

Московский Государственный Университет им. М.В. Ломоносова
Факультет Вычислительной Математики и Кибернетики
Кафедра Суперкомпьютеров и Квантовой Информатики



Отчёт № 3
Параллельная программа MPI, которая реализует однокубитное квантовое преобразование с шумами

Работу выполнила
Домрачева Д. А.

Москва 2018

Постановка задачи и формат данных

Задача:

Разработать параллельную программу с использованием MPI и OpenMP, реализующую алгоритм преобразования n-Адамара, протестировать на системе Polus. Тип данных – complex<double>.

Формат командной строки:

Режим генерации:

<число кубитов n> <точность e> <количество итераций> <количество потоков> <файл вывода или “no”, если вывод не нужен> <файл вывода значений 1-F> <входной файл, если необходим>

Математическая постановка задачи:

Однокубитное преобразование – преобразование вектора $\{a_{i_1 i_2 \dots i_n}\}$ в вектор $\{b_{i_1 i_2 \dots i_n}\}$, задающееся комплексной матрицей 2×2 (в частности, преобразование Адамара задается матрицей $U = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$) и числом $1 \leq k \leq n$ – номером кубита, где элементы нового вектора

вычисляются по формуле: $b_{i_1 i_2 \dots i_k \dots i_n} = \sum_{j_k=0}^1 u_{i_k j_k} a_{i_1 i_2 \dots j_k \dots i_n}$.

Преобразование n-Адамара – это преобразование Адамара, выполненное последовательно n раз над вектором состояний, при этом кубит, по которому проводится преобразование изменяется от 1 до n. Зашумленный вентиль определяется формулами:

$$H_e = H U(\theta), H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, U(\theta) = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}, \theta = e \xi, \xi \sim N(0, 1),$$

e – уровень шума.

Алгоритм и хранение данных

По аргументам командной строки происходит определение режима работы программы:

- Режим генерации вектора: каждый процесс генерирует свою часть вектора с помощью функции rand_r. Для избежания повтора данных в качестве seed используется текущее время, умноженное на ранг процесса плюс один.
- Режим считывания вектора: из указанного входного файла происходит параллельное считывание средствами MPI (каждому процессу задается смещение в файле, начиная с которого он считывает свою порцию данных).
- Если указана необходимость вывода полученного вектора в файл, то вывод производится средствами MPI по аналогии с чтением вектора из файла.

После генерации/чтения вектора выполняется вычисление выходного вектора. В программе определяются индексы элементов исходного вектора, необходимых для вычисления текущего элемента b , затем происходит определение необходимости обмена данными между процессами. Если обмен необходим, то он симметричен, поэтому два процесса выполняют пересылку своего элемента и прием элемента от другого процесса. Если необходимости в обмене нет (искомый элемент находится в памяти текущего процесса), то вычисление произойдет в обычном порядке. Вычисление выполняется последовательно n раз, при этом кубит, по которому проводится преобразование изменяется от 1 до n.

На каждом процессе хранится лишь части векторов a и b (кроме случая, когда запущен только один процесс).

Тестирование и результаты

п.2

Количество кубитов	Количество вычислительных узлов	Количество используемых потоков на узел	Время работы программы (сек)
28	1	1	74.2878
		2	68.5362
		4	52.1107
		8	31.2767
	2	1	39.3923
		2	23.9043
		4	16.8965
		8	13.3873
	4	1	20.0627
		2	12.5622
		4	8.99562
		8	6.3345

п.3

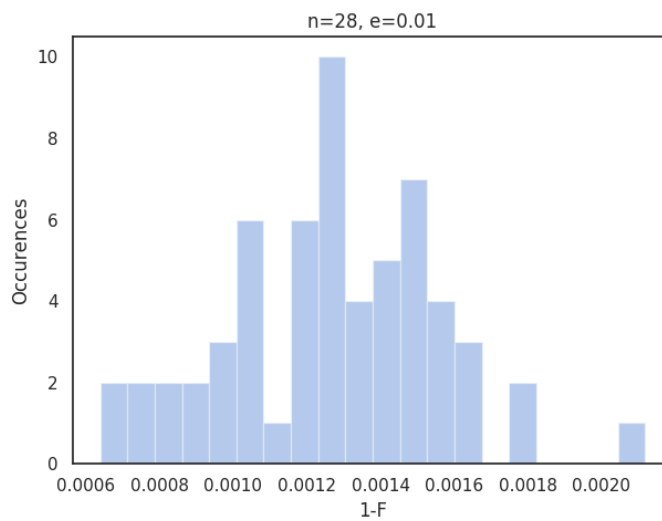
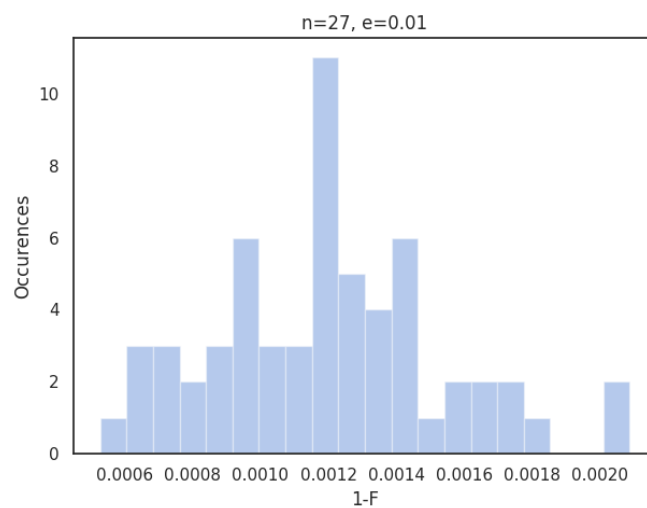
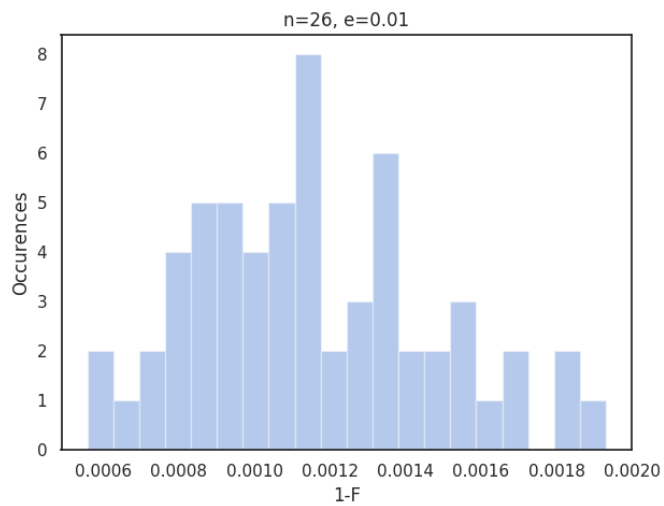
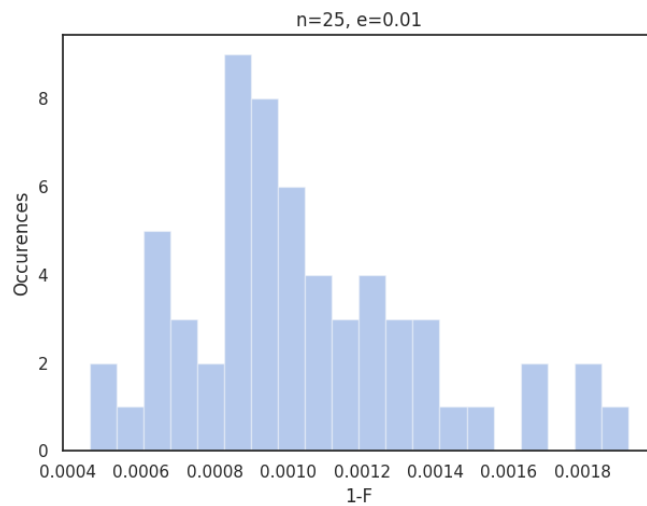
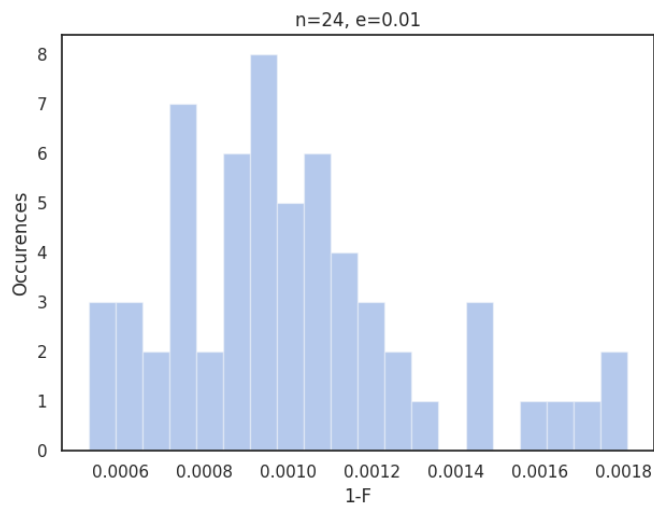
Количество кубитов	Среднее значение потерь
24	0.0010132
25	0.0010404
26	0.0011551
27	0.0011996
28	0.0012638

п.4

Количество кубитов	Среднее значение потерь
e=0.1	0.1071307
e=0.01	0.0011551
e=0.001	0.0000113

Для тестирования корректности работы программы были проведены запуски программы в режиме считывания вектора размера 2^{16} из файла на 1, 2, 4 и 8 процессах. Результирующие векторы данных запусков совпали, следовательно, стоит полагать, что программа работает корректно.

Графики п.3



п.4

