ensayo6

September 18, 2015

1 Análisis de los datos obtenidos

Uso de ipython para el análsis y muestra de los datos obtenidos durante la producción. Se implementa un regulador experto. Los datos analizados son del día 13 de Agosto del 2015

Los datos del experimento: * Hora de inicio: 13:10 * Hora final : 13:40 * Filamento extruido: 453cm * $T:150^{\rm o}C$ * $V_{min}tractora:1.5mm/s$ * $V_{max}tractora:3.4mm/s$ * Se restrigen las reglas al sistema experto. Haciendo los incrementos de velocidades menores.

- Los incrementos de velocidades en las reglas del sistema experto son distintas:
 - En los caso 3 y 5 se mantiene un incremento de +2.
 - En los casos 4 y 6 se reduce el incremento a -1.

1.057759

min

```
In [8]: #Importamos las librerías utilizadas
        import numpy as np
        import pandas as pd
        import seaborn as sns
In [9]: #Mostramos las versiones usadas de cada librerías
        print ("Numpy v{}".format(np.__version__))
        print ("Pandas v{}".format(pd.__version__))
        print ("Seaborn v{}".format(sns.__version__))
Numpy v1.9.2
Pandas v0.16.2
Seaborn v0.6.0
In [10]: #Abrimos el fichero csv con los datos de la muestra
         datos = pd.read_csv('ensayo6.CSV')
In [11]: %pylab inline
Populating the interactive namespace from numpy and matplotlib
In [12]: #Almacenamos en una lista las columnas del fichero con las que vamos a trabajar
         columns = ['Diametro X', 'Diametro Y', 'RPM TRAC']
In [13]: #Mostramos un resumen de los datos obtenidoss
         datos[columns].describe()
         #datos.describe().loc['mean',['Diametro X [mm]', 'Diametro Y [mm]']]
                                             RPM TRAC
Out [13]:
                 Diametro X
                              Diametro Y
         count 1087.000000
                             1087.000000
                                          1087.000000
         mean
                   1.715447
                                1.712338
                                             2.278604
                   0.265756
                                0.265733
                                             0.973833
         std
```

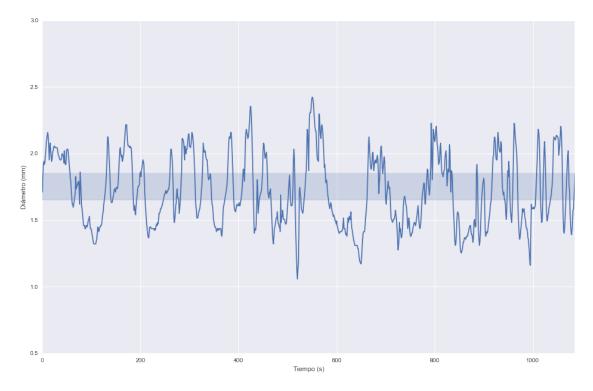
1.057701

1.497500

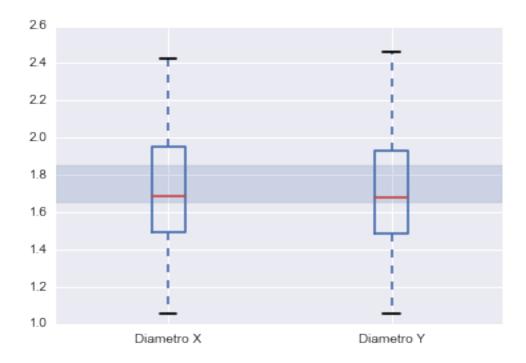
25%	1.493615	1.482943	1.497500
50%	1.688603	1.678324	1.497500
75%	1.952410	1.931171	3.500000
max	2.422675	2.459850	3.500000

Representamos ambos diámetro y la velocidad de la tractora en la misma gráfica

Out[14]: <matplotlib.text.Text at 0x8d05670>



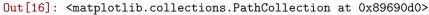
Out[15]: <matplotlib.patches.Polygon at 0x8d08690>

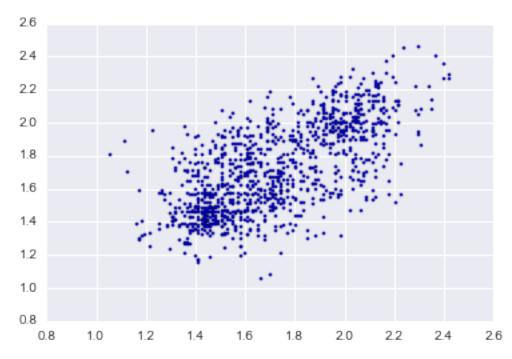


Aumentando la velocidad se ha conseguido que disminuya el valor máxima, sin embargo ha disminuido el valor mínimo. Para la siguiente iteracción, se va a volver a las velocidades de 1.5- 3.4 y se van a añadir más reglas con unos incrementos de velocidades menores, para evitar saturar la velocidad de traccción tanto a nivel alto como nivel bajo.

Comparativa de Diametro X frente a Diametro Y para ver el ratio del filamento

In [16]: plt.scatter(x=datos['Diametro X'], y=datos['Diametro Y'], marker='.')





2 Filtrado de datos

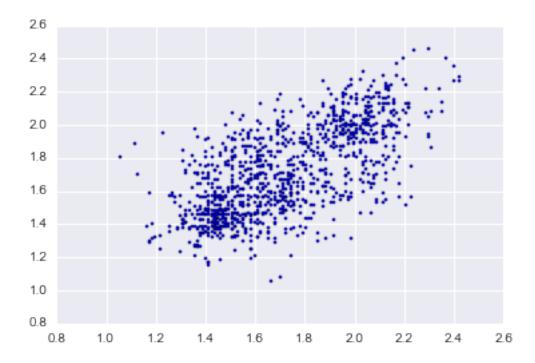
Las muestras tomadas $d_x >= 0.9$ or $d_y >= 0.9$ las asumimos como error del sensor, por ello las filtramos de las muestras tomadas.

```
In [17]: datos_filtrados = datos[(datos['Diametro X'] >= 0.9) & (datos['Diametro Y'] >= 0.9)]
In [18]: #datos_filtrados.ix[:, "Diametro X":"Diametro Y"].boxplot(return_type='axes')
```

2.1 Representación de X/Y

```
In [19]: plt.scatter(x=datos_filtrados['Diametro X'], y=datos_filtrados['Diametro Y'], marker='.')
```

Out[19]: <matplotlib.collections.PathCollection at 0x89b1450>



3 Analizamos datos del ratio

```
      Out[20]: count
      1087.000000

      mean
      1.010032

      std
      0.129464

      min
      0.586098

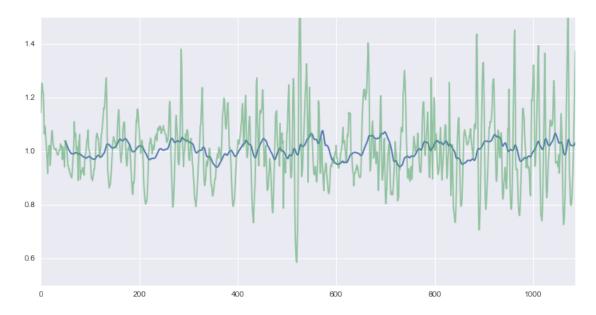
      25%
      0.927785
```

```
50%
             1.004409
75%
             1.078988
             1.574796
max
```

dtype: float64

```
In [21]: rolling_mean = pd.rolling_mean(ratio, 50)
         rolling_std = pd.rolling_std(ratio, 50)
         rolling_mean.plot(figsize=(12,6))
          \textit{\# plt.fill\_between(ratio, y1=rolling\_mean+rolling\_std, y2=rolling\_mean-rolling\_std, alpha=0.5) } 
         ratio.plot(figsize=(12,6), alpha=0.6, ylim=(0.5,1.5))
```

Out[21]: <matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot at 0x89d5f50>



4 Límites de calidad

Calculamos el número de veces que traspasamos unos límites de calidad. $Th^+ = 1.85$ and $Th^- = 1.65$

```
In [22]: Th_u = 1.85
         Th_d = 1.65
In [23]: data_violations = datos[(datos['Diametro X'] > Th_u) | (datos['Diametro X'] < Th_d) |</pre>
                                  (datos['Diametro Y'] > Th_u) | (datos['Diametro Y'] < Th_d)]</pre>
```

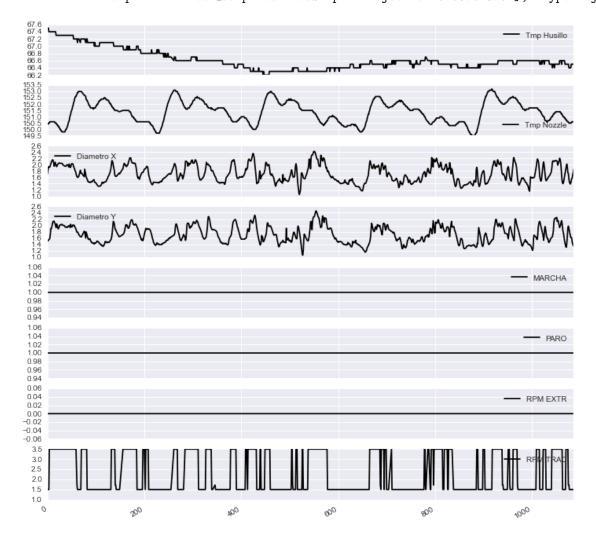
In [24]: data_violations.describe()

Out[24]:		Tmp Husillo	Tmp Nozzle	Diametro X	Diametro Y	MARCHA	PARO	\
	count	1027.000000	1027.000000	1027.000000	1027.000000	1027	1027	
	mean	66.607887	151.351509	1.713664	1.710990	1	1	
	std	0.277320	0.873067	0.272994	0.272955	0	0	
	min	66.200000	149.500000	1.057759	1.057701	True	True	
	25%	66.400000	150.600000	1.482145	1.471450	1	1	
	50%	66.500000	151.500000	1.654193	1.666831	1	1	
	75%	66.600000	152.100000	1.952410	1.942664	1	1	

max	67.50000	00 153.200000	2.422675	2.459850	True	True
	RPM EXTR	RPM TRAC				
count	1027	1027.000000				
mean	0	2.286324				
std	0	0.976169				
min	0	1.497500				
25%	0	1.497500				
50%	0	1.497500				
75%	0	3.500000				
max	0	3.500000				

In [25]: data_violations.plot(subplots=True, figsize=(12,12))

```
Out [25]: array([<matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot object at 0x08A135D0>,
                <matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot object at 0x08A72650>,
                <matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot object at 0x08A9BF30>,
                <matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot object at 0x08ABEB70>,
                <matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot object at 0x08F5E3F0>,
                <matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot object at 0x08F7DA90>,
                <matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot object at 0x08FA4BD0>,
                <matplotlib.axes._subplots.AxesSubplot object at 0x0870A370>], dtype=object)
```



In []: