# 物理实验报告

陈建烨 12411913 2025.4.1 P4126

一. 实验名称: 固体杨氏模量

## 二. 实验目的

- 1.了解固体杨氏模量的概念和测量方法。
- 2.了解光杠杆放大发的原理和应用。

#### 三.实验原理

材料受力后会发生形变,弹性限度内,材料的应力与应变成正比,比例系数称为杨氏模量。大小表明了材料的刚度,越大表示材料越坚硬。杨氏模量的定义为:

$$E=rac{rac{F}{S}}{rac{\Delta L}{L}}=rac{FL}{S\Delta L}$$

其中,F为在S横截面积上的应力, $\Delta L$ 为材料的形变,L为材料的原长。一般 $\Delta L$ 很小,所以采用光学放大法测量。

光杠杆是一个带有可旋转的平面镜的支架,平面镜的镜面与三个足尖决定的平面垂直,其后足即杠杆的支脚与被测物接触。当杠杆支脚随被测物上升或下降微小距离 $\Delta L$ 时,镜面法线转过一个微小的 $\theta$ 角,而入射到望远镜的光线转过 $2\theta$ 角。由于 $tan\theta=\theta+\frac{\theta^3}{3!}+\cdots$ ,所以当 $\theta$ 很小时, $tan\theta\approx\theta$ 。所以有

$$tan heta = rac{\Delta L}{l} pprox heta$$

$$tan2 heta=rac{b}{D}pprox2 hetapprox2rac{\Delta L}{l}$$

带入整理得

$$E = \frac{2DLF}{Slb}$$

其中,L为金属丝的长度,S为金属丝的横截面积,b为望远镜中所看到的移动距离,D为平面镜和直尺之间的距离,l为光杠杆的臂长。

#### 四.实验仪器

支架, 光杠杆, 镜尺组, 管制器, 钢丝, 砝码托, 砝码, 钢尺。

## 五.实验内容

#### 1.调节仪器

- (a)调节放置光杠杆的平台与望远镜的相对位置,使光杠杆镜面法线与望远镜轴线大体重合。调节支架 底脚螺丝,确保平台水平,调平台的上下位置,使管制器顶部与平台的上表面共面。
- (b)调节光杠杆的镜面和足尖(或刀口)平行,使用时足尖(或刀口)放在平台的沟槽内,后锥形足尖放在管制器的槽中(不得与钢丝相碰),之后再调节平面镜的仰角使镜面垂直,使光杠杆镜面法线与望远镜轴线大体重合。
- (c)调节望远镜、直尺和光杠杆三者之间的相对位置,使望远镜和光杠杆平面镜处于同等高度。先粗调,使望远镜上的准星瞄准平面镜中的标尺像。再细调,使分划线清晰,用手轮调焦使尺像清晰。
  - (d)调节好后,保持仪器位置不变,加减砝码应交叉轻放,防止晃动,在钢丝静止后再读数。

#### 2.测量

- (a)测量钢丝长度。(夹钢丝半圆柱下表面~管制器上表面)
- (b)记录望远镜中的初始长度 $b_0$ ,在砝码托上逐次增加1kg的砝码,记录加后的读数 $b_i$ ,然后计算出变化量 $\Delta b_i$ ,做二次求平均 $\Delta \bar{b}_i$ 。
- (c)用米尺测量金属丝的长度L,平面镜和直尺之间的距离D和光杠杆的臂长l,各测一次。用游标卡尺测量金属丝的直径d(在上中下各测2次,共6次),计算出横截面积 $S=\frac{\pi d^2}{4}$ 。

#### 六.实验数据

m(kg)	1.00	2.00	3.00	4.00	5.00	6.00	7.00	8.00
$r_{i,1}(mm)$	1.50	2.19	3.10	3.78	4.45	5.09	5.76	6.41
$r_{i,2}(mm)$	1.85	2.59	3.29	3.91	4.56	5.19	5.79	6.41
$ar{r}_i(mm)$	1.68	2.39	3.20	3.84	4.50	5.14	5.78	6.41

i	1	2	3	4	5	6
$d_i$	0.60	0.60	0.60	0.60	0.60	0.61

金属丝的长度L=80.65cm,平面镜和直尺之间的距离D=152.22cm和光杠杆的臂长l=7.49cm,金属丝直径 $\bar{d}=0.60mm$ 。

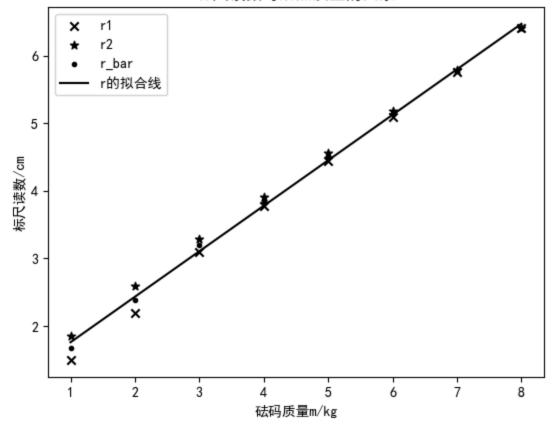
### 七.数据处理

#### 1.逐差法处理 (p = 0.95)

$$ar{\delta b} = rac{1}{16} \sum_{i=1}^4 (ar{r}_{i+4} - ar{r}_i) = 0.6703cm$$
  $E = rac{2DLF}{Slb} = rac{8mgLD}{\pi\delta bd^2l} = 1.683 imes 10^{11}Pa$   $\Delta m = 5g, \Delta L = 0.05mm, \Delta D = 0.05mm, \Delta l = 0.05mm, \Delta b = 0.05mm, \Delta d = 0.001mm$  所以  $rac{\Delta E}{E} = \sqrt{(rac{\Delta D}{D})^2 + (rac{\Delta L}{L})^2 + (rac{\Delta l}{l})^2 + (rac{\Delta F}{F})^2 + (rac{\Delta b}{b})^2 + (rac{2\Delta d}{d})^2} = 0.0751$   $\Delta E = 1.264 imes 10^{10}Pa$   $E = (1.683 \pm 0.1264) imes 10^{11}Pa$ 

#### 2.作图法(p = 0.95)

#### 标尺读数与所加质量的关系



$$egin{aligned} \delta b &= 0.6734cm \ E &= rac{2DLF}{Slb} = rac{8mgLD}{\pi\delta bd^2l} = 1.675 imes 10^{11}Pa \end{aligned}$$

 $\Delta m=5g, \Delta L=0.05mm, \Delta D=0.05mm, \Delta l=0.05mm, \Delta b=0.05mm, \Delta d=0.001mm$ 所以

$$egin{aligned} rac{\Delta E}{E} &= \sqrt{(rac{\Delta D}{D})^2 + (rac{\Delta L}{L})^2 + (rac{\Delta l}{l})^2 + (rac{\Delta F}{F})^2 + (rac{\Delta b}{b})^2 + (rac{2\Delta d}{d})^2} = 0.0748 \ \Delta E &= 1.253 imes 10^{10} Pa \ E &= (1.675 \pm 0.1253) imes 10^{11} Pa \end{aligned}$$

## 八.误差分析

- 1.光杆未水平
- 2.在未稳定时读数
- 3.仪器的测量误差

## 九.实验结论

经过光杠杆放大法测得固体杨氏模量

逐差法:  $E=(1.683\pm0.1264)\times 10^{11}Pa$ ,相对误差=  $\frac{\Delta E}{E_0}=15.85\%$ 作图法:  $E=(1.675\pm0.1253)\times 10^{11}Pa$ ,相对误差=  $\frac{\Delta E}{E_0}=16.25\%$ 

误差在合理范围内,说明实验结果是可靠的。

# 十.思考题

使 $D \uparrow l \downarrow$ 来提升倍数,可以增大放大率,但是会导致抖动被放大,更难测量到精确数值,数据误差变大。同时,放大到一定倍数后,成像会变得模糊,导致误差。所以倍数要有一定的限制。