

Welcome to Algorithms and Data Structures! CS2100

Algoritmos voraces, golosos, codiciosos (Greedy algorithms)

1. Qué es?

Siempre busca la mejor solución local, esperando tener la mejor solución global

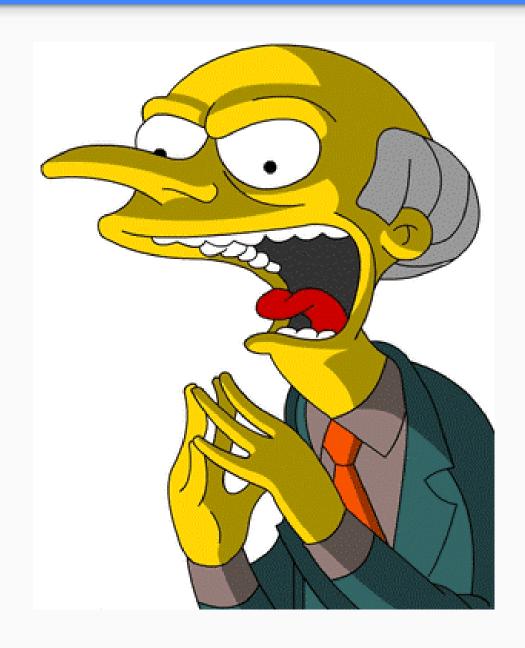
2. Cuál es el problema de esto?

Se ignora el efecto a futuro. No necesariamente llega a la solución optima global

3. Algoritmos voraces tienen dos propiedades

- a. Subestructuras óptimas
- b. Elección codiciosa

Para muchos problemas, utilizar un algoritmo voraz puede fallar. Entonces en qué casos se podría utilizar?



Algoritmos voraces (esquema genérico)

```
función voraz(C:conjunto)
              devuelve conjunto
{C es el conjunto de todos los candidatos}
principio
  S:=Ø; {S es el conjunto en el que se
         construye la solución}
  mq ¬solución(S) ∧ C≠Ø hacer
    x:=elemento de C que
         maximiza seleccionar(x);
    C := C - \{x\};
    si completable (S \cup \{x\})
      entonces S:=S\cup\{x\}
    fsi
  fmq;
  si solución(S)
    entonces devuelve S
    sino devuelve no hay solución
  fsi
fin
```

Algoritmos voraces, golosos, codiciosos (Greedy algorithms)

Como implementamos PRIM y KRUSKAL con algoritmos voraces?

Kruskal

```
función voraz(C:conjunto)
              devuelve conjunto
{C es el conjunto de todos los candidatos}
principio
  S:=\emptyset; {S es el conjunto en el que se
          construye la solución}
  mq ¬solución(S) ∧ C≠Ø hacer
    x:=elemento de C que
          maximiza seleccionar(x);
    C := C - \{x\};
    si completable (S \cup \{x\})
      entonces S:=S\cup\{x\}
    fsi
  fmq;
  si solución(S)
    entonces devuelve S
    sino devuelve no hay solución
  fsi
fin
```

Funcion kruskal(Graph(V,E))

Solución(S): árbol que cubre todos los vértices Seleccionar(C): extraer arista con peso mínimo de C Completable(X, S): verificar que X no forme ciclo en S

Kruskal

```
función voraz (C:conjunto)
              devuelve conjunto
{C es el conjunto de todos los candidatos}
principio
  S:=\emptyset; {S es el conjunto en el que se
          construye la solución}
  mq ¬solución(S) ∧ C≠Ø hacer
    x:=elemento de C que
          maximiza seleccionar(x);
    C := C - \{x\};
    si completable (S \cup \{x\})
      entonces S:=S\cup\{x\}
    fsi
  fmq;
  si solución(S)
    entonces devuelve S
    sino devuelve no hay solución
  fsi
fin
```

Funcion kruskal(Graph(V,E))

- C = MinHeap(E)
- o S = { }: //árbol
- While ¬Solución(S,V) and |C| != 0
 - X = C.extractMin()
 - \Box C = C X
 - If Completable(X, S):
 - \bullet S = S + X
- Devolver S

Solución(S): |S| == |V| árbol que cubre todos los vértices Seleccionar(C): extraer arista con peso mínimo de C Completable(X, S): verificar que X no forme ciclo en S

PRIM

```
función voraz(C:conjunto)
               devuelve conjunto
{C es el conjunto de todos los candidatos}
principio
  S:=\emptyset; {S es el conjunto en el que se
          construye la solución}
  mq ¬solución(S) ∧ C≠Ø hacer
    x:=elemento de C que
          maximiza seleccionar(x);
    C := C - \{x\};
    si completable (S \cup \{x\})
      entonces S := S \cup \{x\}
    fsi
  fmq;
  si solución(S)
    entonces devuelve S
    sino devuelve no hay solución
  fsi
fin
```

Funcion PRIM(Graph(V,E))

```
\circ C = G(V, E) //
```

- S = // vértices visitados
- T = // Arbol solucion
- While ¬Solución(S,V) and |C| != 0
 - (u, v) = Seleccionar(C)
 - S = SUV
 - T = T U (u, v)

Solución(S): |S| == |V|

Seleccionar(C): devolver un arista adyacente a u de S con el menor

peso

Completable(X, S): No se aplica



Welcome to Algorithms and Data Structures! CS2100