

STOCHASTIC ALGORITHMS AND CONSTRAINED OPTIMIZATION

Dario Comanducci, 22 aprile 2024

Esercizio 1

$$\min_{x,y} f(x,y) = x^2 - xy^2 + y^4$$

Carry out, if possible, an iteration of Newton's method starting at point $(7, 1)$.

Svolgimento

Nel metodo di Newton l'iterazione al passo (k) avviene secondo

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k - \left[\nabla^2 f(\mathbf{x}_k) \right]^{-1} \nabla f(\mathbf{x}_k)$$

Valutiamo quindi

$$\begin{aligned} \nabla f(7, 1) &= \begin{bmatrix} 2x - y^2 \\ 4y^3 - 2xy \end{bmatrix}_{(7,1)} = \begin{bmatrix} 13 \\ -10 \end{bmatrix} \\ \nabla^2 f(7, 1) &= \begin{bmatrix} 2 & -2y \\ -2y & 12y^2 - 2x \end{bmatrix}_{(7,1)} = \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ -2 & -2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Notiamo che $\nabla^2 f(7, 1)$ è invertibile ma non definita positiva: in particolare i suoi autovalori valgono¹ $\pm\sqrt{8}$, quindi l'ipotesi su cui il metodo di Newton si basa non è soddisfatta.

Considerazione personale A causa dell'autovalore negativo non è detto in generale che la direzione ottenuta sia di discesa; tuttavia nel caso in esame

$$\mathbf{d}_0 = -\left[\nabla^2 f(\mathbf{x}_k) \right]^{-1} \nabla f(\mathbf{x}_k) = -\frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 13 \\ -10 \end{bmatrix} = -\frac{1}{4} \begin{bmatrix} 23 \\ -3 \end{bmatrix}$$

è una direzione di discesa, in quanto $\mathbf{d}_0^\top \nabla f(7, 1) = -329/4 < 0$.

Proviamo quindi a vedere se la condizione di Armijo può essere soddisfatta: pur non avendo fissato la costante c_1 , verifichiamo intanto cosa abbiamo per $\alpha_0 = 1$ essendo $f(\mathbf{x}_0) = 43$ e

$$\mathbf{x}_1 = \mathbf{x}_0 + \mathbf{d}_0 = \begin{bmatrix} 7 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 23 \\ -3 \end{bmatrix} = \frac{1}{4} \left(\begin{bmatrix} 28 \\ 4 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 23 \\ -3 \end{bmatrix} \right) = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 5 \\ 7 \end{bmatrix}$$

¹ $\det(\nabla^2 f(7, 1) - \lambda \mathbf{I}) = \begin{vmatrix} 2-\lambda & -2 \\ -2 & -2-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 8 = 0 \Rightarrow \lambda = \pm\sqrt{8}$

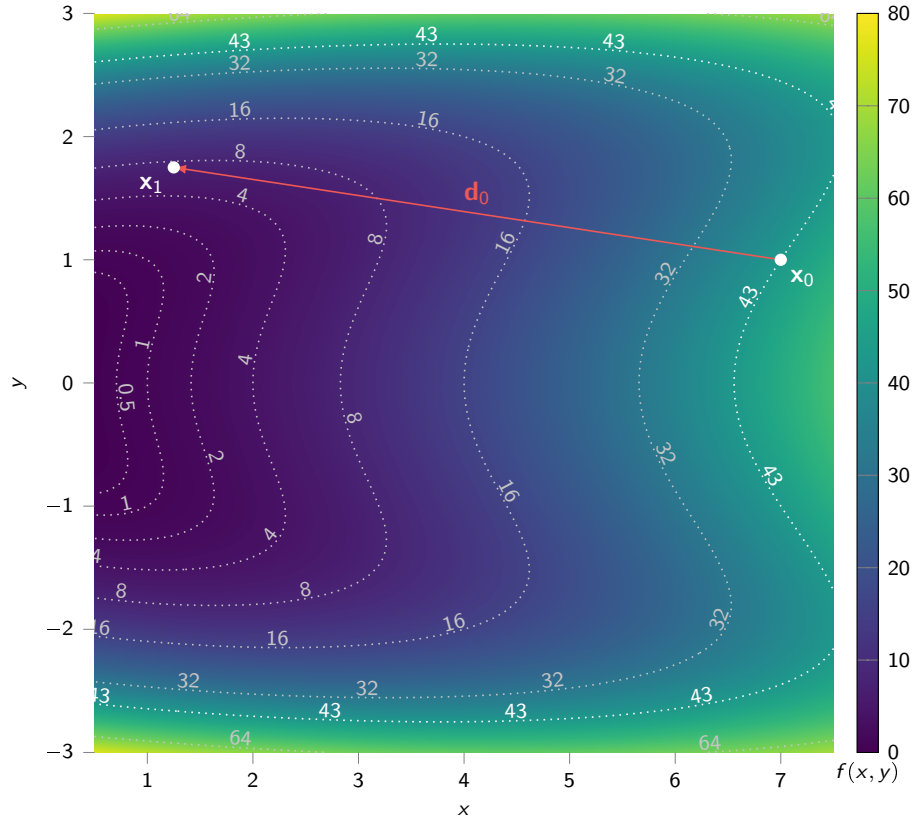


Fig. 1: Possibile applicazione della direzione \mathbf{d}_0 anche se la matrice Hessiana in \mathbf{x}_0 non è definita positiva.

Pertanto, per \mathbf{x}_0 , \mathbf{d}_0 , e $\alpha_0 = 1$, la condizione di Armijo in funzione di c_1 vale:

$$f(\mathbf{x}_1) - f(\mathbf{x}_0) \leq c_1 \mathbf{d}_0^T \nabla f(\mathbf{x}_0)$$

ossia

$$f(\mathbf{x}_1) - f(\mathbf{x}_0) = \frac{1821}{256} - 43 = -\frac{9187}{256} \leq -\frac{329}{4} c_1 \iff c_1 \leq \frac{9187}{64 \cdot 329} \approx 0.436$$

Quindi i tipici valori di c_1 (es. $c_1 = 10^{-4}$) sarebbero pure coerenti con l'applicazione di un passo di line-search lungo \mathbf{d}_0 per $\alpha_0 = 1$.

In definitiva, anche se la matrice Hessiana in \mathbf{x}_0 non è definita positiva, perché in questo caso non potremmo comunque permetterci di andare in \mathbf{x}_1 (Fig. 1)?

Esercizio 2

$$\min_{a,b} \frac{1}{4} \sum_{n=1}^4 f_n(a,b)$$

$$f_1(a,b) = a^2 + 2b^4 \quad f_2(a,b) = 3a^2 + b \quad f_3(a,b) = -a + b \quad f_4(a,b) = ab$$

Find the updating direction in SGD at (1,1) with $B_k = \{3, 4\}$ as minibatch.

Svolgimento

Nel metodo Minibatch SGD la direzione di aggiornamento al passo k è opposta al gradiente calcolato solo sul sottoinsieme B_k delle $f_n(\cdot)$:

$$\begin{aligned} \mathbf{d}_k &= -\frac{1}{\|B_k\|} \sum_{n \in B_k} \nabla f_n(a^{(k)}, b^{(k)}) = \frac{1}{2} \left(\nabla f_3(a^{(k)}, b^{(k)}) + \nabla f_4(a^{(k)}, b^{(k)}) \right) \\ &= -\frac{1}{2} \left(\begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b \\ a \end{bmatrix}_{(1,1)} \right) = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Esercizio 3

$$\begin{aligned} \min_{x,y} f(x,y) &= 2x^2 + y^2 + 2xy \\ \text{s.t. } 0 &\leq x \leq 2 \\ 1 &\leq y \leq 3 \end{aligned}$$

Carry out one iteration of projected gradient method at point $(1, 2)$ (Armijo: $\alpha_0 = 1, c_1 = 0.1, \delta = 0.5$), and then check whether the algorithm should go or if it reached a stationary point.

Svolgimento

L'iterazione del metodo del gradiente proiettato è data da

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k + \alpha_k \underbrace{(P_S(\mathbf{x}_k - \nabla f(\mathbf{x}_k)) - \mathbf{x}_k)}_{\mathbf{d}_k}$$

Determiniamo perciò il gradiente di f

$$\nabla f(x, y) = \begin{bmatrix} 4x + 2y \\ 2x + 2y \end{bmatrix} = 2 \begin{bmatrix} 2x + y \\ x + y \end{bmatrix}$$

ed il punto di appoggio \mathbf{y}_0 a partire dal punto $\mathbf{x}_0 = [1 \ 2]^\top$

$$\mathbf{y}_0 = \mathbf{x}_0 - \nabla f(\mathbf{x}_0) = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 8 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -7 \\ -4 \end{bmatrix}$$

la cui proiezione sull'insieme box $S = [0, 2] \times [1, 3]$ è data da

$$\mathbf{p}_0 = P_S(\mathbf{y}_0) = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Quindi la direzione per il metodo del gradiente proiettato vale, al passo iniziale,

$$\mathbf{d}_0 = \mathbf{p}_0 - \mathbf{x}_0 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

portando l'algoritmo nel punto \mathbf{x}_1

$$\mathbf{x}_1 = \mathbf{x}_0 + \alpha_0 \mathbf{d}_0 = \mathbf{p}_0$$

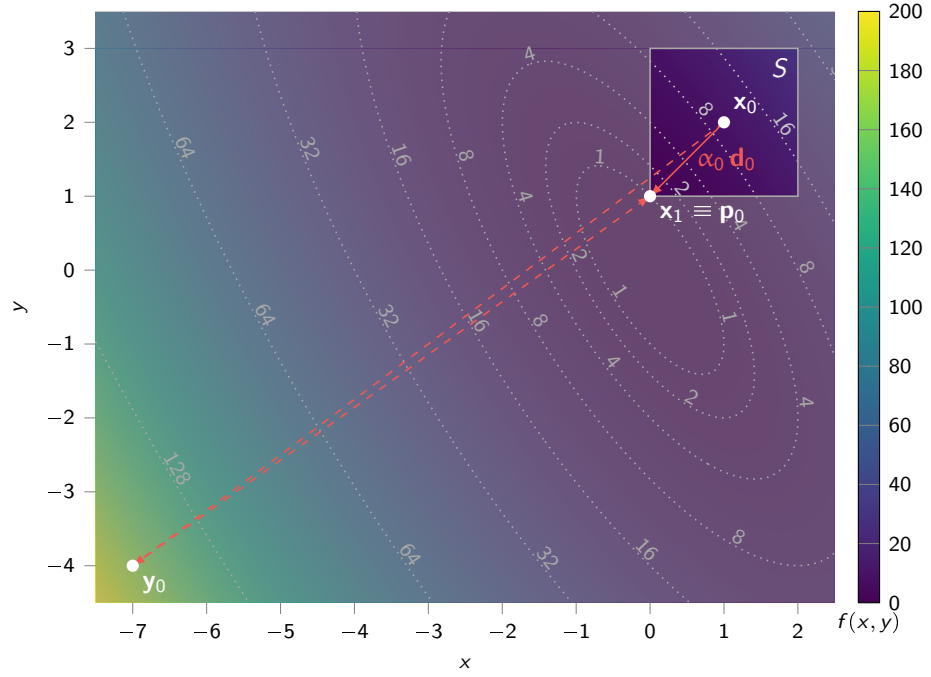


Fig. 2: Prima iterazione nel metodo del gradiente proiettato per l'esercizio 3: il punto di partenza si trova in \mathbf{x}_0 ; \mathbf{x}_1 è punto stazionario.

con $\alpha_0 = 1$ che soddisfa la condizione di Armijo per $c_1 = 0.1$.²

Notiamo che l'algoritmo è giunto in un punto stazionario: infatti \mathbf{x}_1 è un punto di frontiera di S che soddisfa le condizioni di punto stazionario per un insieme box; in particolare

$$\begin{aligned}\frac{\partial f(\mathbf{x}_1)}{\partial x} &= 2 \geq 0 \\ \frac{\partial f(\mathbf{x}_1)}{\partial y} &= 2 \geq 0\end{aligned}$$

Fig. 2 riassume la situazione.

² $f(\mathbf{x}_0 + \alpha_0 \mathbf{d}_0) = 1 \leq f(\mathbf{x}_0) + c_1 \alpha_0 \mathbf{d}_0^T \nabla f(\mathbf{x}_0) = 10 - 0.1 \cdot 14 = 8.6$