

Résolution numérique des équations différentielles.

I / Introduction et position du problème mathématique :

Soit $I = [a, b]$ un intervalle de \mathbb{R} et f une fonction donnée, $f: I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$.
 $(t, y) \mapsto f(t, y)$

Problème: $y(t)$ une variable décrite par l'équation différentielle du premier ordre :

$$\begin{cases} \frac{dy(t)}{dt} = f(t, y(t)) & t \in I = [a, b] \\ y(a) = y_0 & (b = a) \end{cases}$$

Le problème est connaissez la valeur initiale $y(a)$ Comment déterminer $y(t)$, pour $t \in]a, b]$ quelconque?

- Donc 1) dans les équations différentielles, les inconnues sont des fonctions.
 2) Résoudre une équation différentielle, c'est chercher toutes les fonctions y , définies sur $I = [a, b]$, vérifiant l'équation.

3) En général, on définit une équation différentielle comme suit :

Définitions:

- 1) On appelle équation différentielle, toute relation reliant une fonction $y(t)$ et ses dérivées successives
 2) On dit qu'une équation différentielle est d'ordre n sur un intervalle I si l'équation fait intervenir les dérivées successives de $y(t)$ jusqu'à l'ordre n ($y', y'', y''', \dots, y^{(n)}$)
 c.-à.-d: une équation de la forme :

$$\begin{cases} y^{(n)}(t) = f(t, y(t), y'(t), y''(t), \dots, y^{(n-1)}(t)) \\ \forall t \in I \end{cases}$$

①

Exemple:

$$\bullet) (E_1) xy'' + (1+xc^2)y' + y^4 = y^{(3)}$$

est une équation différentielle d'ordre 3.

$$\bullet) (E_2) y' + y = \ln(x) y^2$$

est une équation différentielle d'ordre 1.

Remarques:

1) Si y est une fonction du temps, il est d'usage

$$de noter la dérivée première : \frac{dy}{dt} = y' = \dot{y}$$

et l'appeler vitesse.

De même la dérivée seconde : $\frac{d^2y}{dt^2} = y'' = \ddot{y}$ est
appelée accélération.

2) Si on a une équation différentielle d'ordre n supérieur à 1, on peut ramener le problème

à un système linéaire d'équations différentielles de 1^{er} ordre en posant : $y = z_1$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dz_1}{dt} = z_2 \\ \frac{dz_2}{dt} = z_3 \\ \vdots \\ \frac{dz_{n-2}}{dt} = z_{n-1} \\ \frac{dz_{n-1}}{dt} = f(t, z_1, z_2, \dots, z_{n-2}) \end{array} \right.$$

Exemple : (E) $y''(t) = y'(t) + 2t y(t)$ équation du second ordre.

on pose : $y = z_1$ et $y' = z'_1 = z_2$.

$$\text{on aura : (E)} \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} z'_1 = z_2 \\ z'_2 = y'' = z_3 + 2t z_2 \end{array} \right.$$

(2)

Donc: Si on pose $z(t) = \begin{pmatrix} z_1(t) \\ z_2(t) \end{pmatrix}$, l'équation (E)

sera sous la forme d'un système linéaire:

$$\dot{A}(t) z(t) = \dot{z}(t)$$

où $A(t) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2t \end{pmatrix}$ et $\dot{z}(t) = \begin{pmatrix} z'_1(t) \\ z'_2(t) \end{pmatrix}$.

3) Dans la suite on s'intéressera aux équations différentielles du 1^{er} ordre (dite équation 1^{er} ordre ordinaire)

II / Problème de Cauchy, Théorèmes d'existence et unicité

1. Problème de Cauchy:

on considère l'équation différentielle :

$$(E) \frac{dy(t)}{dt} = f(t, y(t)), \quad t \in I$$

L'équation (E) admet en général une infinité de solutions. Pour en sélectionner quelques unes (en particulier une seule) on impose une condition supplémentaire vérifiée par la solution y au point t_0 de l'intervalle I : $y(t_0) = y_0$.

Définition:

La condition $y(t_0) = y_0$, $(t_0, y_0) \in I \times \mathbb{R}$ donnée est appelée condition initiale de l'équation (E).

Definition:

On appelle problème de Cauchy la donnée d'une équation différentielle et d'une condition initiale

Donc Pour $I = [a, b]$, $t_0 = a$ et $y_0 \in \mathbb{R}$ données on se donne un problème de Cauchy de la forme: $\begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)) , t \in I \\ y(t_0) = y_0 \leftarrow \text{condition initiale} \end{cases}$

Remarque:

. La donnée d'une condition initiale, revient à donner un point (t_0, y_0) par lequel passe le graphe de la fonction solution $y(t)$.

2 - Existence et unicité:

Exemples de problèmes de Cauchy:

Exemple 1: Existence et unicité de la solution.

On considère l'équation:

$$(E_1) \quad \begin{cases} y'(t) = 3t - 3y(t) , \forall t \in [0, +\infty[\\ y(0) = \alpha \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

Réolution de (E_1) : $y'(t) = 3t - 3y(t) \Leftrightarrow y'(t) + 3y(t) = 3t$

a / Équation homogène:

$$(E_H) \quad y'(t) + 3y(t) = 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{y'(t)}{y(t)} = -3$$

$$\Leftrightarrow \int \frac{y'(t)}{y(t)} dt = \int -3 dt$$

(4)

$$\Leftrightarrow \ln |y(t)| = -3t + C.$$

$$\Leftrightarrow \boxed{y_{tt}(t) = k e^{-3t}, k \in \mathbb{R}} \text{ solution de } (E_H)$$

* solution particulière de (E_1)

* variation de la constante:

$$\text{on pose: } y_p(t) = k(t) e^{-3t}$$

$$\Rightarrow y'_p(t) = k'(t) e^{-3t} - 3k(t) e^{-3t}$$

on remplace dans (E) on aura:

$$y'_p(t) + 3y_p(t) = 3t$$

$$\Leftrightarrow k'(t) e^{-3t} - 3k(t) e^{-3t} + 3k(t) e^{-3t} = 3t$$

$$\Leftrightarrow k'(t) e^{-3t} = 3t e^{3t}$$

$$\begin{aligned} \text{Donc: } k(t) &= \int 3t e^{3t} dt \\ &= [t e^{3t}] - \int e^{3t} dt \\ &= t e^{3t} - \frac{1}{3} e^{3t} \end{aligned} \quad \left| \begin{array}{l} \text{Par partie} \\ u = t \rightarrow u' = 1 \\ v' = 3e^{3t} \rightarrow v = e^{3t} \end{array} \right.$$

$$\text{D'où } \boxed{k(t) = (t - \frac{1}{3}) e^{3t}}$$

Ainsi une solution particulière de (E_1) est

$$\boxed{y_p(t) = k(t) e^{3t} = (t - \frac{1}{3})}$$

* solution générale de (E_2) :

$$\boxed{y(t) = y_{tt}(t) + y_p(t) = k e^{-3t} + (t - \frac{1}{3}), k \in \mathbb{R}}$$

(5)

* solution unique de (E) pour $y(0) = 2$.

on a : $y(0) = 2 \Leftrightarrow k - \frac{1}{3} = 0$
 $\Leftrightarrow k = \frac{1}{3}$.

Donc : l'équation (E) : $\begin{cases} y'(t) = 3t - y(t), t > 0 \\ y(0) = 2. \end{cases}$

admet une unique solution :

$$\boxed{y(t) = \frac{e^{3t}}{3} + (t - \frac{1}{3}), t \in [0, +\infty[}.$$

Exemple 2 : non existence :

$$(E_2) \begin{cases} y'(t) = (y(t))^3, t > 0 \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

on a $(E_2) \Leftrightarrow y'(t) - (y(t))^3 = 0$

Donc (E_2) est une équation homogène.

on a : $y'(t) - (y(t))^3 = 0 \Leftrightarrow \frac{y'(t)}{(y(t))^3} = 1$

$$\Rightarrow \int \frac{y'(t)}{(y(t))^3} dt = \int dt$$

$$\Rightarrow -\frac{1}{2(y(t))^2} = t + c.$$

Donc les solutions de l'équation (E_2) sont :

$$\boxed{y(t) = \frac{1}{\sqrt{c - 2t}}, c \in \mathbb{R}.}$$

or $y(0) = 1 \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{c}} = 1 \Rightarrow c = 1.$

Où la solution de (E_2) est :

$$\boxed{y(t) = \frac{1}{\sqrt{1 - 2t}}} \quad (6)$$

D'où la solution de (E_2) n'existe pas pour $t \geq \frac{1}{2}$.

Donc L'équation (E_2) montre qu'un problème de Cauchy n'a pas toujours une solution pour $t > 0$.
On a même $\lim_{t \rightarrow \frac{1}{2}^-} y(t) = +\infty \Rightarrow$ la solution explose au voisinage de $\frac{1}{2}$.

Exemple 3: Non unicité de la solution :

on considère l'équation :

$$(E_3) \quad \begin{cases} y'(t) = \sqrt[3]{y(t)}, & t > 0 \\ y(0) = 0 \end{cases}$$

On aussi (E_3) est une équation homogène dont la solution est donnée par :

$$\begin{aligned} y'(t) = \sqrt[3]{y(t)} &\Leftrightarrow \frac{y'(t)}{\sqrt[3]{y(t)}} = y'(t)(y(t))^{-2/3} = 1. \\ &\Leftrightarrow \int y'(t)(y(t))^{-2/3} dt = \int dt \\ &\Leftrightarrow \frac{3}{2}(y(t))^{2/3} = t + C. \\ &\Leftrightarrow (y(t))^{2/3} = \frac{2}{3}t + C. \\ &\Leftrightarrow (y(t))^2 = \left(\frac{2}{3}t + C\right)^3 \end{aligned}$$

Or $y(0) = 0 \Rightarrow C = 0$

D'où $(y(t))^2 = \frac{8}{27}t^3 \Leftrightarrow y(t) = \pm \sqrt{\frac{8}{27}t^3}$

Donc les trois fonctions :

$$y_1(t) = 0, \quad y_2(t) = \sqrt{\frac{8}{27}t^3} \quad \text{et} \quad y_3(t) = -\sqrt{\frac{8}{27}t^3}$$

sont solutions de l'équation (E_3)

D'où Pour $t \geq 0$ la solution de (E_3) n'est pas unique.



Conclusion:

1) D'après les trois exemples précédents, l'existence et l'unicité d'une solution d'un problème de Cauchy ne sont pas toujours assurées.

2) On a aussi des solutions qui peuvent exploser en temps fini
c.-à-d: à $t > 0$ tq: $\lim_{t \rightarrow t_1} y(t) = +\infty$.

Donc Pour ces deux raisons on cherche une condition nécessaire et suffisante sur la fonction $t \mapsto f(t, y(t))$ pour contrôler le comportement de la solution du problème de Cauchy sur un intervalle I donné.

Définition: (Application Lipschitzienne)

Une fonction $f: I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est dite lipschitzienne de rapport $K > 0$ par rapport à la deuxième variable ssi

$$\forall t \in I, \forall u, v \in \mathbb{R} :$$

$$|f(t, u) - f(t, v)| \leq K |u - v|$$

Pour tout $t \in I$, l'application $f(t, \cdot)$ est k -lipschitzienne.
On obtient ainsi le théorème d'existence et d'unicité suivant

Théorème: (de Cauchy-Lipschitz)

Si f est une application définie sur $I \times \mathbb{R}$ telle que :

i) Pour tout $t \in \mathbb{R}$, l'application $t \mapsto f(t, \cdot)$

est continue sur I

ii) Pour tout $t \in I$, il existe $K > 0$ tel que

$$\forall u, v \in \mathbb{R}: |f(t, u) - f(t, v)| \leq K |u - v|$$

$(f(t, \cdot))$ est k -lipschitzienne

Alors pour tout $(t_0, y_0) \in I \times \mathbb{R}$, le problème de Cauchy (équation différentielle).

$$\begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)), & t \in I \\ y(t_0) = y_0. \end{cases}$$

admet une unique solution y de classe C^1 sur I ($y \in C^1(I)$)

$\Rightarrow y \in C^1(I) \Leftrightarrow y$ dérivable sur I et la fonction dérivée y' est continue sur I
 \Leftrightarrow les fonctions y et y' sont continues sur I .

Remarque.

Pour étudier numériquement une équation différentielle, on vérifie tout d'abord si le problème vérifie les conditions de Cauchy du théorème précédent.

Exemple: 1) on considère le problème de Cauchy.

$$(E_1) \quad \begin{cases} y'(t) = 2t - y(t), & t \in [0, 1] \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

- 1) Montrer que l'équation (E_1) vérifie les conditions de Cauchy.
- 2) Trouver la solution exacte du problème (E_1) .

solution:

on a (E₁) $\begin{cases} y'(t) = 2t - y(t) = f(t, y(t)), t \in [0, 1] \\ y(0) = 1. \end{cases}$

1) on a : $f: [0, 1] \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$.

$$(t, y) \mapsto f(t, y) = 2t - y.$$

o) Pour tout $u \in \mathbb{R}$; l'application $t \mapsto f(t, u)$ est continue sur $I = [0, 1]$

o) Pour tout $t \in [0, 1] = I$

$$\forall u, v \in \mathbb{R} : |f(t, u) - f(t, v)| = |2t - u - (2t - v)| = |u - v|.$$

Donc l'application $f(t, \cdot)$ est 1-Lipschitzienne
(Lipschitzienne de rapport $k = 1$)

Donc l'équation (E₁) admet une solution unique pour $(t_0, y_0) = (0, 1)$ ($y(t_0) = 1$)

2) Calculons la solution de (E₁):

on a: (E₁) $\begin{cases} y'(t) = 2t - y(t) \\ y(0) = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y'(t) + y(t) = 2t \\ y(0) = 1 \end{cases}$

* solution homogène:

l'équation homogène est: (E_H) $y'(t) + y(t) = 0$

$$(E_H) \Leftrightarrow \frac{y'(t)}{y(t)} = -1$$

$$\Leftrightarrow \int \frac{y'(t)}{y(t)} dt = \int -1 dt$$

$$\Leftrightarrow \ln |y(t)| = -t + c.$$

$$\Leftrightarrow \boxed{y_H(t) = k e^{-t}, t \in [0, 1], k \in \mathbb{R}}$$

* Solution particulière :

* Variation de constante :

on pose : $y_p = k(t) \cdot e^{-t} \Rightarrow y'_p(t) = k'(t)e^{-t} - k(t)e^{-t}$

on remplace dans (E₁) on aura :

$$y'_p(t) + y_p(t) = 2t \Leftrightarrow k'(t)e^{-t} - k(t)e^{-t} + k(t)e^{-t} = 2t$$

$$\Leftrightarrow k'(t) = 2t e^t$$

par intégration par partie : $\begin{cases} u = t \rightarrow u' = 1 \\ v' = e^t \rightarrow v = e^t \end{cases}$

$$\text{on aura : } k(t) = 2 \int t e^t dt = 2 \left([uv] - \int v u' dt \right)$$

$$= 2 \left([t e^t] - \int e^t dt \right)$$

$$= 2 e^t (t - 1)$$

Donc

$$\boxed{y_p(t) = k(t) e^{-t} = 2(t - 1), \quad t \in [0, 1]}$$

* Solution générale de (E₁).

$$\boxed{y(t) = y_H(t) + y_p(t), \quad t \in [0, 1]} \\ = k e^{-t} + 2(t - 1), \quad k \in \mathbb{R}.$$

comme $y(0) = 1$, la solution exacte

de (E₁) est : ($k = 2$)

$$\boxed{y(t) = 2(e^{-t} + t - 1), \quad t \in [0, 1]}$$

Exemple 2 :

$$(E_2) \quad \begin{cases} y'(t) = \frac{-y(t)}{t \ln t} + \frac{1}{\ln(t)}, & t \in [e, 5] \\ y(e) = e. \end{cases}$$

1) Montrons que (E_2) vérifie les conditions de Cauchy.

on pose : $f(t, u) = \frac{u}{t \ln t} + \frac{1}{\ln t}$, $t(u) \in [e, 5] \times \mathbb{R}$.

•) Pour tout $u \in \mathbb{R}$: $t \mapsto f(t, u) = \frac{u}{t \ln t} + \frac{1}{\ln t}$

est continue sur $[e, 5]$, car :

$\forall t \in [e, 5], \ln t \neq 0$ et $t \ln t \neq 0$

•) Pour tout $t \in [e, 5]$,

$$\forall u, v \in \mathbb{R} : |f(t, u) - f(t, v)| = \left| \frac{u}{t \ln t} - \frac{v}{t \ln t} \right| = \frac{1}{t \ln t} |u - v|.$$

or $\forall t \in [e, 5] : \begin{cases} 1 \leq \ln t \leq \ln(5) \\ e \leq t \leq 5 \end{cases}$

$$\text{Donc} : \frac{1}{5 \ln 5} \leq \frac{1}{t \ln t} \leq \frac{1}{e}.$$

D'où $\forall u, v \in \mathbb{R} : |f(t, u) - f(t, v)| \leq \frac{1}{e} |u - v|$.

c.-à-d : pour tout $t \in [e, 5]$, l'application $f(t, \cdot)$ est $(\frac{1}{e})$ -lipschitzienne.

Par suite d'après le théorème de Cauchy-lipschitz, pour tout $t \in (e, e)$ l'équation (E_2) admet une solution unique $y \in C^1([e, 5])$

⇒

2°) Calculons y :

* Solution homogène:

$$(E_1) \quad y'(t) = -\frac{y(t)}{t h(t)} \Leftrightarrow \frac{y'(t)}{y(t)} = -\frac{1}{t h(t)}$$

$$\Leftrightarrow \int \frac{y'(t)}{y(t)} dt = - \int \frac{1}{t h(t)} dt$$

$$\Leftrightarrow \int \frac{y'(t)}{y(t)} dt = - \int \frac{(h(t))'}{h(t)} dt$$

$$\left(-\ln|h(t)| = h\left(\frac{1}{t h(t)}\right) \right) \Leftrightarrow \ln|y(t)| = -\ln|h(t)| + C.$$

$$\Leftrightarrow \boxed{y_H(t) = \frac{K}{h(t)}, K \in \mathbb{R}, t \in [e, 5]}$$

* Solution particulière:

$$\text{on pose: } y_p(t) = \frac{k(t)}{h(t)} \Rightarrow y'_p(t) = \frac{k'(t)h(t) - k(t)/t}{(h(t))^2}$$

$$\Rightarrow y'_p(t) = \frac{k'(t)}{h(t)} - \frac{k(t)}{t(h(t))^2}.$$

on remplace dans (E_2) on aura:

$$y'_p(t) + \frac{y_p(t)}{t h(t)} = \frac{1}{h(t)}$$

$$\Leftrightarrow \frac{k'(t)}{h(t)} - \frac{k(t)}{t(h(t))^2} + \frac{k(t)}{t(h(t))^2} = \frac{1}{h(t)}$$

$$\Rightarrow k'(t) = 1 \Rightarrow \boxed{k(t) = \dots(t)}$$

D'où

$$\boxed{y_p(t) = \frac{k(t)}{h(t)} = \frac{t}{h(t)}, t \in [e, 5]}$$

* Solution générale de (E_2)

$$\boxed{y(t) = y_H(t) + y_p(t) = \frac{k+t}{h(t)}, k \in \mathbb{R}, t \in [e, 5]}$$

Comme la condition initiale est : $y(e) = e$.

on aura : $e + ke = e \Rightarrow k = 1$

D'où la solution exacte de (E_2) est :

$$\boxed{y(t) = \frac{1+t}{t}, t \in [e, 5]}$$

Remarque :

En général, on ne peut expliciter la solution exacte d'une équation différentielle que pour des équations différentielles ordinaires très particulière (des équations avec des intégrales à primitives faciles à calculer par exemple)

Donc, on cherche des méthodes numériques qui permettent d'approcher les solutions des équations différentielles vérifiant les conditions de Cauchy-Lipschitz.

Exemple

* Modélisation d'un circuit électrique

• On considère un condensateur qui se charge dans une résistance non linéaire dépendant du courant électrique I . Le circuit est décrit par l'équation :

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dI}{dt} = -\frac{I}{CR(I)} \\ I(t_0) = I_0 \end{array} \right.$$

I : courant électrique

C : capacité électrique

$R(I)$: résistance dépendant du courant

- Il est clair que cette équation est facile à intégrer (réduire) si $R(t)$ est constante.
- En revanche, il devient très difficile de trouver la solution si $R(t)$ varie.

Donc on passe par les méthodes d'intégration numérique pour élaborer une méthode qui permet d'approcher la solution.