线性代数进阶

邓明格

七月在线

mingge_deng@brown.edu

March 31, 2017

主要内容

- 1 重要的特殊矩阵
- 2 矩阵变换
 - 相似变换
 - 相合变换
 - 正交相似变换
- ③ 矩阵分解
- 4 PCA 理论及实例
 - 低阶矩阵近似
 - PCA 应用

对称方阵

对称方阵

- 定义: $\mathbf{H} \in \mathcal{R}^{n,n}$, $h_{ij} = h_{ji}$ or $\mathbf{H}^T = \mathbf{H}$.
- 协方差矩阵: $\mathbf{H} = (\mathbf{X} \mathbf{X_0})(\mathbf{X} \mathbf{X_0})^{\mathbf{T}}$, \mathbf{X} 为列向量或者 $\mathbf{n} \times \mathbf{n}$ 方阵。
- 海森矩阵 (牛顿法):

$$\mathbf{H}\left(f(\beta)\right) = \begin{bmatrix} \frac{\partial^{2} f}{\partial \beta_{1} \partial \beta_{2}} & \cdots & \frac{\partial^{2} f}{\partial \beta_{1} \partial \beta_{n}} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{\partial^{2} f}{\partial \beta_{n} \partial \beta_{1}} & \cdots & \frac{\partial^{2} f}{\partial \beta_{n} \partial \beta_{n}} \end{bmatrix}$$
(1)

• 内积矩阵

邓明格 (七月在线) 矩阵与凸优化

3 / 25

正定方阵

正定方阵

- 定义: $\mathbf{H} \in \mathcal{R}^{n,n}$ 为对称方阵, $\forall \mathbf{x} \neq \mathbf{0}$,满足 $\mathbf{x}^T \mathbf{H} \mathbf{x} > 0$,则 \mathbf{H} 为正定方阵,< 0 为负定, ≥ 0 为半正定方阵。
- 协方差矩阵
- 海森矩阵(如果 f(β) 为凸函数)
- 内积矩阵

其他特殊矩阵

- 正交矩阵 $\mathbf{H} \in \mathcal{R}^{n,n}, \mathbf{H}^T \mathbf{H} = \mathbf{H} \mathbf{H}^T = \mathbf{I}$.
- 三角矩阵
- 对角矩阵
- 稀疏矩阵

- ◀ ㅁ ▶ ◀ # ▶ ◀ 볼 ▶ 《 볼 · 씨 Q ()

4 / 25

相似变换

相似变换

- 定义: 如果方阵 \mathbf{A} 与 $\tilde{\mathbf{A}}$ 满足 $\tilde{\mathbf{A}} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{AP}$, 那么方阵 \mathbf{A} 与 $\tilde{\mathbf{A}}$ 互 为相似矩阵。
- 几何意义: 同一个线性变换在不同的基下的表达形式。
- 线性空间 V 可以由基 α 或者基 $\tilde{\alpha}$ 来描述。两组基满足 $\tilde{\alpha} = \alpha \cdot \mathbf{P}$, 那么同一个向量在不同基下的坐标满足 $\tilde{\mathbf{x}} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{x}$ 。
- 线性变换 T: V → V:
 - 线性空间 V 由基 α 描述,线性变换可以表示为 $\mathbf{x} = \mathbf{A}\mathbf{y}$
 - 线性空间 \mathbf{V} 由基 $\tilde{\alpha}$ 描述,线性变换可以表示为 $\tilde{\mathbf{x}} = \tilde{\mathbf{A}}\tilde{\mathbf{v}}$

$$\mathbf{P}^{-1}\mathbf{x} = \tilde{\mathbf{A}}\mathbf{P}^{-1}\mathbf{y} \Longrightarrow \mathbf{x} = \mathbf{P}\tilde{\mathbf{A}}\mathbf{P}^{-1}\mathbf{y} \Longrightarrow \mathbf{A} = \mathbf{P}\tilde{\mathbf{A}}\mathbf{P}^{-1}$$
(2)

邓明格 (七月在线) 矩阵与凸优化 March 31, 2017 5 / 25

相似变换实例

线性变换 $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$, 沿 y = x 方向拉伸 2 倍

• 选择基
$$\alpha_1 = (1,0), \alpha_2 = (0,1)$$
 描述, $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3/2 & 1/2 \\ 1/2 & 3/2 \end{bmatrix}$

• 选择基
$$\alpha_1 = (1,1), \alpha_2 = (1, 1)$$
 描述, $\tilde{\mathbf{A}} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$

邓明格 (七月在线)

相似变换不变量: 行列式

A 与 $P^{-1}AP$ 描述同一个线性变换,体积变化率不变

$$det(\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P}) = det(\mathbf{P}^{-1}) det(\mathbf{A}) det(\mathbf{P})$$

$$= det(\mathbf{P}^{-1}) det(\mathbf{P}) det(\mathbf{A})$$

$$= det(\mathbf{A})$$
(3)

提示: $det(\mathbf{AB}) = det(\mathbf{BA}) = det(\mathbf{A}) det(\mathbf{B})$

邓明格 (七月在线) 矩阵

相似变换不变量:迹

迹

- 定义: 迹是矩阵所有对角元的和: $tr(\mathbf{A}) = \sum_{i} a_{ii}$
- 迹是矩阵特征值的总和。(作业,提示:特征多项式韦达定理)
- tr(AB) = tr(BA)。(作业,提示:定义)
- 几何意义: $\exp(tr(\mathbf{A}))$ 是线性变换 $\exp(\mathbf{A})$ 的体积变化率).

$$\exp(tr(\mathbf{A})) = \det(\exp(\mathbf{A})) \tag{4}$$

$$e^{\mathbf{A}} = \mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 / 2 + \dots$$
 (5)

 $\exp(\mathbf{A})$ 与 $\exp(\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P})$ 描述同一个线性变换,体积变化率不变

$$tr(\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P}) = tr(\mathbf{A}\mathbf{P}\mathbf{P}^{-1}) = tr(\mathbf{A}\cdot\mathbf{I}) = tr(\mathbf{A})$$
(6)

邓明格 (七月在线) March 31, 2017 8 / 25

相似变换不变量: 特征值

特征值

特征值是特征方程 $\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = 0$ 的根,如果 $\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = 0$,那么 $\det(\mathbf{P^{-1}}(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})\mathbf{P}) = 0$,于是 $\det(\mathbf{P^{-1}}\mathbf{A}\mathbf{P} - \lambda \mathbf{I}) = 0$

注意:特征值是最重要的相似不变量,利用这个相似不变量可以得出其他的不变量。

邓明格 (七月在线) 矩阵与凸优化 March 31, 2017 9 / 25

内积

内积

 ${f V}$ 是线性空间,内积用来表达线性空间的空间度量,是正定、对称以及双线性形式,: ${f V} imes {f V} o {\cal R}$

- $G(x,x) \ge 0$ G(x,x) = 0 iff x = 0,
- G(x, y) = G(y, x)
- G(x + y, z) = G(x, z) + G(y, z)
- 欧氏空间标准内积 $\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \mathbf{x^T} \mathbf{y} = \sum_{k=1}^{n} \mathbf{x_k} \mathbf{y_k}$

如果 $\alpha\{\alpha_1,...,\alpha_k\}$ 是空间 \mathbf{V} 的一组基,内积一般可以用一个对称矩阵 H_{α} 来表示

$$h_{ij} = G(\alpha_i, \alpha_j) = G(\alpha_j, \alpha_i) = h_{ji}$$
 (7)

任意两个向量 $\mathbf{v} = \alpha \cdot \mathbf{x}$, $\mathbf{w} = \alpha \cdot \mathbf{y}$, 其中 \mathbf{x} , \mathbf{y} 为基 α 下的坐标, 那么

$$G(\mathbf{v}, \mathbf{w}) = x^T H_{\alpha} y \tag{8}$$

相合变换

相合变换

- 如果两个对称方阵 \mathbf{A} 与 $\tilde{\mathbf{A}}$ 满足 $\tilde{\mathbf{A}} = \mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P}$. 那么这两个方阵就互为相合矩阵。
- 相似矩阵的几何意义是同一个内积结构在不同基下的表示形式。

线性空间 ${\bf V}$ 可以由基 α 或者基 $\tilde{\alpha}$ 来描述。两组基满足 $\alpha=\tilde{\alpha}\cdot{\bf P}$,那 么任意一向量 ${\bf v}=\alpha\cdot{\bf x}=\tilde{\alpha}{\bf P}\cdot{\bf x}=\tilde{\alpha}\cdot\tilde{\bf x}$ 。

$$G(\mathbf{v}, \mathbf{w}) = x^{T} H_{\alpha} y = \tilde{x}^{T} \tilde{H}_{\alpha} \tilde{y} = x^{T} \mathbf{P}^{T} \tilde{H}_{\alpha} \mathbf{P} y$$

$$\Longrightarrow \mathbf{H} = \mathbf{P}^{T} \tilde{\mathbf{H}} \mathbf{P}$$
(9)

相合变换不变量

相合变换不变量

- 矩阵的正定性(正定,负定)
- 矩阵的正负特征值的个数 (Signature)
- 相合变换下矩阵保持对称性

正交相似变换

正交相似变换

- 正交相似变换同时满足相似与相合变换的条件,也就是说它同时保持了矩阵的相似与相合不变量。
- 如果两个对称方阵方阵 \mathbf{A} 与 $\tilde{\mathbf{A}}$ 满足 $\tilde{\mathbf{A}} = \mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P}$,且 \mathbf{P} 是正交矩 阵 $\mathbf{P}^T = \mathbf{P}^{-1}$. 那么 \mathbf{A} 与 $\tilde{\mathbf{A}}$ 就互为正交相似.

任何一个对称矩阵 \mathbf{A} 都可以正交相似于一个对角矩阵 \mathbf{D} ,或者说总存在一个正交矩阵 \mathbf{P} ,使得 $\mathbf{A} = \mathbf{P}^T\mathbf{DP}$,且对角矩阵 \mathbf{D} 由 \mathbf{A} 的特征值构成。

正交相似实例及几何意义

对称方阵 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$, 求及正交相似标准型:

- 求特征值 $det(\mathbf{A} \lambda \mathbf{I}) = 0$, 得到 $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 3$ 。
- 求特征向量 $\mathbf{A}\mathbf{v}_i = \lambda_i \mathbf{v}_i$, 得到 $\mathbf{v}_1^T = (1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$, $\mathbf{v}_2^T = (-1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$ 。
- $\mathbf{A} = \mathbf{P}^T \mathbf{D} \mathbf{P}, \ \mathbf{D} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}, \ \mathbf{P} = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$

几何意义: 方阵 \mathbf{A} 对应的线性变换: 在 \mathbf{v}_1 方向放大三倍, \mathbf{v}_2 方向保持不变。

LU 分解与 cholesky 分解

LU 分解

- 定义: $\mathbf{A} \in \mathcal{R}^{n \times n}$, 存在唯一的单位下三角矩阵 \mathbf{L} 和非奇异上三角矩阵 \mathbf{U} , 使得 $\mathbf{A} = \mathbf{L}\mathbf{U}$, 充要条件是 \mathbf{A} 的所有顺序主子矩阵 $\mathbf{A}_k = \mathbf{A}(1:k,1:k)$ 都非奇异。
- 方法: 高斯消去法 (O(n³)), (如何求解线性方程组)

cholesky 分解

- 定义: $\mathbf{A} \in \mathcal{R}^{n \times n}$ 对称正定, 则存在唯一的对角线元素为正的下三角 矩阵 \mathbf{L} , 使得 $\mathbf{A} = \mathbf{L} \mathbf{L}^T$ 。
- 联系正交相似标准型: $\mathbf{A} = \mathbf{P}^T \mathbf{D} \mathbf{P}$, 如果 \mathbf{A} 对称正定, 特征值都为正数, 所以 $\mathbf{L} = \mathbf{P}^T \mathbf{D}^{1/2} \mathbf{P}$ 。

QR 分解

QR 分解

- 定义: $\mathbf{A} \in \mathcal{R}^{n \times n}$, 可以被分解为 $\mathbf{A} = \mathbf{Q}\mathbf{R}$, 其中 \mathbf{Q} 是正交矩阵,而 \mathbf{R} 是上三角矩阵。如果 \mathbf{A} , 分解唯一。
- Gram-Schmidt 正交化.

$$egin{aligned} eta_1 &= oldsymbol{v}_1, & oldsymbol{\eta}_1 &= rac{oldsymbol{eta}_1}{\|oldsymbol{eta}_1\|} \ eta_2 &= oldsymbol{v}_2 - \langle oldsymbol{v}_2, oldsymbol{\eta}_1
angle, & oldsymbol{\eta}_2 &= rac{oldsymbol{eta}_2}{\|oldsymbol{eta}_2\|} \ eta_3 &= oldsymbol{v}_3 - \langle oldsymbol{v}_3, oldsymbol{\eta}_1
angle oldsymbol{\eta}_1 - \langle oldsymbol{v}_3, oldsymbol{\eta}_2
angle oldsymbol{\eta}_2, & oldsymbol{\eta}_3 &= rac{oldsymbol{eta}_3}{\|oldsymbol{eta}_3\|} \ & dots & dots & dots \ eta_n &= oldsymbol{v}_n - \sum_{i=1}^{n-1} \langle oldsymbol{v}_n, oldsymbol{\eta}_i
angle oldsymbol{\eta}_i, & oldsymbol{\eta}_n &= rac{oldsymbol{eta}_n}{\|oldsymbol{eta}_n\|} \end{aligned}$$

这样就得到 $\mathrm{span}\{m{v}_1,\ldots,m{v}_n\}$ 上的一组正交基 $\{m{eta}_1,\ldots,m{eta}_n\}$,以及相应的标准正交基 $\{m{\eta}_1,\ldots,m{\eta}_n\}$

4D > 4A > 4B > 4B > B 900

邓明格 (七月在线) March 31, 2017 16 / 25

SVD 分解

SVD 分解

• 定义: 对于任何一个矩阵 $\mathbf{A} \in \mathcal{R}^{m \times n}$, 存在正交矩阵 $\mathbf{U}^{m \times m}$, $\mathbf{V}^{n \times n}$. 使得 $\mathbf{A} = \mathbf{U} \Sigma \mathbf{V}^T$, 其中 $\Sigma^{m \times n}$ 是一个对角矩阵, 且

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \tilde{\Sigma} & 0_{r,n-r} \\ 0_{m-r,r} & 0_{m-r,n-r} \end{bmatrix}, \quad \tilde{\Sigma} = diag(\sigma_1, ..., \sigma_r)$$
 (10)



SVD 分解

SVD 分解与特征值的联系: (作业)

- $\mathbf{U}^{m \times m}$ 为 $\mathbf{A} \mathbf{A}^T$ 的特征向量。
- $V^{n \times n}$ 为 $A^T A$ 的特征向量。
- $\tilde{\Sigma}$ 为 $\mathbf{A}\mathbf{A}^T$ 或者 $\mathbf{A}^T\mathbf{A}$ 的非零特征值的平方根,称为奇异值。

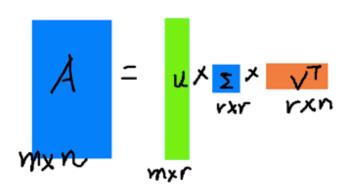
伪逆的 SVD 表达: (作业)

邓明格 (七月在线) 矩阵与凸优化 March 31, 2017 18 / 25

低阶矩阵近似

部分奇异值分解: 用少部分大的奇异值来近似描述矩阵

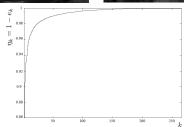
$$\mathbf{A} \approx \mathbf{U}_{m,k} \Sigma_{k,k} \mathbf{V}_{k,n}^{\mathsf{T}} \tag{11}$$



低阶矩阵近似实例







k = 9 包含 96% 图片的方差。

4□ > 4□ > 4 = > 4 = > = 900

低阶矩阵近似

对于任何一个矩阵 $\mathbf{A} \in \mathcal{R}^{m \times n}$, 并且 $r = rank(\mathbf{A}) > 0$, 如何用低阶的矩阵近似

$$\min_{\mathbf{A}_k \in \mathcal{R}^{m \times n}} ||\mathbf{A} - \mathbf{A}_k||_F^2$$
s.t.: $\operatorname{rank}(\mathbf{A}_k) = k < r$ (12)

最优解:

$$\mathbf{A} = \mathbf{U} \Sigma \mathbf{V}^{T} = \sum_{i=1}^{r} \sigma_{i} \mathbf{u}_{i} \mathbf{v}_{i}^{T}$$

$$\Longrightarrow \mathbf{A}_{k} = \sum_{i=1}^{k} \sigma_{i} \mathbf{u}_{i} \mathbf{v}_{i}^{T}$$
(13)

邓明格 (七月在线) 矩阵与凸优化

21 / 25

PCA

PCA

PCA: 最常用的线性降维方法,它的目标是通过某种线性投影,将高维的数据映射到低维的空间中表示,并期望在所投影的维度上数据的方差最大。

- 数据点: $\mathbf{x}_i \in \mathcal{R}^n$, i = 1, ..., m, 归一化,使中心为零,并且方差为 1。
- 寻找空间中的一个方向 $\mathbf{z} \in \mathcal{R}^n$, $||\mathbf{z}||_2 = 1$,使得所有数据在 \mathbf{z} 上的 投影方差和最大(保持最多信息)。
- 数据点在 **z** 方向上的投影为 $\alpha_i = \mathbf{x}_i^T \mathbf{z}$
- 数据投影方差和: $\sum_{i=1}^{m} \alpha_i^2 = \sum_{i=1}^{m} \mathbf{z}^T \mathbf{x}_i \mathbf{x}_i^T \mathbf{z}$

◆ロト ◆部ト ◆恵ト ◆恵ト ・恵 ・ 釣り○

PCA

PCA 问题:

$$\max_{\mathbf{z} \in \mathcal{R}^n} \mathbf{z}^T (\mathbf{x} \mathbf{x}^T) \mathbf{z} \quad s.t. \quad ||\mathbf{z}||_2 = 1$$
 (14)

由 SVD 求解 PCA 问题(作业) 我们可以得到 $\mathbf{z} = \mathbf{u}_1$,方差和为 σ_1^2 。



邓明格 (七月在线)

推荐问题 PCA 分析

谢谢大家!!

下节课主要内容:

- 微积分回顾
- 牛顿法
- 概率论回顾
- 极大似然估计