

# Welcome to Algorithms and Data Structures! - CS2100

# Algoritmos voraces, golosos, codiciosos (Greedy algorithms)

## 1. Qué es?

Siempre busca la mejor solución local, esperando tener la mejor solución global

## 2.Cuál es el problema de esto?

Se ignora el efecto a futuro.

No necesariamente llega a la solución óptima global

## 3. Algoritmos voraces tienen dos propiedades

- a. Subestructuras óptimas
- b. Elección codiciosa

Para muchos problemas, utilizar un algoritmo voraz puede fallar. **Entonces en qué casos se podría utilizar?**



# Algoritmos voraces (esquema genérico)

```
función voraz (C:conjunto)
    devuelve conjunto
    {C es el conjunto de todos los candidatos}
principio
    S:= $\emptyset$ ; {S es el conjunto en el que se
                construye la solución}
    mq  $\neg$ solución(S)  $\wedge$  C $\neq\emptyset$  hacer
        x:=elemento de C que
            maximiza seleccionar(x);
        C:=C-{x};
        si completable(S $\cup$ {x})
            entonces S:=S $\cup$ {x}
        fsi
    fmq;
    si solución(S)
        entonces devuelve S
        sino devuelve no hay solución
    fsi
fin
```

# Algoritmos voraces, golosos, codiciosos (Greedy algorithms)

**Como implementamos PRIM y KRUSKAL  
con algoritmos voraces?**

# Kruskal

```
función voraz(C:conjunto)
    devuelve conjunto
{C es el conjunto de todos los candidatos}
principio
    S:= $\emptyset$ ; {S es el conjunto en el que se
                construye la solución}
    mq  $\neg$ solución(S)  $\wedge$  C $\neq\emptyset$  hacer
        x:=elemento de C que
            maximiza seleccionar(x);
        C:=C-{x};
        si completable(S $\cup$ {x})
            entonces S:=S $\cup$ {x}
        fsi
    fmq;
    si solución(S)
        entonces devuelve S
        sino devuelve no hay solución
    fsi
fin
```

Funcion kruskal(Graph(V,E))

Solución(S): árbol que cubre todos los vértices

Seleccionar(C): extraer arista con peso mínimo de C

Completable(X, S): verificar que X no forme ciclo en S

```
función voraz(C:conjunto)
    devuelve conjunto
{C es el conjunto de todos los candidatos}
principio
    S:=∅; {S es el conjunto en el que se
           construye la solución}
    mq ¬solución(S) ∧ C≠∅ hacer
        x:=elemento de C que
           maximiza seleccionar(x);
        C:=C-{x};
        si completable(S∪{x})
            entonces S:=S∪{x}
        fsi
    fmq;
    si solución(S)
        entonces devuelve S
        sino devuelve no hay solución
    fsi
fin
```

## Funcion kruskal(Graph(V,E))

- C = MinHeap(E)
- S = { }: //árbol
- While ¬Solución(S,V) and |C| != 0
  - X = C.extractMin()
  - C = C - X
  - If Completable(X, S):
    - S = S + X
- Devolver S

Solución(S): |S| == |V| árbol que cubre todos los vértices

Seleccionar(C): extraer arista con peso mínimo de C

Completable(X, S): verificar que X no forme ciclo en S

```
función voraz(C:conjunto)
    devuelve conjunto
    {C es el conjunto de todos los candidatos}
principio
    S:=∅; {S es el conjunto en el que se
           construye la solución}
    mq ¬solución(S) ∧ C≠∅ hacer
        x:=elemento de C que
           maximiza seleccionar(x);
        C:=C-{x};
        si completable(S∪{x})
            entonces S:=S∪{x}
        fsi
    fmq;
    si solución(S)
        entonces devuelve S
        sino devuelve no hay solución
    fsi
fin
```

- Funcion PRIM(Graph(V,E))
  - C = G(V, E) //
  - S = // vértices visitados
  - T = // Arbol solucion
  - While ¬Solución(S,V) and |C| != 0
    - (u, v) = Seleccionar(C)
    - S = S U v
    - T = T U (u, v)

Solución(S):  $|S| == |V|$

Seleccionar(C): devolver un arista adyacente a u de S con el menor peso

Completable(X, S): No se aplica

# Welcome to Algorithms and Data Structures! - CS2100