
| | | | |
|--|----|----|---|
| 3V3 | 1 | 2 | 5V |
| RESET | 3 | 4 | GND |
| ISP | 5 | 6 | WAKEUP |
| GND_A | 7 | 8 | GND_A |
| CH3 | 9 | 10 | GND_A |
| CH2 | 11 | 12 | GND_A |
| CH1 | 13 | 14 | GND_A |
| DAC | 15 | 16 | GND_A |
| VDDA | 17 | 18 | GND_A |
| I2C_SDA | 19 | 20 | GND |
| I2C_SCL | 21 | 22 | GND |
| RS232_RX | 23 | 24 | GND |
| RS232_TX | 25 | 26 | GND |
| CAN_RD | 27 | 28 | GND |
| CAN_TD | 29 | 30 | GND |
| TCOL1 | 31 | 32 | GND |
| TFIL0 | 33 | 34 | TCOL2 |
| TFIL3 | 35 | 36 | TFIL1 |
| TFIL2 | 37 | 38 | GND |
| TCOL0 | 39 | 40 | GND |

Tira de 40 pines hembra de 0.1" (2,54 mm) de espaciado



| | | |
|-------------------------------------|---|------------------------------------|
| Numero de Pin del Microcontrolador. | Ethernet. | Temporizador/Contador. |
| Nombre de Pin del Microcontrolador. | LCD. | PWM para Control de Motor. |
| E/S Digital GPIO. | Trace Data. | Memoria externa. |
| E/S Digital SGPIO. | Wakeup. | Analógico ADC/DAC. |
| SD. | Reset. | Función Reservada (no disponible). |
| Serie (USART, I2C, SPI o USB). | Entrada de interrupción externa a Interrupción No Enmascarable (NMI). | |

Para entrar a modo ISP o bootear de una fuente externa, este pin debe estar puesto a tierra al resetear el microcontrolador.



JP1
JP2
JP3
JP4

Jumpers de RS485

JP1 - Abierto permite recibir un eco local de lo transmitido. Cortocircuitar para no recibir eco.
JP2, JP3 y JP4 - Cortocircuitar en caso que sea el último nodo de la red.

