学号: 20376158

姓名:安达楷

班级: 212114

优化文档

这部分其实没有涉及到编码前的设计和编码后的修改。编码前的设计一般都比较简单,主要是优化后的debug过程比较痛苦。

中间代码优化

常量计算

如果可以直接将值计算出来时,就直接计算出来。在 visitExp 中,尝试计算一下,如果可以计算,那么就返回这个值,如果出错了,就 catch 这个报错,接着正常输出计算的中间代码。

或者是变量的值在全局都没有发生过变化的,也可以当做常量。新开一个类 NoChangevalue ,定义时将变量都存进去,维护一个 <valueSymbol ,int> 的键值对。当在翻译的时候变量出现在了等式左边,那就将其从表里拿走。中间代码翻译结束后,遍历所有的中间代码,将其中没有改变的变量替换为其值。

```
const int a[4] = {1,2,3,4};

int main() {
   int b = a[0] + 5;
   printf("%d", a[1]);
   printf("%d", a[1] * a[2]);
   return 0;
}
```

原来的中间代码:

```
1 ######## Middle Code Start ########
2 GLOBAL VALUE:
3 ARRAY a 1,2,3,4
4 GLOBAL STRING:
6 | ###### BEGIN_main ######
7
   ###### func_size is 4#####
8
   Func_main:
9
   ### BLOCK_FUNC BEGIN
10
   LABEL_1:
11
   OFFSET 0 a TO
12
   LOAD T1 T0
13
   ADD T1 5 T2
14
   DEF_VAR T2 b[0x4]
15
   OFFSET 4 a T3
16
   LOAD T4 T3
17
   PRINT_INT T4
18
   OFFSET 4 a T5
19
   LOAD T6 T5
20 | OFFSET 8 a T7
21 LOAD T8 T7
```

```
MUL T6 T8 T9
PRINT_INT T9
return 0

###### END_main #####

########## Middle Code End #######

DIV : 0

MULT : 1

JUMP/BRANCH : 0

MEM : 4

OTHER : 15

FinalCycle : 31.0
```

现在的中间代码:

```
1 | ######## Middle Code Start #######
2 GLOBAL VALUE:
3 ARRAY a 1,2,3,4
4 GLOBAL STRING:
5 #############################
 6 ###### BEGIN_main #####
7 ##### func_size is 4#####
8
   Func_main:
9 ### BLOCK_FUNC BEGIN
10 LABEL_1:
11 DEF_VAR 6 b[0x4]
12
   PRINT_INT 2
13 PRINT_INT 6
14
   return 0
15 ### BLOCK_FUNC END
16
   ###### END_main #####
17
18 | ######## Middle Code End ########
19 DIV : 0
   MULT : 0
20
21 JUMP/BRANCH : 0
22 MEM : 0
23 OTHER : 9
24 FinalCycle: 9.0
```

第二种优化:

```
1 int func(int a, int b){
2
        return a;
3
   }
4
5 int main(){
6
       int x = 10;
7
       int y = 10;
8
        y = 100;
9
       y = func(x, y);
        printf("y is %d\n", y);
10
        return 0;
11
12 }
```

DIV	MULT	JUMP/BRANCH	MEM	OTHER	FINAL CYCLE
0	0	2	10	22	56
0	0	2	9	23	54

但是实际上,这部分对于竞速测速没有任何优化。

10 常量传播 101764 0 7000.0 590167.0 125671.0 35203355.0 6835184.0 214323.0

数据流图建立

参考课件:

算法14.1 划分基本块

输入: 四元式序列

输出:基本块列表。每个四元式仅出现在一个基本块中

方法:

- 1、首先确定入口语句(每个基本块的第一条语句)的集合。
- 规则1: 整个语句序列的第一条语句属于入口语句;
- 规则2:任何能由条件/无条件跳转语句转移到的第一条语 句属于入口语句;
- 规则3: 紧跟在跳转语句之后的第一条语句属于入口语句。
- 2、每个入口语句直到下一个入口语句,或者程序结束,它们 之间的所有语句都属于同一个基本块。

虽然之前已经是按照 basicblock 划分的基本块,但是当时的划分有一点随意,并没有按照基本块的规范划分,这里再重新规范一下。每个函数 Func 中包含一个 funcbody 的基本块,在这个基本块中有多个基本块。各个基本块之间有前驱和后继关系。

基本块的在下面的情况会发生更新:

- if语句。如果出现if时,首先确定好三个基本块, ifBlock, elseBlock, endBlock。在当前基本块下翻译 cond ,然后翻译下面的block时设置 curBlock 的值。
- for语句。如果出现for时,首先确定好四个基本块, condBlock, bodyBlock, stepBlock, endBlock。在当前基本块下翻译 forStmt1,然后接着翻译下面的block。

这里重构了中端的基本块!!! 重构后,每个基本块的结尾都是 jump anotherBlock 方便建立数据流图

无用代码删除

在建立了新的基本块后,发现有不少跳转都是可以合并的,如果跳转到的基本块只有一条跳转语句,那么就直接跳转到下一个基本块,用一个while循环不断遍历。

可以删除的无用代码:

- jump 的多次跳转可以合并的情况
- 不会被经过的基本块。(这里,不能简单地判断前驱为0,因为可能存在一个链表)

同时,在我的中间代码中,存在着

- JUMP后仍有代码的情况,将 JUMP 后面的无用代码删除
- 基本块最后两个语句是 JUMP_NEZ 和 JUMP 两种情况,这两种 JUMP 的 target 都需要设置。

MERGE_JUMP有问题,造成死循环

在建图的时候可能形成环,需要处理。

在删除 std::vector<BasicBlock*> basicBlocks 中指定的 basicBlock 时遇到了问题!!! 使用c++的同学注意! 干万不要在循环中修改循环的数组。

可以使用迭代器, 也可以暂存需要删除的变量。

```
1 | std::vector<int> numbers = {1, 2, 3, 4, 5};
2
   // 错误的示例: 在循环中使用 erase()
3
   for (auto it = numbers.begin(); it != numbers.end(); ++it) {
       if (*it % 2 == 0) {
4
           numbers.erase(it); // 这里会导致迭代器失效
5
6
       }
7
   }
8
9
   // 正确的示例: 使用有效的迭代器和更新迭代器
   for (auto it = numbers.begin(); it != numbers.end(); ) {
10
11
       if (*it % 2 == 0) {
           it = numbers.erase(it); // 使用 erase() 返回的有效迭代器
12
13
       } else {
14
          ++it; // 更新迭代器
15
       }
16 }
```

在进行了上述操作后,中间代码的数量大大减小。

12 MergeJump 101764.0 7000.0 590167.0 125671.0 35174487.0 6824276.0 214008.0 -

到达定义分析

- 到达定义分析是沿着流图路径的,有的数据流分析是反方向 计算的。
- 活跃变量分析:
 - ▶了解变量x在某个执行点p是活跃的
 - 变量x的值在p点或沿着从p出发的某条路经中会被使用,则称x在p点是活跃的。
 - ▶ 通过活跃变量分析,可以了解到某个变量x在程序的某个 点上是否活跃,或者从该点出发的某条路径上是否会被使 用。如果存在被使用的可能,x在该程序点上便是活跃的, 否则就是非活跃,或者死的。
 - ▶如果拥有寄存器的变量x在p点开始的任何路径上不再活 跃,可以释放寄存器。
 - ▶如果两个变量的活跃范围/不重合,则可以共享同一个寄存器。

数据流方程:

$$in[B] = use[B] \cup (out[B] - def[B]) \ out[B] = \cup_{B \pitchfork ar{limits} \& \pm \pm i} in[P]$$

def[B]:变量在B中被定义或赋值先于任何对他们的使用,先定义后使用 use[B]:变量在B中被使用先于任何对他们的定义,先使用后定义

算法流程:

- 1. 初始化:第一个基本块的 $out[ENTRY]=\Phi$,所有的基本块的输出out[B] 也是 Φ
- 2. 计算每个基本块的kill[B]和gen[B]
- 3. 根据 $in[B]=\cup_{B\pitchfork \pitchfork \S \& \pm a \downarrow P}out[P]$, $out[B]=gen[B]\cup (in[B]-kill[B])$,计算每个基本 块的in[B],out[B]。如果某个基本块计算得到的out[B]与之前计算得到的不同,就循环2。

实现:

- 集合中的每个定义点,将其下标映射为一个二进制位数中的一位。
- ∪相当于是或运算,—相当于是将后者取反后,与前者按位与。
- kill[B]: 注意考虑的范围是这个函数中的所有基本块中,比如B中有一个 d1:a=1; ,在另一个基本块中有一个 d3:a=3 ,那么kill[B]=d3
- $gen[B] = gen[d_n] \cup (gen[d_{n-1}] kill[d_n]) \cup \ldots \cup (gen[d_n] kill[d_n] kill[d_n])$

在函数中,每个 symbol 对应一个定义集 DataFlowDef。遍历所有的block并填充这个定义集

每个代码,得到他的 $kill[d_i]$ 和 $gen[d_i]$

每个 block ,遍历所有的 $kill[d_i]$,求并集即可得到kill[B] ,gen[B] 的话按照公式即可。

活跃变量分析

• 数据流方程如下:

 $in[B] = use[B] \cup (out[B] - def[B])$

- ▶ out[B] = $\bigcup_{B \in \mathcal{M}} \inf[P]$
- ▶ def[B]: 变量在B中被定义(赋值)先于任何对它们的 使用【先定义后使用】。
- ▶ use[B]: 变量在B中被使用先于任何对它们的定义【先使用后定义】。
- 到达定义数据流分析, 其数据流信息是沿着流图中路径的方向进行计算的。
- 活跃变量分析的数据流信息,需要沿着流图路径的反方向 计算得出。
 - ▶ def[B]: 变量在B中被定义(赋值)先于任何 对它们的使用。【先定义后使用】。
 - ▶ use[B]: 变量在B中被使用先于任何对它们的 定义。【先使用后定义】

算法14.5 基本块的活跃变量数据流分析

- · 輸入: 程序流图,且基本块的use集合和def集合已经计算 完毕
- · 输出: 每个基本块入口和出口处的in和out集合,即in[B] 和out[B]
- 方法:
 - 1. 将包括代表流图出口基本块B_{exit}在内的所有基本块的in集合,初始化为空集。
 - 2. 根据方程out[B] = ∪_{B的后继基本块P} in[P], in[B] = use[B] ∪ (out[B] def[B]), 为每个基本块B依次计算集合out[B]和 in[B]。如果计算得到某个基本块的in[B]与此前计算得出的该基本块in[B]不同,则循环执行步骤2,直到所有基本块的in[B]集合不再产生变化为止。

根据上述ppt内容设计代码:

- 首先求得每个block的use和def集合。求的过程中,如果变量是在式子的左侧那就加入 def 集合,如果变量在式子的右侧那就加入 use 集合。
- 根据程序流方程计算得到out[B]和in[B]

```
1 auto def = code->getDef();
2
   if (def != nullptr) {
3
       auto name = def->name;
4
       this->defSet->insert(def);
5
   }
6 auto uses = code->getUse();
7 if (uses != nullptr) {
8
      for (auto use : *uses) {
9
          if (use != nullptr) {
              this->useSet->insert(use);
10
11
          }
12
      }
13 }
```

死代码删除

死代码删除是建立在活跃变量分析基础之上的。

算法:

- 1. 对于基本块B,将out[B]中的变量放入一个集合S中,倒着遍历该基本块的所有代码
- 2. 如果当前代码:
 - 1. def不为空,且在S中:将他的use加入集合,并且将def移出。
 - 2. def为空: 如可能是printf这种,只有use,将use加入。
 - 3. def不为空,且不在S中:表示不活跃,可以删除该代码

注意:

- 如果是 getint(), 需要读取。
- 变量是全局变量时不能删除
- 中间代码是函数调用或输入语句时也不能删除

debug:

• 我的数组偏移是一个临时的值,每次计算偏移的时候都会新建一个 TEMP 的变量,这样的话,如果 是

```
1 int a[2] = {1, 2};
2 printf("%d", a[0]);
3 --->
4  OFFSET 0 a T0
5  STORE 1 T0
6  OFFSET 4 a T1
7  STORE 2 T1
8
9  OFFSET 0 a T2
10  LOAD T3 T2
11  PRINT_INT T3
```

这时,进行死代码删除时就会将前面的赋值语句删除掉。

所以我在这里进行了特殊判断,如果是地址变量的话,就不进行死代码删除。

常量传播与复写传播

(做了基本块内的传播和变量复写,但是有bug,最终未使用该优化)

常量可以跨基本块传播,变量只内块内传播

全局变量的值不能传播,因为可能在中途发生变化,比如函数调用的时候:

基本块内传播:

- 维护一个def的列表q, 在遍历了一个代码, 如果他的def不为空, 那就插入。
- 遍历代码, 取出他的use, 倒着遍历q, 如果q中有use, 那么停止遍历。
 - \circ 如果q中的这个def是常量赋值,那么就传给use
 - 如果是给变量赋值,那么从q的当前位置正向遍历,检查该变量赋值的代码右侧所使用的变量是否在之后被重新定义,如果没有,就将这个变量复写给use

```
20 基本块内常量传播
                 10667.0
                          6999.0
                                   590162 0
                                              125671.0
                                                        35164480.0
                                                                   6823406.0
                                                                             213948.0
 1 int main() {
 2
        int a = 10;
 3
        int c = a + 100;
 4
        c = c + a * a;
 5
        int b = a * 10 + c * 100;
 6
        printf("%d\n", b);
 7
         return 0;
 8 }
```

优化后:

```
1  Func_main:
2  ### BLOCK_FUNC [0] BEGIN
3  main:
4  PRINT_INT 21100
5  PRINT_STR str_0
6  return 0
7  ### BLOCK_FUNC [0] END
```

跨基本块的常量传播:

- 每个函数都维护一个表,表示函数中的所有符号。他的值有三种 UNDEF, CONST, NAC (NOT A CONST)三种。
- 每个基本块先处理自己的
- 处理一个基本块,处理后得到他的符号状态,然后传递给他的后继基本块。后继基本块

伪代码:

```
M[entry] == init

do

change = false

worklist <- all BBS; ∀B visisted(B) = false

while worklist not empty do

B = worklist.remove

visited(B) = true

m' = fB(m)</pre>
```

```
9
           ∀B' ∈ successors of B
 10
            if visited(B') then
 11
                continue
 12
            end
 13
            else
                14
                if m[B'] change then
 15
 16
                    change = true
 17
                end
 18
                worklist.add(B')
 19
            end
 20
         end
 21
     while(change == true)
 22
```

由于在常量传播后,尽管中间代码的部分修改为了常数,但是还是没有减少执行的条数,需要对转换后的中间代码进行转换,比如 ADD 1 2 TO 直接转换为 DEF_VAL TO 3 , 然后在下一轮的计算中,就会将TO 视为常量继续新一轮的传播

变量复写

```
1 int a = 10;
   int main() {
       int b = a;
4
       int c = b;
5
       int d = c + b;
       printf("%d\n", d);
6
7
       return 0;
8
   }
9
10 ===
11
   DEF_VAR a b[0x4]
12 | ADD b b T0 // 变量c覆写了
13
   PRINT_INT TO
14 PRINT_STR str_0
15 return 0
```

目标代码优化

图着色寄存器

主要由四个步骤:**构造、简化、溢出、选择**。(虎书中还有合并、冻结操作,但是我并没有涉及到,就不考虑了)

构造:构造冲突图

简化:一个点m,如果他的邻接点个数少于寄存器个数K,那么G'=G-m 如果可以用K色着色,那么G也可以。

溢出: 当简化过程中都是高度数的节点时, 标记某个节点为需要溢出的节点。

选择:从一个空的图开始,重复地将栈顶节点添加到图中来重建原来的冲突图,弹栈的时候肯定是可以 着色的。对于溢出的节点不进行着色

只考虑变量是局部变量或参数:

• 在冲突图中分配了寄存器的变量,是**跨基本块不变的**,所以直接返回对应的寄存器即可。

如果是临时变量或溢出变量的话:

- 如果 tempRegisters 中已经有了, 那就直接返回。
- 如果没有, 那就使用 OPT 方式释放一个寄存器并分配。

溢出变量本质上还是局部变量或者是参数的,所以需要由冲突图 colorRegister 进行管理。

只有以下情况才需要写回寄存器:

考虑 global Registers 写回的情况:

函数调用前,写回所有的全局寄存器,以让新的函数使用。函数调用后,加载回全部的全局寄存器。

考虑 tempRegisters 写回的情况:

- 函数调用前,写回全部的寄存器。
- return 时,写回 GLOBAL,更新全局变量的值。
- jump 跳转基本块时,写回 TEMP 和 GLOBAL 和 SPILL。

OPT

在OS课上学到的最优的替换策略,由于已经知道了所有的代码,所以可以预判未来最晚使用的变量,从 而将其替换掉。

处理局部基本块中的临时变量,需要传入当前所在的block,然后得到现在的 Registers 中最晚使用的寄存器,选择将其替换出去。

引用计数

在计算中会产生很多的临时变量,他们很多时候只使用一次,没有必要继续保存。

在函数开始时,统计所有临时变量的使用次数,每当一行代码使用了这个临时变量,就 consumeUse , 当使用次数为0的时候,就直接把寄存器清空,而不再将寄存器保存回内存中。

这个方法对于testfile8有奇效。

乘除模优化

乘法优化就是将乘法运算替换为移位运算和加法运算,**本质上就是将一个数转换为2的幂**, $x=2^{k_i}+\ldots 2^{k_j}$

如果替换后的指令数量小于等于乘法的指令数量,那就替换,否则不进行替换。只针对于一个是立即数,一个是符号的情况有效,比如 b=a*10,就可以写作:

```
1 sll $t4 $a1 1
2 sll $a0 $a1 3
3 addu $v1 $t4 $a0
```

除法优化参考了论文中的算法,本质上就是将n/d转换为 $nm/2^{N+l}$,然后使用乘法和移位运算,由于除法占用20条指令,所以做了这个优化后肯定可以优化除法的指令条数。需要注意的是在编写代码时使用 int 是肯定会爆数据范围的,需要使用 long long。

```
procedure CHOOSE_MULTIPLIER(uword d, int prec);
Cmt. d - Constant divisor to invert. 1 \le d < 2^N.
Cmt. prec - Number of bits of precision needed, 1 \leq prec \leq N.
Cmt. Finds m, sh_{post}, \ell such that:
             2^{\ell-1} < d \le 2^{\ell}.
Cmt.
Cmt.
             0 \le sh_{post} \le \ell. If sh_{post} > 0, then N + sh_{post} \le \ell + prec.
             2^{N+sh_{\text{post}}} < m * d \le 2^{N+sh_{\text{post}}} * (1+2^{-prec}).
Cmt.
Cmt. Corollary. If d \leq 2^{prec}, then m < 2^{N+sh_{post}} * (1+2^{1-\ell})/d \leq 2^{N+sh_{post}-\ell+1}.
                   Hence m fits in \max(prec, N - \ell) + 1 bits (unsigned).
Cmt.
Cmt.
int \ \ell = \lceil \log_2 d \rceil, \quad sh_{post} = \ell;
udword m_{\text{low}} = \lfloor 2^{N+\ell}/d \rfloor, m_{\text{high}} = \lfloor (2^{N+\ell} + 2^{N+\ell-prec})/d \rfloor;
Cmt. To avoid numerator overflow, compute m_{\text{low}} as 2^N + (m_{\text{low}} - 2^N).
Cmt. Likewise for m_{\text{high}}. Compare m' in Figure 4.1.
Invariant. m_{\text{low}} = \lfloor 2^{N+sh_{\text{post}}}/d \rfloor < m_{\text{high}} = \lfloor 2^{N+sh_{\text{post}}} * (1+2^{-prec})/d \rfloor.
while \lfloor m_{\text{low}}/2 \rfloor < \lfloor m_{\text{high}}/2 \rfloor and sh_{\text{post}} > 0 do
     m_{\text{low}} = \lfloor m_{\text{low}}/2 \rfloor; m_{\text{high}} = \lfloor m_{\text{high}}/2 \rfloor; sh_{\text{post}} = sh_{\text{post}} - 1;
                                  /* Reduce to lowest terms. */
end while;
                                   /* Three outputs.
return (m_{\text{high}}, sh_{\text{post}}, \ell);
end CHOOSE_MULTIPLIER;
Inputs: sword d and n, with d constant and d \neq 0.
udword m:
int \ell, sh_{post};
(m, sh_{post}, \ell) = CHOOSE\_MULTIPLIER(|d|, N-1);
if |d| = 1 then
    Issue q = d;
else if |d| = 2^{\ell} then
    Issue q = SRA(n + SRL(SRA(n, \ell - 1), N - \ell), \ell);
else if m < 2^{N-1} then
   Issue q = SRA(MULSH(m, n), sh_{post}) - XSIGN(n);
else
   Issue q = SRA(n + MULSH(m - 2^N, n), sh_{post})
                     -XSIGN(n);
    Cmt. Caution — m-2^N is negative.
end if
if d < 0 then
   Issue q = -q;
end if
```

模优化是在除法优化的基础上做的,在做了除法优化后,得到的结果乘上除数,再用被除数减去这个值就等于模了。

窥孔优化

窥孔优化其实是效果仅次于寄存器分配的优化,并且在优化的过程中会感到效果好到出乎意料。

我就是靠着窥孔优化有3个点从50名左右进入了前10名,细节决定成败,积少成多。

跳转语句如果刚好跳到的是下一跳,那么可以删除。如果想要从中端进行删除的话,

```
1 JUMP LABEL_19
2
3 LABEL_19:
4 xxx
5 xxx
6
7
8 JUMP LABEL_19
```

删除前,第一处的 JUMP LABEL_19 会保存寄存器,这样在 LABEL_19 中用到时会从内存中加载,即使在LABEL_19中寄存器发生了变化也一样处理。

但是删除后, 如果内部寄存器发生了变化就会产生问题。

所以进行判断,如果跳转到的block只有一个前驱,才删除这个 JUMP。

• 删除无用的 move , 两个寄存器一样。

```
1 | move $t0 $t0
```

• 处理 sle:

```
1 | li $t5 100
2 | sle $s0 $t0 $t5
```

由于 s1e 是伪指令,且占用较多指令数。可以优化为:

```
1 | 1i $t5 101
2 | s1t $s0 $t0 $t5
```

此时还可以利用 s1ti 进行优化

```
1 | slti $s0 $t0 101
```

从原来的1+3条变为了1条。

这里可能会存在立即数范围的问题,如果数据过大还是只能使用slt。

• JUMP_EQZ 中窥孔,由于在跳转前,需要保存临时寄存器,在使用 JUMP_EQZ 时,又会根据某个值来判断是否跳转,即同一个变量,先 sw 后接着 lw ,这种冗余可以通过不将该寄存器写回的方式实现,实现方式也很简单,在 freeAllRegisters 中加一个参数 exceptSymbol 就解决了。

这一点的效果出乎意料地好,由于每次循环都会减少一次 sw 和 1w。

```
lw $a3 -8($sp)
lw $a3 -8($sp)
lw $t1 -4($sp)
lw $t1 -4($sp)
lw $t2 -16($sp)
```

- 生成的后端代码有时会重复出现这样的代码,将这种冗余代码去除。
- 代码中可能存在如下命令:

```
1 li $a3 1
2 seq $s2 $a3 $zero
3 beqz $s2 LABEL_0
```

需要6条指令

而如果是

```
1 | li $a3 1
2 | bne $a3 $zero LABEL_0
```

只需要2条命令

同理:

```
1 | sne $s2 $a2 $zero
2 | beqz $s2 LABEL_0
3 | ---> beq
```

• move合并: 第一条是临时变量, 第二条是将这个临时变量赋值给变量, 第一条的临时变量只会使用这一次, 其实完全可以将第一二条进行合并。

```
1 | move $k1 $v0
2 | move $s6 $k1
```

对于这样的进行合并:

1 | move \$s6 \$v0

优化结果

优化前:

3 123	101528.0	6088.0	570173.0	117631.0	33503355.0	6837520.0	213272.0	
优化后:								
88 FINALI		6632.0	1039.0	70146.0	37199.0 1	2948996.0 53	30853.0 88931.0	16041779.0

写文档时的排名:

32 11(并列第9) 8 7 18 38 28 32

很满意啦!

优化总结

汇总一下,其实我做的优化也不算多,中端是常量计算、死代码删除,后端是图着色寄存器、OPT、引用计数、乘除模优化、窥孔优化。

其中效果最好的是图着色寄存器、引用计数、除法优化、窥孔优化,中端不知道是我做的有问题还是怎么回事,效果都不是很好,尽管我花了很多时间在中端优化上,但是效果真不太行。

公开的样例testfile7感觉做循环不变式外提会有很好的效果,但是没时间做了就放弃了。

寄存器分配花了我最多的时间,效果其实不算太好,窥孔优化是最让我惊喜的,可能就只花了一下午吧,就把三个点从50名左右优化到了前十,效果十分的显著,比起这些大的优化,改动的地方其实也特别少,强烈建议后面做优化的同学要考虑考虑窥孔,细节决定成败,积少成多啊!

推荐的优化顺序的话:

- 先建流图,做活跃变量分析
- 做图着色寄存器分配、引用计数、OPT,或者不做图着色和OPT都行,那也不用做活跃变量分析了。
- 乘除法优化
- 窥孔优化

这些点做了肯定前50了,其他的优化我都没做过了,也不知道具体难度怎么样。但是只要是能针对循环和访存进行优化的,效果一定会很好。另外就是,可以从评测结果看到哪些命令有多少指令数,我甚至是快要结束才知道的。

要说优化卷吧,其实只需要做两三个优化就可以排名比较靠前了,但是在做的时候确实是盲人摸象,一开始没有什么优化的方向。