



# **Programmation Avancée**

#### **OpenCV**

Daniel Felipe González Obando dgonzale@pasteur.fr

11 Décembre 2017 (Support de Bertrand Cannelle)





Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

CMake

- license BSD
  - gratuit pour la recherche et l'éducation
  - gratuit pour un usage commercial



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

\_\_\_\_\_\_

T.I.

IHM

**CMake** 

- license BSD
  - gratuit pour la recherche et l'éducation
  - gratuit pour un usage commercial
- interface possible pour :
  - C++
  - C
  - Python
  - Java



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.L.

ІНМ

CMake

- license BSD
  - gratuit pour la recherche et l'éducation
  - gratuit pour un usage commercial
- interface possible pour :
  - C++
  - C
  - Python
  - Java
- multi-plateforme
  - Windows
  - Linux
  - Mac OS
  - iOS
  - Android



Mémoire

E.S. Accesseurs

Accesseur

Dessin

T.I.

ІНМ

CMake

- license BSD
  - gratuit pour la recherche et l'éducation
  - gratuit pour un usage commercial
- interface possible pour :
  - C++
  - C
  - Python
  - Java
- multi-plateforme
  - Windows
  - Linux
  - Mac OS
  - iOS
  - Android
- écrit en C++



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

DCSSII

T.I.

ІНМ

CMake

- license BSD
  - gratuit pour la recherche et l'éducation
  - gratuit pour un usage commercial
- interface possible pour :
  - C++
  - C
  - Python
  - Java
- multi-plateforme
  - Windows
  - Linux
  - Mac OS
  - iOS
  - Android
- écrit en C++
- multi-processeur





**core** structures de bases (point, matrice...) et des fonctions de base utilisées par les autres modules

Structures de base

Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

**CMake** 





Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

ІНМ

CMake

core structures de bases (point, matrice...) et des fonctions de base utilisées par les autres modules

imgproc contient des fonctions de filtrage, transformation d'image, changement d'espace de couleur, calcul d'histogramme





Mémoire

E.S.

Dessin

T.L.

CMake

OpenCV a une structure modulaire :

**core** structures de bases (point, matrice...) et des fonctions de base utilisées par les autres modules

imgproc contient des fonctions de filtrage, transformation d'image, changement d'espace de couleur, calcul d'histogramme

video module qui contient des fonctions d'estimation de mouvement, du tracking d'objet...





Mémoire E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

CMake

OpenCV a une structure modulaire :

**core** structures de bases (point, matrice...) et des fonctions de base utilisées par les autres modules

imgproc contient des fonctions de filtrage, transformation d'image, changement d'espace de couleur, calcul d'histogramme

video module qui contient des fonctions d'estimation de mouvement, du tracking d'objet...

calib3d module de calibration de caméras, d'estimation de pose, de reconstruction





Mémoire E.S.

Accesseurs

-----

Dessin

T.I.

IHM

**CMake** 

OpenCV a une structure modulaire :

core structures de bases (point, matrice...) et des fonctions de base utilisées par les autres modules

imgproc contient des fonctions de filtrage, transformation d'image, changement d'espace de couleur, calcul d'histogramme

video module qui contient des fonctions d'estimation de mouvement, du tracking d'objet...

**calib3d** module de calibration de caméras, d'estimation de pose, de reconstruction

**features2d** module d'extraction de caractéristiques et de mise en correspondance

3 / 43



Mémoire E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

**IHM** 

CMake

OpenCV a une structure modulaire :

**core** structures de bases (point, matrice...) et des fonctions de base utilisées par les autres modules

imgproc contient des fonctions de filtrage, transformation d'image, changement d'espace de couleur, calcul d'histogramme

video module qui contient des fonctions d'estimation de mouvement, du tracking d'objet...

**calib3d** module de calibration de caméras, d'estimation de pose, de reconstruction

**features2d** module d'extraction de caractéristiques et de mise en correspondance

objdetect détection d'objets (visage, yeux...)



Mémoire E.S.

Accesseurs

Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

**CMake** 

OpenCV a une structure modulaire :

**core** structures de bases (point, matrice...) et des fonctions de base utilisées par les autres modules

imgproc contient des fonctions de filtrage, transformation d'image, changement d'espace de couleur, calcul d'histogramme

video module qui contient des fonctions d'estimation de mouvement, du tracking d'objet...

**calib3d** module de calibration de caméras, d'estimation de pose, de reconstruction

**features2d** module d'extraction de caractéristiques et de mise en correspondance

objdetect détection d'objets (visage, yeux...)

highgui IHM

OpenCV a une structure modulaire : core structures de bases (point, matrice...) et des fonctions de base utilisées par les autres modules **imgproc** contient des fonctions de filtrage, transformation d'image, changement d'espace de couleur, calcul d'histogramme video module qui contient des fonctions d'estimation de mouvement, du tracking d'objet... calib3d module de calibration de caméras, d'estimation de pose, de reconstruction

en correspondance

objdetect détection d'objets (visage, yeux...)

highgui IHM

gpu module d'algorithm GPU

Langage C++ / POO

Structures de hase

Mémoire

Accesseurs

E.S.

T.I.

IHM

**CMake** 

**30/11/2012** 

3 / 43

features2d module d'extraction de caractéristiques et de mise



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

CMake

Conventions

• toutes les classes et fonctions sont placées dans le namespace cv::

• il faut donc utiliser cv::MaFonction



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

. . . . .

IHM

**CMake** 

#### Type de données :

- 8 bit unsigned integer (uchar) CV\_8U
- 8 bit signed integer (schar) CV\_8S
- 16 bit unsigned integer (ushort) CV\_16U
- 16 bit signed integer (short) CV\_16S
- 32 bit signed integer (int) CV\_32S
- 32 bit floating-point number (float) CV\_32F
- 64 bit floating-point number (double) CV\_64F



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

ІНМ

**CMake** 

Type d'image multicanaux :

- 8 bit unsigned integer 1 canaux CV\_8UC1 ou CV\_8U
- 8 bit unsigned integer 2 canaux CV\_8UC2
- 8 bit unsigned integer 3 canaux CV\_8UC3
- 8 bit unsigned integer 4 canaux CV\_8UC4
- 8 bit unsigned integer n canaux  $CV\_MAKETYPE(CV\_8U, n)$
- (The number of bits per item)(Signed or Unsigned)(Type Prefix)C(The channel number)

```
// matrice 3x3 de float
Mat mtx(3, 3, CV_32F);
// matrice 10*1 a 2 canaux en double
Mat cmtx(10, 1, CV_64FC2);
// image 1920*1080 sur 3 canaux en unsigned char
Mat img(Size(1920, 1080), CV_8UC3);
```



Structures de

Mémoire

E.S.

Accesseurs

Accesseur

Dessin

Dessiii

T.I.

IHM

**C**Make

#### Gestion des erreurs

```
try
    ... // call OpenCV
catch( cv::Exception& e )
    const char* err_msg = e.what();
    std::cout << "exception caught: " << err_msg <<</pre>
   std::endl;
```







Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

ІНМ

CMake

#### Point 2D

```
typedef cv::Point_<int> cv::Point2i;
typedef cv::Point2i cv::Point;
typedef cv::Point_<float> cv::Point2f;
typedef cv::Point_<double> cv::Point2d;

cv::Point2f a(0.3f, 0.f), b(0.f, 0.4f);
cv::Point2f ptA = (a + b)*2.5;
std::cout << ptA.x << ", " << ptA.y << std::endl;
cv::Point ptB = (a + b)*2.5;
std::cout << ptB.x << ", " << ptB.y << std::endl;</pre>
```

#### 0.75, 1 1 1

1, 1



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

Dessiii

T.I.

ІНМ

CMake

#### Point 3D

```
typedef cv::Point3_<int> cv::Point3i;
typedef cv::Point3_<float> cv::Point3f;
typedef cv::Point3_<double> cv::Point3d;
cv::Point3f a(0.3f, 0.f, 2.f), b(0.f, 0.4f, 4.f);
cv::Point3i ptA = (a + b)*5.f;
cout << ptA.x << ", " << ptA.y << ", " << ptA.z <<
   endl:
cv::Point3f ptB = (a + b)*5.f;
cout << ptB.x << ", " << ptB.y << ", " << ptB.z <<
   endl;
```

2, 2, 30

1.5, 2, 30



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

**CMake** 

#### Rectangle

```
#include <iostream>
#include <cv.h>
#include <highgui.h>
using namespace cv;
int main ( int argc, char **argv )
  Mat image(200, 200, CV_8UC3, Scalar(0));
  RotatedRect rRect = RotatedRect(Point2f(100,100), Size2f(100,50), 30);
  Point2f vertices[4]:
  rRect.points(vertices);
  for (int i = 0; i < 4; i++)
    line(image, vertices[i], vertices[(i+1)%4], Scalar(0,255,0));
  Rect brect = rRect.boundingRect();
  rectangle(image, brect, Scalar(255,0,0));
  imshow("rectangles", image);
  waitKey(0);
  return 0:
```



Mémoire

E.S.

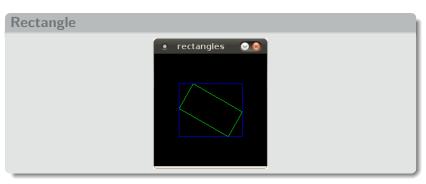
Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

CMake





Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

Dessiii

T.I.

IHM

CMake

#### Matrice

typedef cv::Matx<float, 1, 2> Matx12f;
typedef cv::Matx<double, 1, 2> Matx12d;

template<typename \_Tp, int m, int n> class Matx
{...};

- addition, soustraction...: A+B, A-B, A+s, A-s, s+A, s-A,
- echelle : A\*alpha
- multiplication et division par element : A.mul(B), A/B, alpha/A
- multiplication: A\*B
- transposition: A.t()
- inversion et pseudo-inversion
- solveur de systeme linéaire et moindre carrés



# Mémoire





#### Gestion de la mémoire

Structures de base

▶ Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

Dessin

T.I.

ІНМ

IHIVI

CMake

#### **Attention**

```
// Creation d'une grosse matrice Mat A(10000, 10000, CV\_64F); // Creation d'une autre matrice mais qui pointe vers les memes donnees Mat B=A;
```

• Permet de réduire la taille en mémoire



#### Gestion de la mémoire

Structures de base

▶ Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

. . .

IHM

**CMake** 

#### **Solution**

```
// Creation d'une grosse matrice
Mat A(10000, 10000, CV_64F);
// Creation d'une autre matrice
Mat B = A.clone();
```

• Effectue une copie complète



# Entrée / Sortie

Langage C++ / POO 30/11/2012 15 / 43



Mémoire

▶E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

CMake

#### Lire

```
cv::Mat img = cv::imread("linux_icon.png");
```



Mémoire

▶E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

ІНМ

**CMake** 

# Écrire

```
// fabrique une image a 3 canaux
// 1920 colonnes et 1080 lignes.
cv::Mat img(Size(1920, 1080), CV_8UC3);
cv::imwrite("c:/toto.png", img);
```



### Accesseurs



```
#include <iostream>
#include <cv.h>
```

#include <highgui.h>

# MATIS

Structures de base

Mémoire

E.S.

► Accesseurs

Doccin

Dessin

T.I.

IHM

CMake

```
using namespace cv;
int main ( int argc, char **argv ){
  Mat imgT = imread("linux_icon.png");
  for( int 1 = 0; 1 < imgT.rows; l++ ){</pre>
    for( int c = 0; c < imgT.cols; c++ ){</pre>
       std::cout<<c<" "<<l<<" "<< (unsigned
    int)imgT.at<Vec3b>(1,c)[0]<<" "<<(unsigned)</pre>
    int)imgT.at<Vec3b>(1,c)[1]<<" "<<(unsigned)</pre>
    int) imgT.at < Vec3b > (1,c) [2] < < "\n";</pre>
  return 0;
```

30/11/2012



Mémoire

E.S.

► Accesseurs

Dessin

T.L.

IHM

**CMake** 

#### Region

```
cv::Mat img = cv::imread("c:/toto.png");
cv::Rect r(10, 10, 100, 100);
cv::Mat smallImg = img(r);
```



Mémoire

E.S.

▶ Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

CMake

#### Creation

```
cv::Mat M(5,3, cv::CV_8UC3, cv::Scalar(0,0,255));
std::cout << "M = " << std::endl << " " << M <<
   std::endl << std::endl;
```

```
cv::Mat M;
M.create(4,4, CV_8UC(2));
```

std::cout << "M = "<< std::endl << " " << M << std::endl << std::endl;

```
M =
```

```
[0, 0, 255, 0, 0, 255, 0, 0, 255;
0, 0, 255, 0, 0, 255, 0, 0, 255;
```



Mémoire

E.S.

▶ Accesseurs

Dessin

T.L.

IHM

CMake

#### Creation

```
cv::Mat E = cv::Mat::eye(4, 4, cv::CV_64F);
cout << "E = " << endl << " " << E << endl << endl;
cv::Mat 0 = cv::Mat::ones(2, 2, cv::CV_32F);
cout << "0 = " << endl << " " << 0 << endl << endl:
cv::Mat Z = cv::Mat::zeros(3,3, cv::CV_8UC1);
cout << "Z = " << endl << " " << Z << endl << endl;
```



# Structures de

Mémoire

E.S.

hase

▶ Accesseurs

Dessin

T.L.

IHM

CMake

```
Creation
```

```
cv::Mat E = cv::Mat::eye(4, 4, cv::CV_64F);
cout << "E = " << endl << " " << E << endl << endl;
cv::Mat 0 = cv::Mat::ones(2, 2, cv::CV_32F);
cout << "0 = " << endl << " " << 0 << endl << endl:
cv::Mat Z = cv::Mat::zeros(3,3, cv::CV_8UC1);
cout << "Z = " << endl << " " << Z << endl << endl:
```

```
E =
```

```
[1, 0, 0, 0;
0, 1, 0, 0;
0. 0. 1. 0:
0, 0, 0, 1
```



Mémoire

E.S.

▶ Accesseurs

Dessin

T.L.

IHM

CMake

### Creation

```
cv::Mat E = cv::Mat::eye(4, 4, cv::CV_64F);
cout << "E = " << endl << " " << E << endl << endl:
cv::Mat 0 = cv::Mat::ones(2, 2, cv::CV_32F);
cout << "O = " << endl << " " << 0 << endl << endl;
cv::Mat Z = cv::Mat::zeros(3,3, cv::CV_8UC1);
cout << "Z = " << endl << " " << Z << endl << endl:
```

$$0 = [1, 1;$$



Mémoire

E.S.

▶ Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

```
Creation
```

```
cv::Mat E = cv::Mat::eye(4, 4, cv::CV_64F);
cout << "E = " << endl << " " << E << endl << endl:
cv::Mat 0 = cv::Mat::ones(2, 2, cv::CV_32F);
cout << "0 = " << endl << " " << 0 << endl << endl;
cv::Mat Z = cv::Mat::zeros(3,3, cv::CV_8UC1);
cout << "Z = " << endl << " " << Z << endl << endl;
```

```
7 =
[0, 0, 0;
0, 0, 0;
[0, 0, 0]
```



## Dessin





Mémoire

E.S.

Accesseurs

▶ Dessin

T.I.

.....

**CMake** 

## Primitive

bool clipLine(Size imgSize, Point& pt1, Point& pt2);

void ellipse(Mat& img, Point center, Size axes, double angle, double startAngle, double
endAngle, const Scalar& color, int thickness=1, int lineType=8, int shift=0);

void ellipse2Poly(Point center, Size axes, int angle, int startAngle, int endAngle, int
 delta, vector<Point>& pts);

Size getTextSize(const string& text, int fontFace, double fontScale, int thickness, int\*
 baseLine);

void rectangle(Mat& img, Point pt1, Point pt2, const Scalar& color, int thickness=1, int
 lineType=8, int shift=0);

Langage C++ / POO



Mémoire

Memoire

E.S.

Accesseurs

**▶** Dessin

T.I.

IHM

**CMake** 

```
#include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
#include "opencv2/highgui/highgui.hpp"
#include "highgui.h"
#include <stdlib.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>

using namespace cv;

int main( int argc, char** argv )
{
    Mat imgI = imread("linux_icon.png");
    ellipse(imgI, Point(50,50), Size(40,40), 45, 0, 270, Scalar(255,255,0), 2, CV_AA);
    imwrite("linux_iconDe.png", imgI);
    return 0;
}
```



Mémoire

E.S.

Accesseurs

**▶** Dessin

T.I.

IHM

**CMake** 

```
#include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
#include "opencv2/highgui/highgui.hpp"
#include "highgui.h"
#include <stdlib.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>

using namespace cv;

int main( int argc, char** argv )
{
    Mat imgI = imread("linux_icon.png");
    ellipse(imgI, Point(50,50), Size(40,40), 45, 0, 270, Scalar(255,255,0), 2, CV_AA);
    imwrite("linux_iconDe.png", imgI);
    return 0;
}
```





Mémoire

E.S.

Accesseurs

▶ Dessin

T.I.

IHM

**CMake** 

```
#include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
#include "opencv2/highgui/highgui.hpp"
#include "highgui.h"
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
using namespace cv;
int main( int argc, char** argv )
  Mat imgI = imread("linux_icon.png");
  circle(imgI, Point(20,20),10, Scalar(255,0,0),1,4);
  circle(imgI, Point(20,50),10, Scalar(255,0,0),1,CV_AA);
  imwrite("linux_iconDe.png", imgI);
  return 0;
```



Mémoire

E.S.

Accesseurs

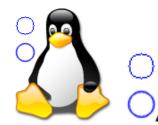
▶ Dessin

T.I.

IHM

**CMake** 

```
#include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
#include "opencv2/highgui/highgui.hpp"
#include "highgui.h"
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
using namespace cv;
int main( int argc, char** argv )
  Mat imgI = imread("linux_icon.png");
  circle(imgI, Point(20,20),10, Scalar(255,0,0),1,4);
  circle(imgI, Point(20,50),10, Scalar(255,0,0),1,CV_AA);
  imwrite("linux_iconDe.png", imgI);
  return 0;
```





## Traitement d'image





# Traitement d'image

Langage C++ / POO 30/11/2012 24 / 43



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

► Noyau Morphologie Couleurs

Morpholog Couleurs Seuillage

IHM

**CMake** 

## Filtrage



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

Dessin

T.I.

► Noyau Morphologie Couleurs Seuillage

IHM

**CMake** 

## Filtrage

cv::filter2D(imgI, imgO, imgI.depth(), kern );

cv::imwrite("linux\_iconS.png", img0);







# Traitement d'image Morphologie



## Erosion

Structures de base

Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I. Noyau

► Morphologie Couleurs Seuillage

IHM



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.
Noyau

► Morphologie
Couleurs
Seuillage

IHM

CMake

### Erosion





## **Dilatation**

```
// MORPH_
// MORPH_
Structures de // MORPH_
```

base

Mémoire E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

Noyau

▶ Morphologie

Couleurs

Seuillage IHM



## Dilatation

cv::Mat img0;
// MORPH\_RECT
// MORPH\_ELLIPSE
// MORPH\_CROSS

cv::Mat imgI = cv::imread("linux\_iconG.png");

cv::dilate( imgI,imgO, element );

cv::imwrite("linux\_iconD.png", img0);

## Accesseurs

Mémoire

E.S.

### Dessin

T.I.
Noyau

► Morphologie
Couleurs
Seuillage

IHM





# Traitement d'image Couleurs

Langage C++ / POO 30/11/2012 27 / 43

## **Attention**

#include <iostream>



Structures de base

Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

Noyau Morphologie ▶ Couleurs Seuillage

IHM

CMake

```
#include <cv.h>
#include <highgui.h>
using namespace cv;
int main ( int argc, char **argv ){
  Mat imgT = imread("linux_icon.png");
  for( int 1 = 0; 1 < imgT.rows; 1++ ){</pre>
    for( int c = 0; c < imgT.cols; c++ ){</pre>
      std::cout<<c<" "<<l<<" "<< (unsigned
    int)imgT.at<Vec3b>(1,c)[0]<<" "<<(unsigned)</pre>
    int)imgT.at<Vec3b>(1,c)[1]<<" "<<(unsigned)</pre>
    int) imgT.at<Vec3b>(1,c)[2]<<"\n";</pre>
  return 0;
```

Une image couleurs est par défaut ouverte en BGR, c'est à dire que le canal 0 est le bleu, le 1 est le vert et le 2 le rouge !



#### Mémoire

## E.S.

#### Accesseurs

#### Dessin

#### T.I.

#### Novau Morphologie ▶ Couleurs

## Seuillage

#### **CMake**

## Conversion de couleur

- RGB − > gris (CV\_RGB2GRAY)
- RGB HSV (CV\_BGR2HSV...)
- BGR XYZ (CV\_BGR2XYZ...)
- BGR2YCrCb (CV\_BGR2YCrCb...)
- BGR2HLS (CV\_BGR2HLS...)
- BGR2Lab (CV\_BGR2Lab...)
- BGR2Luv (CV\_BGR2Luv...)
- BayerBG2BGR (...)

```
#include <cv.h>
#include <highgui.h>
using namespace cv;
int main( int argc, char** argv )
  Mat src. hsv:
  src=imread("linux_icon.png");
  cvtColor(src, hsv, CV_BGR2GRAY);
  imwrite("linux iconG.png".hsv);
  return 0:
```



## Conversion de couleur

```
#include <cv.h>
#include <hiphgui.h>
using namespace cv;
int main( int argc, char** argv )
{
   Mat src, hsv;
   src=imread("linux_icon.png");
   cvtColor(src, hsv, CV_BGR2GRAY);
   imwrite("linux_iconG.png",hsv);
   return 0;
```

Accesseurs Dessin

Mémoire

E.S.

T.I.

Noyau Morphologie

► Couleurs Seuillage

IHM







# Traitement d'image Seuillage

Langage C++ / POO 30/11/2012 29 / 43

## Seuillage automatique

THRESH\_BINARY



Structures de base

Mémoire

E.S.

Accesseurs

Accesseur

Dessin

Dessiii

T.I. Noyau Morphologie Couleurs

Couleurs ► Seuillage

IHM

```
#include <cv.h>
#include <highgui.h>
#include <iostream>
using namespace cv;
int main( int argc, char** argv )
{
   Mat src = imread( "linux_icon.png" );
   Mat dst;
   threshold(src,dst, 100, 150, THRESH_BINARY);
   imwrite( "linux_icon_.png" ,dst);
   return 0;
}
```







## Seuillage automatique

THRESH\_BINARY\_INV

THRESH BINARY

Structures de

base Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

Novau Morphologie

Couleurs ▶ Seuillage

IHM

```
#include <cv.h>
#include <highgui.h>
#include <iostream>
using namespace cv;
int main( int argc, char** argv )
  Mat src = imread( "linux_icon.png" );
 Mat dst;
 threshold(src,dst, 100, 150, THRESH_BINARY);
  imwrite( "linux_icon_.png" ,dst);
return 0;
```







Structures de

## Seuillage automatique

THRESH\_BINARY

THRESH\_BINARY\_INV

THRESH\_TRUNC

```
#include <cv.h>
#include <highgui.h>
#include <iostream>
using namespace cv;
int main( int argc, char** argv )
{
   Mat src = imread( "linux_icon.png" );
   Mat dst;
   threshold(src,dst, 100, 150, THRESH_BINARY);
   imwrite( "linux_icon_.png" ,dst);
   return 0;
```

### Dessin T.I.

base

E.S.

Mémoire

Accesseurs

Noyau Morphologie Couleurs ► Seuillage

ІНМ







## IHM

Langage C++ / P00



Mémoire

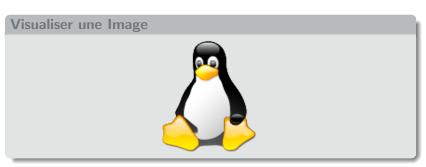
E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM





Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM

**CMake** 

### Visualiser une Image

```
#include <iostream>
#include <cv.h>
#include <highgui.h>
using namespace cv;
int main ( int argc, char **argv )
  Mat img = cv::imread("./linux_icon.png");
  imshow("Mon image", img);
  waitKey();
  return 0;
```



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM



#include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
#include "opencv2/highgui/highgui.hpp"



Structures de base

Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM

```
CMake
```

```
#include "highgui.h"
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
using namespace cv;
Mat src, erosion dst:
int erosion elem = 0:int erosion size = 0:
void Erosion( int, void* )
  int erosion_type;
  if( erosion_elem == 0 ){ erosion_type = MORPH_RECT; }
  else if( erosion_elem == 1 ){ erosion_type = MORPH_CROSS; }
  else if( erosion_elem == 2) { erosion_type = MORPH_ELLIPSE; }
  Mat element = getStructuringElement( erosion_type,Size( 2*erosion_size + 1,
      2*erosion size+1 ).Point( erosion size, erosion size ) ):
  erode( src. erosion dst. element ):
  imshow( "Erosion Demo", erosion_dst );
int main( int argc, char** argv )
  src = imread( "linux iconGG.png" );
  if(!src.data) return -1:
  namedWindow( "Erosion Demo", CV_WINDOW_AUTOSIZE );
  createTrackbar( "Element:\n 0: Rect \n 1: Cross \n 2: Ellipse", "Erosion
      Demo". &erosion elem. 2. Erosion ):
  createTrackbar( "Kernel size: \n 2n +1", "Erosion Demo", &erosion_size, 21, Erosion );
  Erosion( 0, 0 ):
 waitKey(0);
  return 0;
```



Mémoire

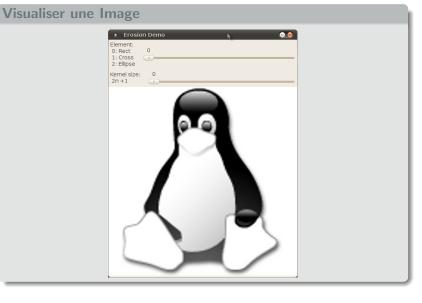
E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM





namedWindow( "Erosion Demo", CV\_WINDOW\_AUTOSIZE );

Structures de base

Mémoire

E.S.

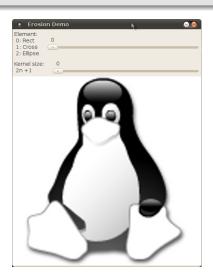
Accesseurs

Dessin

Dessi

T.I.

▶IHM





createTrackbar( "Element:\n 0: Rect \n 1: Cross \n
2: Ellipse", "Erosion Demo",&erosion\_elem,
2,Erosion );

Structures de base

Mémoire

E.S.

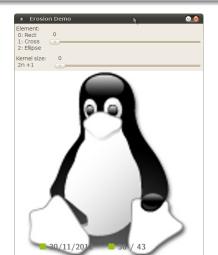
Accesseurs

Dessin

\_\_\_\_\_\_

T.I.

▶IHM





createTrackbar( "Kernel size:\n 2n +1", "Erosion
 Demo",&erosion\_size, 21, Erosion );

Structures de base

Mémoire

E.S.

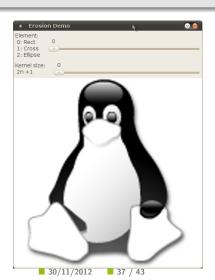
Accesseurs

Dessin

\_\_\_\_\_\_

T.I.

▶IHM





## Visualiser plusieurs images

Structures de base

Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

- - - -

T.I.

▶IHM

```
#include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
#include "opencv2/highgui/highgui.hpp"
#include "highgui.h"
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
using namespace cv;
int main( int argc, char** argv )
  Mat srcA=imread( "linux icon.png" ):
  Mat srcB=imread( "linux_iconG.png" );
  /// Create windows
  namedWindow( "Image A", CV_WINDOW_AUTOSIZE );
  namedWindow( "Image B", CV_WINDOW_AUTOSIZE );
  cvMoveWindow( "Image A", 0, 0 );
  cvMoveWindow( "Image B", srcA.cols+50, 0 );
  imshow( "Image A", srcA );
  imshow( "Image B", srcB );
  waitKey(0);
  return 0:
```



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM





Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM

**CMake** 

## Visualiser plusieurs images

```
#include <cv.h>
#include <highgui.h>
#include <iostream>
using namespace cv;
Mat src1, src2, dst;
int fusion:
void Fusion( int , void* )
  double alpha=fusion/100.0;
  double beta = ( 1.0 - alpha );
  addWeighted( src1, alpha, src2, beta, 0.0, dst);
 imshow( "Test", dst ):
int main( int argc, char** argv )
  fusion=50;
  src1 = imread("linux_iconGG.png");
  src2 = imread("vert.png");
 if( !src1.data ) { printf("Error loading src1 \n"); return -1; }
  if( !src2.data ) { printf("Error loading src2 \n"); return -1; }
  namedWindow("Test", 1);
  createTrackbar( "Fusion entre 0 et 100", "Test", &fusion, 100, Fusion );
  Fusion(0.0):
  waitKey(0);
  return 0;
```



Mémoire

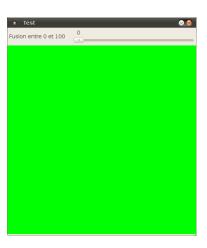
E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM





Mémoire

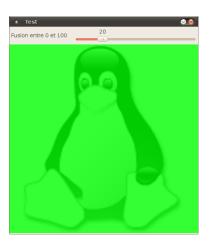
E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM





Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM





Mémoire

E.S.

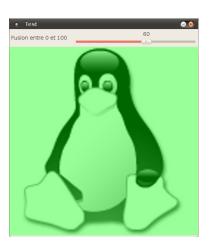
Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM

**CMake** 



**41 / 43** 



Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

▶IHM





Mémoire

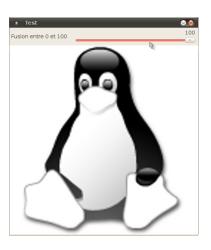
E.S.

Accesseurs

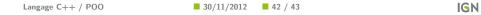
Dessin

T.I.

▶IHM









Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

IHM

► CMake

Pour utiliser OpenCV dans un projet c++, on peut utiliser CMake. Voici un exemple de fichier CMakeLists:

### CMakeLists.txt

```
PROJECT( helloworld_proj )
FIND_PACKAGE( OpenCV REQUIRED )
ADD_EXECUTABLE( helloworld main.cpp )
TARGET_LINK_LIBRARIES( helloworld ${OpenCV_LIBS} )
```

### Voici un exemple de fichier main.cpp :



Structures de hase

Mémoire

E.S.

Accesseurs

Dessin

T.I.

**IHM** 

```
main.cpp
```

```
#include <cv h>
#include <highgui.h>
#include <iostream>
using namespace cv;
Mat src1, src2, dst:
int fusion;
void Fusion( int , void* )
  double alpha=fusion/100.0;
  double beta = ( 1.0 - alpha );
  addWeighted( src1, alpha, src2, beta, 0.0, dst);
  imshow( "Test", dst ):
int main( int argc, char** argv )
  fusion=50;
  src1 = imread("linux iconGG.png");
  src2 = imread("vert.png");
  if( !src1.data ) { printf("Error loading src1 \n"); return -1; }
  if( !src2.data ) { printf("Error loading src2 \n"); return -1; }
  namedWindow("Test", 1);
  createTrackbar( "Fusion entre 0 et 100", "Test", &fusion, 100, Fusion ):
  Fusion(0.0):
  waitKey(0);
  return 0;
```