



2. PD Orde 2 Non Homogin

- Beberapa cara penyelesaian PD Non Homogin :
 - Metode Operator Differensial
 - Metode Koefisien Tidak Tentu

9

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PEN



Metode Operator Differensial

- METODE OPARATOR DIFFERENSIAL
 - > Penyelesaian Umum PD (PUPD) utk PD Non Homogin:

$$Y(t) = Y_p(t) + Y_p(t)$$

- $> Y_h(t)$: penyelesaian homogin, didapatkan dari PD Homogin
- $\succ Y_p(t)$: penyelesaian partikulir, didapatkan dari PD Non Homogin

10

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS



Metode Operator Differensial

- Dicontohkan PD Linier Koefisien Konstan Orde 2,
- · Bentuk Umumnya:

$$a_2 y'' + a_1 y' + a_0 = F(t)$$

$$(a_2D^2 + a_1D + a_0)y = F(t)$$

$$y = \frac{1}{(1-x^2)^{-1}} F(t)$$

$$y = \frac{1}{h(D)}F(t) \qquad \dots (1)$$

11

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PEN



Metode Operator Differensial

- Penyelesian PD sangat ditentukan oleh input F(t),
- Secara umum ada 5 jenis input F(t):
 - > Fungsi konstan (step function),
 - > Fungsi polinomial (polynomial function),
 - > Fungsi sinusoida (sinusoidal function),
 - > Fungsi eksponensial (exponential function),
 - > Kombinasi fungsi eksponensial dengan fungsi sinusoida

12



Metode Operator Differensial

- Jenis-jenis fungsi input F(t):
- 1. F(t)=K (K=konstan) \rightarrow Step function Penyelesaian Partikulir $Y_p(t)=(K/a_0)$
- 2. $F(t)=e^{-at}$ (a konstan)

 Penyelesaian Partikulir $Y_p(t)=e^{-at}/h(D)$ $=e^{-at}/h(-a) \rightarrow syarat \ h(-a) \neq 0$ Bila h(-a)=0, penyel. Partikulir : $Yp(t)=(t^n/n!)e^{-at}$, n= orde dari PD

13

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PEN



Metode Operator Differensial

- Jenis-jenis fungsi input F(t):
- 3. F(t)=Fungsi sinusoida (ada 2 macam) 3.1. $F(t) = \sin(\omega t)$,

$$Yp(t) = \frac{\sin \omega t}{h(D)} = \frac{\sin \omega t}{i(D^2)} = \frac{\sin \omega t}{i(-\omega^2)} \rightarrow i(-\omega^2) \neq 0$$

Bila
$$i(-\omega^2) = 0 \Rightarrow Y_p(t) = \frac{-t}{2\omega}\cos\omega t$$

14

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS



Metode Operator Differensial

- Jenis-jenis fungsi input F(t):
- 3. F(t)=Fungsi sinusoida (ada 2 macam) 3.2. $F(t) = cos(\omega t)$,

$$Yp(t) = \frac{\cos \omega t}{h(D)} = \frac{\cos \omega t}{i(D^2)} = \frac{\cos \omega t}{i(-\omega^2)} \rightarrow i(-\omega^2) \neq 0$$

Bila
$$i(-\omega^2) = 0 \Rightarrow Y_p(t) = \frac{t}{2\omega} \sin \omega t$$

15

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS

Soal: Selesaikan PD berikut perator D:

1)
$$y'(t) + 2y(t) = 4 \rightarrow y(0) = 0$$

2)
$$\frac{di(t)}{dt} + 5i(t) = -5 \rightarrow i(0) = -10$$

$$3)3\frac{dv(t)}{dt} + 9v(t) = 18 \rightarrow v(0) = 10$$

4)
$$\frac{dx(t)}{dt}$$
 + 5 $x(t)$ = 2 e^{-3t} $\rightarrow x(0)$ = 0

$$5)4\frac{dv(t)}{dt} + 8v(t) = 10e^{-3t} \rightarrow v(0) = 0$$

6)
$$\frac{dp(t)}{dt} + 5p(t) = 2e^{-5t} \rightarrow p(0) = 10$$

Soal: Selesaikan PD berikut dengan menggunakan operator D:

$$7)2\frac{di(t)}{dt} + 8i(t) = e^{-4t} \rightarrow i(0) = -3$$

$$8)\frac{d^2i(t)}{dt^2} + 7\frac{di(t)}{dt} + 10i(t) = 20 \rightarrow i(0) = 0; i'(0) = 1$$

$$9)3\frac{d^2v(t)}{dt^2} + 9\frac{dv(t)}{dt} + 6v(t) = 36e^{-4t} \rightarrow v(0) = 0; v'(0) = 0$$

$$10)\frac{d^2v(t)}{dt^2} + 6\frac{dv(t)}{dt} + 9v(t) = 4e^{-3t} \rightarrow y(0) = 0; y'(0) = 0$$

$$11)\frac{d^2x(t)}{dt^2} + 7\frac{dx(t)}{dt} + 10x(t) = 3e^{-2t} \rightarrow x(0) = 0; x'(0) = 0$$

$$12)\frac{d^2p(t)}{dt^2} + 3\frac{dp(t)}{dt} + 2p(t) = 5e^{-2t} \rightarrow p(0) = 2; p'(0) = 10$$

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PEI

Soal: Selesaikan PD berikut perdengan menggunakan operator D:

13)
$$\frac{dx(t)}{dt} + 2x(t) = 4\cos 2t \rightarrow x(0) = 0$$

14)5 $\frac{dv(t)}{dt} + 10v(t) = 10\sin 5t \rightarrow v(0) = 0$
15) $\frac{d^2y(t)}{dt^2} + 25y(t) = 20\sin 5t \rightarrow y(0) = 5; y'(0) = 2$
16) $\frac{d^2v(t)}{dt^2} + 9v(t) = 18\cos 3t \rightarrow v(0) = 3; v'(0) = 2$

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS)

Metode Operator Differensial

- Jenis-jenis fungsi input F(t):
- 4. F(t)=ramp linier; F(t) = kt

$$Yp(t) = \frac{t}{h(D)} = \frac{t}{(1+Q(D))} = \{1-Q(D)+Q^2(D)-Q^3(D)+...\}t$$

19

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PEN

Soal: Selesaikan PD berikut perdengan menggunakan operator D:

• Selesaikan persamaan differensial berikut:

$$17)2\frac{dx(t)}{dt} + 4x(t) = 20t \to x(0) = 0$$

$$18)\frac{dv(t)}{dt} + 3v(t) = 9t \to v(0) = 5$$

$$19)\frac{d^2y(t)}{dt^2} + 6\frac{dy(t)}{dt} + 8y(t) = 16t \to y(0) = 5; y'(0) = 2$$

$$20)\frac{d^2v(t)}{dt^2} + 4v(t) = 20t \to v(0) = 2; v'(0) = 0$$

20



Metode Operator Differensial

- Jenis-jenis fungsi input F(t):
- 5. F(t) = damped sinusoidal wave; $F(t) = e^{-at} \sin(\omega t)$

$$Yp(t) = \frac{e^{-at}\sin(\omega t)}{h(D)} = e^{-at} \left\{ \frac{\sin(\omega t)}{h(D-a)} \right\}$$

21

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PEN

Soal: Selesaikan PD berikut operator D:

Selesaikan PD berikut:

21)
$$\frac{dx(t)}{dt} + 2x(t) = 12e^{-2t} \sin 2t \rightarrow x(0) = 5$$

22) $5\frac{dv(t)}{dt} + 25v(t) = 50e^{-3t} \cos 2t \rightarrow v(0) = 0$

23)
$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 2 \frac{dy(t)}{dt} + 5y(t) = e^{-t} \cos 2t \rightarrow y(0) = 0; y'(0) = 1$$

22

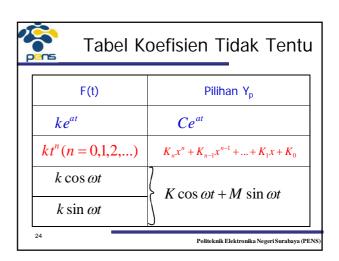
Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS)



4. METODE KOEFISIEN TIDAK TENTU

- Penyelesaian homoginnya (Y_h) tetap menggunakan Operator D,
- Untuk penyelesaian partikulirnya (Y_p) menggunakan metode koefisien tidak tentu,
- · Lihat tabel koefisien tidak tentu,
- Tabel pemisalan Y_p, ditentukan oleh jenis fungsi input F(t) yang diggunakan.

23





METODE KOEFISIEN TIDAK TENTU

- Beberapa bentuk penyelesaian Yp:
- 1. Jika input F(t) merupakan salah satu jenis yang ada di tabel, maka pilihlah ${\rm Y}_{\rm p}$ sesuai dengan pemisalan yang ada pada tabel,
- Jika input F(t) merupakan jumlahan dari fungsi-fungsi input pada tabel, maka pilihlah Y_p yang juga jumlahan dari fungsi-fungsi pemisalan yang bersesuaian,
- Jika input F(t) sama dengan jenis akar karakteristik, maka kalikan pemisalan Y_p dengan variabel 't' bila x(t) sama dengan akar tunggal, dan kalikan dengan 't²' bila x(t) sama dengan akar kembar.

25

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PEN



METODE KOEFISIEN TIDAK TENTU

• Contoh: Selesaikan PD berikut dengan menggunakan Metode Koefisien Tidak Tentu.

1)
$$\frac{dx(t)}{dt} + 4x(t) = 8x^2$$

2)5 $\frac{d^2v(t)}{dt^2} - \frac{dv(t)}{dt} - 2v(t) = 10\cos t$
3) $\frac{d^2y(t)}{dt^2} - 3\frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = 4y + e^{3t}$
4) $\frac{d^2v(t)}{dt^2} - 2\frac{dv(t)}{dt} + v(t) = (D-1)^2 y = e^t + 1$

26

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS



SOAL

 Untuk soal-soal di atas, selesaikan dengan metode koefisien tidak tentu (23 soal).

27

Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS



Referensi

- Edwin Kreyszig, Advanced Engineering Mathematics, 9th Edition, John Wiley and Sons, Inc., 2006
- CF Chan Man Fong, D De Kee, P N Kaloni, Advanced Mathematics for Engineering and Science, World Scientific Publishing Co. Pte. Ltd., 2003.

28

